

TEMA 2. PEIIEHUE СИСТЕМ ЛИНЕЙНЫХ АЛГЕБРАИЧЕСКИХ **УРАВНЕНИЙ**

Система *т* линейных уравнений с *п* переменными имеет вид:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

 $a_{ii}\,$ - коэффициенты системы,

 $b_i\,$ - свободные члены.

Решением системы называется такая совокупность значений, при подстановке которых каждое уравнение системы обращается в верное равенство.

Система линейных уравнений

- □ совместной, если она не имеет решений;
 □ определенной, если она имеет единственное решение;
 □ неопределенной, если она имеет более одного решения;
- \square однородной, если все bi=0;

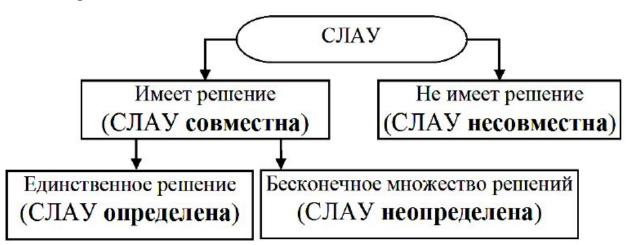


Рис.1. Схема типов решений СЛАУ.

<u>Методы решения систем</u>

1. Метод Крамера

Рассмотрим систему п линейных уравнений с п неизвестными:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

Теорема Крамера:

Пусть 🛮 - определитель матрицы системы,

 Δ_{i} - определитель матрицы, получаемой матрицы A заменой столбца коэффициентов a_{ii} при x, столбцом свободных членов.

Тогда, если $\Delta \neq 0$, то система имеет единственное решение определяемое по формулам:

$$x_j = rac{\Delta_j}{\Delta}$$
 - формула Крамера.

Вспомним тему: Определители

Определитель квадратной матрицы— это число, вычисляемое по определённым правилам.

Обозначают: |A|, ΔA, detA.

Определитель **2-го порядка**:

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{21} a_{12}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 5 \end{vmatrix} = 2 \cdot 5 - 1 \cdot 3 = 7$$

Боковая диагональ

Главная диагональ

Определитель 3-го порядка:

Правило Саррюса (правило треугольников)

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \underbrace{a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{12}a_{23}a_{31}}_{= a_{31}a_{22}a_{13} - a_{21}a_{12}a_{33} - a_{32}a_{23}a_{11}}_{= a_{31}a_{22}a_{13} - a_{21}a_{12}a_{33} - a_{32}a_{23}a_{11}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot 1 \cdot 2 + (-1) \cdot 1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot 1 \cdot 1 - 1 \cdot 1 \cdot 1 - 2 \cdot 2 \cdot (-1) = 5$$

Вспомним тему: Алгебраические дополнения и

миноры

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ a_{i1} & a_{ij} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ a_{i1} & a_{ij} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$ В квадратной матрице \mathbf{n} -го порядка рассмотрим элемент \mathbf{aij} .

Вычеркнем \mathbf{i} -ю строку и \mathbf{j} -ый столбец, на пересечении которых стоит элемент \mathbf{aij} . В результате получается матрица ($\mathbf{n-1}$)-го порядка.

Чинором Mij к элементу aij матрицы n-го порядка называется определитель матрицы (n-1)-го порядка, полученной из исходной матрицы вычеркиванием i-й строки и j-го столбца.

Алгебраическим дополнением Aij к элементу aijматрицы n-го порядка называется его минор, взятый со знаком «+», если сумма i+j четная, и со знаком «-», если сумма нечетная: $A_{ii} = (-1)^{i+j} M_{ii}$

Пример. Решить систему методом Крамера:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \\ 2x_1 - x_2 + 3x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \end{cases}$$

Решение. 1)Определитель матрицы системы:
$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -5 \neq 0$$

2) Вычислим определители $\Delta_{I}, \Delta_{2}, \Delta_{3}$:

$$\Delta_{1} = \begin{vmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \underbrace{5} \quad \Delta_{2} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \underbrace{-5} \quad \Delta_{3} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \underbrace{-5}$$

