



УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

**Я**  
ПРОФИ

СТУДЕНЧЕСКАЯ  
ОЛИМПИАДА  
Я — ПРОФЕССИОНАЛ

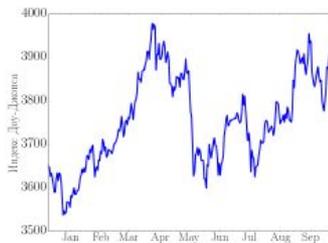
**Машинное обучение:  
от базовых понятий до решения нестандартных  
задач**

Лекция 4  
**Временные ряды**

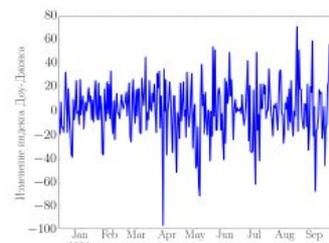
- Временные ряды и их свойства
- Модель ARIMA
- Метрики точности прогноза
- Одномерное и многомерное прогнозирование
- Прогнозирование как задача машинного обучения
- Кросс-валидация на временных рядах
- Нейронные сети в задачах предсказания временных рядов

# Примеры временных рядов

**Временной ряд** – это последовательность значений, описывающих протекающий во времени процесс, измеренных в последовательные моменты времени, обычно через равные промежутки.



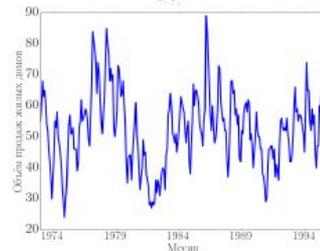
(a)



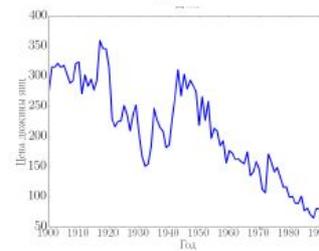
(b)



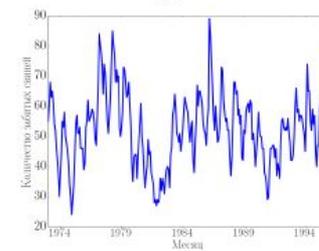
(c)



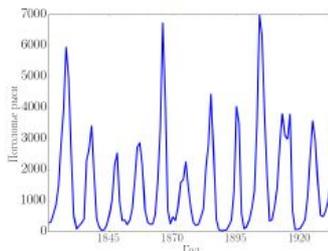
(d)



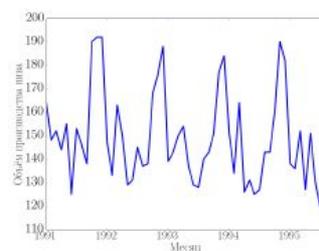
(e)



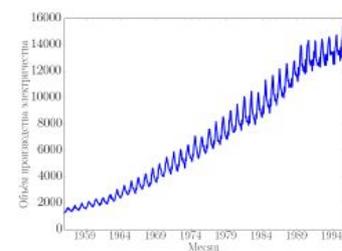
(f)



(g)



(h)



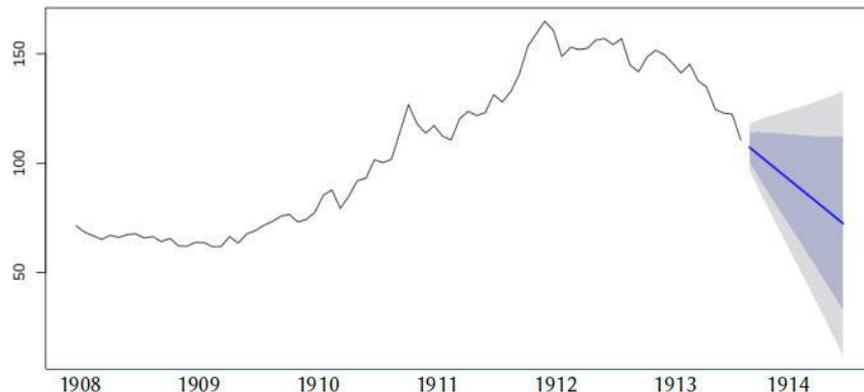
(i)

## Свойства временных рядов:

- Тренд
- Сезонность
- Цикл(ы)
- Ошибки (шум)
- Стационарность

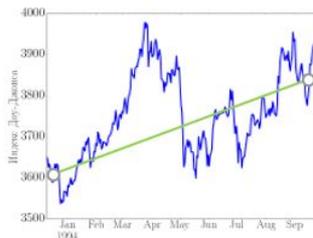
## Задачи:

- Поиск аномалий
- Поиск локальных трендов
- (локальные) максимумы и минимумы
- Корреляция с внешними характеристиками (новости, внешние переменные, стоимость валюты и т. д.)
- **ПРОГНОЗИРОВАНИЕ**

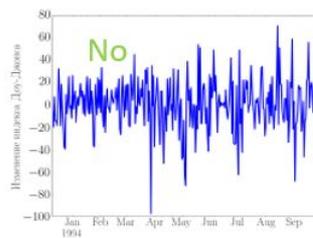


# Свойства временных рядов: тренд

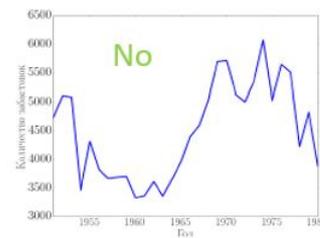
Тренд - плавная длительная смена уровня ряда.



