Задана транспортная сеть с *п* вершинами и *т* дугами. Обозначим множество поставщиков — A, множество потребителей — B, а множество промежуточных вершин — T. Для каждой дуги ijзадана стоимость перевозки единицы потока  $c_{ii}$  и пропускная способность  $d_{ii}$ . Пусть  $a_{i}$  — мощность поставщика  $i \in A$ , bj — спрос потребителя $j \in B$ . Требуется прикрепить потребителей к поставщикам при условиях:

$$\sum_{m} c_{ij} x_{ij} = min$$

$$\sum_{k} x_{ik} - \sum_{l} x_{li} = a_{i}(iCA);$$

$$\sum_{l} x_{lj} - \sum_{r} x_{jr} = b_{j}(jCB);$$

$$\sum_{k} x_{ik} - \sum_{l} x_{li} = 0(iCT);$$

$$x_{ij} \leq d_{ij};$$

$$x_{ij} \geq 0;$$

$$(1.1)$$

$$(1.2)$$

$$(1.2)$$

$$(1.2)$$

$$(1.3)$$

$$(1.4)$$

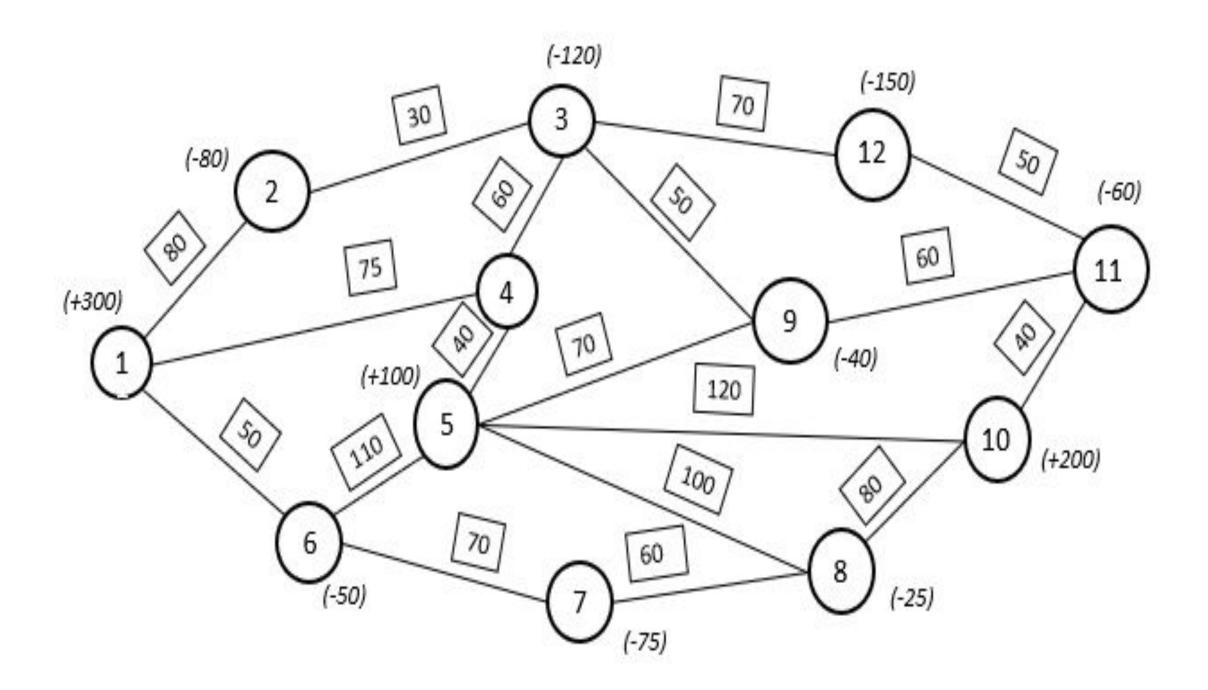
$$(1.4)$$

 $\sum_{i \in A} a_i = \sum_{j \in B} b_j$ .

Существуют два наиболее распространенных метода решения транспортной задачи в сетевой форме:

- метод сокращения невязок или условно оптимальных планов;
- метод последовательного улучшения плана (метод потенциалов).

Рассмотрим решение сетевой транспортной задачи без учета ограничений пропускной способности методом последовательного улучшения плана. В этом случае математическая постановка задачи должна быть сформулирована без учета условия (3).



Далее осуществим пошаговые действия для решения задачи.

**Шаг 1** — составим начальный план, в котором весь груз должен быть отправлен и все потребности станций прибытия удовлетворены. Стрелками обозначим направление грузопотоков, а числами — их мощность.

