

МАНИПУЛЯТОР

Необходимые детали и электронные компоненты						
Изображение	Название	Кол-во	Изображение	Название	Кол-во	
	Блок 511	4		Алюминиевый вал 120 мм	1	
	Блок 1117	2	#	Блок 35	4	
	Блок 311	4		Крепление двигателя	2	
STATE OF THE PERSON NAMED IN	Балка 112	5		Рамка 15	9	
d	Балка 15	2	2 (3)	Колесо малое	3	
茶	Шестеренка 10	7		Колесо большое 1	2	
	Шестеренка 20	3		Алюминиевый вал 44 мм	1	
	Шестеренка 30	7	•••••••••••	Рамка 121	3	
	Пластина алюминиевая 309	1		Рамка 111	1	

Муфта резиновая

Балка 115

Гайка

Болт 16 мм

15

2

Втулка пластиковая

большая

Втулка пластиковая

малая

Вал 30 мм

Штифт 26

11

5

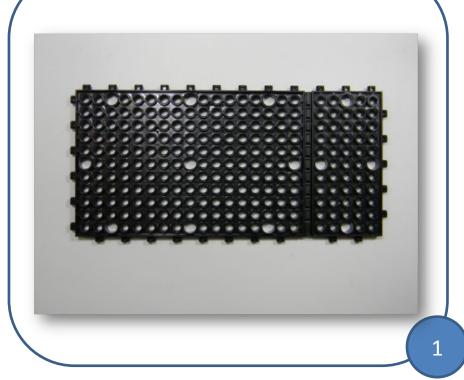
3

3

Необходимые детали и электронные компоненты					
Изображение	Название	Кол-во	Изображение	Название	Кол-во
	Алюминиевый вал 70 мм	2	#	Блок 55	1
	Вал 50 мм	4	D000000000	Адаптер 111	3
	Вал 70 мм	3	0	Шайба	2
	Блок 321	1		мотор постоянного тока	2
	Контроллер ТРЕКДУИНО	1		Червячная передача	1







