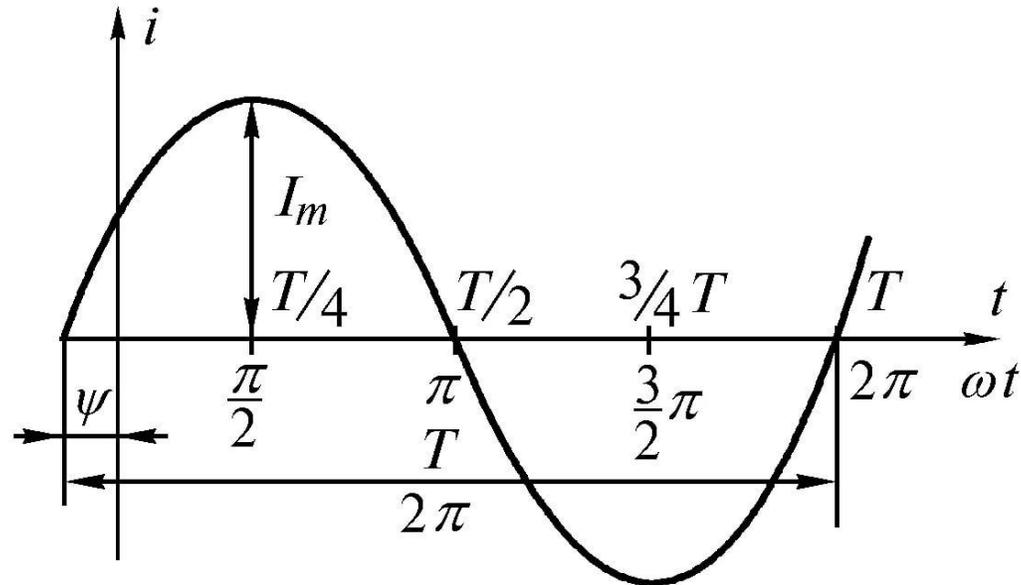


# Электрические цепи однофазного синусоидального тока

## Общие сведения

При постоянной скорости вращения ротора генератора в статорной обмотке индуцируется синусоидальный ток.

В промышленности и быту используется синусоидальный ток. Параметры синусоиды:



$$i(t) = I_m \sin(\omega t + \psi)$$

где  $I_m$  – амплитуда тока;

$\omega = 2 \cdot \pi \cdot f$  – угловая частота [рад/с];

$f$  – частота [Гц];

$T = 1/f$  – период;

$\psi$  – начальная фаза синусоиды;

$0^\circ < \psi < 90^\circ$

$i$  – мгновенное значение тока

$$I = \frac{I_m}{\sqrt{2}} \quad \text{– Действующее значение синусоидального тока}$$

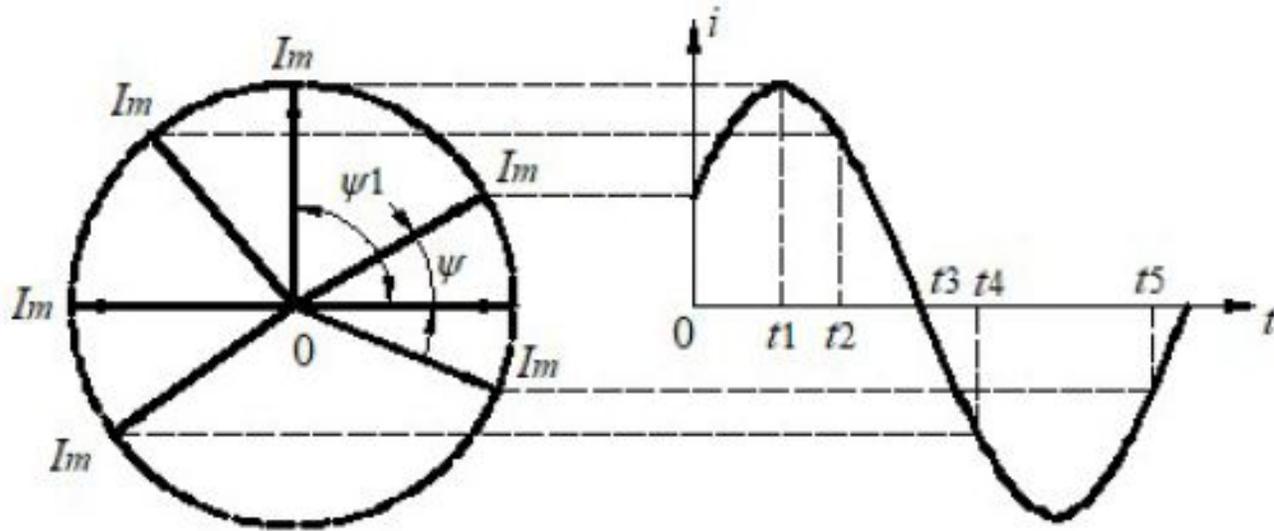
Все электроизмерительные приборы (кроме осциллографа) показывают **действующее** значение синусоиды

# Представление синусоидальной величины

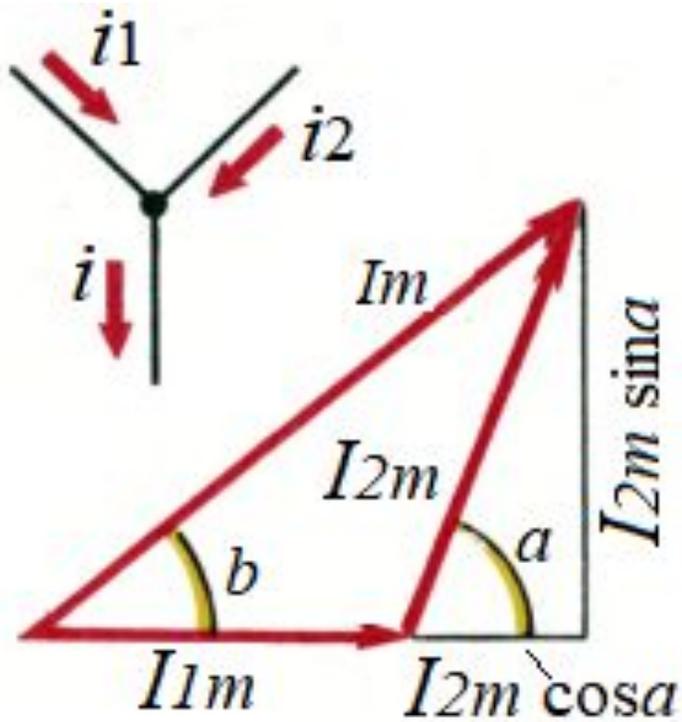
Для представления синусоидально изменяющейся величины

$$i(t) = I_m \sin(\omega t + \psi),$$

построим радиус-вектор  $I_m$  длиной равной амплитуде и под углом  $\psi$  к оси абсцисс (рис).



Если радиус-вектор вращать с постоянной угловой скоростью против часовой стрелки, то его проекция на ось ординат будет равна периодической синусоидальной функции.



$$i_1(t) = I_{1m} \sin(\omega t + 0),$$

$$i_2(t) = I_{2m} \sin(\omega t + a), \quad 0^\circ < a < 90^\circ$$

$i = i_1 + i_2$  - 1 закон Кирхгофа

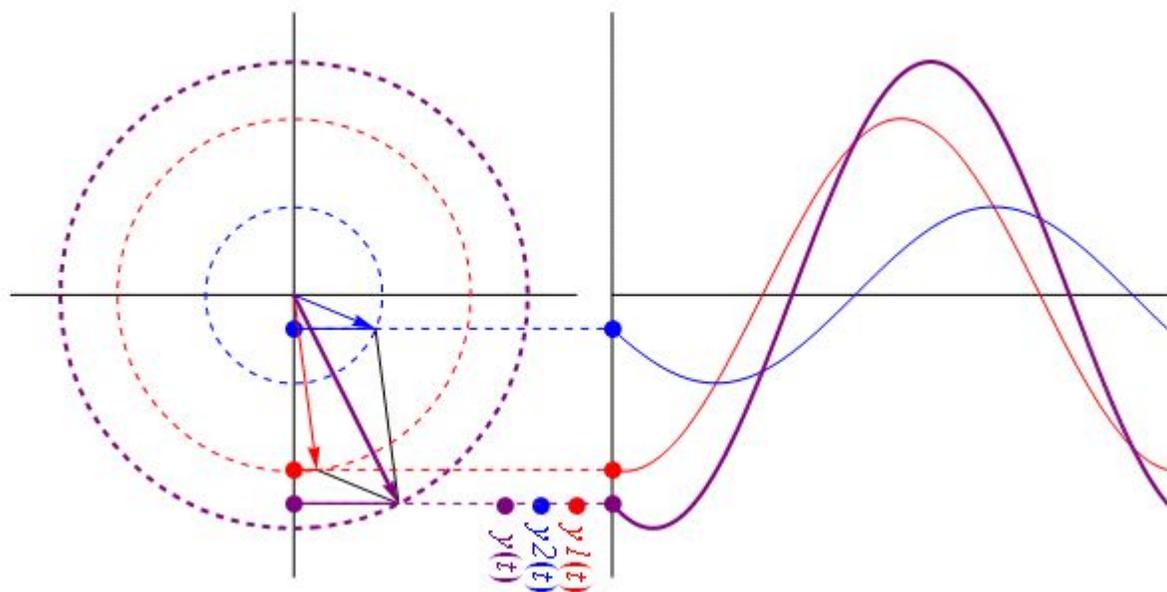
Амплитуда результирующего тока определяется по теореме Пифагора:

$$I_m = \sqrt{(I_{1m} + I_{2m} \cos a)^2 + (I_{2m} \sin a)^2}$$

Результирующая начальная фаза определяется по тригонометрическим формулам:

$$b = \arccos \frac{I_{1m} + I_{2m} \cos a}{I_m} = \arctg \frac{I_{2m} \sin a}{I_{1m} + I_{2m} \cos a}$$