**Шаг 2** — присвоим вершинам соответствующие потенциалы. Условия оптимальности плана такие же, как и при решении задачи в матричной форме методом потенциалов:

$$v_{\rm j} - v_{\rm i} \le c_{\rm ij};$$
 (1.6) 
$$v_{\rm j} - v_{\rm i} = c_{\rm ij}, ecnu x_{\rm ij} > 0$$
 (1.7)

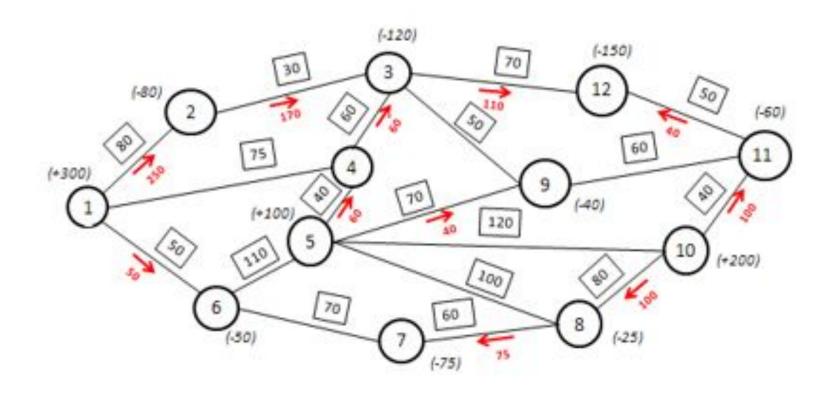


Рис. 2. Первоначальный план перевозок с распределенными грузопотоками по звеньям сети

- Для начала одной из вершин, например 1, зададим любой потенциал, достаточно большой, чтобы не иметь дело с отрицательными числами (в нашей задаче 100). Продвигаясь по дугам в направлении следования грузопотока, прибавляем к потенциалу предыдущей вершины величину стоимости звена; при движении против потока стоимость из потенциала вычитаем.
- Потенциал вершины 2 = 100 + 80 = 180;
- 3 = 180 + 30 = 210;
- $\bullet$  4 = 210–60 = 150;
- 5 = 150 40 = 110.
- Продолжаем это до тех пор, пока потенциалы не будут присвоены всем вершинам сети (рис. 3).

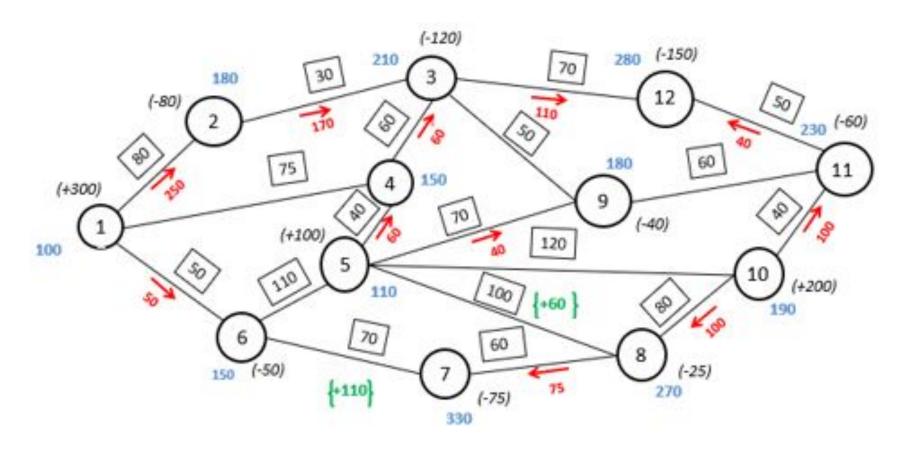


Рис. 3. Первоначальный план перевозок с проверкой условий оптимальности

Проверяем условия оптимальности плана (6) на всех дугах без потока. Нарушения запишем против соответствующей дуги со знаком «+». В нашей задаче условия (6) нарушены на дугах 5.8 (+60) и 6.7 (+110) (рис. 3).

ШАГ 3. Выбираем дугу 6.7 с наибольшим нарушением. Величина его следовательно, необходимо направить грузопоток положительна, направлении от меньшего потенциала к большему. Находим замкнутый контур, состоящий из дуг с потоком и выбранной дуги с нарушением. Это можно сделать единственным образом. В нашей задаче он состоит из дуг 6.7, 7.8, 8.10, 10.11, 11.12, 12.3, 3.2, 2.1, 1.6. Продвигаясь по контуру в направлении от меньшего потенциала дуги с нарушением к большем, в нашем случае против часовой стрелки, находим дугу 7.8 с минимальным встречным грузопотоком — 75 единиц. Прибавляем их ко всем попутным потокам и вычитаем из всех встречных. Улучшенный план показан на рис. 4.