Модель 2



4





D000000000 x1









Модель 3



Модель 4





x1

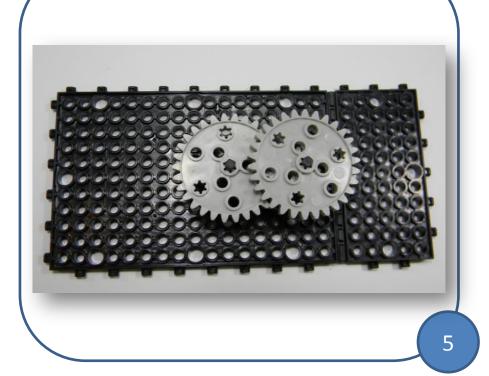


x1

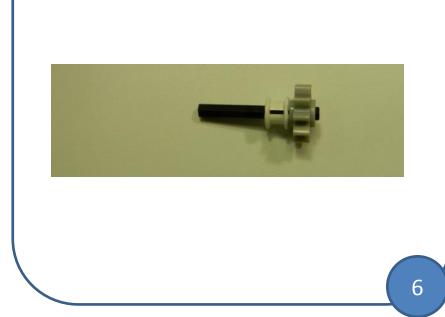
Модель 1 + Модель 2 + Модель 3







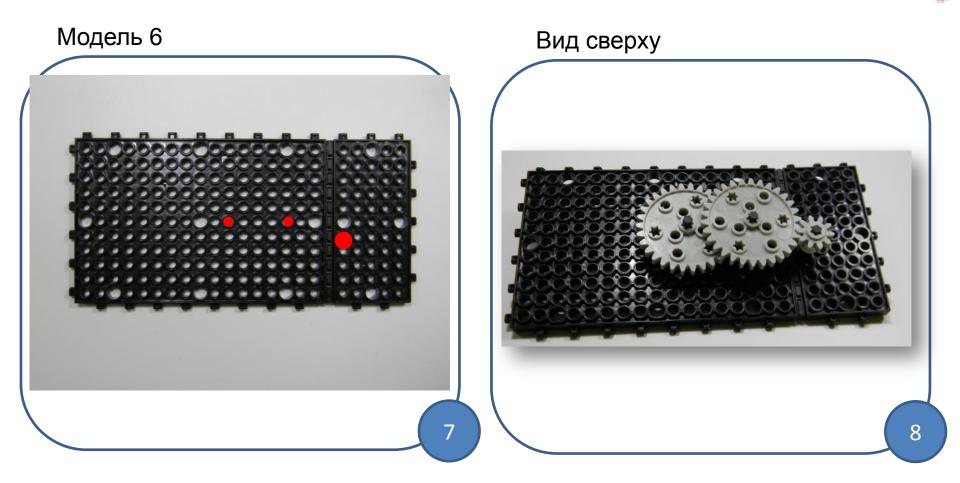












Модель 4 + Модель 5



10

Модель 6 с обратной стороны