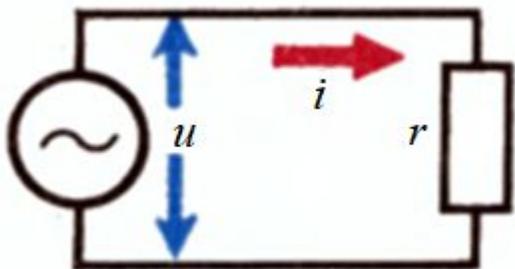
$$i(t) = I_m \sin(\omega t + b),$$



**Синусоидальный ток и напряжение – это векторные величины!**

# Основные элементы цепи синусоидального тока

## Активное сопротивление (резистор)



$$i = I_m \cdot \sin(\omega t + \psi_i)$$

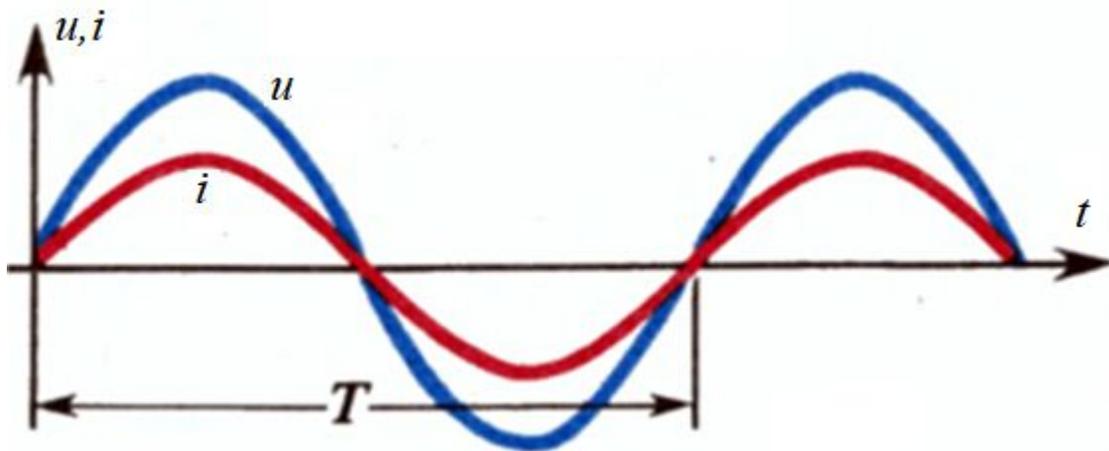
$$u = r \cdot i = r \cdot I_m \cdot \sin(\omega t + \psi_i) = r \cdot I_m \cdot \sin(\omega t + \psi_u)$$

$$\psi_i = \psi_u$$

$$\underline{\varphi = \psi_u - \psi_i}$$

$\varphi$  – сдвиг по фазе между напряжением и током

Синусоида характеризуется двумя параметрами: действующее значение и начальная фаза. Представим синусоиду в виде вектора. Длина вектора равна действующему значению. Направление вектора определяется начальной фазой. Отсчет угла вектора относительно оси абсцисс равен начальной фазе.



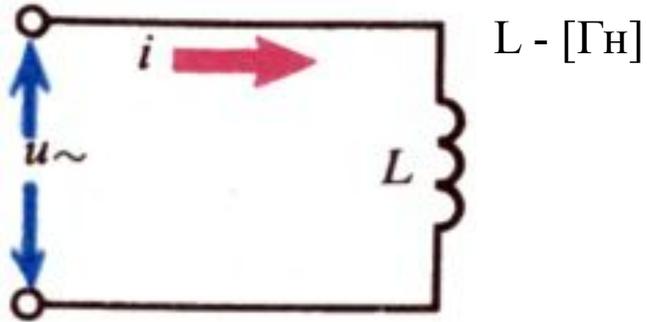
Временная диаграмма



Векторная диаграмма

В активном сопротивлении эл. энергия преобразуется в другие виды энергии и безвозвратно теряется для эл. цепи

## Индуктивность (катушка)



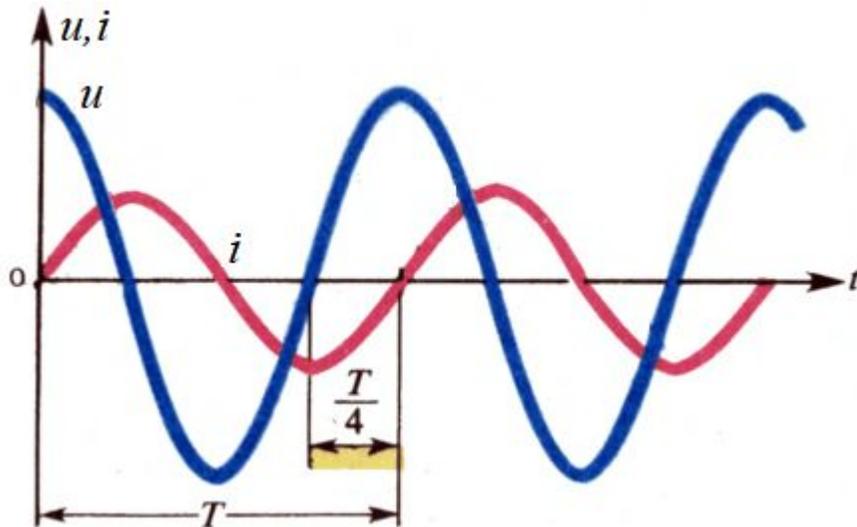
$$i = I_m \cdot \sin(\omega t + \psi_i)$$

$$u = L \frac{di}{dt} = LI_m \omega \cos(\omega t + \psi_i) = \omega LI_m \sin(\omega t + \psi_i + \frac{\pi}{2})$$

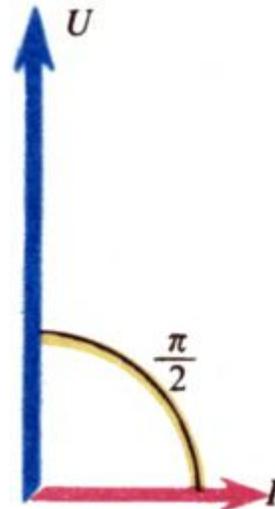
$X_L = \omega L = 2\pi fL$  – реактивное сопротивление катушки

Сопротивление катушки зависит от частоты, чем выше частота, тем больше сопротивление. По постоянному току сопротивление катушки равно нулю ( $\omega=0$ ,  $X_L=0$ ).

В реактивном сопротивлении эл. энергия не преобразуется в другие виды энергии. Пол периода энергия запасается в катушке, а пол периода возвращается обратно в эл. цепь.



Временная диаграмма

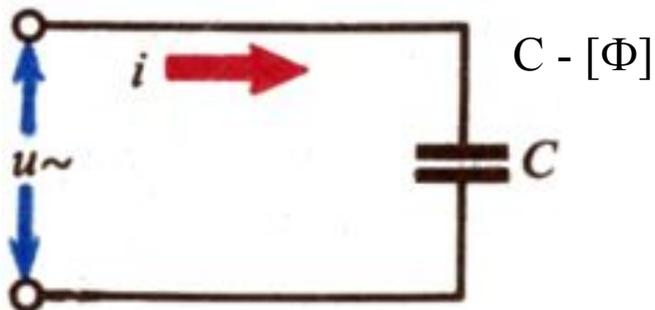


Векторная диаграмма

$$\psi_i = 0; \psi_u = 90^\circ; \psi_u - \psi_i = \pi/2$$

**Сдвиг по фазе равен  $\pi/2$ . Напряжение на катушке опережает ток на  $90^\circ$**

## Электрическая емкость (конденсатор)

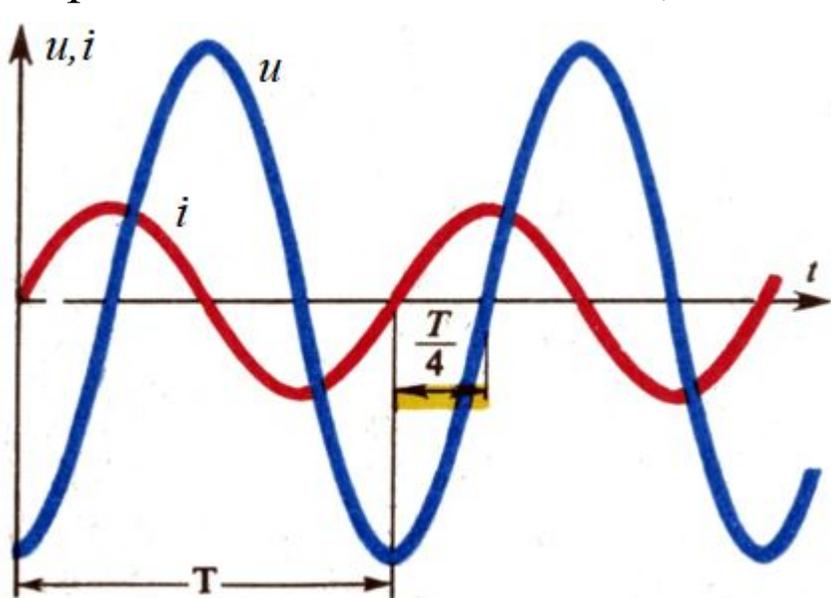


$$i = I_m \cdot \sin(\omega t + \psi_i)$$

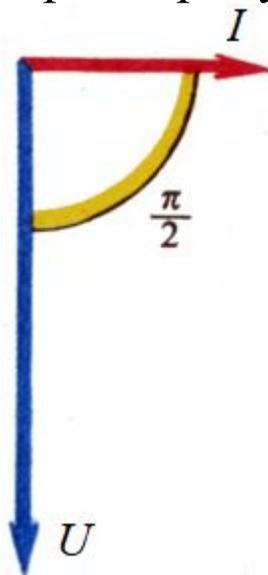
$$u = \frac{1}{C} \int_0^T i dt = -\frac{I_m}{\omega C} \cos(\omega t + \psi_i) = \frac{I_m}{\omega C} \sin(\omega t + \psi_i - \frac{\pi}{2})$$

$$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C} \text{ — реактивное сопротивление конденсатора}$$

Сопротивление конденсатора зависит от частоты. По постоянному току сопротивление конденсатора стремится к бесконечности, т.е. конденсатор не пропускает постоянный ток.



