



ЗАНЯТИЕ 3

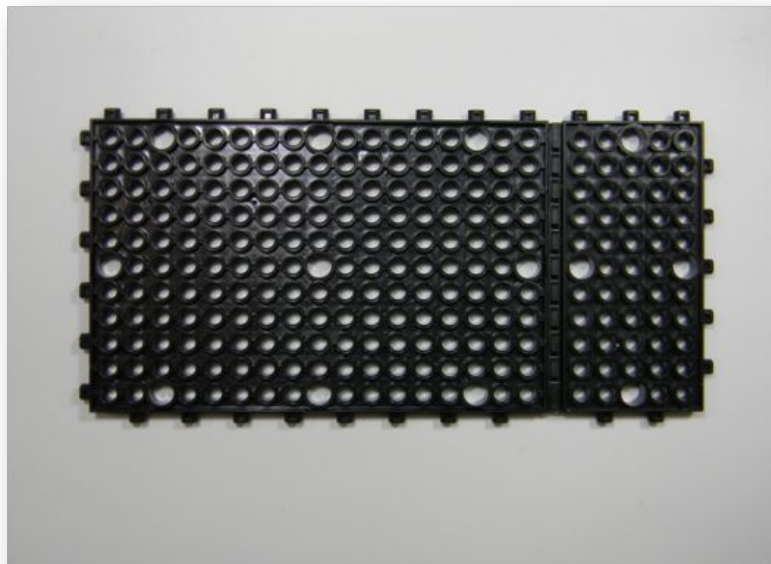
МАНИПУЛЯТОР

Необходимые детали и электронные компоненты

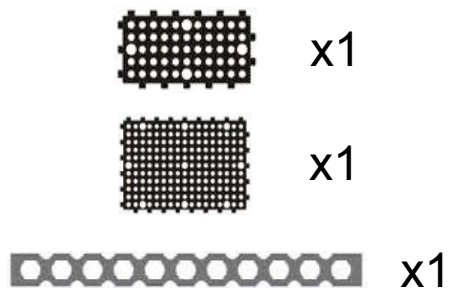


Изображение	Название	Кол-во	Изображение	Название	Кол-во
	Блок 511	4		Алюминиевый вал 120 мм	1
	Блок 1117	2		Блок 35	4
	Блок 311	4		Крепление двигателя	2
	Балка 112	5		Рамка 15	9
	Балка 15	2		Колесо малое	3
	Шестеренка 10	7		Колесо большое 1	2
	Шестеренка 20	3		Алюминиевый вал 44 мм	1
	Шестеренка 30	7		Рамка 121	3
	Пластина алюминиевая 309	1		Рамка 111	1
	Втулка пластиковая большая	11		Муфта резиновая	15
	Втулка пластиковая малая	5		Балка 115	2
	Вал 30 мм	3		Гайка	2
	Штифт 26	3		Болт 16 мм	2