Модель 7



x1

x1

00

x2

J X1

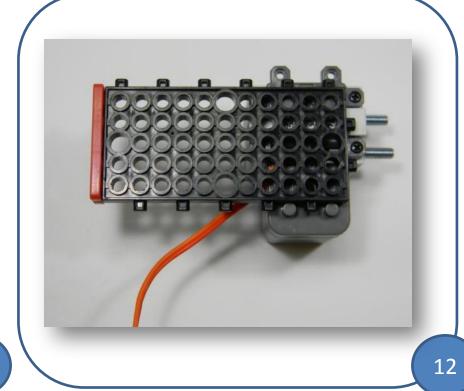


- PRIMITING









11

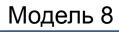


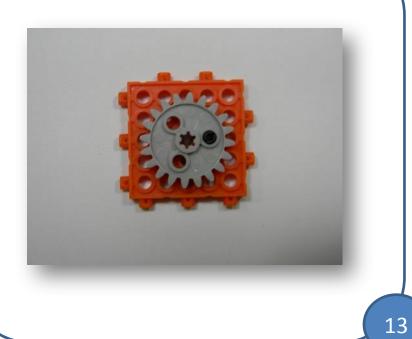
x2



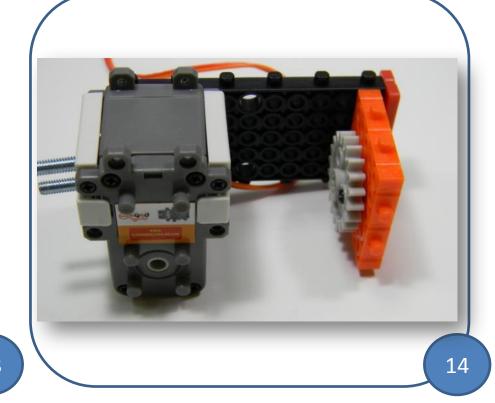








Модель 9



***** x1

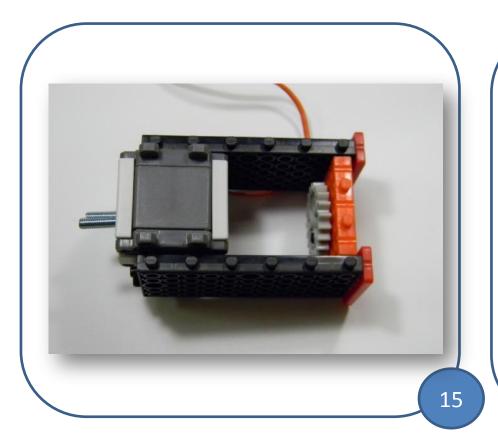


x1