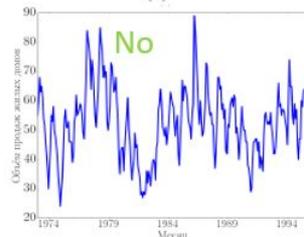
(a)



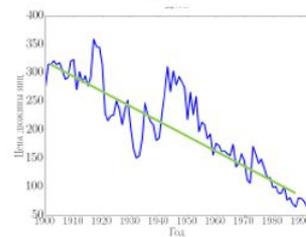
(b)



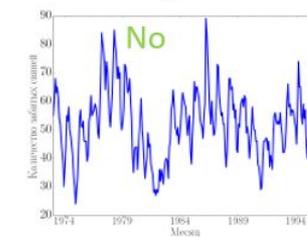
(c)



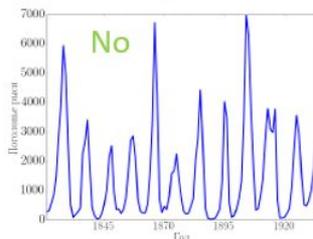
(d)



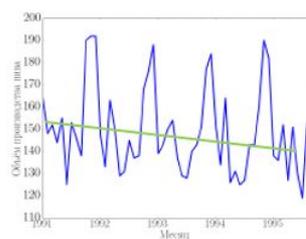
(e)



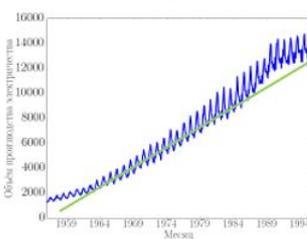
(f)



(g)



(h)



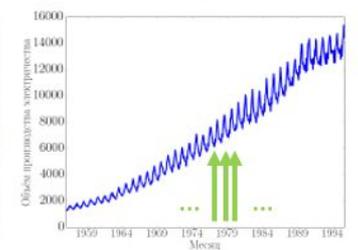
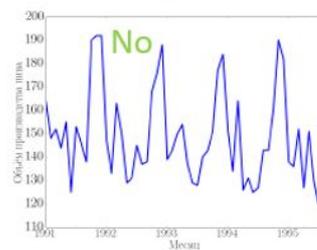
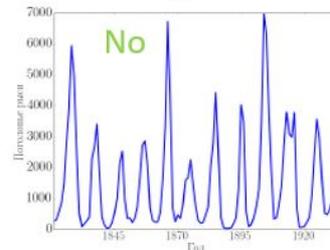
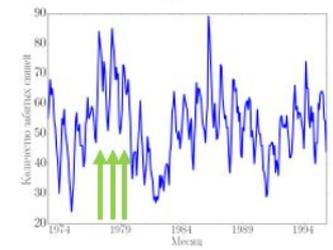
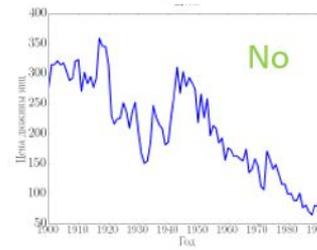
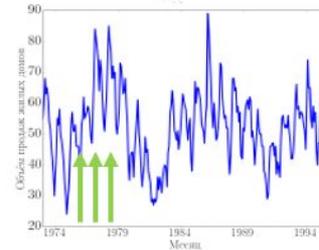
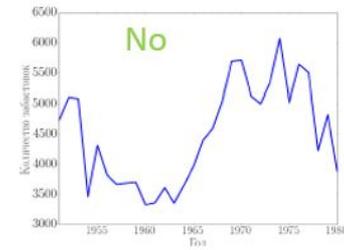
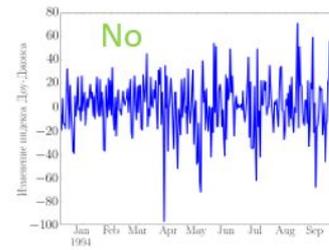
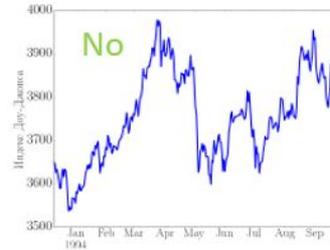
(i)