Временная диаграмма



Векторная диаграмма

$$\psi_i = 0; \psi_u = -90^\circ; \varphi = \psi_u - \psi_i = -\pi/2$$

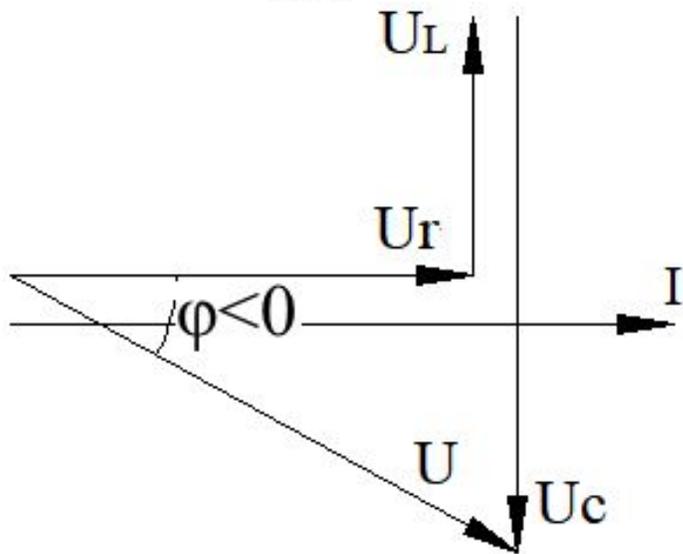
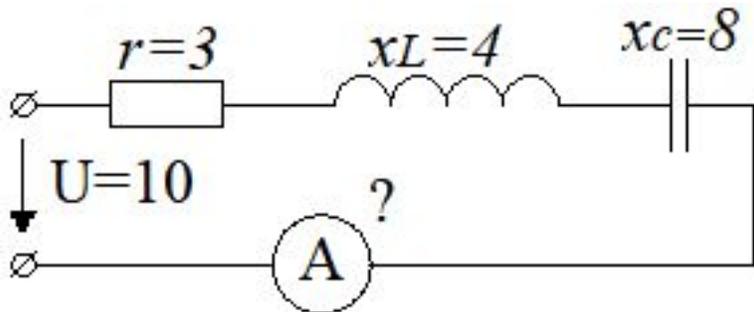
**Сдвиг по фазе равен  $-\pi/2$ . Напряжение на конденсаторе отстает от тока на  $90^\circ$**

Таким образом, в цепях синусоидального тока напряжение и токи элементов характеризуются не только величиной, но и начальной фазой. Это векторные величины, их нельзя складывать скалярно как в цепях постоянного тока.

## Метод векторных диаграмм

Нельзя алгебраически складывать сопротивления элементов, т.к. они имеют разные фазы !!!

При последовательном соединении построение векторной диаграммы начинают с вектора тока. Вектор тока откладывают произвольной длины и под любым углом, равным начальной фазе (для наглядности и простоты построения принята начальная фаза тока равной нулю).



$$\vec{U} = \vec{U}_r + \vec{U}_L + \vec{U}_C \quad U_r = r \cdot I \quad U_L = x_L \cdot I \quad U_C = x_C \cdot I$$

$$U = \sqrt{U_r^2 + (U_L - U_C)^2} = I \sqrt{r^2 + (x_L - x_C)^2} = I \sqrt{r^2 + x^2} = I \cdot z$$

$x = x_L - x_C$  - реактивное сопротивление цепи;

$z = \sqrt{r^2 + x^2}$  - полное сопротивление цепи

$U = I \cdot z$  - закон Ома для цепи синусоидального тока

**Задача:**  $x = 4 - 8 = -4$  Ом;

$$z = \sqrt{3^2 + (-4)^2} = 5 \text{ Ом};$$

$$I = \frac{U}{z} = \frac{10}{5} = 2 \text{ А}$$

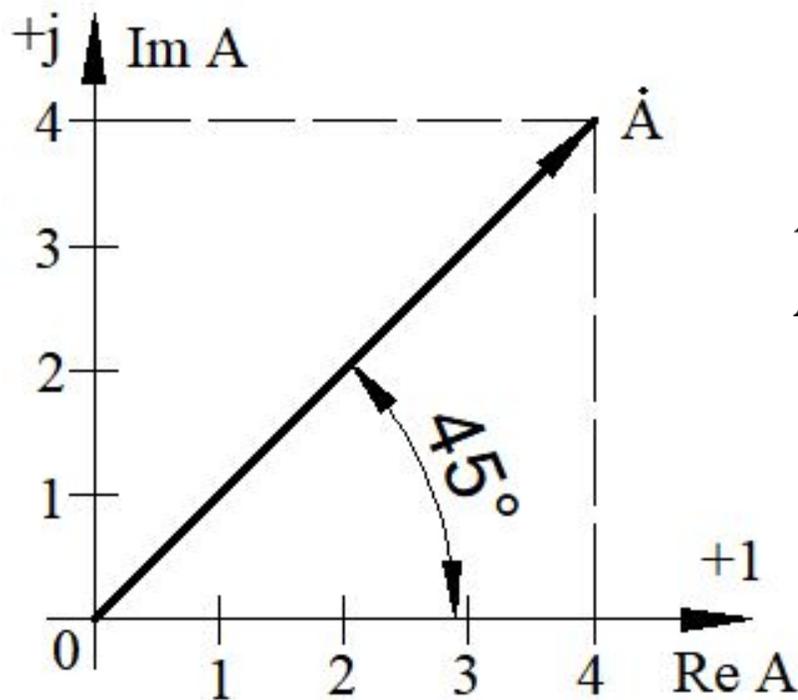
Сопротивления катушки и конденсатора вычитаются, т.к. находятся в противофазе.

Активное и реактивное сопротивление сдвинуты по фазе на  $90^\circ$ , поэтому складываются по т. Пифагора.

## Комплексный метод расчета

Для сложной цепи построение векторной диаграммы невозможно. Синусоиду можно представить не только в виде вектора, но и в виде комплексного числа.

### 1. Комплексная плоскость. Комплексные числа.



$j = \sqrt{-1}$  - единичный орт по оси ординат  $j^2 = -1$

Умножение на  $j$  означает поворот вектора на  $90^\circ$  против часовой стрелки

$\dot{A}$  - комплексное число

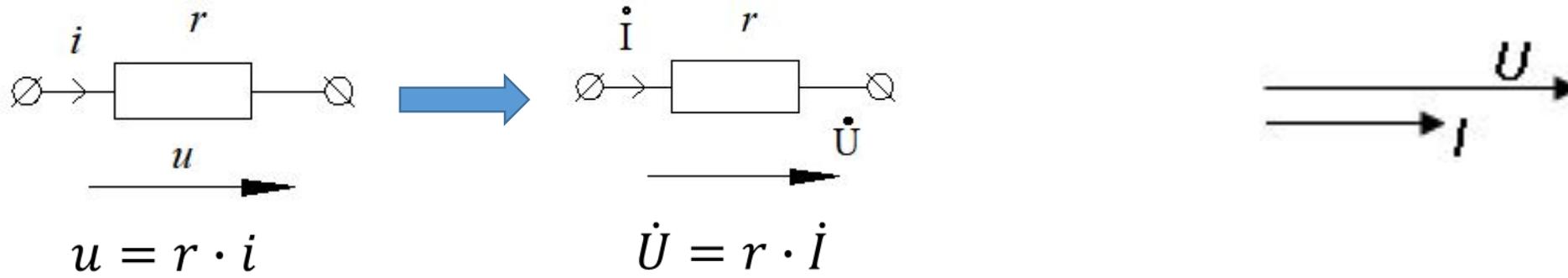
$$\dot{A} = Ae^{j\psi} = A\cos\psi + jA\sin\psi = a + jb$$

$|A| = \sqrt{a^2 + b^2}$  - модуль вектора;

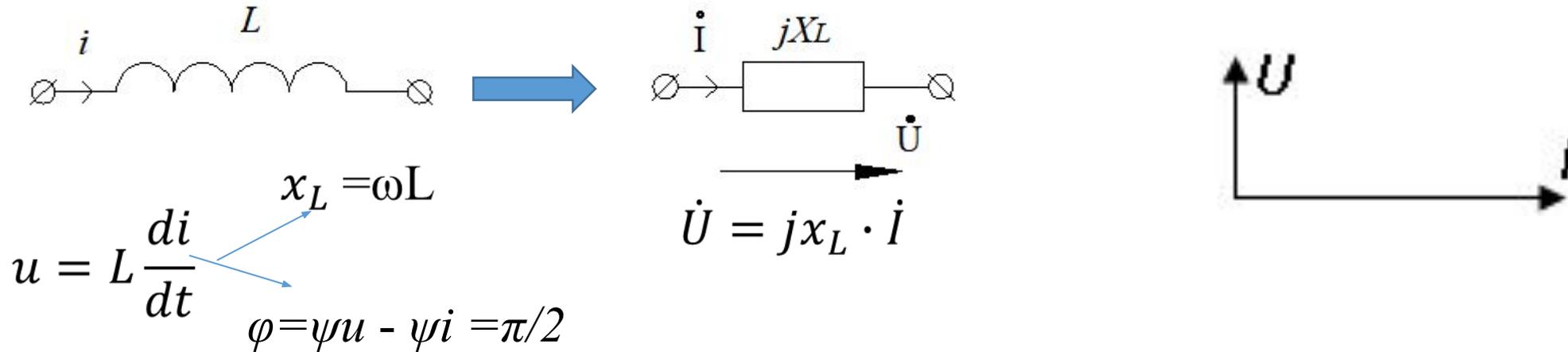
$\psi = \arctg(b/a)$  - аргумент комплексного числа

$$\dot{A} = 4 + j4 = \sqrt{4^2 + 4^2} \cdot e^{j\psi} = 4\sqrt{2} \cdot e^{j45^\circ}$$

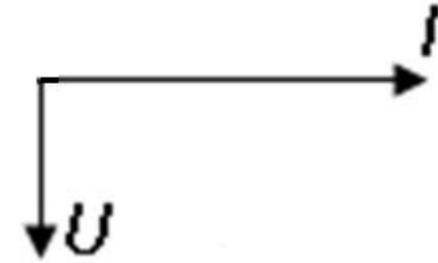
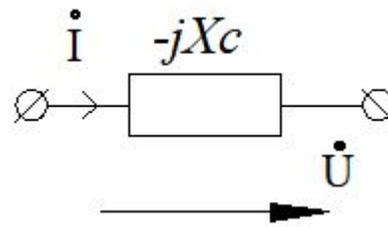
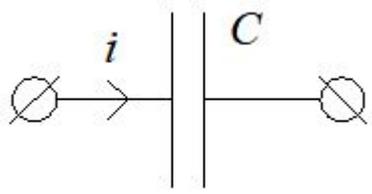
## 2. Комплексное сопротивление резистора, катушки и конденсатора



Заменяем синусоидальное напряжение и токи на комплексные числа



Катушка заменяется комплексным сопротивлением  $jx_L$

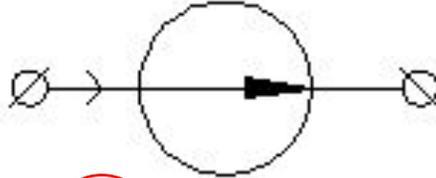
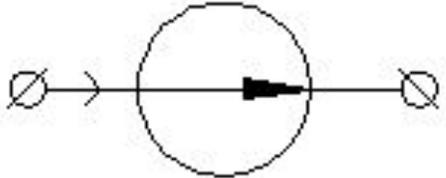


$$u = \frac{1}{C} \int_0^T i dt \quad \begin{matrix} \nearrow X_c = \frac{1}{\omega C} \\ \searrow \varphi = \psi_u - \psi_i = -\pi/2 \end{matrix}$$

$$\dot{U} = -jx_L \cdot \dot{I}$$

Конденсатор заменяется комплексным сопротивлением  $-jx_c$

### 3. Представление синусоиды в комплексное число



$$e(t) = E_m \cdot \sin(\omega t + \psi)$$

$$\dot{E} = \frac{E_m}{\sqrt{2}} \cdot e^{j\psi} = \frac{E_m}{\sqrt{2}} \cdot (\cos\psi + j\sin\psi)$$

Модуль

Модуль комплексного числа равен действующему значению!