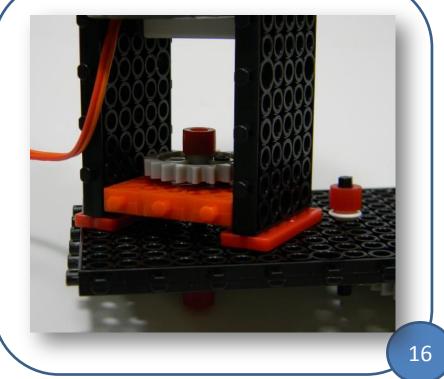
Модель 7 + Модель 8







Модель 10

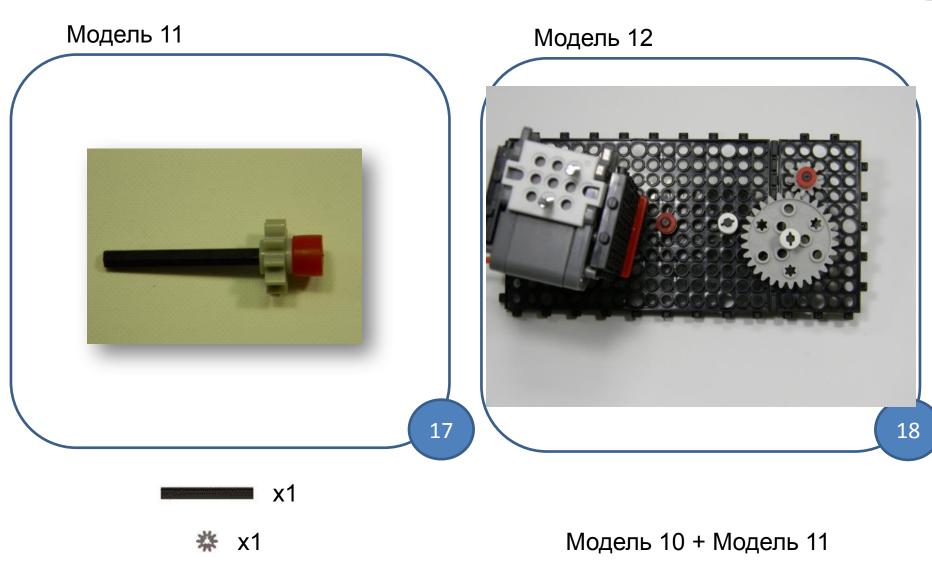






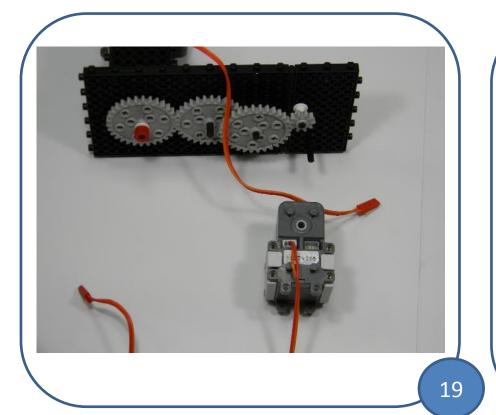
Модель 6 + Модель 9

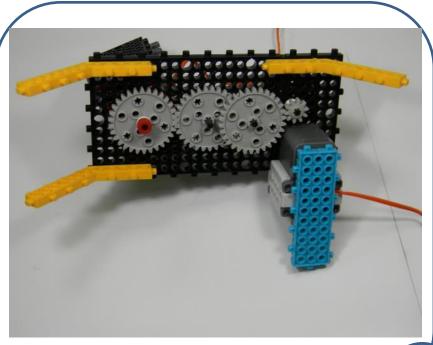






20

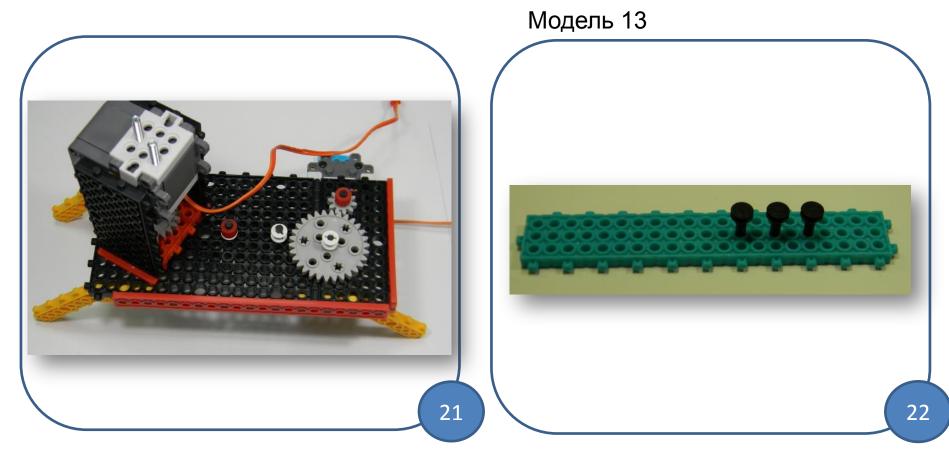