# Свойства временных рядов:

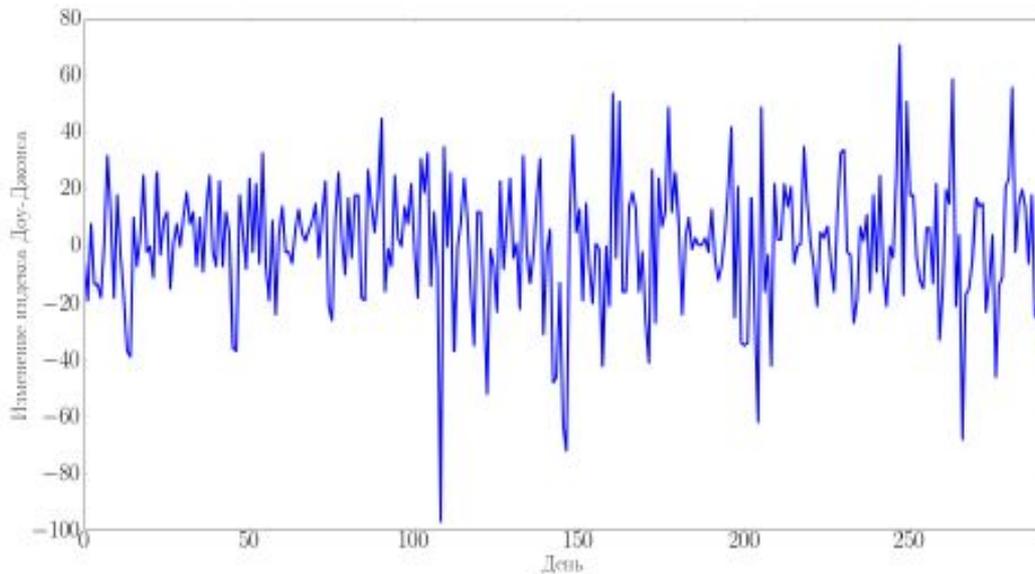
## сезонность

**Сезонность** – это циклические изменения уровня ряда с постоянным периодом.

**Циклы** – это изменение уровня ряда с переменным периодом.

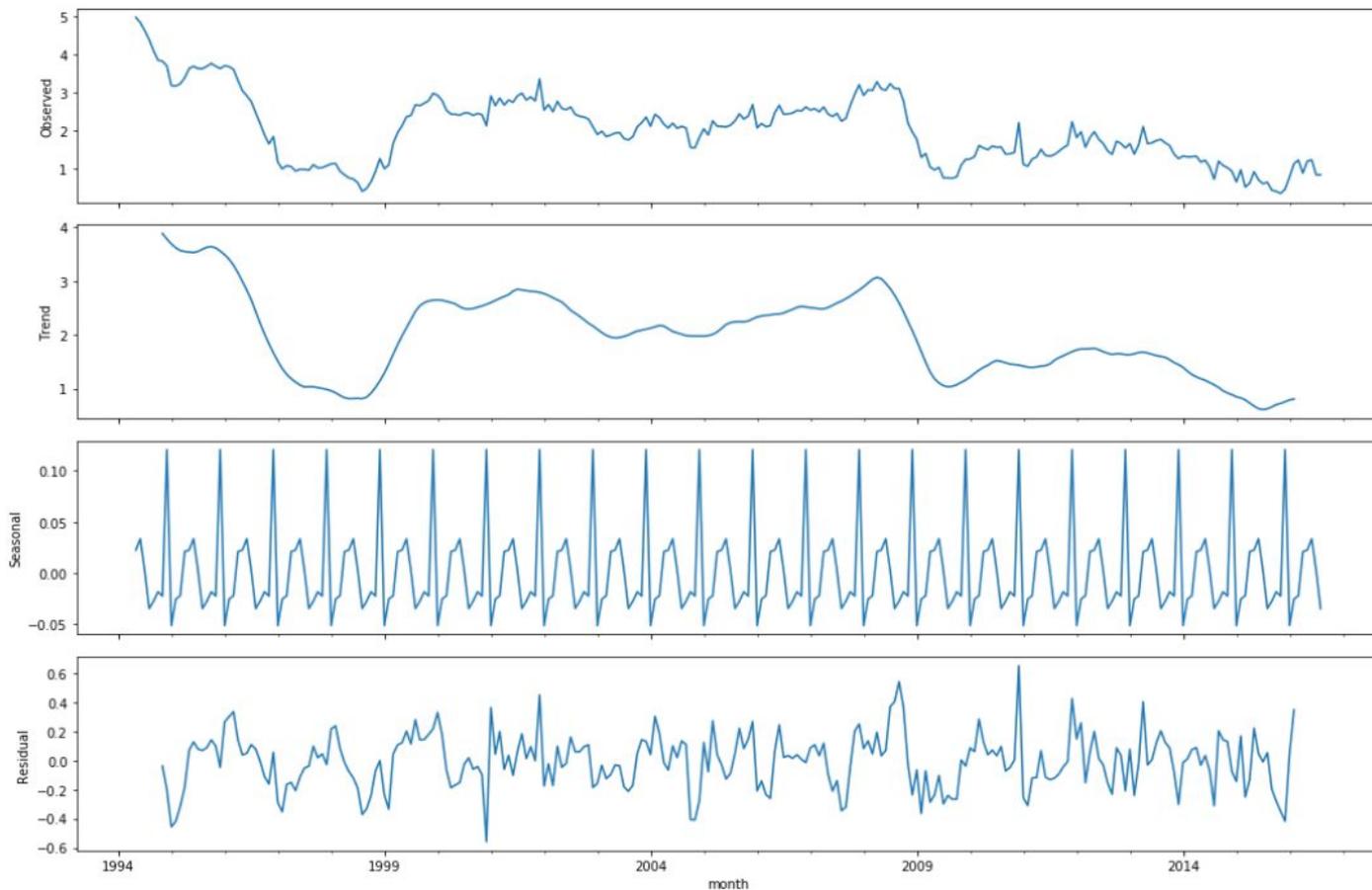


Шум – это непредсказуемый случайный компонент временных рядов.



- несистематическое поведение: нет тренда, нет сезонности, нет циклов...
- случайная составляющая;
- ~ небольшие отклонения;

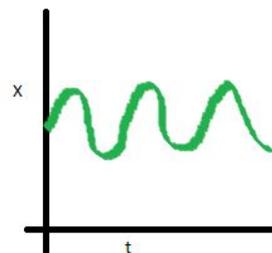
# Компоненты временных рядов



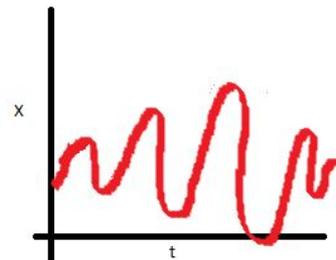
# Свойства временных рядов: стационарность

Стационарность – это свойство процесса не менять своих статистических характеристик с течением времени, а именно постоянство математического ожидания, постоянство дисперсии (гомоскедастичность) и независимость ковариационной функции от времени (должна зависеть только от расстояния между наблюдениями).

## Изменение дисперсии

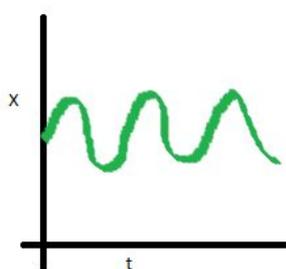


Stationary series

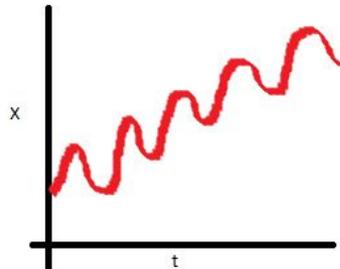


Non-Stationary series

## Изменение математического ожидания

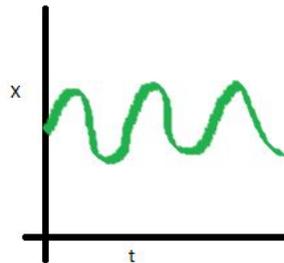


Stationary series

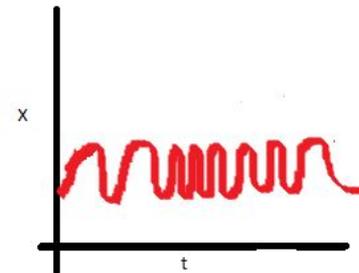


Non-Stationary series

## Непостоянство ковариаций



Stationary series



Non-Stationary series

# Автокорреляция (I)

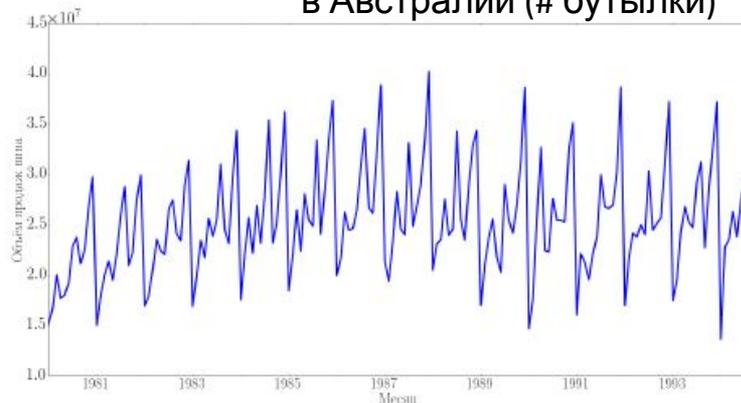
Автокорреляция – это статистическая взаимосвязь между последовательностями величин одного ряда, взятыми со сдвигом.