Модель 1



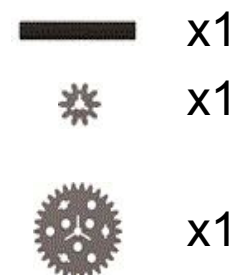
1



Модель 2






2



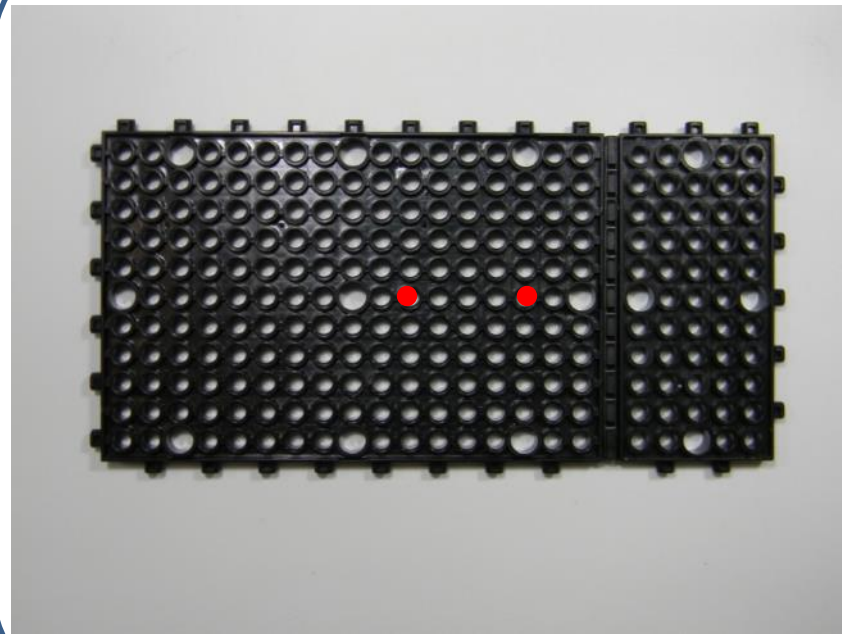
Модель 3



3

-  x1
-  x1
-  x1

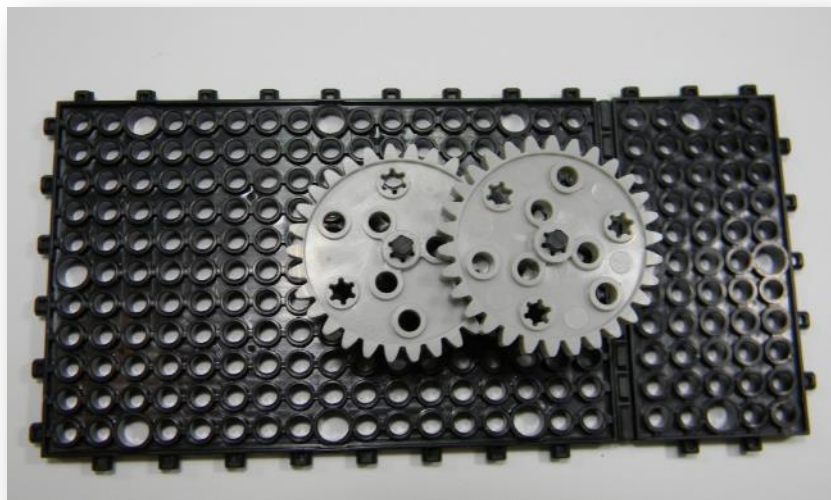
Модель 4



4

Модель 1 + Модель 2 + Модель 3

Модель 4 вид сверху



5

Модель 5



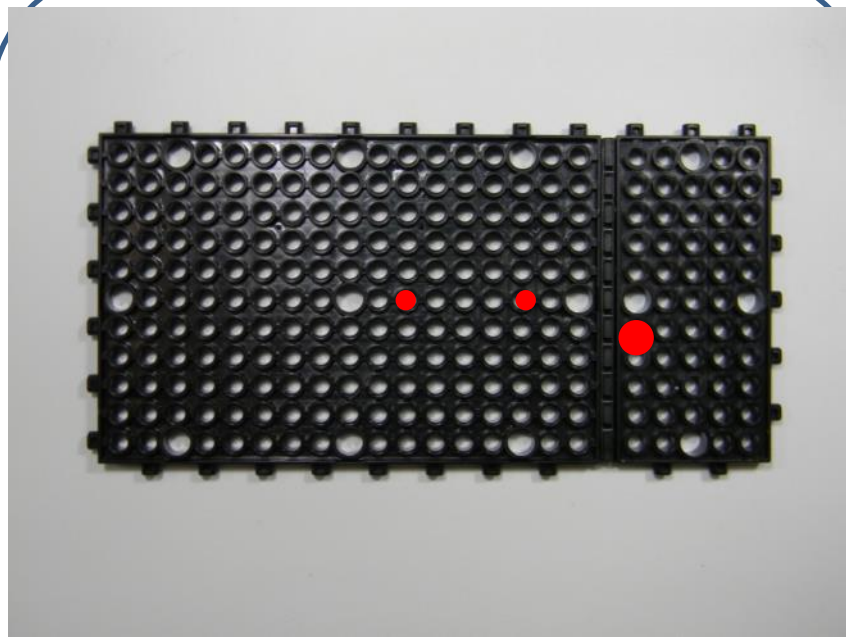
6

 x1

 x1

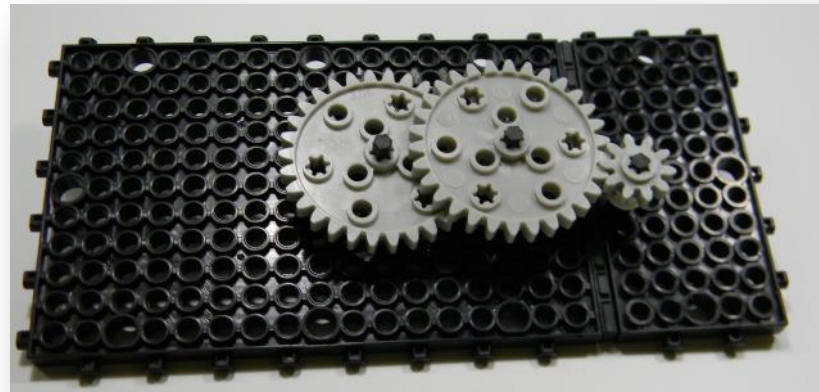
 x1

Модель 6



7

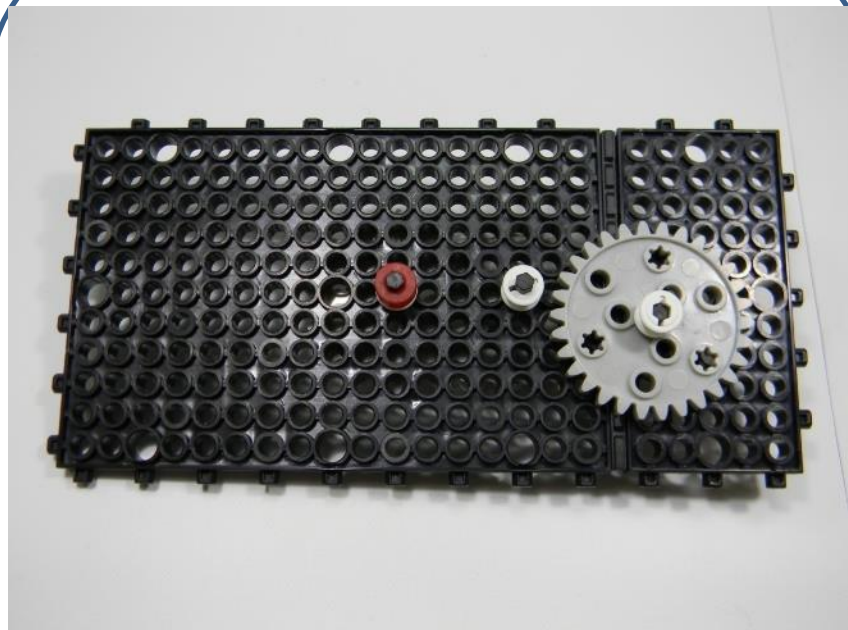
Вид сверху