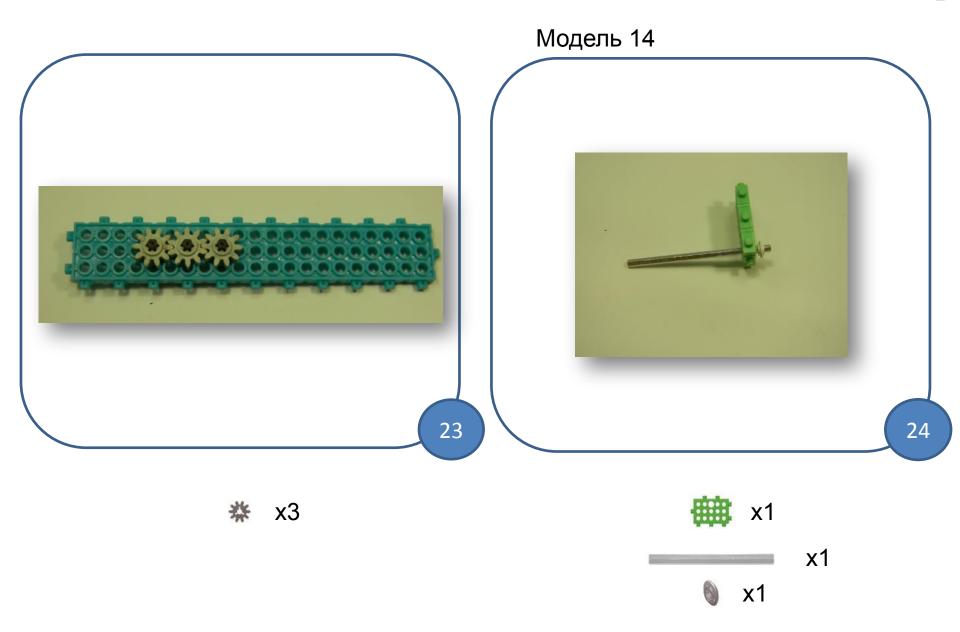


.....x1

x1

W X3













Модель 13 + Модель 14



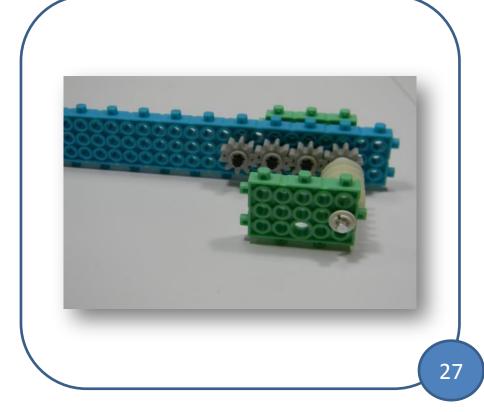
x1

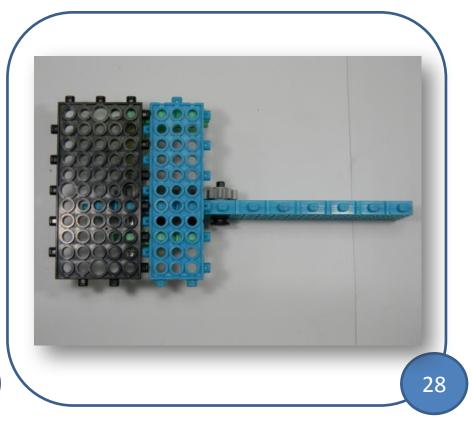


x1









0

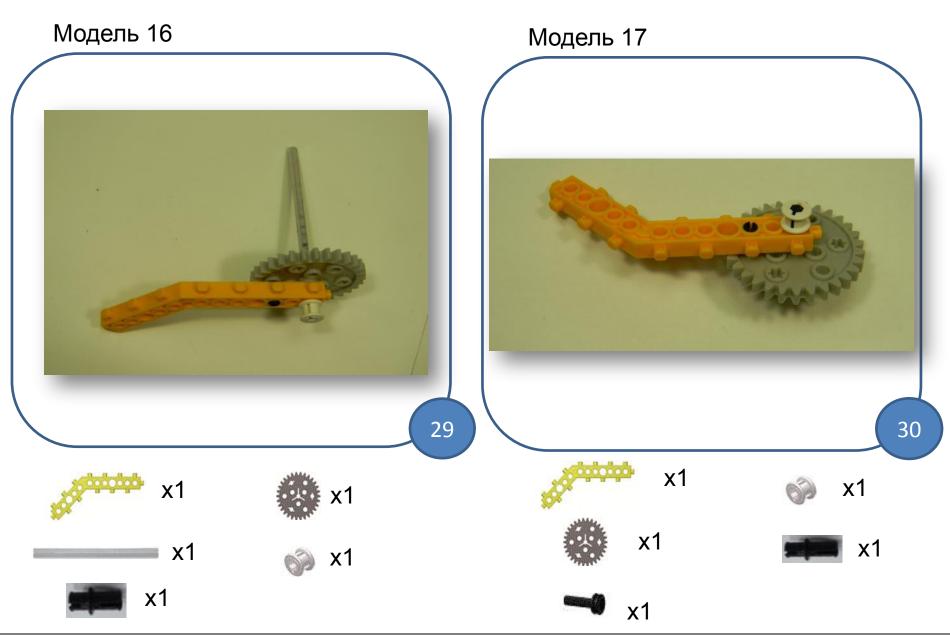
x1



x1

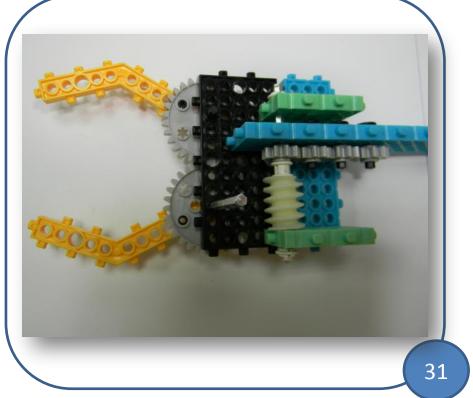








Модель 18