Автокорреляционная функция для лага  $\tau$ :

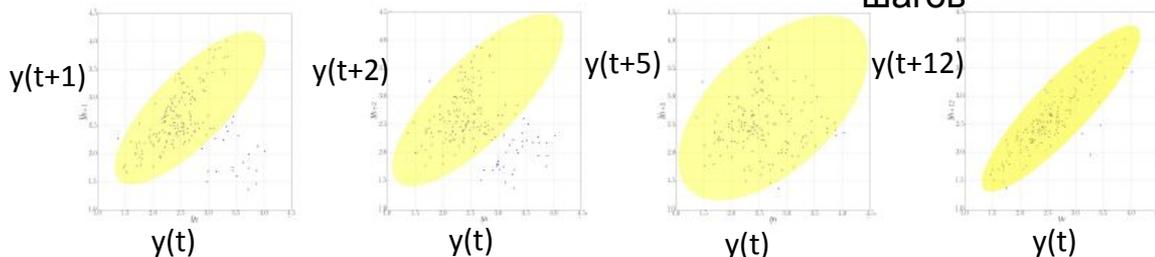
$$r_{\tau} = \frac{\sum_{t=1}^{T-\tau} (y_t - \bar{y})(y_{t+\tau} - \mathbb{E}y)}{\sum_{t=1}^{T-\tau} ((y_t - \bar{y}))^2}$$

Корреляционная функция Пирсона между значением временного ряда в момент времени  $(t)$  и  $(t + \tau)$ .

Ежемесячный объем продаж вина в Австралии (# бутылки)

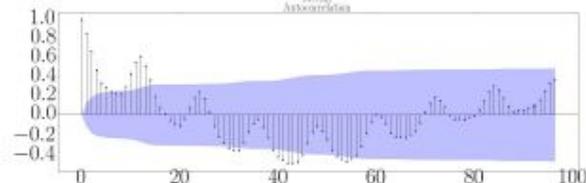
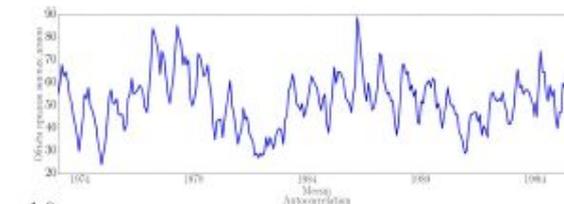
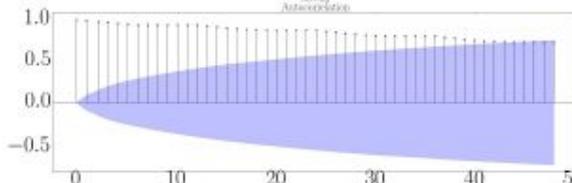
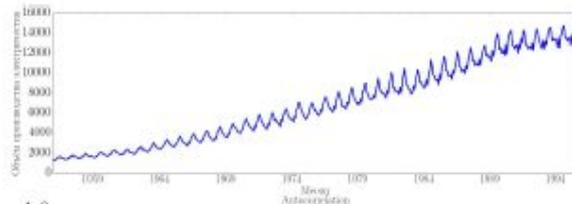
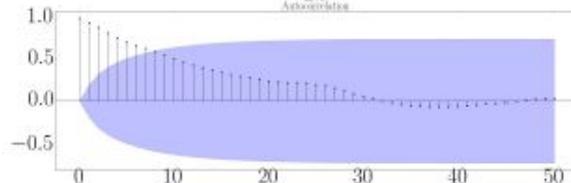
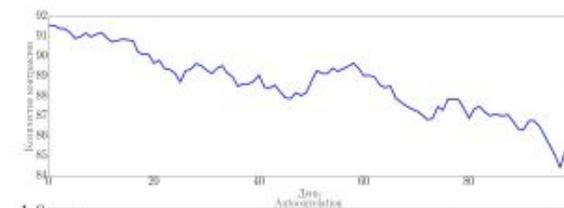
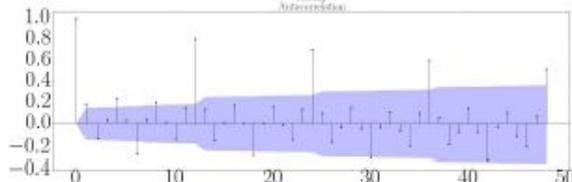
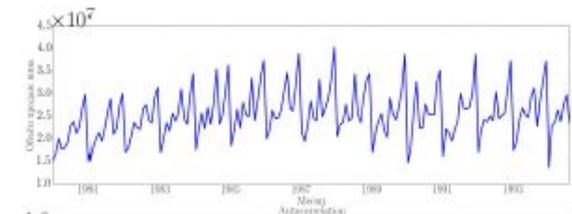


Зависимость значений от предыдущих шагов



# Автокорреляция (II)

Примеры:



# Операции с временными рядами

- Дифференцирование (derivative):

$$y' = y_t - y_{t-1}.$$

- Сезонное дифференцирование  
Seasonal derivative:

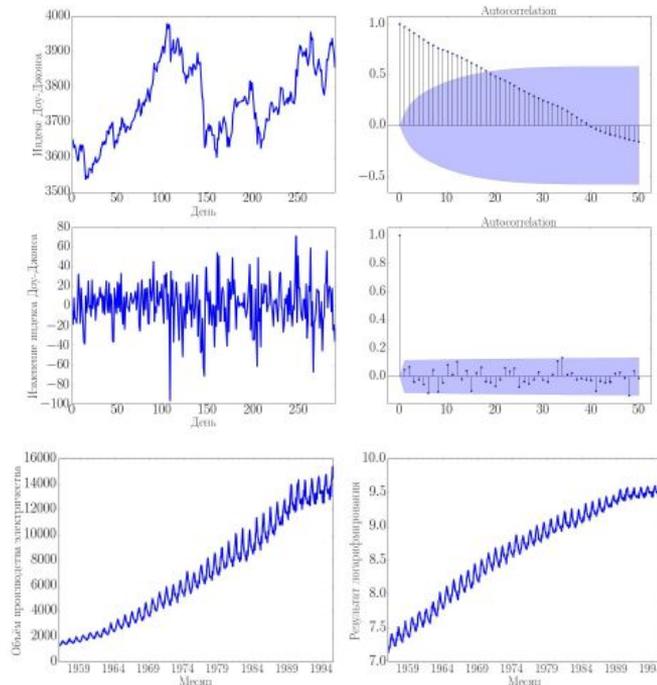
$$y'_t = y_t - y_{t-s}.$$

- Нормализация дисперсии (преобразование Бокса-Кок

$$y'_t = \begin{cases} \ln y_t, & \lambda = 0, \\ (y_t^\lambda - 1) / \lambda, & \lambda \neq 0. \end{cases}$$

- Тест на стационарность (Критерий Дики-Фуллера):

$H_0$  – non-stationarity  
 $H_1$  – stationarity



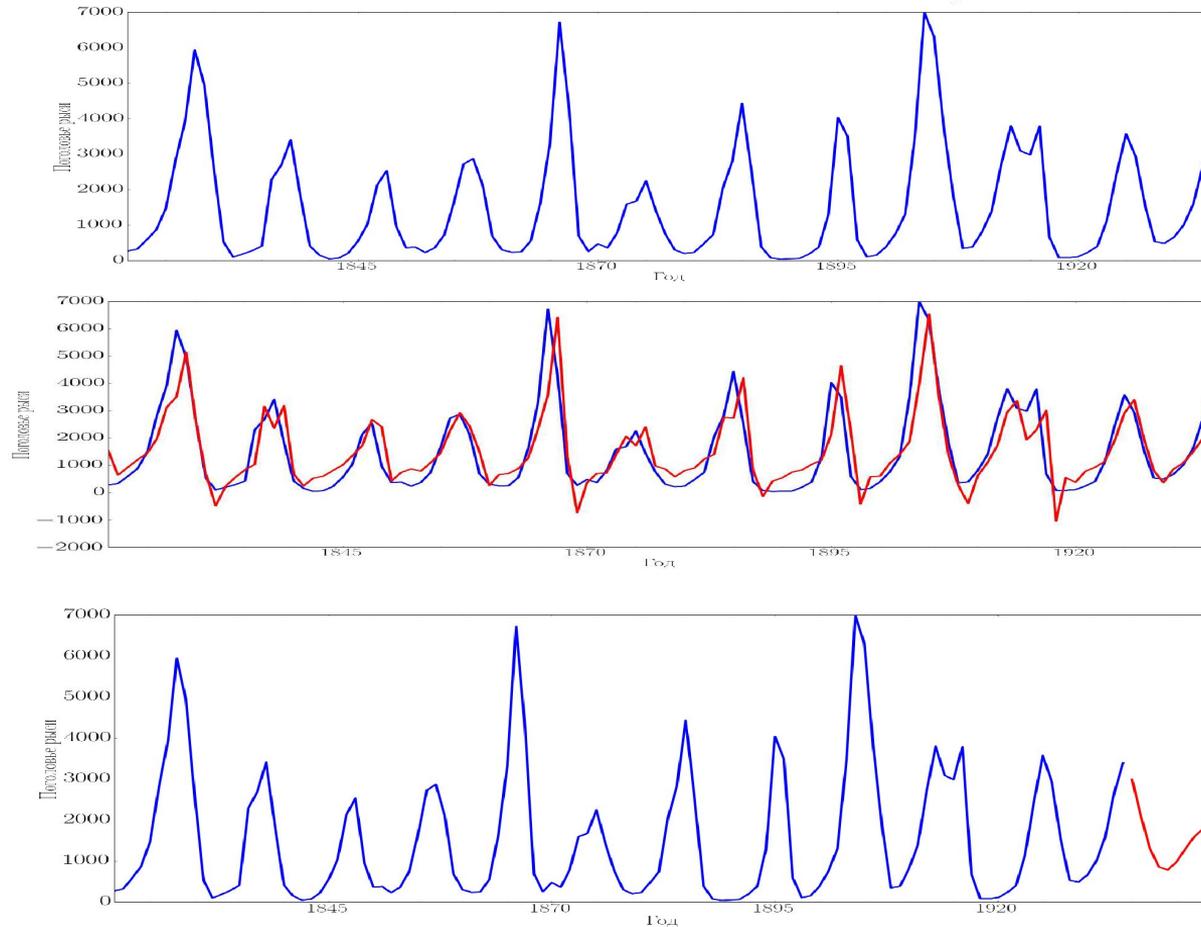
## autoregressive integrated moving average

- Показывает хорошие результаты в прогнозировании авторегрессионных временных рядов с сильной сезонностью;
- Необходима индивидуальная тонкая настройка для каждого нового примера.

### Компоненты:

- AR(p), авторегрессионная компонента:  $y_t = \alpha + \phi_1 y_{t-1} + \phi_2 y_{t-2} + \dots + \phi_p y_{t-p} + \varepsilon_t$ .
- MA(q), компонента скользящего среднего:  $y_t = \alpha + \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \theta_2 \varepsilon_{t-2} + \dots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$ ,
- ARMA(p,q):  $y_t = \alpha + \phi_1 y_{t-1} + \phi_2 y_{t-2} + \dots + \phi_p y_{t-p} + \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \theta_2 \varepsilon_{t-2} + \dots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$ .

ARMA(2,2)



## Wold's theorem:

Каждый стационарный временной ряд может быть аппроксимирован моделью ARMA (p, q) с заданной точностью.

Временной ряд должен быть **стационарен**:

- Преобразование Бокса-Кокса (log)
- Дифференцирование (одношаговое или сезонное)

⇒ ARIMA(p,d,q) – модель ARMA для временных рядов, где d-порядок дифференцирования (взятия последовательной разности)

Сезонность  $+ \phi_S y_{t-S} + \phi_{2S} y_{t-2S} + \dots + \phi_{PS} y_{t-PS}$  + P components with period S

$+ \theta_S \epsilon_{t-S} + \theta_{2S} \epsilon_{t-2S} + \dots + \theta_{QS} \epsilon_{t-QS}$  + Q components with period S



SARMA(p,q)x(P,Q)

# Модель ARIMA (IV)

Необходимо найти значения  $(P, Q, p, q)$ .