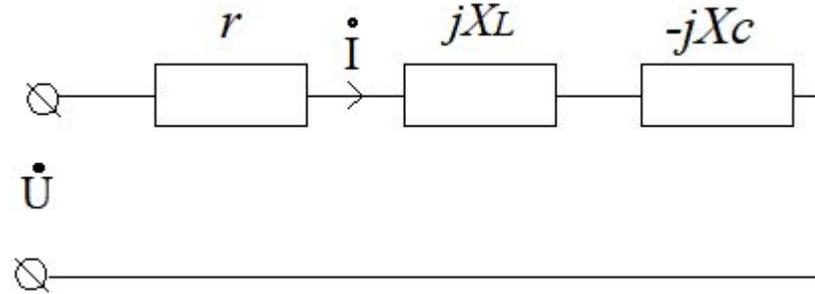
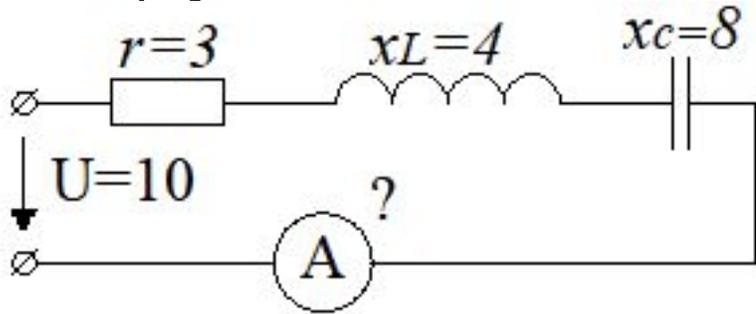
$$e(t) = 141 \cdot \sin(\omega t - 45^\circ)$$



$$\dot{E} = \frac{141}{\sqrt{2}} \cdot e^{-j45} = 100 \cdot (\cos(-45) + j\sin(-45)) = 70.5 - j70.5$$

#### 4. Последовательность использования комплексного метода

1. Переходим к комплексной схеме замещения;
2. Проводим расчет эл цепи, которая включает одни резисторы с комплексными значениями;
3. Результат расчета – комплексные токи и напряжения записываются в показательной форме, тогда модуль комплексного числа равен действующему значению тока и напряжения, а аргумент комплексного числа равен начальной фазе.



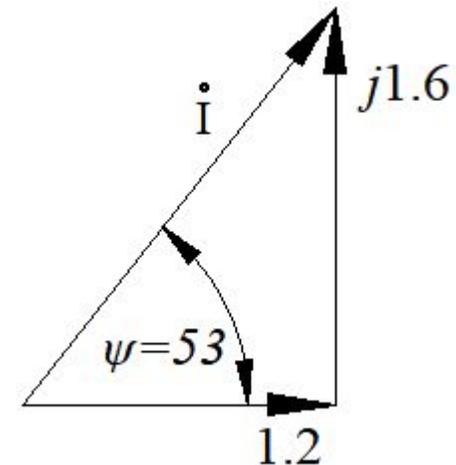
В цепи течет комплексный ток, который нужно найти

$$z = r + jx_L - jx_C = r + j(x_L - x_C) = 3 + j4 - j8 = 3 - j4;$$

$$\dot{i} = \frac{\dot{U}}{z} = \frac{10(3 + j4)}{(3 - j4)(3 + j4)} = \frac{30 + j40}{25} = 1.2 + j1.6$$

Перейдём к показательной форме записи тока

$$\dot{i} = 1.2 + j1.6 = \sqrt{1.2^2 + 1.6^2} \cdot e^{j53} = 2 \cdot e^{j53}$$



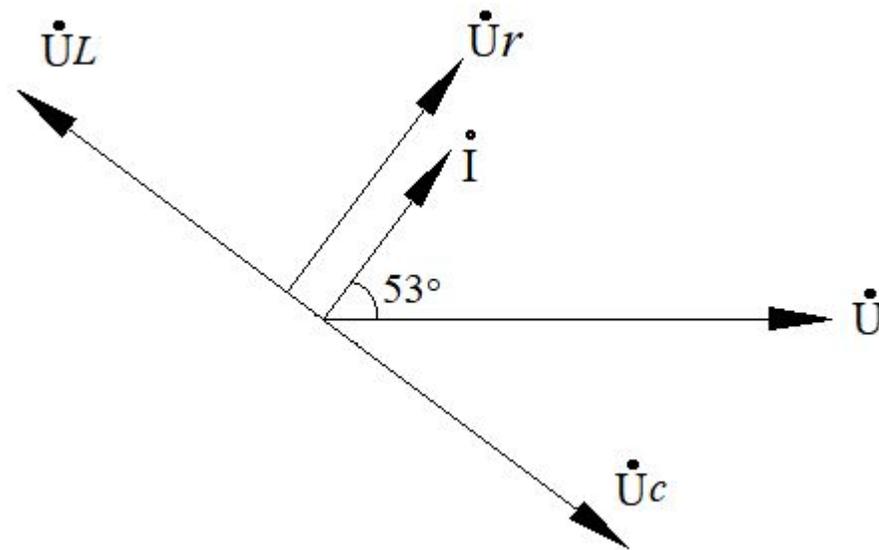
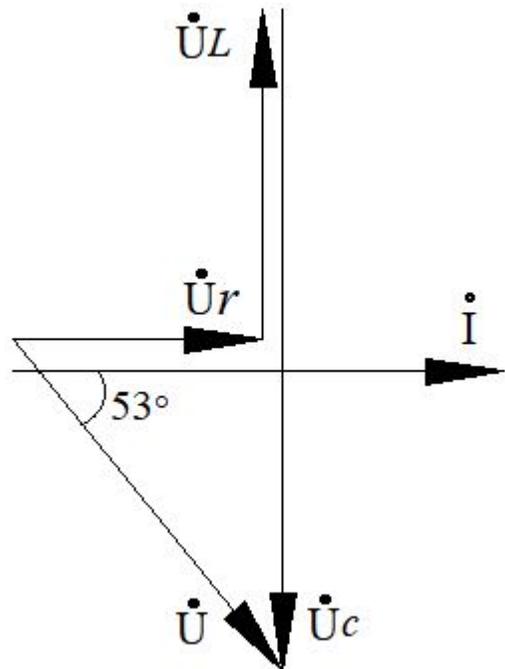
Найдем напряжения на элементах цепи:

$$\dot{U}_r = r \cdot \dot{I} = 3(1.2 + j1.6) = 3 \cdot 2e^{j53} = 6e^{j53}$$

$$\dot{U}_L = jx_L \cdot \dot{I} = j4(1.2 + j1.6) = j4 \cdot 2e^{j53} = 4e^{j90} \cdot 2e^{j53} = 8e^{j143}$$

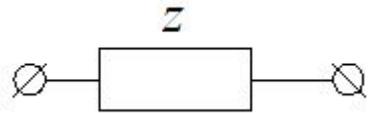
$$\dot{U}_C = -jx_C \cdot \dot{I} = -j8(1.2 + j1.6) = -j8 \cdot 2e^{j53} = 8e^{-j90} \cdot 2e^{j53} = 16e^{-j37}$$

Построим векторную диаграмму напряжений и тока:

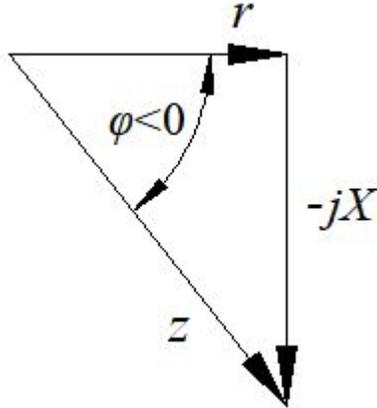
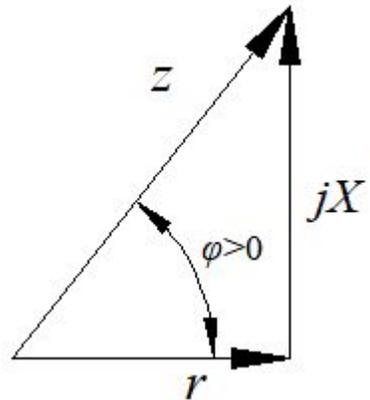


Ток опережает напряжение по фазе. Иначе, входное напряжение отстает от тока.

# Комплексное сопротивление и комплексная проводимость

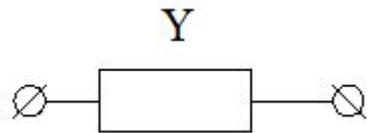


$$z = r + jx; \quad x = x_L - x_C$$



$$\varphi = \begin{cases} -90^\circ - C \\ (-90^\circ, 0) - RC \\ 0 - R \\ (0, 90^\circ) - RL \\ 90^\circ - L \end{cases}$$

Треугольник сопротивлений



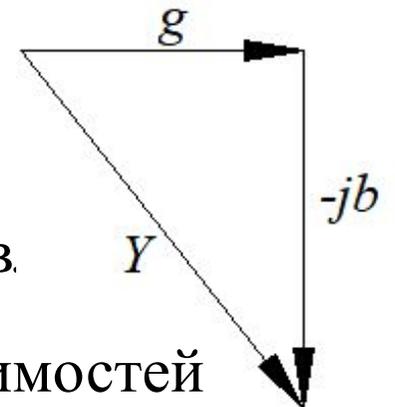
$$Y = \frac{1}{z} = \frac{1 \cdot (r - jx)}{(r + jx) \cdot (r - jx)} = \frac{r - jx}{r^2 + x^2} = \frac{r}{r^2 + x^2} - j \frac{x}{r^2 + x^2} = g - jb$$

$g$  – активная проводимость

$b$  – реактивная проводимость

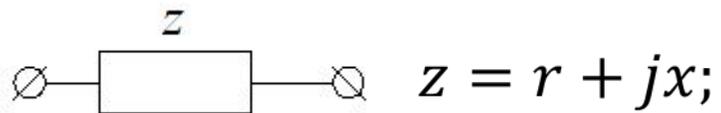
Комплексная проводимость – величина, обратная комплексному сопротив.

$$Y = g - jb \quad b = b_L - b_C$$



Треугольник проводимостей

## Мощность в цепях синусоидального тока



$$\dot{S} = \dot{U} \cdot \dot{I}^* = Ue^{j\psi_u} + Ie^{-j\psi_i} = UIe^{j(\psi_u - \psi_i)} = UI\cos\varphi + jUI\sin\varphi = P + jQ;$$