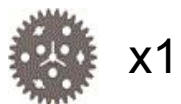
8

Модель 4 + Модель 5

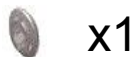
Модель 6 с обратной стороны



9



x1



x1



x2



x1

Модель 7



10



x1



x2

Модель 7



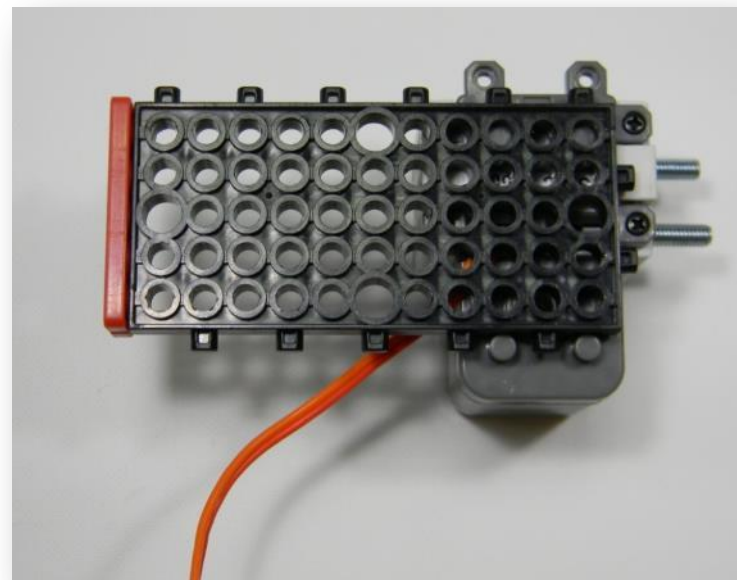
11



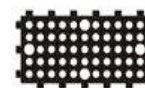
x1



x2



12

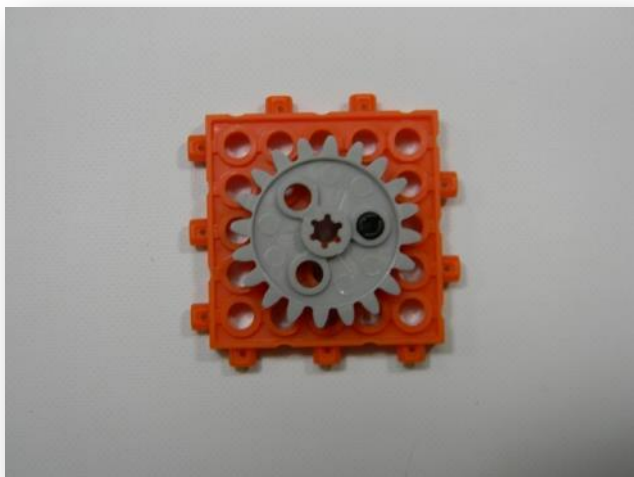


x1



x1

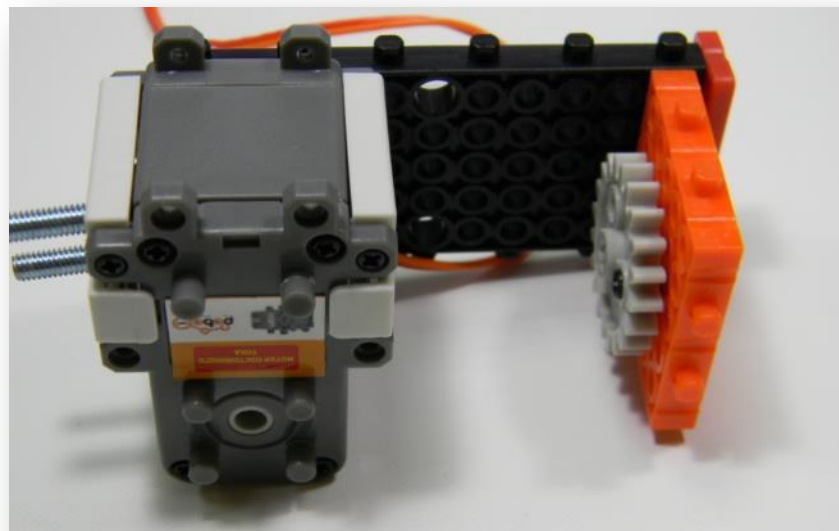
Модель 8



13



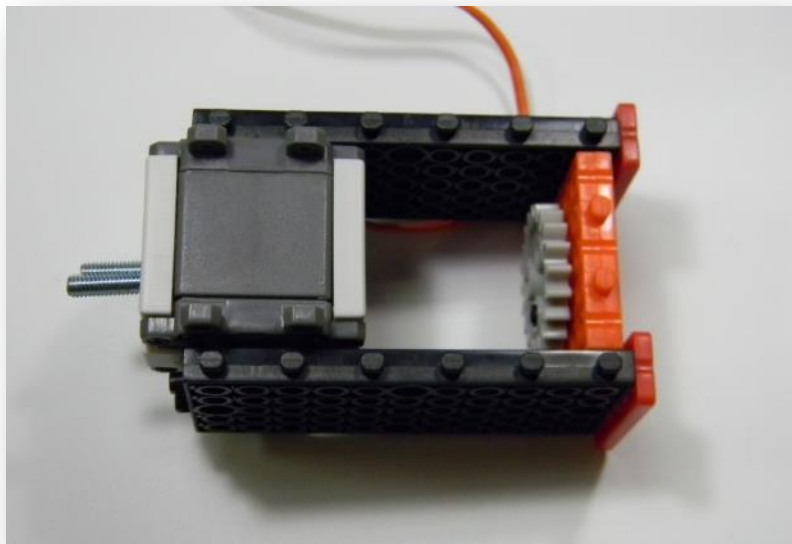
Модель 9



