



*Учреждение образования
«Военная академия Республики Беларусь»*



Дипломная работа
«Разработка автоматизированной системы мониторинга доступа на охраняемую территорию и в помещения пункта управления отдельного радиолокационного узла»

Исполнитель: курсант 457 учебного взвода

Рядовой **Янченко Артём Юрьевич**

Руководитель: старший преподаватель кафедры АСУВ

Фролов Юрий Викторович



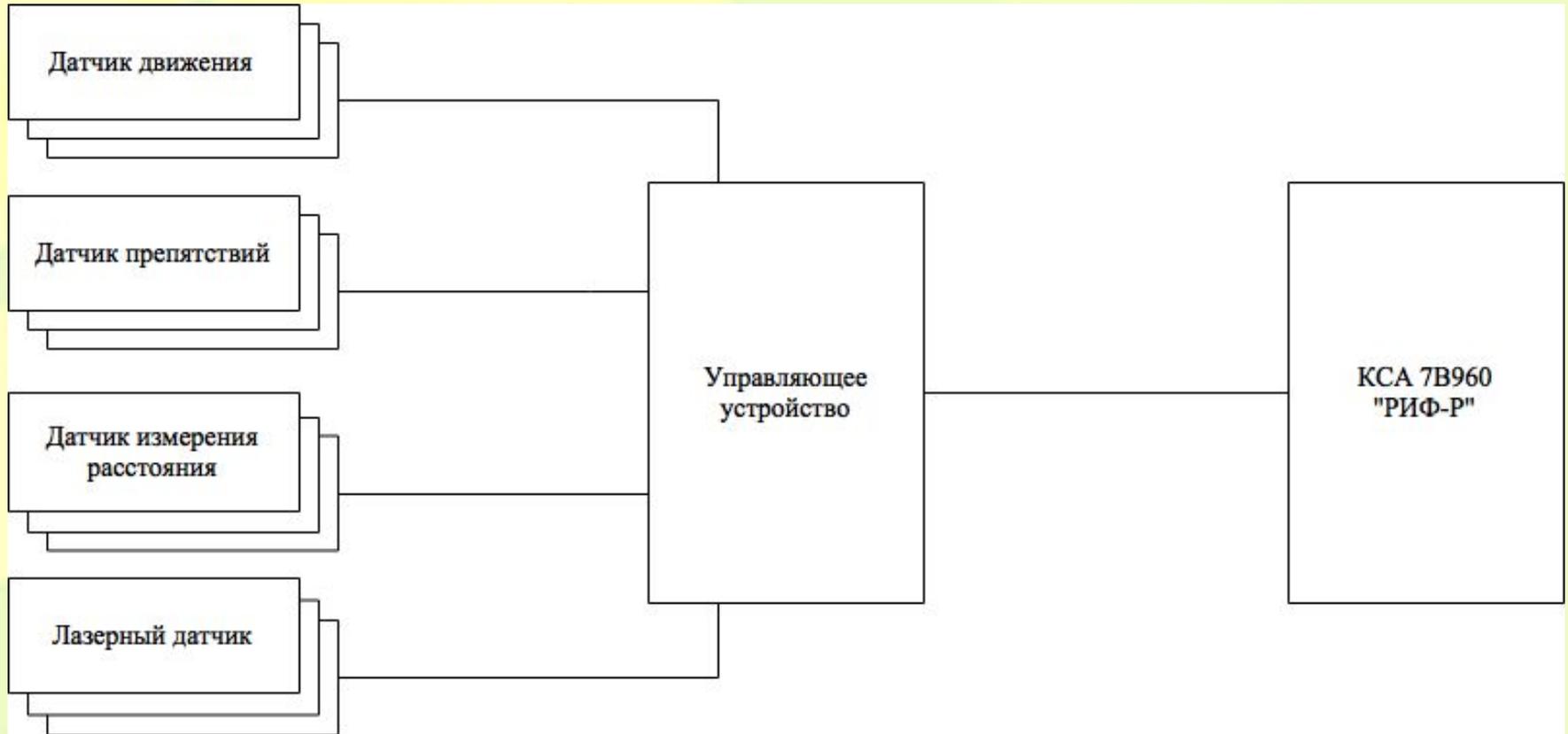
ЦЕЛЬ ДИПЛОМНОЙ РАБОТЫ



Разработка и создание автоматизированной системы контроля за доступом на территорию отдельного радиолокационного узла и управления им.