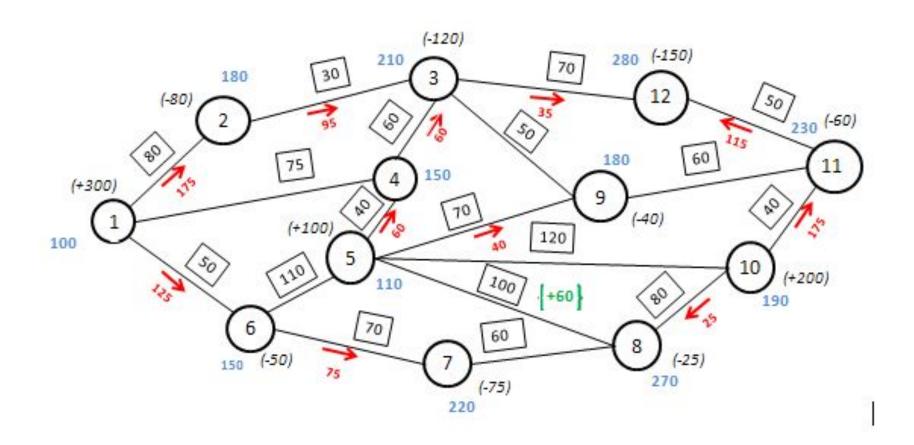


Рис. 4. Улучшенный план перевозок с проверкой условий оптимальности

- Шаги 2 и 3 поочередно повторяют до тех пор, пока не будет дуг с нарушением условий (6).В дальнейшем при шаге 2 не требуется вновь присваивать потенциалы, достаточно исправить их у тех вершин сети, куда грузопоток подошел с другого направления.
- После исправления плана осталось нарушение на дуге 5.8. Замкнутый контур состоит теперь из дуг 5.8, 8.10, 10.11, 11.12, 12.3, 3.4, 4.5. Направление движения против часовой стрелки. Минимальный встречный поток равен 25 на дуге 8.10. Оптимальный план показан на рис. 5.

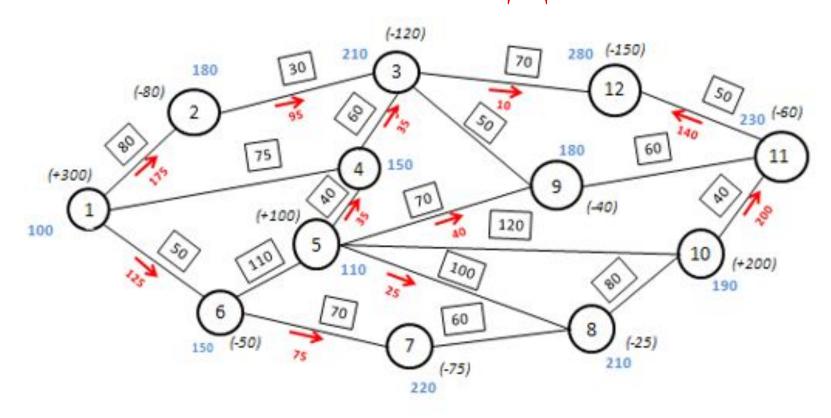


Рис. 5.

Оптимальный план перевозок

- Нарушений условий (6) ни на одной дуге нет. За две итерации получена экономия по сравнению с начальным планом  $110 \times 75+60 \times 25 = 9750$  единиц стоимости (например, тонно-километров).
- Представим на рис. 6 только те дуги, по которым проходят грузопотоки. Эта часть сети не содержит ни одного замкнутого контура и является деревом решения (дерево одно из определяющих понятий в теории графов).

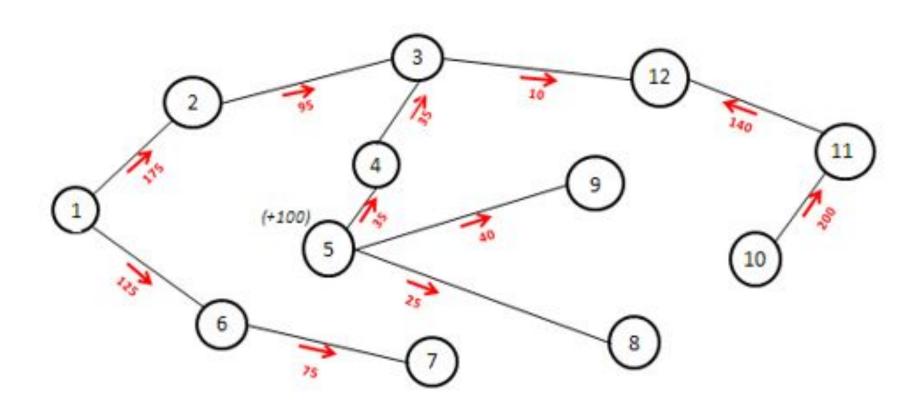


Рис. 6. Дерево решений транспортной задачи

При решении сетевых транспортных задач необходимо соблюдение двух следующих важных правил.

- 1. Оптимальный план перевозок одного груза на сети без ограничений пропускной способности всегда образует дерево с числом звеньев n-1, где n—число вершин.
- 2. На сети, представляющей собой дерево, планирование перевозок не должно вызывать затруднений: достаточно лишь соблюдать только одно условие не допускать встречных перевозок.