3) Подставим полученные значения в формулу Крамера:

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{5}{-5} = \boxed{-1}, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{-5}{-5} = \boxed{1}, \quad x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{-5}{-5} = \boxed{1}$$

2. Матричный метод

Рассмотрим систему п линейных уравнений с п неизвестными:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

Обозначим:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \dots a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} \dots a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} \dots a_{nn} \end{pmatrix}$$

 $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$ — матрица-столбец $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix}$ — матрица столбец свободных членов

матрица коэффициентов

Запишем эту систему в матричном виде.

$$A \cdot X = B \longrightarrow X = A^{-1} \cdot B$$
 - решение системы

Вспомним тему: умножение матриц

Произведением матрицы A размера $m \times n$ на матрицу

 ${\it B}$ размера $n \times k$ есть матрица ${\it C}$ размера $m \times k$, каждый элемент которой вычисляется по формуле:

$$c_{ij} = \sum_{s=1}^{n} a_{is} \cdot b_{sj}.$$

$$\dim A = m \times n$$

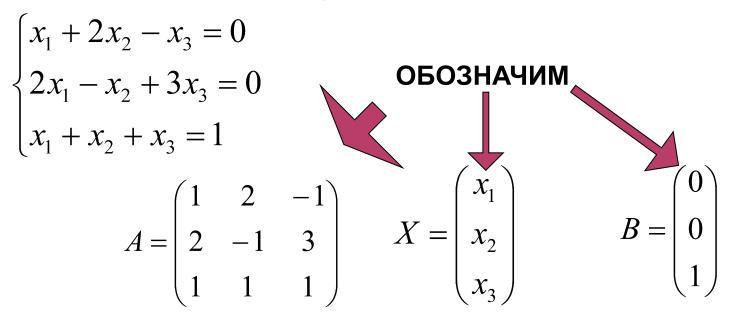
$$\dim B = n \times k$$

$$\Rightarrow \qquad C = A \cdot B - \text{существует}$$

$$\dim C = m \times k$$

<u>Вывод:</u> число столбцов первого множителя должно равняться числу строк второго множителя.

Пример. Решить систему матричным методом



1. Вычислим определитель матрицы

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -5 \neq 0$$

3. Вычисляем обратную матрицу:

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|}\widetilde{A} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.2 & 0.6 & -0.4 \\ -0.6 & 0.2 & 0.2 \\ -0.2 & -0.4 & 0.6 \end{pmatrix}$$

4. $A^{-1}A = AA^{-1} = E$ Проверка:

$$A^{-1}A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} = E$$

Вспомним тему: Обратная матрица

Матрица *А* является **невырожденной (неособенной)**, если |А|≠0, иначе матрица называется **вырожденной** (особенной).

Матрица A^{-1} называется **обратной матрицей** квадратной матрице A, если при умножении этой матрицы на данную как справа, так и слева получается единичная матрица: $A^{-1} \cdot A = A \cdot A^{-1} = E$

$$A^{-1} = rac{1}{|A|} \cdot egin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \boxtimes & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \boxtimes & A_{n2} \\ \boxtimes & \boxtimes & \boxtimes & \boxtimes & \boxtimes \\ A_{1n} & A_{2n} & \boxtimes & A_{nn} \end{pmatrix}$$
 алгебраические дополнения к элементам строки записаны в столбец

Пример. Найти матрицу обратную к матрице:
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \ 2 & 1 & 1 \ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$
 Решение.

Решение.