Минимизация информационного критерия Акаике (Akaike info criterion):  $AIC = 2 \ln L + 2k$

$L$  - Функция правдоподобия

$k = P + Q + p + q + 1$  – число параметров модели

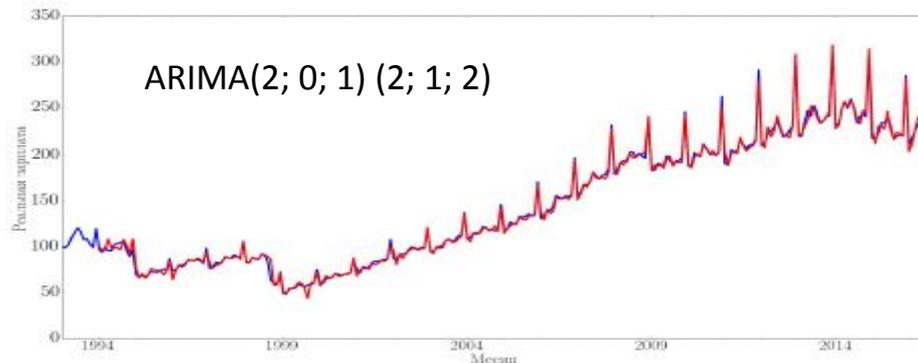
**Лучшая модель - модель  $ARIMA(p, q) \times (P, Q)$  с минимальным значением AIC.**

**$SARMA(p, q) \times (P, Q)$**

+  $d$  – порядок дифференцирования

+  $D$  – порядок сезонного  
дифференцирования

= модель  **$SARIMA(p, d, q) \times (P, D, Q)$**

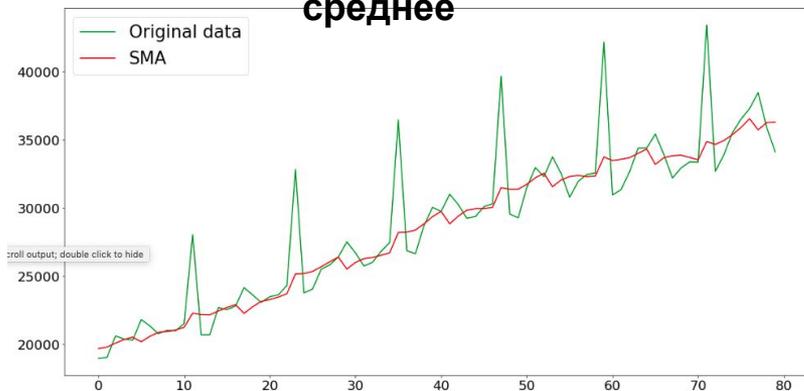


Пример. Сравним две модели:

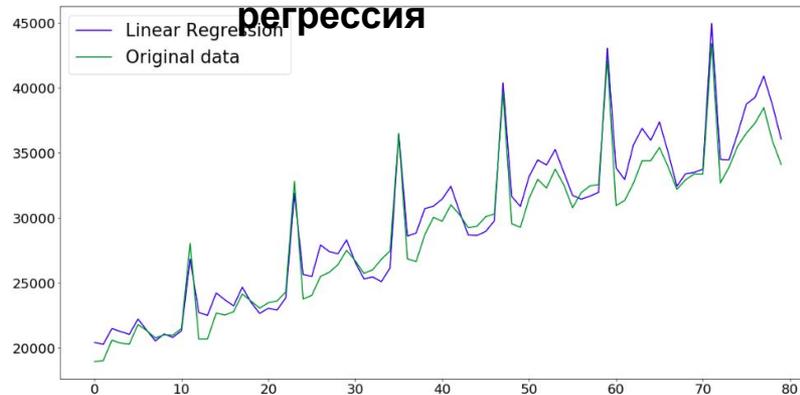
- линейная регрессия
- скользящее среднее значение.

График ниже иллюстрирует результат прогнозирования моделей на тестовом наборе данных.

## Скользящее среднее



## Линейная регрессия



Метрики оценки точности прогноза:

- $R^2$
- MSE (RMSE) – mean squared error – среднеквадратичная ошибка
- MAE – mean absolute error – средняя абсолютная ошибка
- MAPE – mean absolute percentage error – средняя абсолютная ошибка в %
- SMAPE – symmetric mean absolute percentage error – симметричная средняя абсолютная ошибка в %

"R квадрат" или коэффициент детерминации – это доля дисперсии зависимой переменной, которую можно спрогнозировать на основе независимых переменных.

- Обычно используется для моделей линейной регрессии
- $0 \leq R^2 \leq 1$
- Чем выше значение, тем лучше.

$$R^2 = 1 - \frac{RSS}{TSS}$$

$$RSS = \sum_{t=1}^n e_t^2 = \sum_{t=1}^n (y_t - \hat{y}_t)^2$$

$$TSS = \sum_{t=1}^n (y_t - \bar{y})^2$$

$$\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{t=1}^n y_t$$

```
1 from sklearn.metrics import r2_score
2
3 print("Linear Regression R^2:", round(r2_score(y, y_pred_lr), 3))
4 print("SMA R^2:", round(r2_score(y, y_sma), 3))
```

Linear Regression R<sup>2</sup>: 0.942

SMA R<sup>2</sup>: 0.822

Среднеквадратичная ошибка (MSE) измеряет среднее значение квадратов ошибок, то есть среднеквадратичную разность между прогнозируемыми и фактическими значениями.

- Всегда неотрицательна.
- Значения ближе к нулю лучше.

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{t=1}^n (y_t - \hat{y}_t)^2$$

```
1 from sklearn.metrics import mean_squared_error
2
3 print("Linear Regression MSE:", round(mean_squared_error(y, y_pred_lr), 3))
4 print("SMA MSE:", round(mean_squared_error(y, y_sma), 3))
```

```
Linear Regression MSE: 1882343.713
SMA MSE: 5774211.042
```

Среднеквадратичная ошибка - это корень из среднего квадрата разности между прогнозируемыми и фактическими значениями.