Модель 15 + Модель 16 + Модель 17



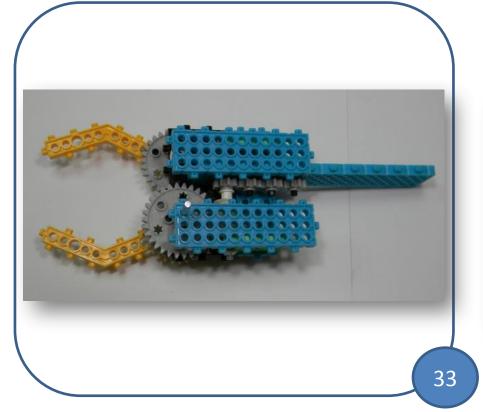
x1

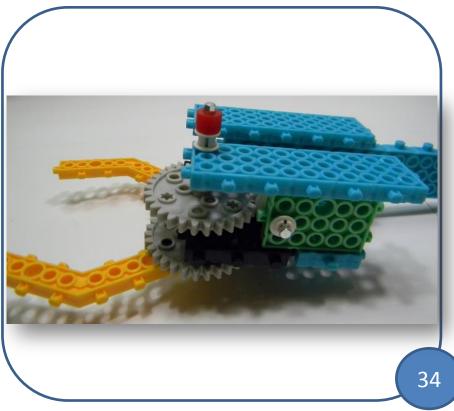


x1









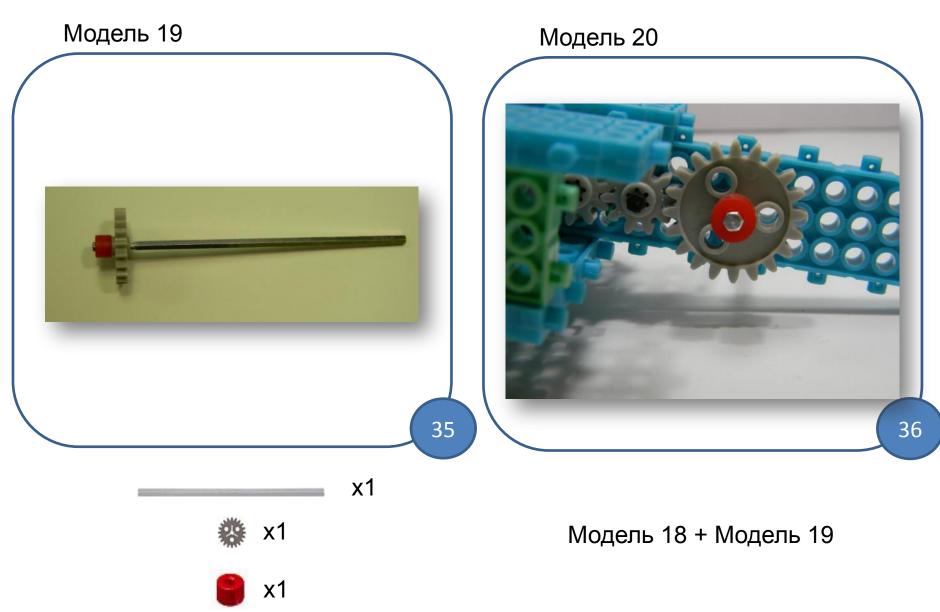




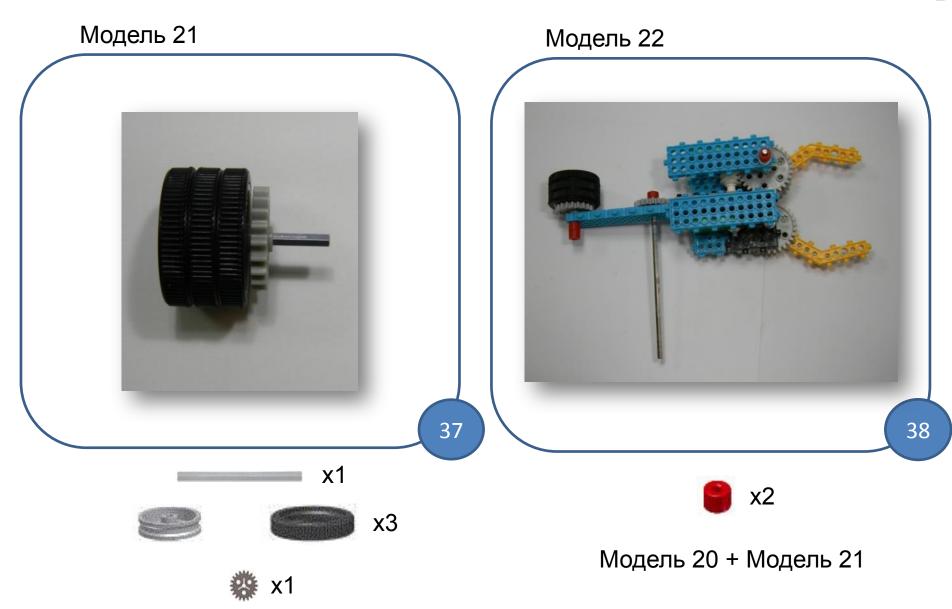






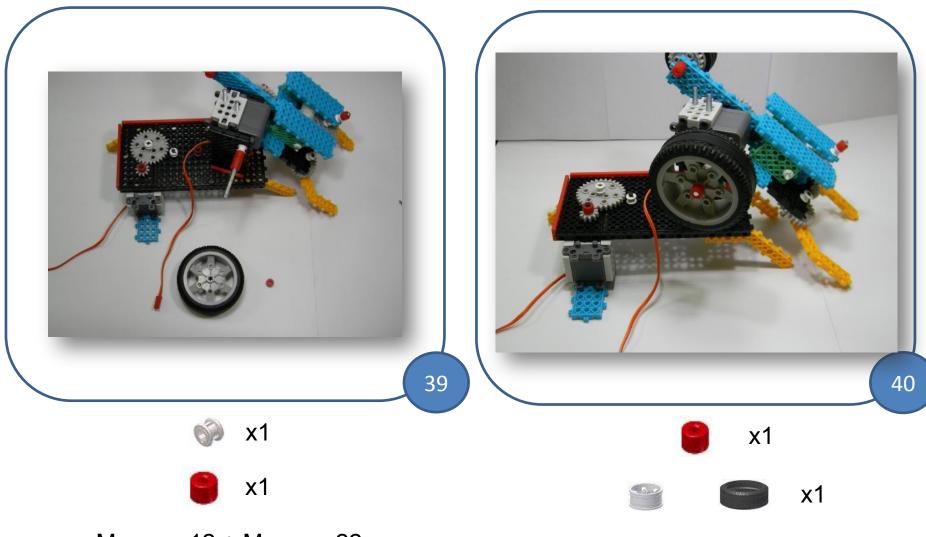












Модель 12 + Модель 22

SAHATUE 3