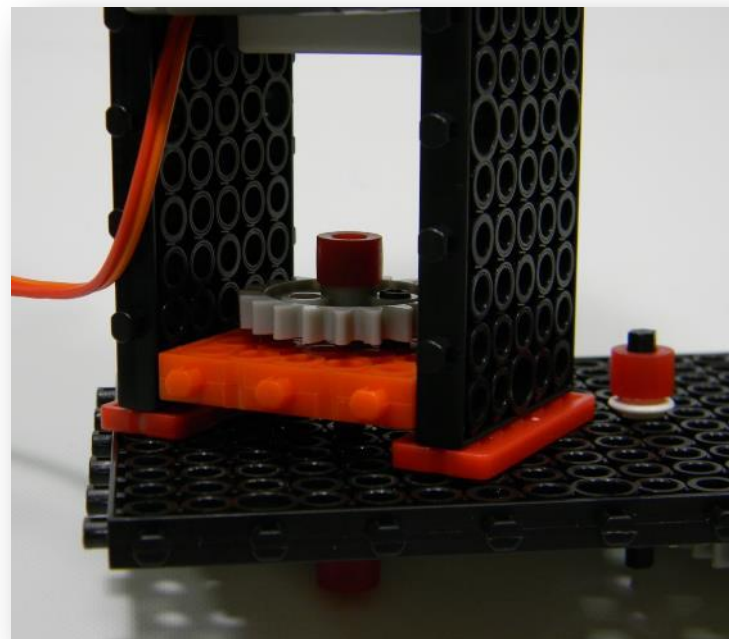
14

Модель 7 + Модель 8

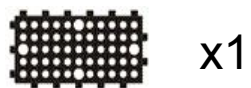
Модель 10



15



16



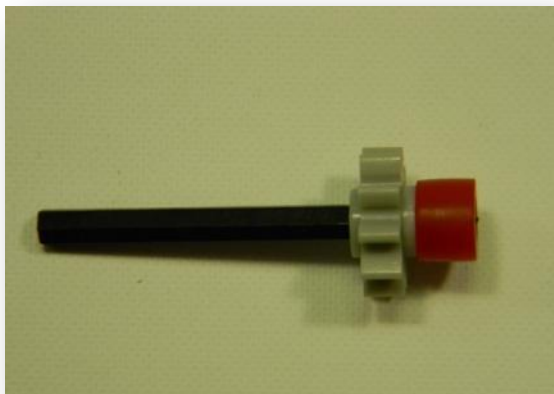
x1



x1

Модель 6 + Модель 9

Модель 11



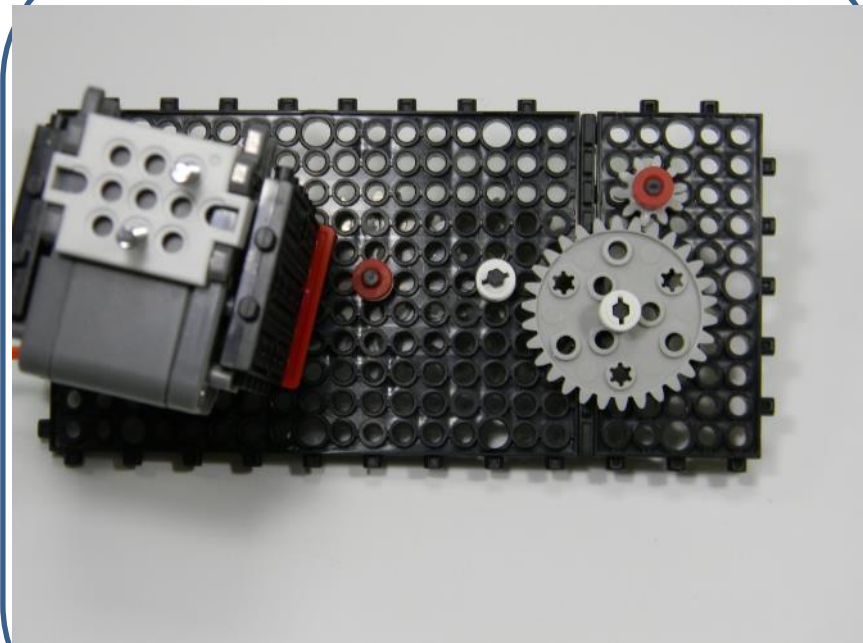
17

 x1

 x1

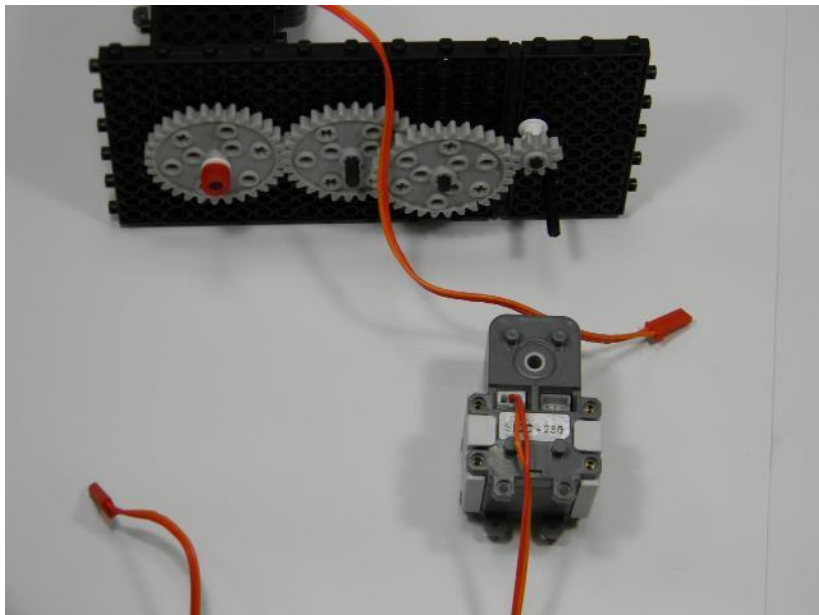
 x1

Модель 12

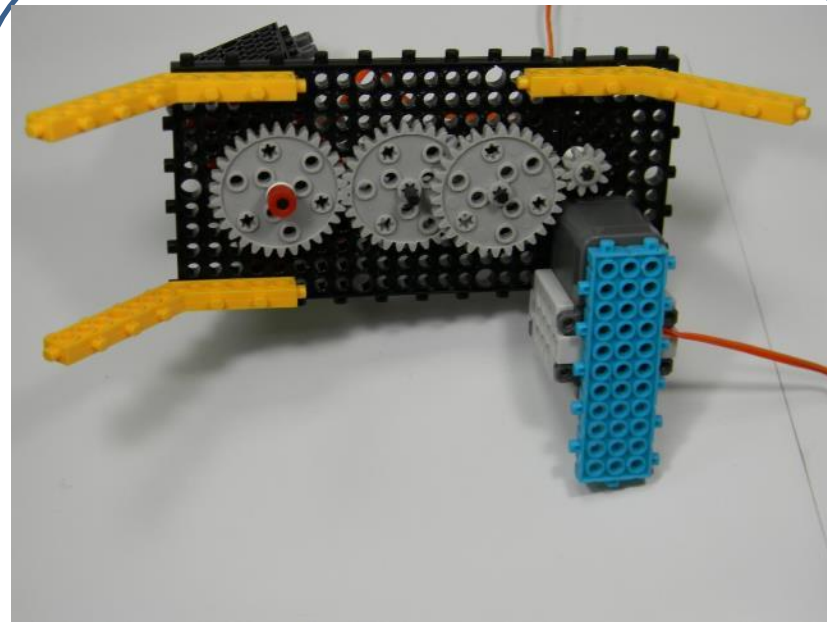


18

Модель 10 + Модель 11



19



20

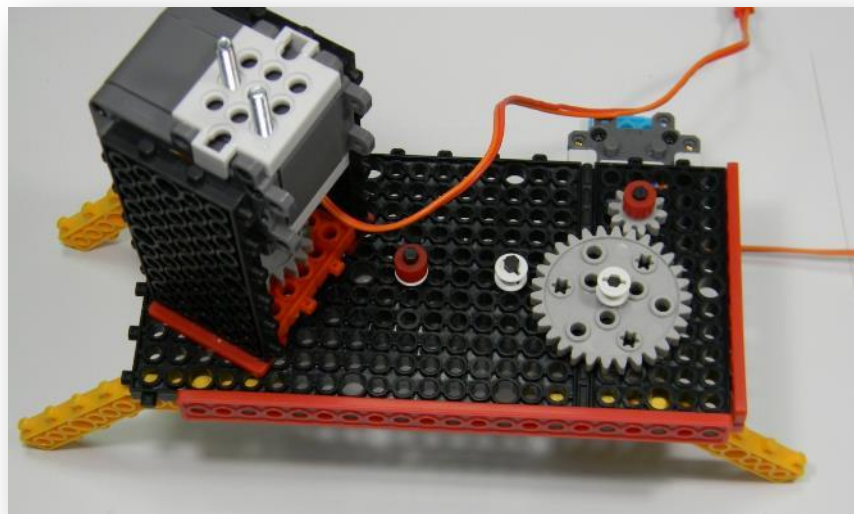


x3