$\varphi = \psi_u - \psi_i$  – сдвиг по фазе между  $U$  и  $I$

$$P = UI\cos\varphi = r \cdot I^2 = \operatorname{Re}(\dot{S}) \quad \text{-активная мощность, [Вт]}$$

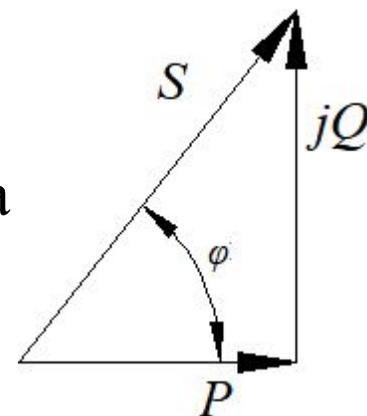
Активная мощность – это полезная мощность, она преобразуется в другие виды энергии. Она выделяется в резисторах или в активных сопротивлениях

$$Q = UI\sin\varphi = x \cdot I^2 = \operatorname{Im}(\dot{S}) \quad \text{-реактивная мощность, [Вар или вар]}$$

Реактивная мощность – полезной работы не совершает. Пол периода она запасается в реактивных элементах (катушке и конденсаторе) и пол периода возвращается обратно в цепь.

$$S = UI = z \cdot I^2 = |\dot{S}| \quad \text{-полная мощность, [ВА]}$$

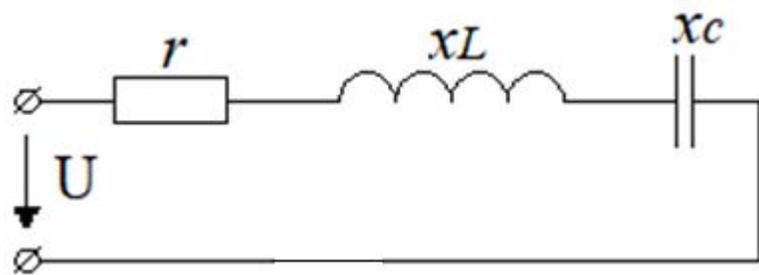
$$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$$



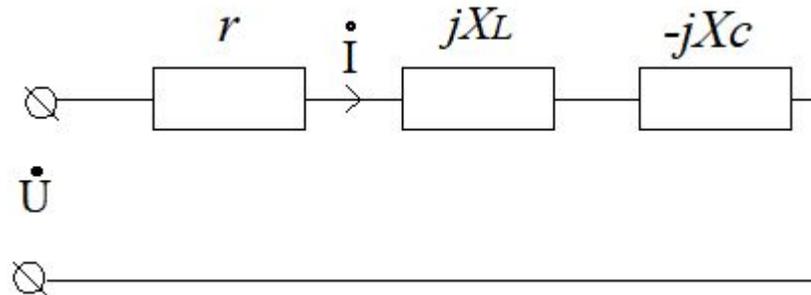
Треугольник мощностей

# Резонанс в электрических цепях

Сопротивление катушки и конденсатора зависит от частоты, с увеличением частоты сопротивление катушки возрастает, сопротивление конденсатора уменьшается, следовательно при последовательном соединении катушки и конденсатора возможна ситуация, когда реактивное сопротивление цепи равно нулю – режим резонанса.



$$z = \sqrt{r^2 + (x_L - x_C)^2}$$



$$z = r^2 + j(x_L - x_C)$$

$$X_L = \omega L$$

$$X_C = \frac{1}{\omega C}$$

$x = x_L - x_C = 0$  - условие резонанса

$$\omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C} \longrightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ - резонансная частота}$$

$z = r$  – минимально возможное сопротивление цепи по сравнению с другими частотами

$$I = \frac{U}{z} = \frac{U}{r} \text{ - ток в режиме резонанса максимальный}$$

## Резонанс в электрических цепях

Найдем напряжение на реактивных элементах:

$$\left. \begin{aligned} U_L &= \omega_0 L \cdot I \\ U_C &= \frac{1}{\omega_0 C} \cdot I \end{aligned} \right\} U_L = U_C \quad \text{В режиме резонанса напряжения на катушке и конденсаторе равны!}$$

Добротность – это кратность превышения напряжения на реактивных элементах к входному напряжению.

$$Q = \frac{U_L}{U} = \frac{U_C}{U} = \frac{\omega_0 L \cdot I}{Z \cdot I} = \frac{\omega_0 L}{r} = \frac{\frac{1}{\sqrt{LC}} \cdot L}{r} = \frac{\sqrt{L}}{r} = \frac{\rho}{r}$$

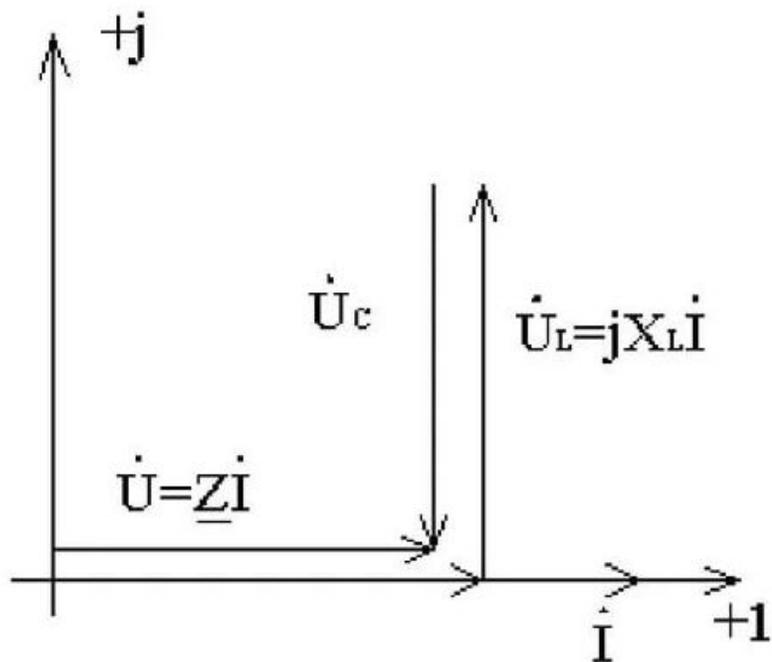
$$\rho = \sqrt{\frac{L}{C}} \text{ – волновое сопротивление контура}$$

Пусть  $\omega L \gg r$ , что имеет место на высоких частотах, то  $Q \gg 1$ .

Из-за возможности скачка напряжения на реактивных элементах данный вид резонанса называется резонансом напряжений.

## Векторная диаграмма в режиме резонанса

$$\vec{U} = \vec{U}_r + \vec{U}_L + \vec{U}_C$$



$\varphi=0$  – активный характер нагрузки.

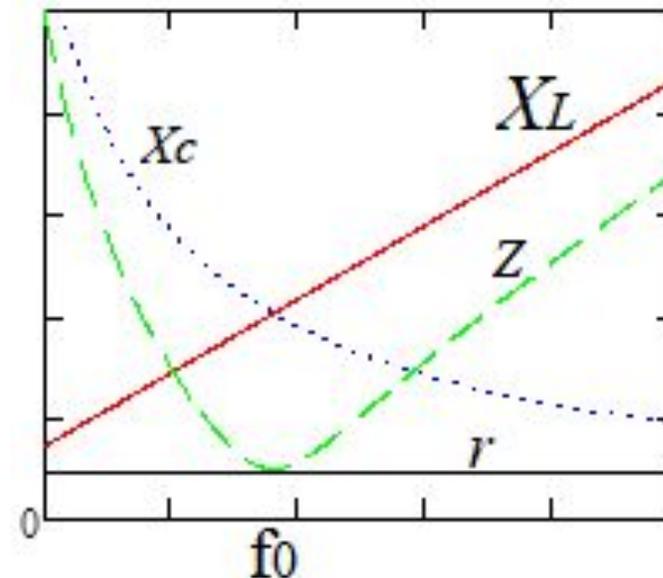
## Частотные характеристики

$$r = \text{const}$$

$$X_L = \omega L$$

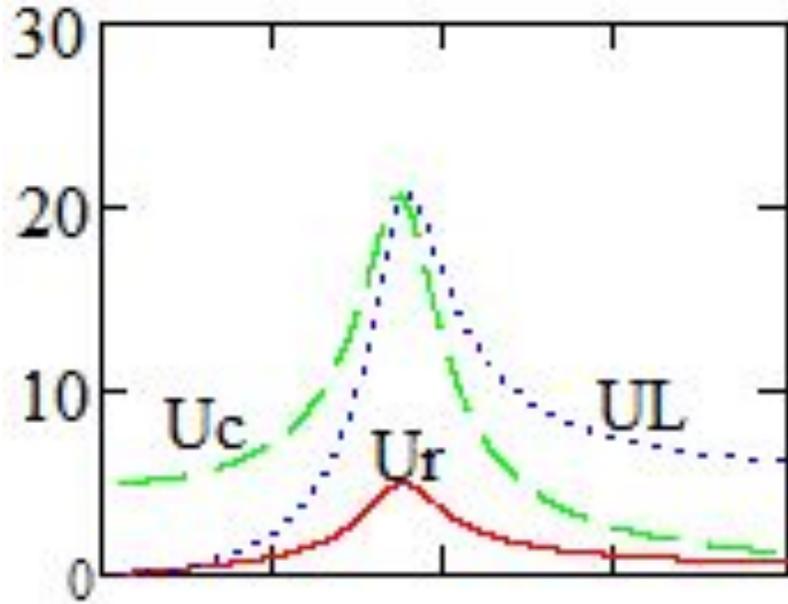
$$X_C = \frac{1}{\omega C}$$

$$z = \sqrt{r^2 + x^2}$$



По графику видно, что сопротивление катушки возрастает, а сопротивление конденсатора убывает с увеличением частоты. При резонансной частоте  $z=r$ ,  $x=0$ . При малых частотах доминирует конденсатор, при больших частотах доминирует катушка индуктивности.