- Всегда неотрицательна.
- Значения ближе к нулю лучше.

$$RMSE = \sqrt{MSE} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{t=1}^n (y_t - \hat{y}_t)^2}$$

```
1 from sklearn.metrics import mean_squared_error
2
3 print("Linear Regression RMSE:", round(np.sqrt(mean_squared_error(y, y_pred_lr)), 3))
4 print("SMA RMSE:", round(np.sqrt(mean_squared_error(y, y_sma)), 3))
```

Linear Regression RMSE: 1371.985  
SMA RMSE: 2402.959

Средняя абсолютная ошибка - это среднее расстояние по вертикали между каждой прогнозируемой точкой и фактической линией.

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{t=1}^n |y_t - \hat{y}_t|$$

```
1 from sklearn.metrics import mean_absolute_error
2
3 print("Linear Regression MAE:", round(mean_absolute_error(y, y_pred_lr), 3))
4 print("SMA MAE:", round(mean_absolute_error(y, y_sma), 3))
```

Linear Regression MAE: 1148.816  
SMA MAE: 1341.285

Средняя абсолютная процентная ошибка (MAPE) показывает среднюю долю ошибки относительно фактического значения. MAPE обычно выражает точность в процентах.

Нельзя использовать, если есть нулевые значения, потому что будет деление на ноль. Для слишком низких прогнозов процентная ошибка не может превышать 100%, но для слишком высоких прогнозов нет верхнего предела процентной ошибки.

$$MAPE = \frac{100\%}{n} \sum_{t=1}^n \left| \frac{y_t - \hat{y}_t}{y_t} \right|$$

```
1 def mean_absolute_percentage_error(y_true, y_pred):
2     return round(np.mean(np.abs((y_true - y_pred) / y_true)) * 100, 3)
3
4 print("Linear Regression MAPE:", mean_absolute_percentage_error(y, y_pred_lr))
5 print("SMA MAPE:", mean_absolute_percentage_error(y, y_sma))
6
```

Linear Regression MAPE: 4.0  
SMA MAPE: 22.493

Симметричная средняя абсолютная ошибка в процентах - это показатель точности, основанный на процентах.

Абсолютная разница между фактическим значением и прогнозируемым значением делится на половину суммы абсолютных значений фактического значения и прогнозируемого значения. Значение этого вычисления суммируется для каждой подобранной точки  $t$  и снова делится на количество подобранных точек  $n$ .

$$SMAPE = \frac{100\%}{n} \sum_{t=1}^n \frac{|\hat{y}_t - y_t|}{\frac{1}{2} * (|y_t| + |\hat{y}_t|)}$$

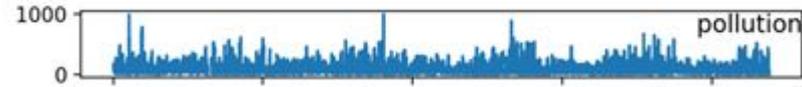
```
1 def smape(y_true, y_pred):
2     return round(np.mean(np.abs((y_pred - y_true))/((np.abs(y_true)) + np.abs((y_pred)) / 2)), 3 )
3
4 print("Linear Regression SMAPE:", smape(y, y_pred_lr))
5 print("SMA SMAPE:", smape(y , y_sma))
```

Linear Regression SMAPE: 0.026  
SMA SMAPE: 0.147

# Одномерное и многомерное прогнозирование

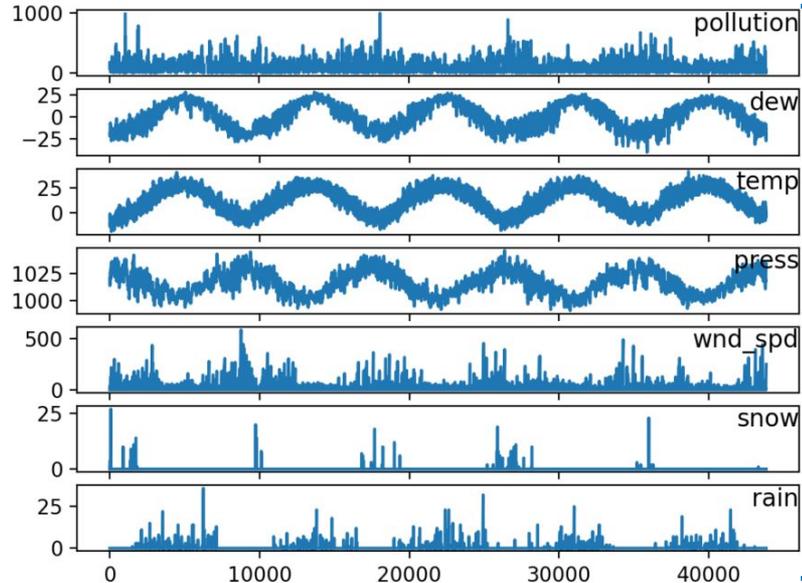
## Одномерный (Univariate):

- Один целевой временной ряд
- Прогнозирование только на его основе



## Многомерное (Multivariate):

- Один целевой временной ряд
- Несколько характеристик за один и тот же период времени, которые могут повлиять на результат (курс валюты, температура, уровень безработицы и др.)
- Прогноз на основе полных данных



# Прогнозирование как задача машинного обучения

Прогнозирование на один шаг вперед. Задача обучения с учителем.