ФУНКЦИОНАЛЬНАЯ СХЕМА





RobotDyn R3 UNO



Датчик движения
HC-SR 501



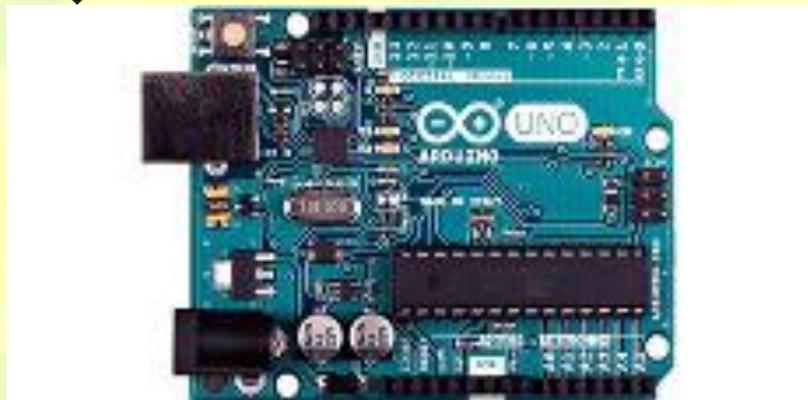
Датчик препятствий
YL-63



Дальномер HC-SR 04



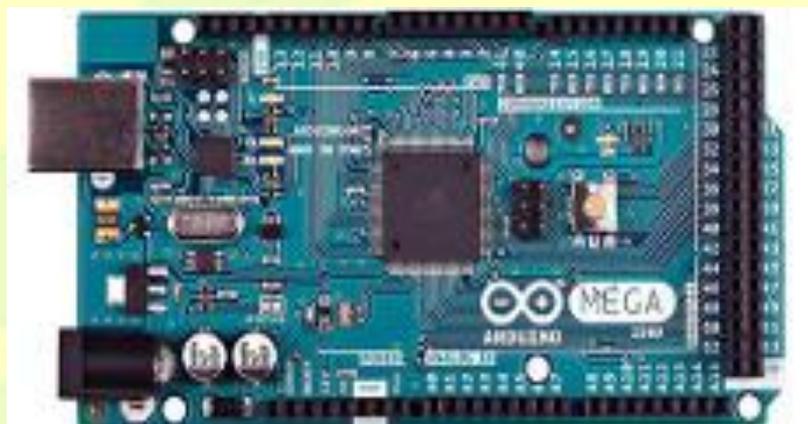
Лазерный датчик
KY-008



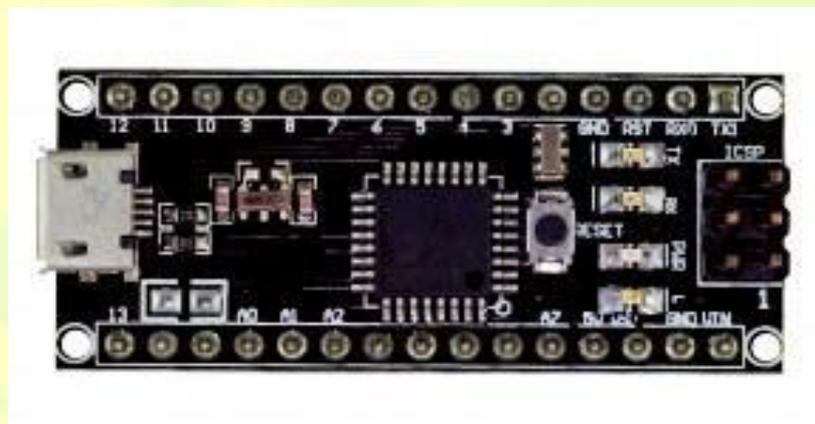
Плата Arduino Uno



Плата Arduino Leonardo



Плата Arduino Mega



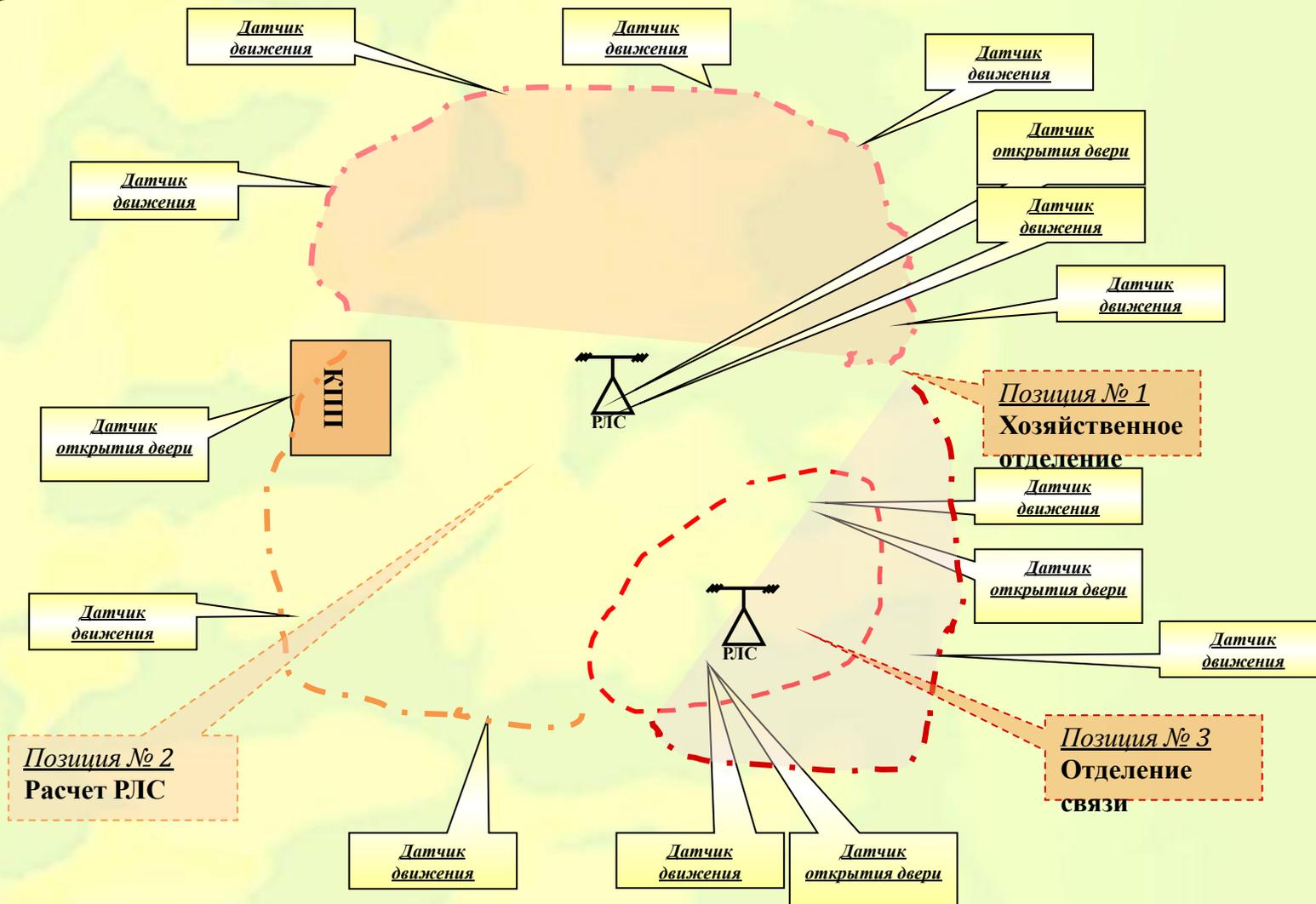
Плата Arduino Nano



Внешний вид микроконтроллера
RobotDyn R3 UNO