x1

Модель 13



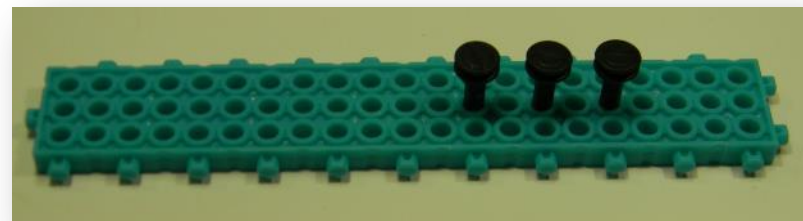
21



x1



x1



22

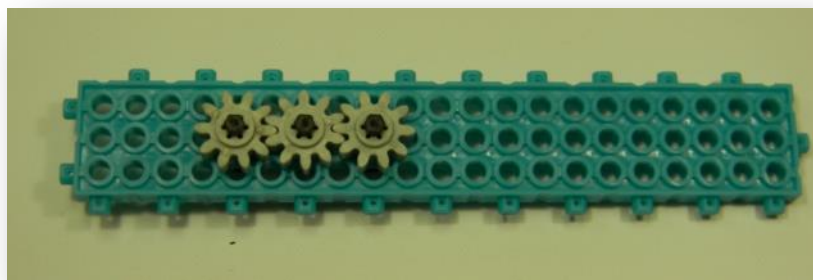


x1




x3

Модель 14






23

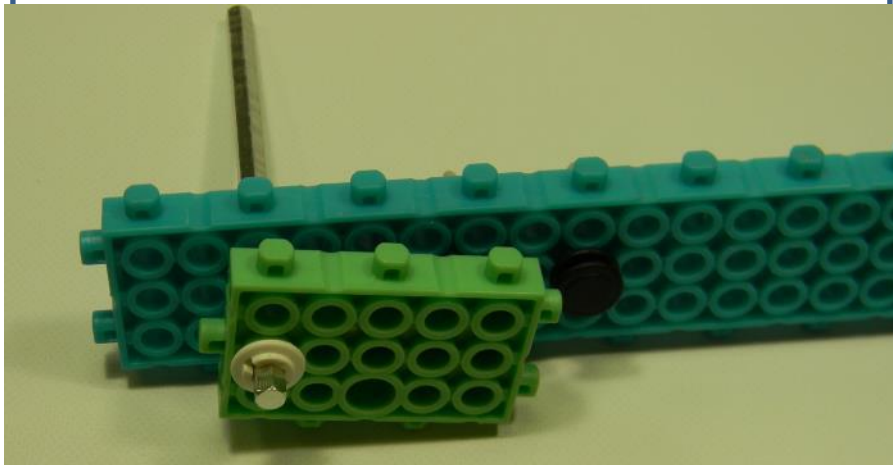
 x3



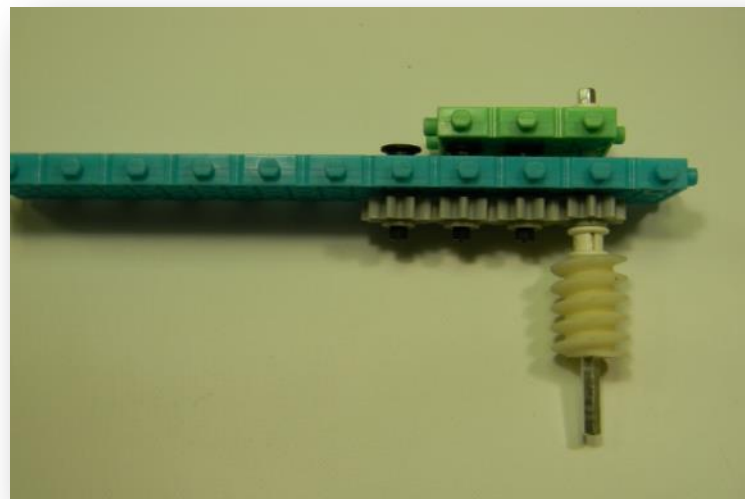
24

 x1
 x1
 x1

Модель 15



25




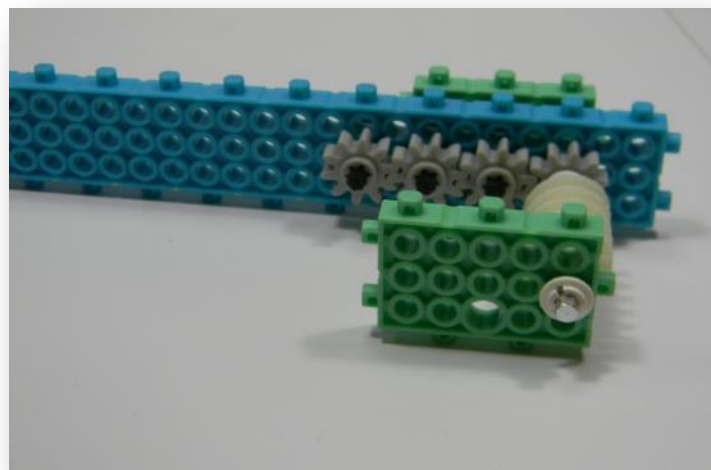
26

Модель 13 + Модель 14

 x1

 x1

 x1



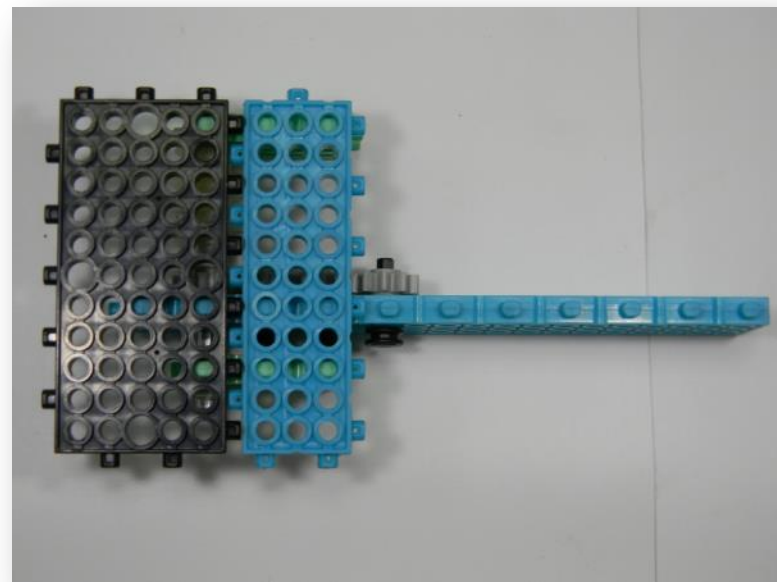
27



x1



x1



28



x1



x1

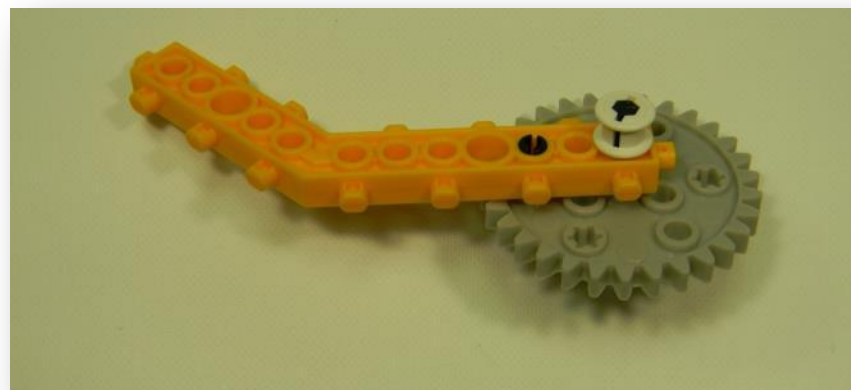