## Частотные характеристики напряжений



$$U_r = r \cdot I$$
$$U_L = \omega_0 L \cdot I$$
$$U_C = \frac{1}{\omega_0 C} \cdot I$$
$$I = \frac{U}{Z}$$

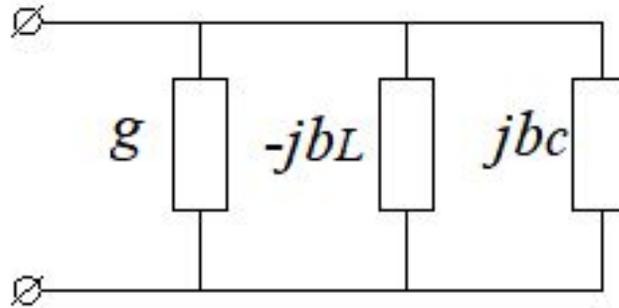
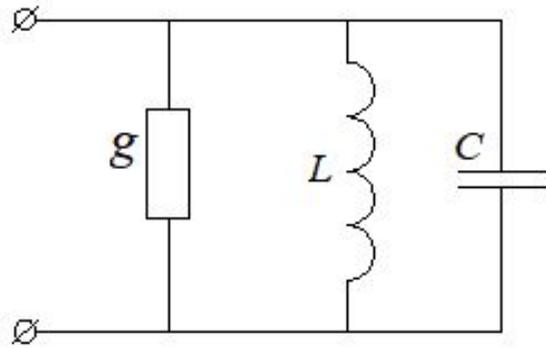
Напряжение на резисторе повторяет по фазе ток. Максимум напряжения на резисторе равен входному напряжению.

При нулевой частоте  $I=0$ , поскольку сопротивление конденсатора бесконечно большое.

На резонансной частоте  $I=\max$ , поскольку реактивное сопротивление цепи равно нулю.

Далее ток убывает, а при  $\omega \rightarrow \infty$  ток в цепи равен нулю, поскольку сопротивление катушки стремиться к бесконечности.

## Резонанс в параллельной ветви или резонанс токов



$$g = \frac{1}{r}; \quad b = \frac{1}{x}; \quad y = \frac{1}{z};$$

$$jx_L \rightarrow \frac{1}{jx_L} = -j \frac{1}{x_L} = -jb_L;$$

$$jx_C \rightarrow \frac{1}{-jx_C} = jx_C = jbc$$

$b = b_L - b_C = 0$  - условие резонанса

$$\frac{1}{\omega_0 L} - \omega_0 C = 0 \longrightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ - резонансная частота}$$

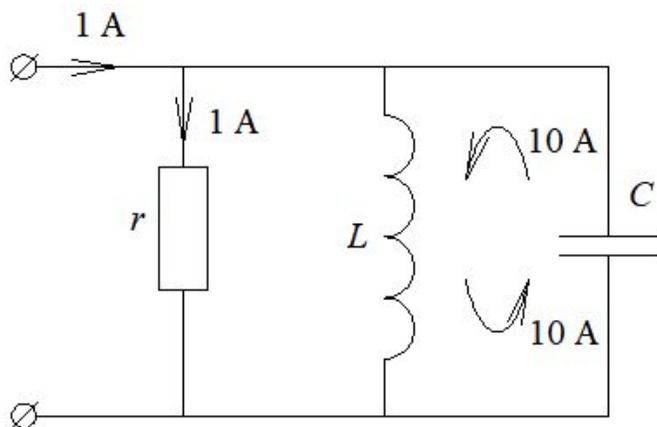
$$y = \sqrt{g^2 + b^2} = g = \min$$

В режиме резонанса входная проводимость минимальна или входное сопротивление максимально.

$$Q = \frac{I_L}{I} = \frac{I_C}{I} = \frac{\omega_0 C \cdot U}{y \cdot U} = \frac{\omega_0 C}{g} = \frac{\frac{1}{\sqrt{LC}} \cdot C}{g} = \frac{\sqrt{C}}{g \sqrt{L}} = \frac{\gamma}{g}$$

Добротность показывает во сколько раз ток реактивных элементов превышает ток в режиме резонанса.

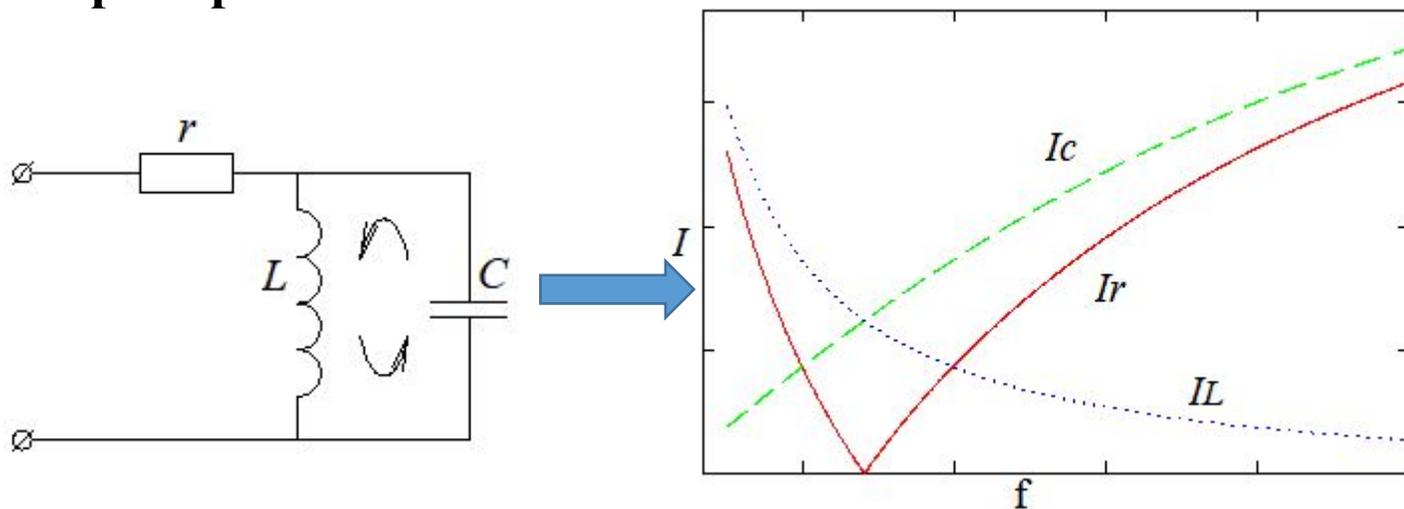
### Пример:



Входной ток замыкается через активную проводимость, он не втекает в участок LC, поскольку входное сопротивление этого участка стремиться к бесконечности.

Ток катушки и ток конденсатора могут в Q раз превосходить входной ток. Этот ток замыкается внутри контура LC. Пол периода ток протекает по часовой стрелке, пол периода в обратном направлении. Пол периода катушка разряжается и заряжает конденсатор, следующие пол периода конденсатор разряжается и заряжает катушку. При отсутствии активных сопротивлений обмен энергией проходит без потерь.

### Пример:



Частотная характеристика токов

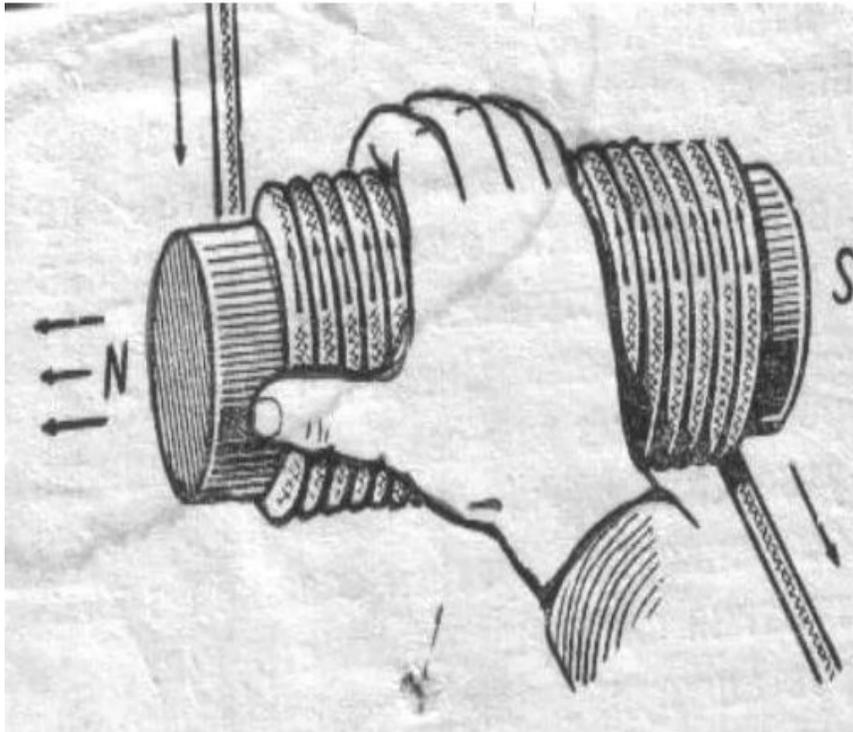
$$x_L = x_C$$

$$Z = r + \frac{jx_L \cdot (-jx_C)}{jx_L - jx_C} = r + \frac{jx_L \cdot (-jx_C)}{0} = r + \infty = \infty$$

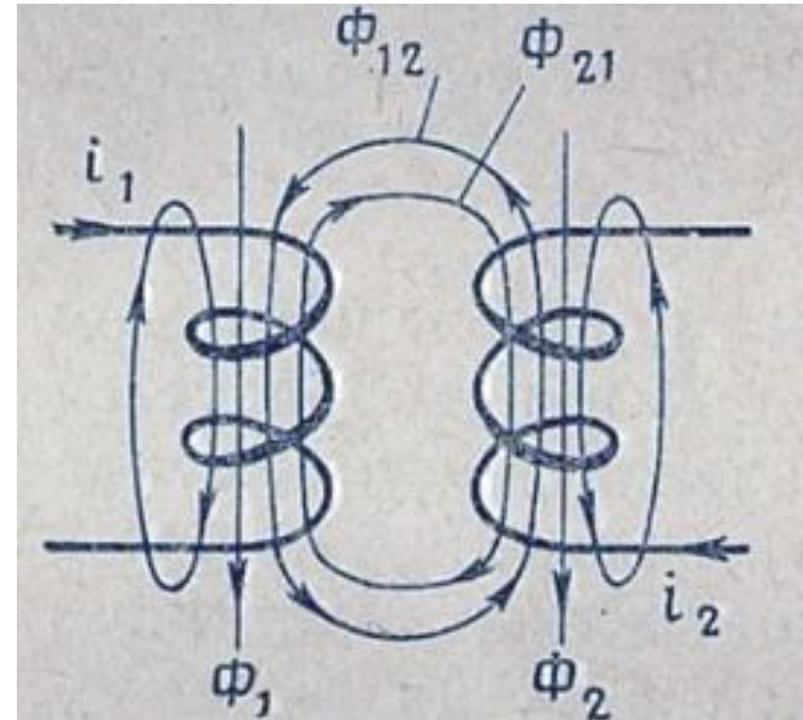
Контур LC заграждает входной ток, это свойство широко используется в электрических фильтрах.