Необходимые данные:

- обучающий набор (входы)
- метки (выходам)
- и тестовый набор

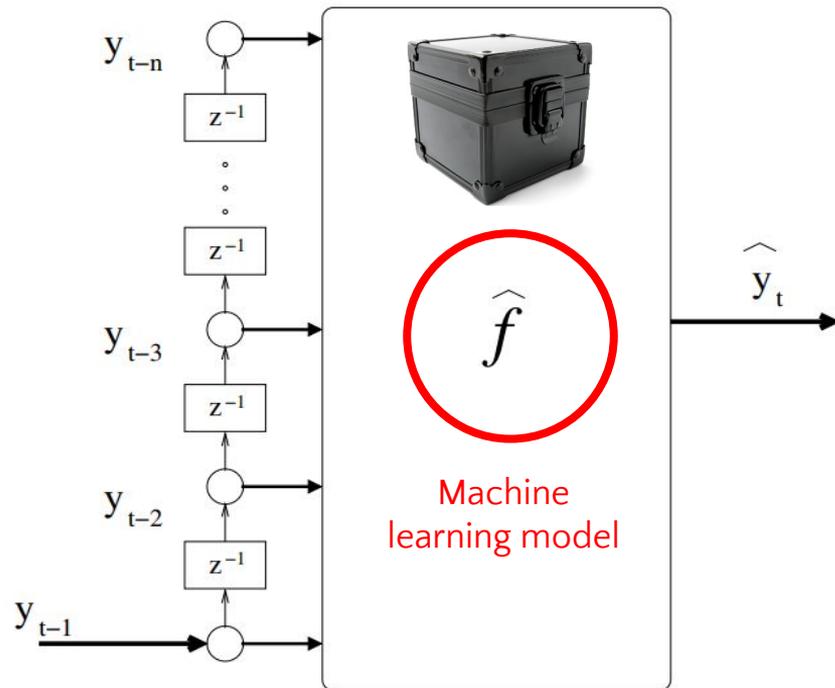
Временной ряд:  $S: [y_0, y_1, \dots, y_{t-2}, y_{t-1}]$

Предсказываем  $\langle y_t \rangle$

$$X = \begin{bmatrix} y_{N-1} & y_{N-2} & \dots & y_{N-n-1} \\ y_{N-2} & y_{N-3} & \dots & y_{N-n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ y_n & y_{n-1} & \dots & y_1 \end{bmatrix} \quad Y = \begin{bmatrix} y_N \\ y_{N-1} \\ \vdots \\ y_{n+1} \end{bmatrix}$$

ВХОДЫ

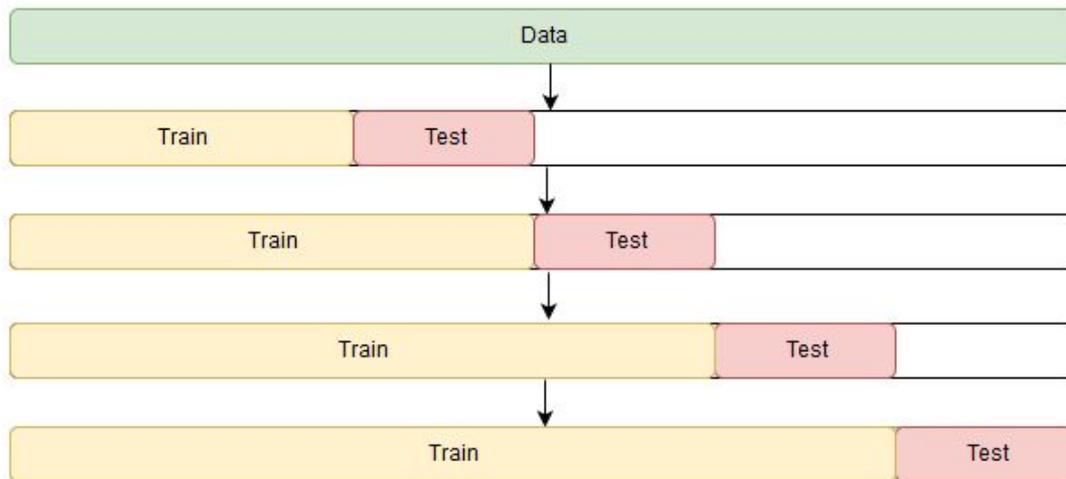
ВЫХОДЫ



# Кросс-валидация на временных рядах

Временной ряд имеет временную структуру, поэтому случайно перемешивать в фолдах значения всего ряда без сохранения этой структуры нельзя, так как в процессе потеряются все взаимосвязи наблюдений.

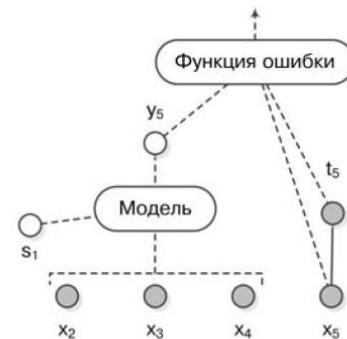
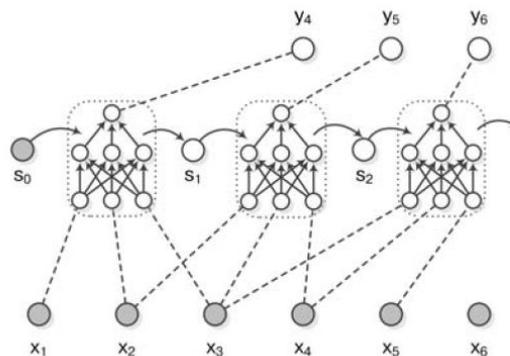
Для этого модель обучается и тестируется на последовательных интервалах данных



# Нейронные сети в задачах предсказания временных рядов

- Модель должна «помнить» элементы последовательности с целью использовать их в дальнейшем;
- Необходимо фиксировать зависимости с большим временным окном.

**Рекуррентные нейронные сети** - это вид нейронных сетей, где связи между элементами образуют направленную последовательность. Благодаря этому появляется возможность обрабатывать серии событий во времени или последовательные пространственные цепочки.



# Список дополнительной литературы

---

1. Афанасьев В.Н., Юзбашев М.М. Анализ временных рядов и прогнозирование — М.: Финансы и статистика, 2001. — 228 с.:
2. Портал <https://machinelearningmastery.com/>
3. Статья: <https://habr.com/ru/company/ods/blog/327242/>

1) Для оценки точности прогноза с нулевыми значениями в фактических данных нельзя использовать:

1.  $R^2$
2. MAPE
3. MSE

2) Что не относится к операциям, которые используются для преобразования временного ряда к стационарному:

1. Дифференцирование
2. Масштабирование
3. Преобразование Бокса-Кокса



УНИВЕРСИТЕТ ИТМО



<https://yandex.ru/profi/>

# Спасибо за внимание!

Материалы подготовлены  
преподавателями Факультета цифровых трансформаций  
и сотрудниками Национального центра когнитивных разработок Университета ИТМО  
для участников Студенческой олимпиады «Я – профессионал» (направление «Машинное  
обучение»)

[dx.itmo.ru](http://dx.itmo.ru), [actcognitive.org](http://actcognitive.org)