Модель 16



29



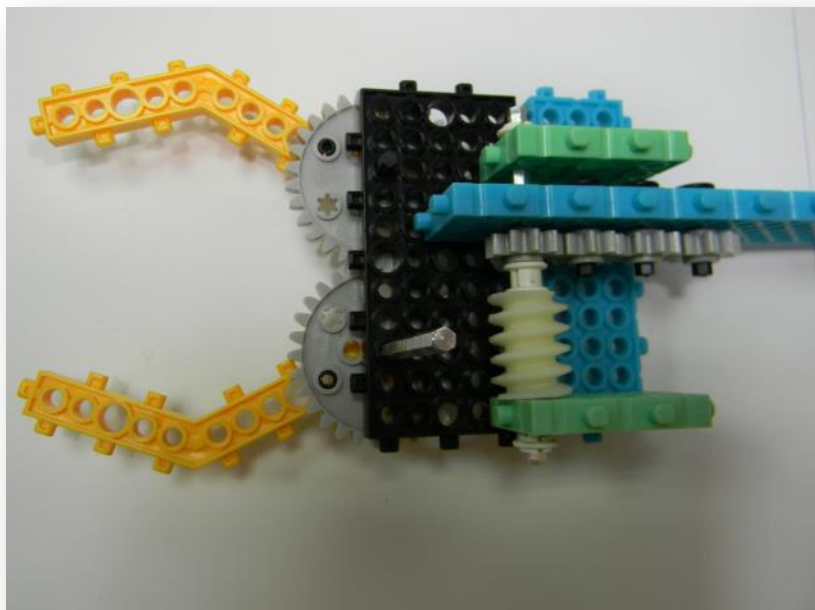
Модель 17



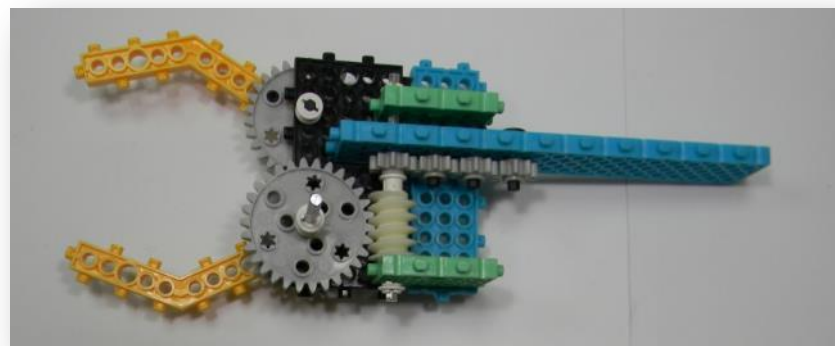
30



Модель 18



31



32

Модель 15 + Модель 16 + Модель 17



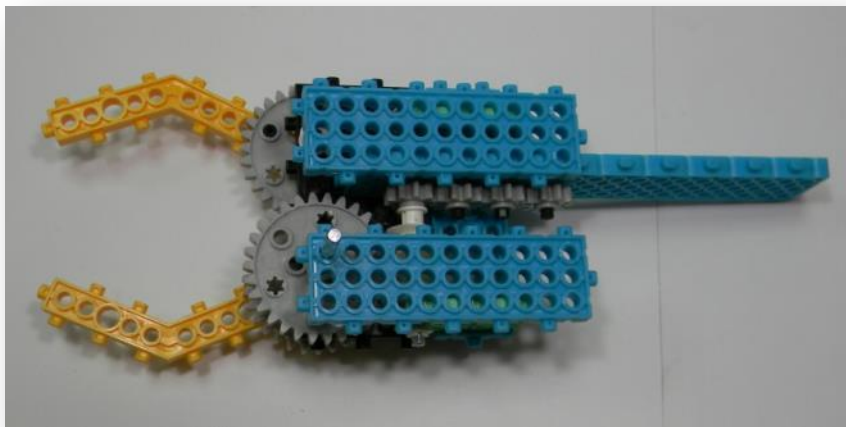
x1



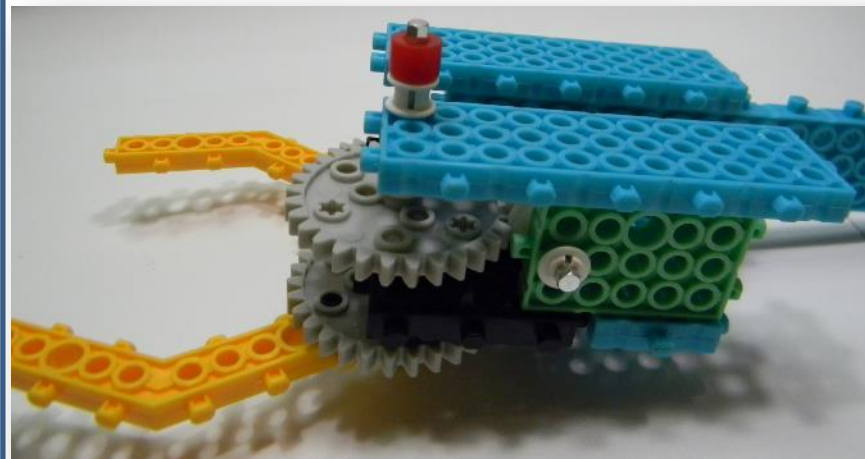
x1



x1



33



34



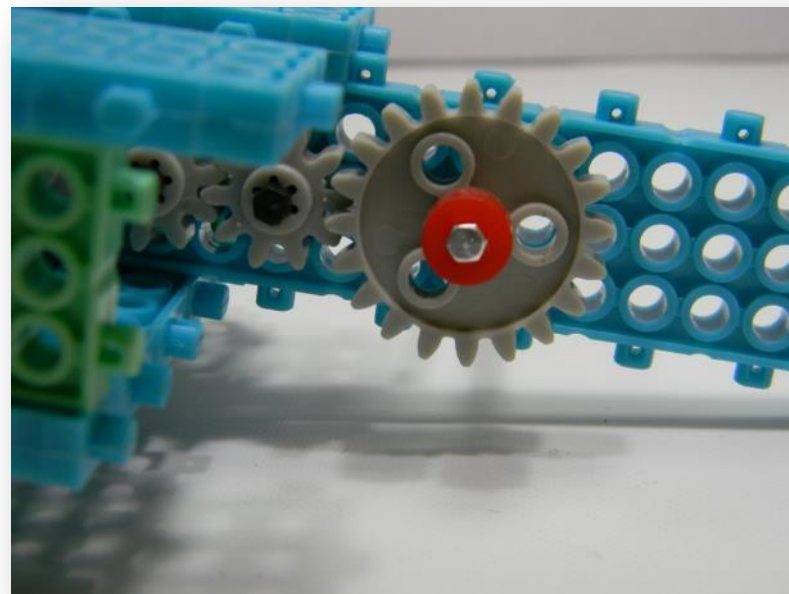
Модель 19



35



Модель 20



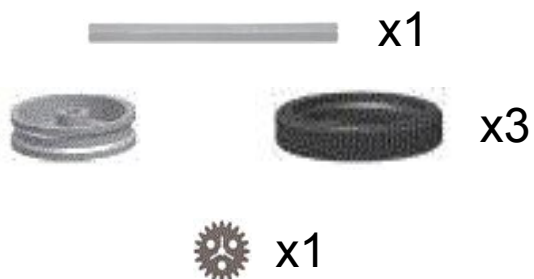
36

Модель 18 + Модель 19