# Расчет цепей с взаимной индукцией

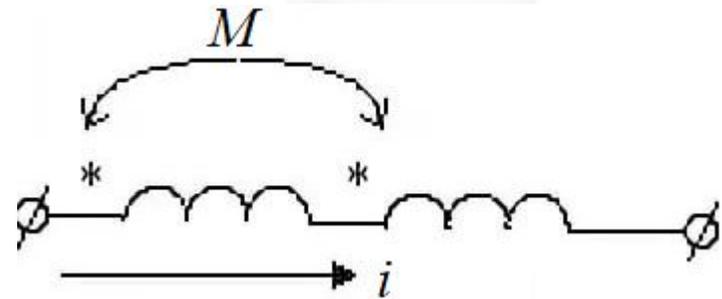
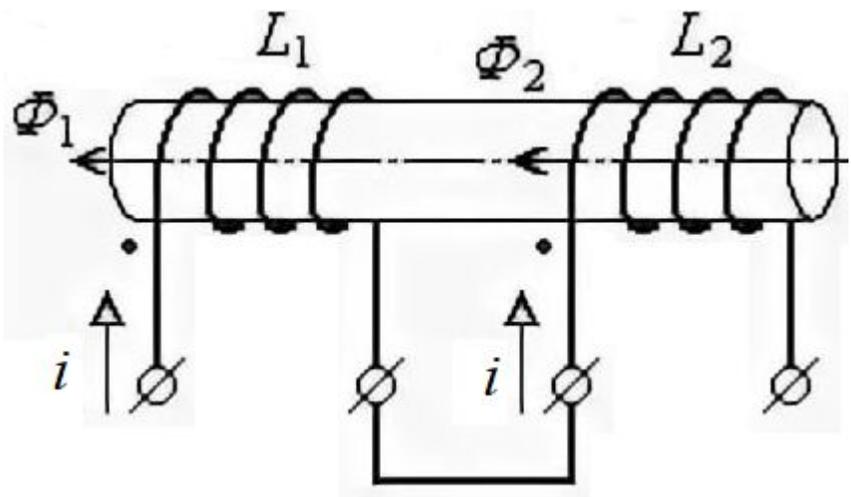
В состав электрических цепей могут входить катушки, магнитно связанные с другими катушками. Поток одной из них пронизывает другие и наводит в них ЭДС взаимоиндукции, которые необходимо учесть при расчете. При составлении уравнений для магнитно связанных цепей необходимо знать, **согласно** или **встречно** направлены потоки самоиндукции и взаимоиндукции.



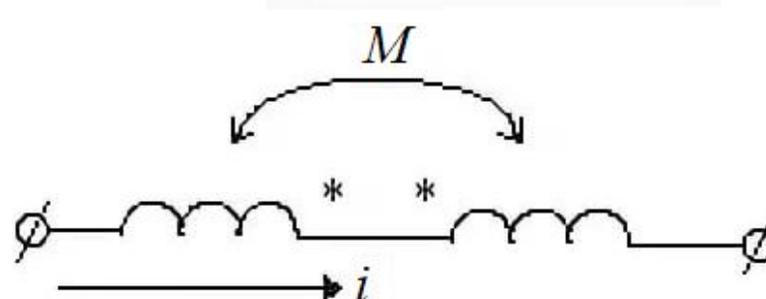
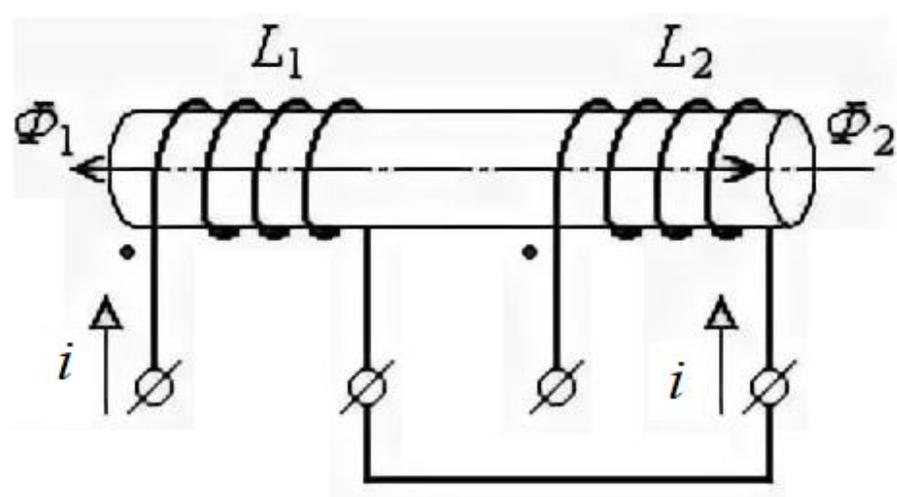
Для определения направления магнитного потока используют **правило правой руки**



Направление потоков самоиндукции и взаимоиндукции двух катушек с током



**Согласное включение**

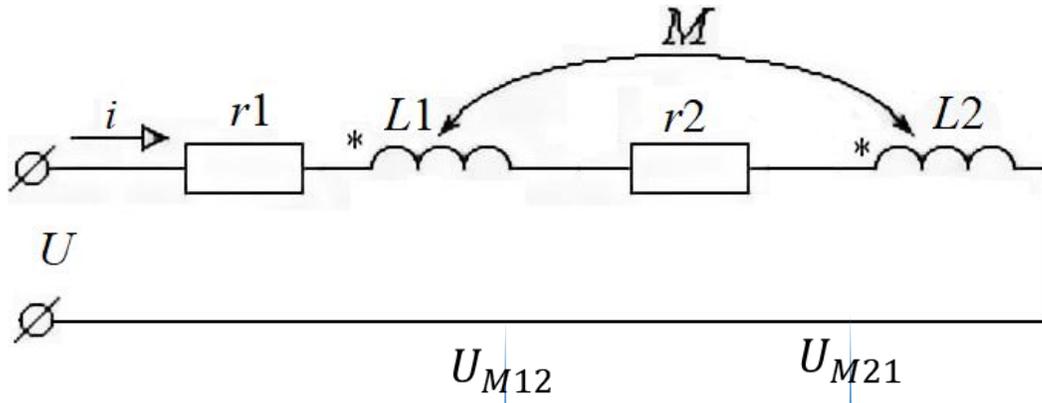


**Встречное включение**

Если на электрической цепи токи двух магнитно связанных катушек одинаково ориентированы относительно одноименно обозначенных зажимов катушек, например оба тока направлены к звездочкам или оба направлены от звездочек, то имеет место согласное включение, в противном случае - встречное.

Явление взаимной индукции заключается в переносе электрической энергии из одного замкнутого контура в другой через магнитное поле.

## Согласное включение катушек



$$\begin{aligned} \dot{U} &= r_1 \cdot \dot{i} + j\omega L_1 \cdot \dot{i} + j\omega M \dot{i} + j\omega L_2 \dot{i} + j\omega M \dot{i} + r_2 \dot{i} \\ &= \dot{i} \cdot [r_1 + j\omega(L_1 + M) + j\omega(L_2 + M) + r_2] \end{aligned}$$

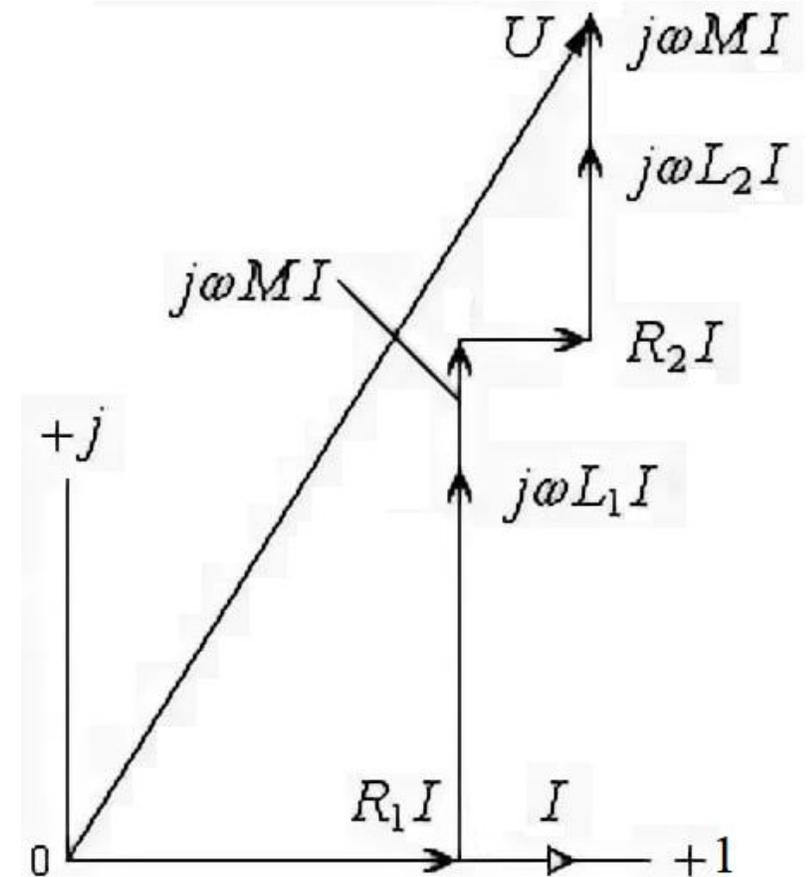
Перед слагаемым  $j\omega M$  стоит тот же знак, что и перед  $j\omega L$ , т.к. ток входит в одноименные зажимы катушек, т.е. имеем согласное включение

$L'_1 = L_1 + M$  – результирующая индуктивность первой катушки

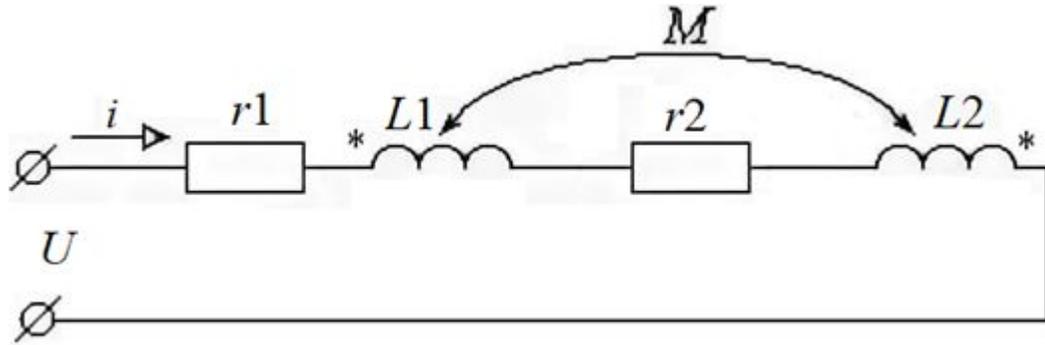
$L'_2 = L_2 + M$  – результирующая индуктивность второй катушки

$L' = L_1 + L_2 + 2M$  – результирующая индуктивность цепи

Индуктивность увеличилась, это связано с тем, что на поток самоиндукции накладывается поток взаимной индукции из второй катушки. Поскольку индуктивность цепи увеличилась, а значит уменьшился ток в цепи по сравнению с той же цепью, но без взаимной индуктивности катушек.