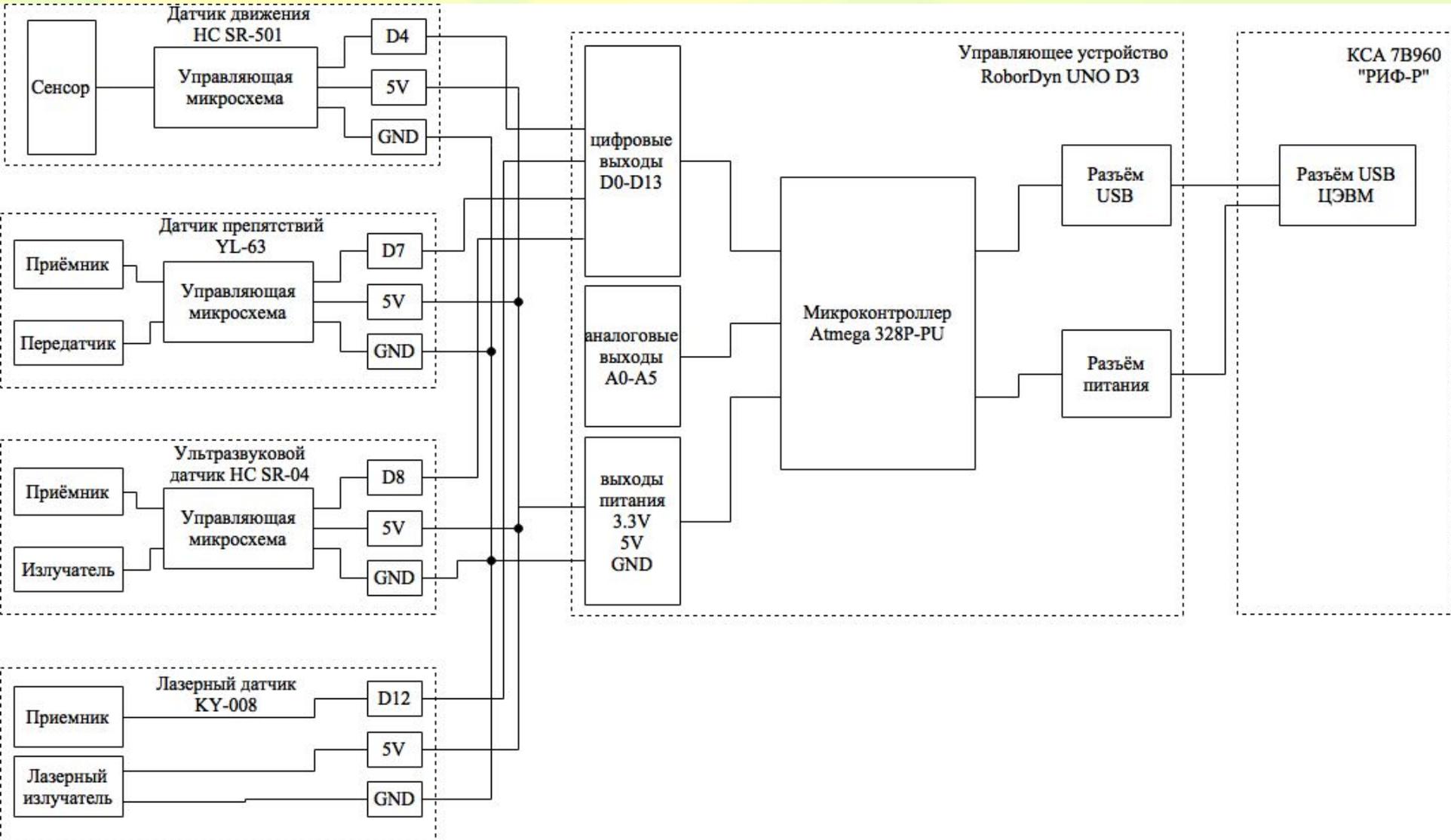


СХЕМА ОХРАНЫ И ОБОРОНЫ ОРЛУ





СТРУКТУРНАЯ СХЕМА





ЗАКЛЮЧЕНИЕ



Таким образом, в ходе дипломного проекта:

- произведен анализ объектов в составе орлу, подлежащих контролю в соответствии со схемой охраны и обороны и схемой непосредственного прикрытия;
- произведен анализ существующих способов и принципов организации контроля доступа к охраняемым объектам и изменения их состояния;
- разработана функциональная схема системы контроля доступа к объектам и служебным помещениям пункта управления орлу и техническим средствам радиолокации;
- разработана структурная схема системы контроля доступа к объектам и служебным помещениям пункта управления орлу и техническим средствам радиолокации;
- разработан код программы для работы системы;
- разработан и испытан макет системы контроля доступа к объектам и служебным помещениям пункта управления орлу и техническим средствам радиолокации.