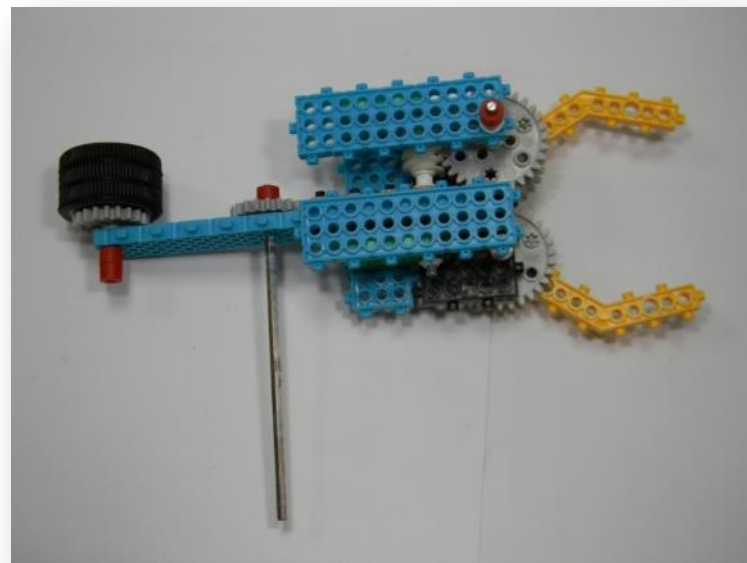
Модель 21



37



Модель 22

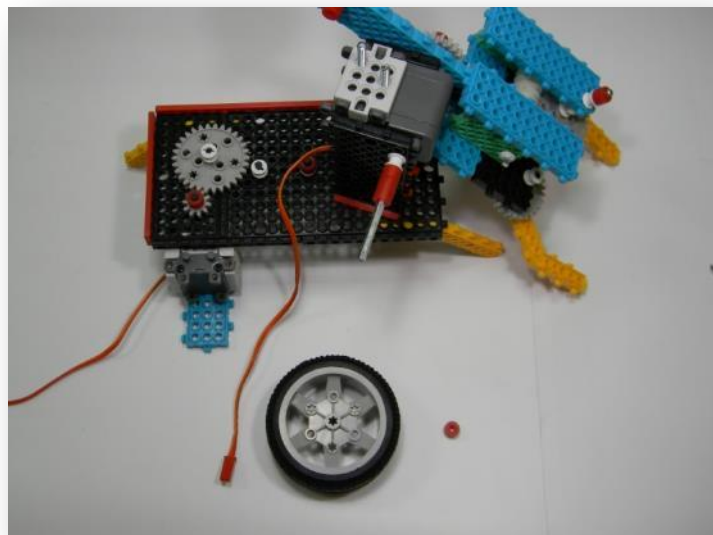


38



Модель 20 + Модель 21

Модель 23



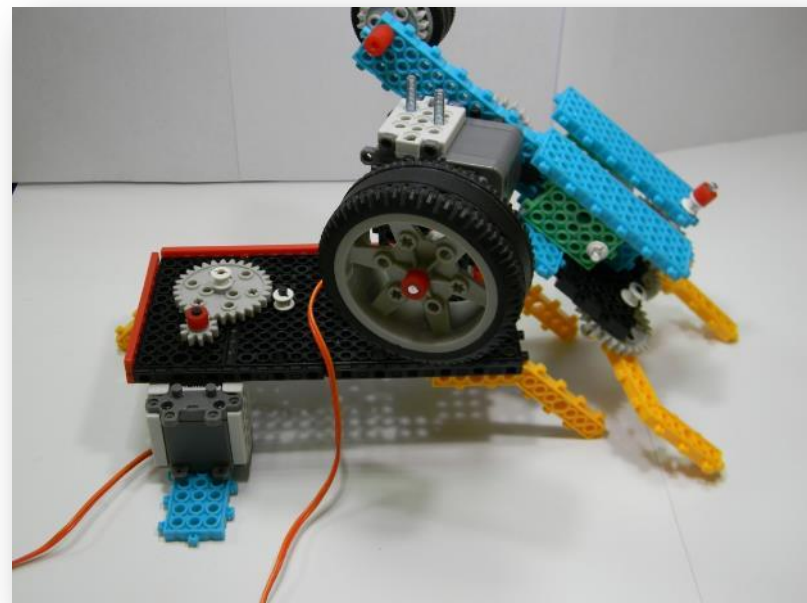
39



x1



x1



40



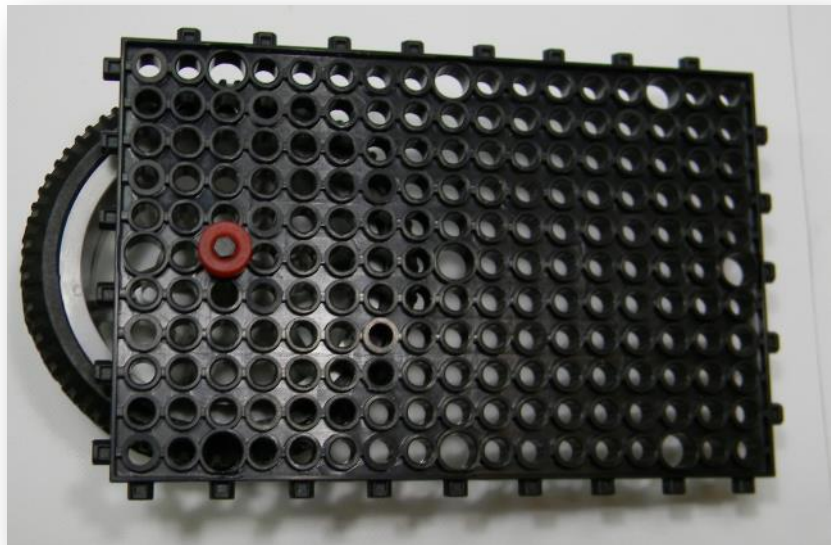
x1



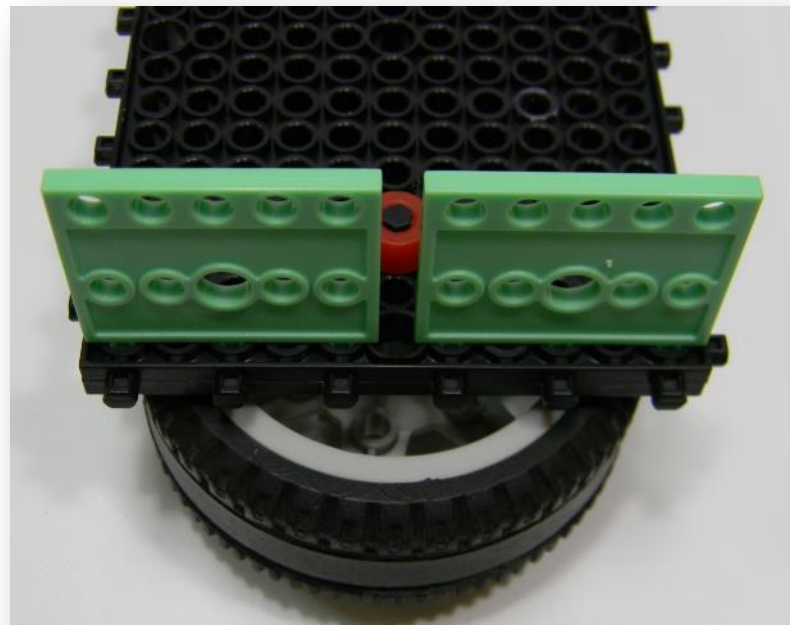
x1

Модель 12 + Модель 22

Модель 24



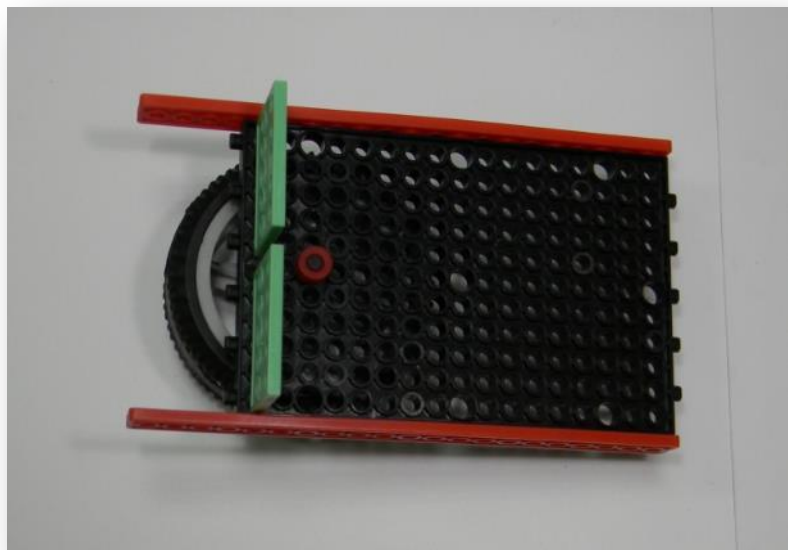
41



42



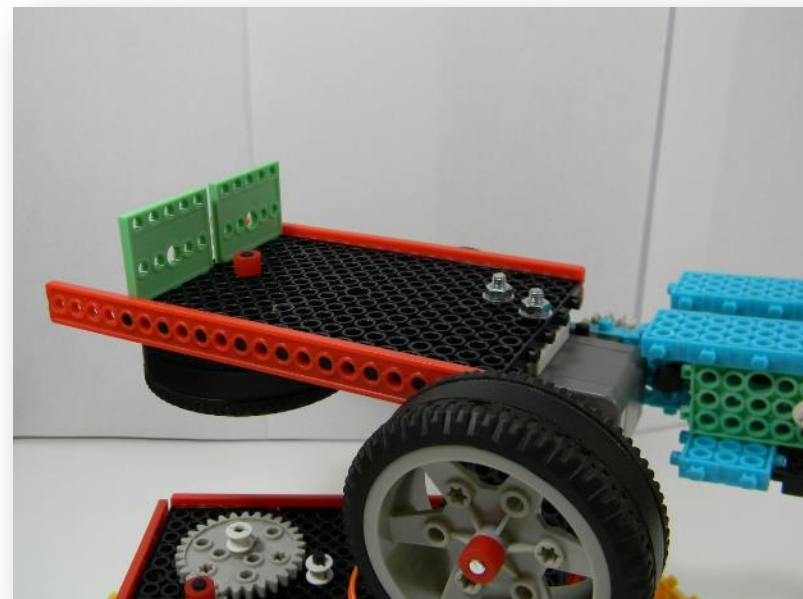
Модель 25



43



x2



44