## Встречное включение катушек



$$\begin{aligned} \dot{U} &= r_1 \cdot \dot{i} + j\omega L_1 \cdot \dot{i} - j\omega M \dot{i} + j\omega L_2 \dot{i} - j\omega M \dot{i} + r_2 \cdot \dot{i} \\ &= \dot{i} \cdot [r_1 + j\omega(L_1 - M) + j\omega(L_2 - M) + r_2] \end{aligned}$$

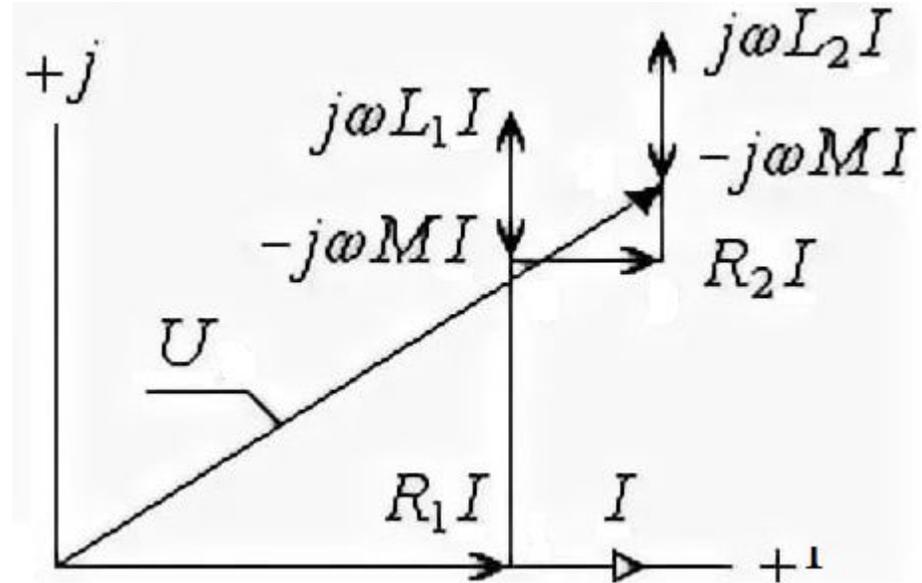
Перед слагаемым  $j\omega M$  стоит знак минус, т.к. ток входит в разноименные зажимы катушек, т.е. имеем встречное включение

$L_1'' = L_1 - M$  — результирующая индуктивность первой катушки

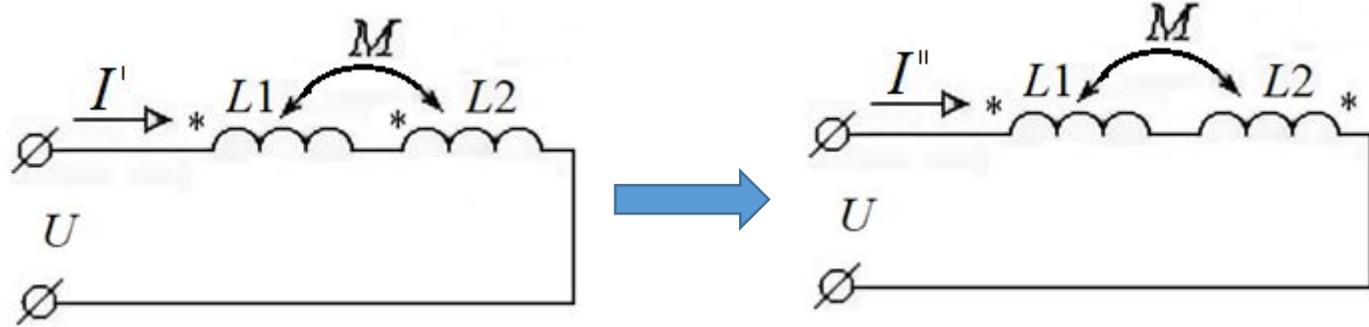
$L_2'' = L_2 - M$  — результирующая индуктивность второй катушки

$L'' = L_1 + L_2 - 2M$  — результирующая индуктивность цепи

Индуктивность снизилась, а значит увеличится ток в цепи по сравнению с той же цепью, но без взаимной индуктивности катушек. Взаимная индуктивность при встречном включении подобна емкости. Ток при встречном включении всегда выше, чем при согласном. Встречное включение узнаем по большему току.



**Задача:** Определить как изменится ток в цепи с двумя катушками, обладающие магнитной связью, если их переключить с согласного включения на встречное.



Пусть  $L_1=L_2$

$$\frac{\dot{I}''}{\dot{I}'} = \frac{\frac{\dot{U}}{z'' = x''} = \frac{x'}{j\omega L'} = \frac{L'}{L_1 + L_2 + 2M} = \frac{2L + 2M}{2L - 2M} = \frac{L + M}{L - M} = \frac{1 + \frac{M}{L}}{1 - \frac{M}{L}} = \frac{1 + k}{1 - k}}$$

$k = \frac{M}{L}$  – коэффициент магнитной связи между одинаковыми катушками

$k = \frac{M}{\sqrt{L_1 \cdot L_2}}$  – коэффициент магнитной связи между разными катушками

$k \in [0; 1]$

$k=0$  – магнитная связь отсутствует

$k=1$  – идеальная магнитная связь

При идеальной магнитной связи весь магнитный поток, создаваемый первой катушкой замыкается через вторую катушку и наоборот. Поток рассеивания отсутствует.

Пусть  $k = 0.5$  – слабая магнитная связь (половина магнитного потока не долетает до второй катушки. Такая магнитная связь присуща катушкам без сердечника)

$$\frac{\dot{I}''}{\dot{I}'} = \frac{1 + 0.5}{1 - 0.5} = 3 \quad \text{Ток увеличился в 3 раза}$$

Пусть  $k = 0.9$  – средняя магнитная связь (маломощны трансформатор с сердечником)

$$\frac{\dot{I}''}{\dot{I}'} = \frac{1 + 0.9}{1 - 0.9} = 19 \quad \text{Бросок тока в 19 раз}$$

Пусть  $k = 0.99$  – сильная магнитная связь

$$\frac{\dot{I}''}{\dot{I}'} = \frac{1 + 0.99}{1 - 0.99} = 199 \quad \text{Бросок тока в 199 раз}$$

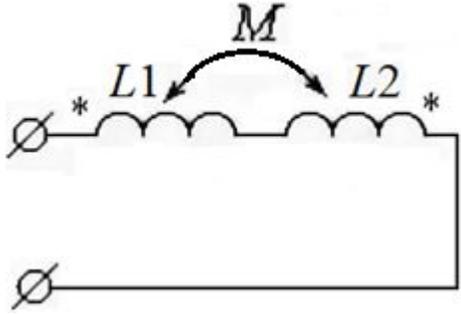
В электроэнергетике включение катушек всегда согласное.

В системах автоматики и связи, наоборот, стремятся к встречному включению.

При встречном включении индуктивность соединительных элементов минимально, поэтому и их сопротивление минимально.

т.о. для катушек, обладающих магнитной связью, способ соединения обмоток имеет решающее значение, нельзя путать согласное и встречное включение.

**Задача:** Две катушки, одна мощная, другая – маломощная, включены встречно, определить условия работы второй катушки.



$$L1 \gg L2; \quad M > L2$$

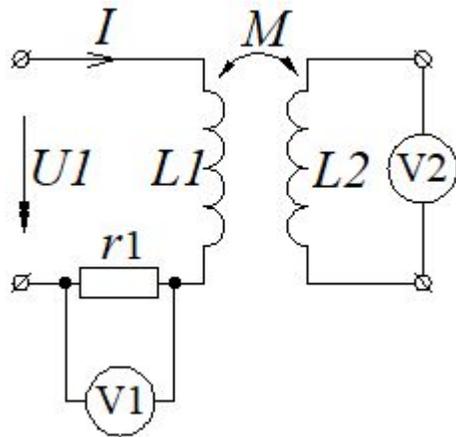
$$L2'' = L2 - M < 0$$

$$j\omega L2'' < 0$$

Комплексное сопротивление второй катушки отрицательно, точно так же как у конденсатора. По электрическим свойствам из индуктивности получили емкость.

# Экспериментальное определение взаимной индуктивности

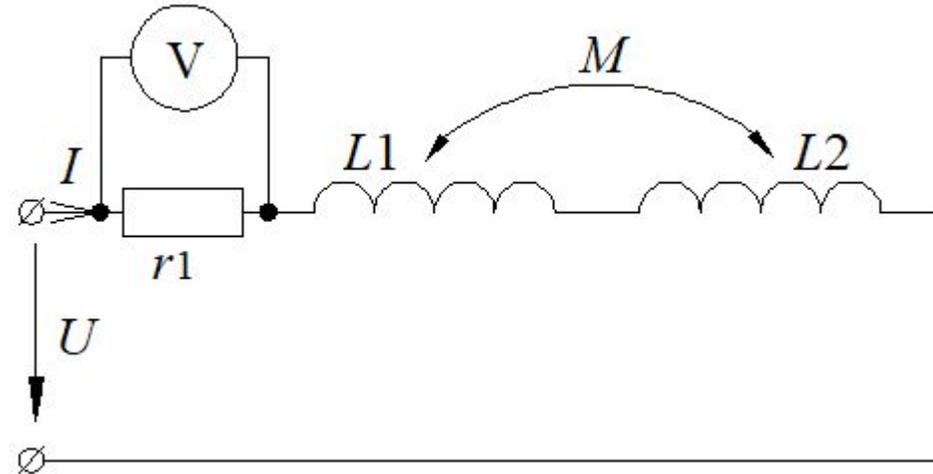
1. Соединение по схеме трансформатора:



$$I = \frac{V1}{r1}$$

$$\dot{V}2 = j\omega M \dot{I} \longrightarrow M1 = \frac{V2}{\omega I}$$

2. Соединение по схеме автотрансформатора:



$$I = \frac{V}{r1}; \quad z = \frac{U}{I}; \quad x = \sqrt{z^2 - r1^2}; \quad L = \frac{x}{\omega}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} L' = L_1 + L_2 + 2M \\ L'' = L_1 + L_2 - 2M \end{array} \right. \longrightarrow M2 = \frac{L' - L''}{4}$$

Встречное включение узнаем по большему току

3. Сравнить полученные значения:  $M1 \approx M2$