1. Вычислим определитель матрицы

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 5 \neq 0$$
 определитель матрицы не равен нулю, значит обратная матрица существует

2. Находим алгебраические дополнения элементов матрицы

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \neq 1 \quad A_{21} = (-1)^{2+1} \cdot \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 3 \quad A_{31} = (-1)^{3+1} \cdot \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -3 \quad A_{22} = (-1)^{2+2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 1 \quad A_{32} = (-1)^{3+2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \quad A_{23} = (-1)^{2+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2 \quad A_{33} = (-1)^{3+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3$$

2. Найдём алгебраические дополнения элементов матрицы и составим обратную матрицу

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \cdot \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -4 \qquad A_{21} = (-1)^{2+1} \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -3 \quad A_{31} = (-1)^{3+1} \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \end{vmatrix} = 5$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \qquad A_{22} = (-1)^{2+2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2 \qquad A_{32} = (-1)^{3+2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = -5$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 3 \qquad A_{23} = (-1)^{2+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \qquad A_{33} = (-1)^{3+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = -5$$

Обратная матрица
$$A^{-1} = \frac{1}{-5} \begin{pmatrix} -4 & -3 & 5 \\ 1 & 2 & -5 \\ 3 & 1 & -5 \end{pmatrix}$$

3. Решение системы

$$X = A^{-1} \cdot B = \frac{1}{-5} \begin{pmatrix} -4 & -3 & 5 \\ 1 & 2 & -5 \\ 3 & 1 & -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{-5} \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = -1, \quad x_2 = 1, \quad x_3 = 1.$$

3. Метод Гаусса

Рассмотрим систему *m* линейных уравнений с *n неизвестными:*

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

$$A_{p_{acuuup}} = egin{pmatrix} {f A} \\ {f OCHOBHASH Mampuna cucmembi (a_{ij})} \end{bmatrix} egin{pmatrix} {f B} \\ {f Mampuna cucmembi (a_{ij})} \end{bmatrix} = egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} egin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$
 - расширенная матрица системы

Цель: с помощью элементарных эквивалентных преобразований получить трапецивидную (треугольную) матрицу

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & b_3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} c_{12} & c_{13} & c_{14} & d_1 \\ 0 & c_{22} & c_{23} & c_{24} & d_2 \\ 0 & 0 & c_{33} & c_{34} & d_3 \end{pmatrix}$$

Пример.

Решить систему методом Гаусса

Решение:

5x - 2y + 4z = 5

2x + 3y - z = 7

Восстановим систему:

$$\begin{cases} x - 8y + 6z = -9 \\ y - 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -9 + 8y - 6z \\ y = 2z = 2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -9 + 16 - 6 = 1 \\ z = 1 \end{cases}$$

$$x=1$$
 $y=2$ $z=1$

ИССЛЕДОВАНИЕ СИСТЕМ ЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ

Теорема Кронекера - Капелли. Для того, чтобы система линейных алгебраических уравнений была *совместна* (имела решение), необходимо и достаточно, чтобы ранг расширенной матрицы системы равнялся рангу матрицы коэффициентов:

$$r(Ap) = r(A)$$

Если $r(Ap) \neq r(A)$, то система **несовместна** (не имеет решений).

Если r(Ap) = r(A) = n (числу неизвестных), то система совместна и определенна (имеет единственное решение).

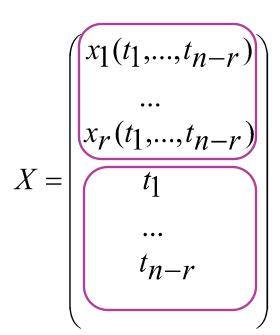
Если r(Ap) = r(A) < n , то система **совместна и неопределенна** (имеет бесконечное множество решений):

Бесконечное множество решений:

$$r(Ap) = r(A) < n$$

Система имеет r базисных переменных и n-r свободных переменных.

Общее решение системы запишется в виде:



Базисные переменные, зависящие от свободных переменных

Свободные переменные

$$\mathbf{t}_{1} = \mathbf{x}_{r+1}; \quad \mathbf{t}_{2} = \mathbf{x}_{r+2}; \mathbb{X} \quad \mathbf{t}_{n-r} = \mathbf{x}_{n}$$

РАНГ МАТРИЦЫ

Рассмотрим прямоугольную матрицу размерностью $(m \times n)$.

Выделим в этой матрице k произвольных строк и k произвольных столбцов. Элементы матрицы A, стоящие на пересечении выделенных строк и столбцов, образуют определитель k - того порядка.

Минором k-го порядка матрицы A называют определитель, полученный из A выделением произвольных k строк и k столбцов.