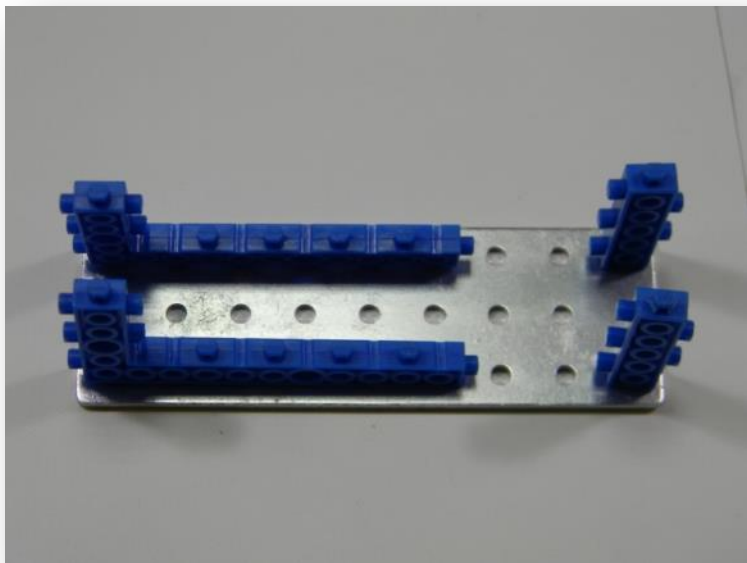
x2



x2

Модель 23 + Модель 24

Модель 26



45



x1



x2



x2

Модель 27



46



x2



x2



47



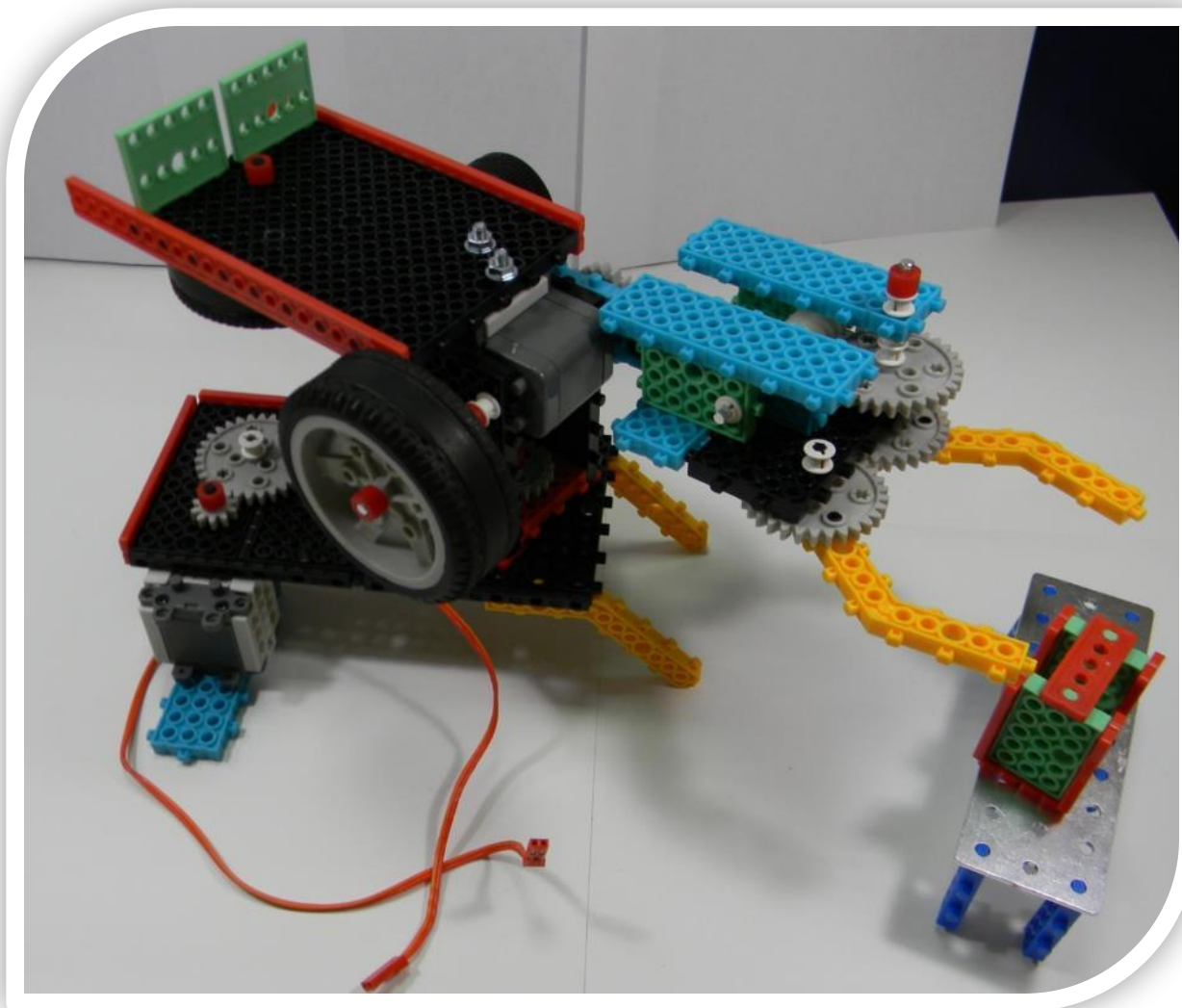
x2



48



x1



КАК ЗАПУСТИТЬ РОБОТА

Подключите:

1. Двигатель, отвечающий за поворот, в порт **M3**;
2. Двигатель, отвечающий за подъем, в порт **M1**;

Загрузите программу в плату.

Робот управляется с помощью встроенных в контроллер кнопок.



**ДО ВСТРЕЧИ!
УДАЧИ!**