Модель 24

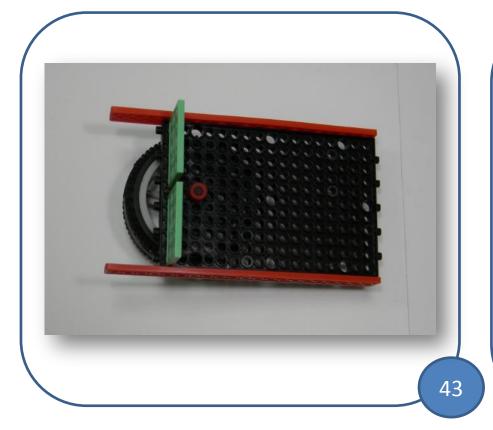












Модель 25



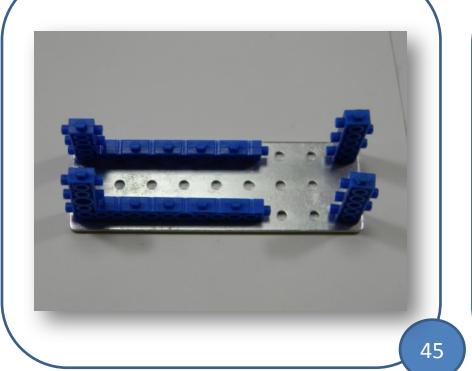
o x2

x2

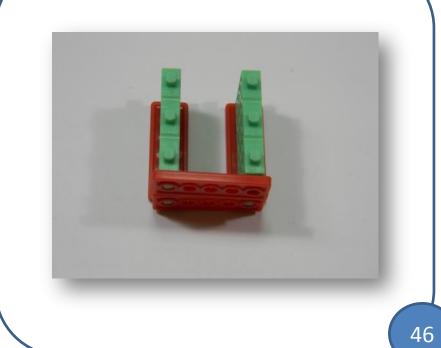
Модель 23 + Модель 24



Модель 26



Модель 27



x1



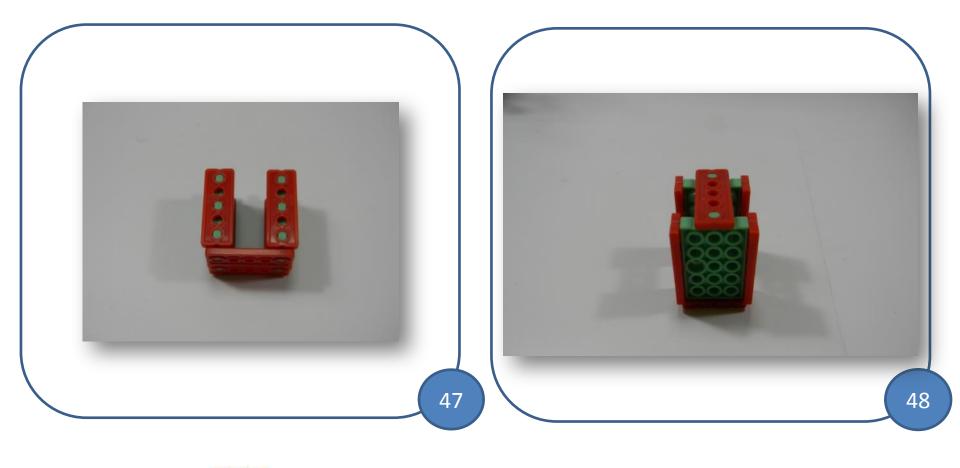
x2



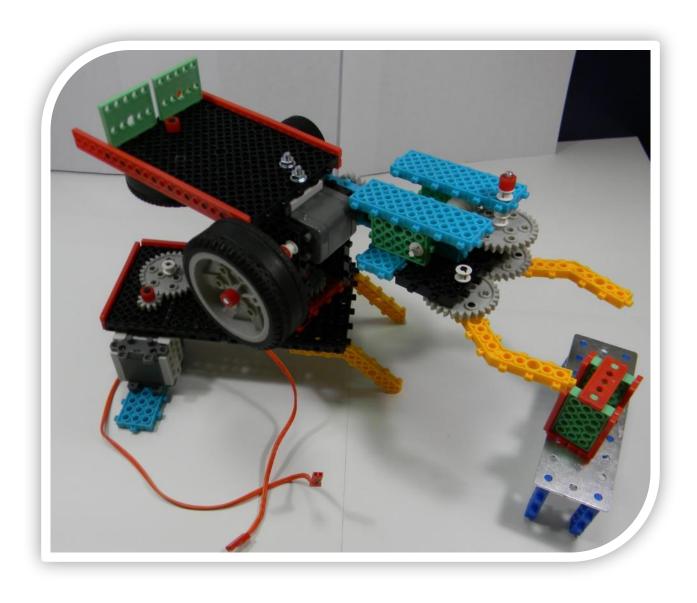
x2













КАК ЗАПУСТИТЬ РОБОТА

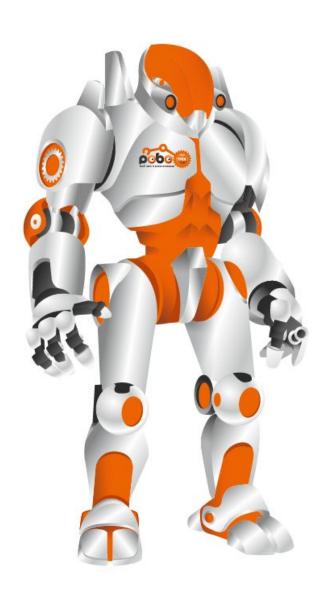
Подключите:

- 1. Двигатель, отвечающий за поворот, в порт М3;
- 2. Двигатель, отвечающий за подъем, в порт М1;

Загрузите программу в плату.

Робот управляется с помощью встроенных в контроллер кнопок.





ДО ВСТРЕЧИ! УДАЧИ!