Рангом матрицы называется наибольший порядок отличного от нуля минора этой матрицы.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & -2 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

Матрица **A** имеет **4** минора **3** - его порядка, например:

$$\begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & -2 & 3 \\ 0 & 2 & 2 \end{vmatrix} = -20$$

18 миноров 2 - го порядка, например:
$$\begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} = -4$$

12 миноров 1 - го порядка — сами элементы.

Наибольший порядок отличного от нуля минора этой матрицы равен 3, поэтому: r(A) = 3

Базисным минором называется определитель, порядок которого равен рангу матрицы. Он может быть не единственным.

Теорема.

Эквивалентные преобразования не меняют ранга матрицы.

Эквивалентные преобразования:

- Умножение или деление элементов одного ряда на одно и то же число, не равное нулю
- Перестановка местами двух рядов
- Прибавление к элементам ряда элементов другого параллельного ряда, умноженного на произвольный множитель
- Вычеркивание нулевого ряда

Ранг матрицы равен числу ненулевых строк матрицы, приведенной к треугольному виду.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & 4 \\ -1 & 7 & 6 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} III + I & \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 10 & 8 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} III + II \times (-2) & \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Longrightarrow r(A) = 2$$

Два ряда матрицы называются **линейно зависимыми**, если их линейная комбинация с коэффициентами, не все из которых равны нулю, дает нулевой ряд. В противном случае ряды называются **линейно независимыми**.

Теорема.

Ранг матрицы равен числу линейно независимых рядов

Пример. Решить систему:

Пример. Решить систему:
$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 4 \\ x_1 + x_2 - x_3 = 0 \end{cases}$$
 Решение
$$\begin{cases} 3x_1 + 3x_2 - x_3 = 2 \\ -x_1 - x_2 + 3x_3 = 2 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & -2 \end{pmatrix} \qquad r(Ap) = r(A) = 2 \implies \text{совместна}$$

$$r(Ap) < n \implies \text{неопределенна}$$

2 базисных переменных, т.к. r=2 например, \mathcal{X}_1 , \mathcal{X}_3 1 свободная переменная, т.к. $\mathsf{n}-\mathsf{r}=3-2=1$ например, $x_2=t$ Восстановим систему:

$$\begin{cases} x_1 + t + x_3 = 2 \\ -2x_3 = -2 \end{cases} \implies \begin{cases} x_1 = 2 - t - x_3 = 1 - t \\ x_3 = 1 \end{cases} \implies \begin{cases} x_1 = 1 - t \\ x_2 = t \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

ОДНОРОДНЫЕ СИСТЕМЫ ЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0 \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0 \end{cases}$$

Однородная система всегда имеет решение:

$$x_1=0$$
 $x_2=0$ \mathbb{Z} $x_n=0$ - тривиальное решение.

Оно является единственным решением системы в случае, когда r(A) = n

Если r(A) < n , то система имеет бесконечное множество решений.

Решить однородную систему уравнений:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 5x_3 - 7x_4 = 0 \\ 2x_1 + x_2 + 4x_3 + x_4 = 0 \\ 3x_1 + 2x_2 - x_3 - 6x_4 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 & 1 - 5 - 7 \\ 2 & 1 + 4 \\ 3 & 2 - 1 - 6 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 & 1 - 5 - 7 \\ 2 & 1 + 4 \\ 3 & 2 - 1 - 6 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 & 1 - 5 - 7 \\ 2 & 1 - 4 \\ 3 & 2 - 1 - 6 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -5 & -7 \\ 0 & -1 & 14 & 15 \\ 0 & -1 & 14 & 15 \end{pmatrix} \qquad \begin{array}{c} \text{III-II} \\ \sim \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \qquad \begin{array}{c} 1 & 1 & -5 & -7 \\ 0 & -1 & 14 & 15 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \qquad \begin{array}{c} \text{III} \times (-1) \\ \sim \\ \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -5 & -7 \\ 0 & 1 & -14 & -15 \end{pmatrix}$$
 $r(A) = 2$ множество решений $n = 4$

$$n - r = 4 - 2 = 2$$
 - число свободных переменных