

# Тепловизоры. Целевые задачи

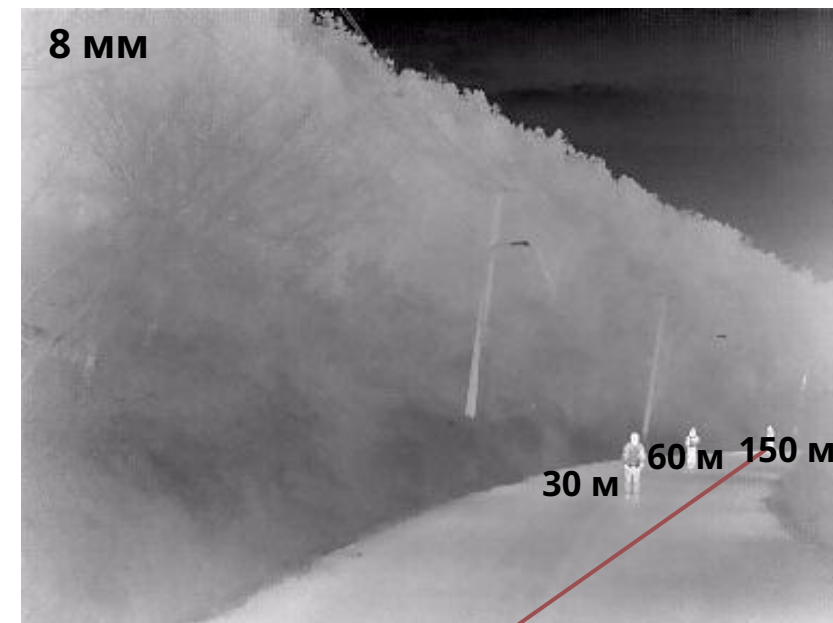
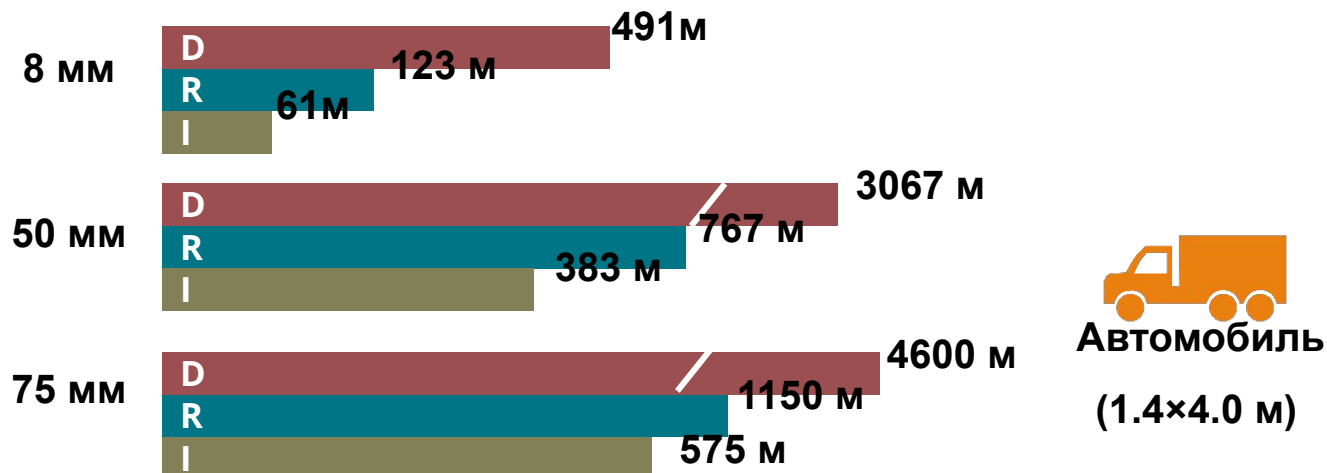
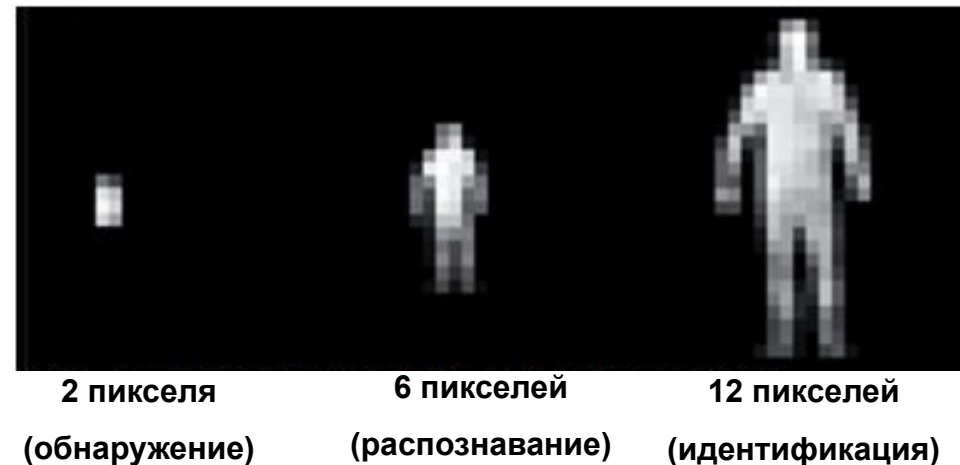
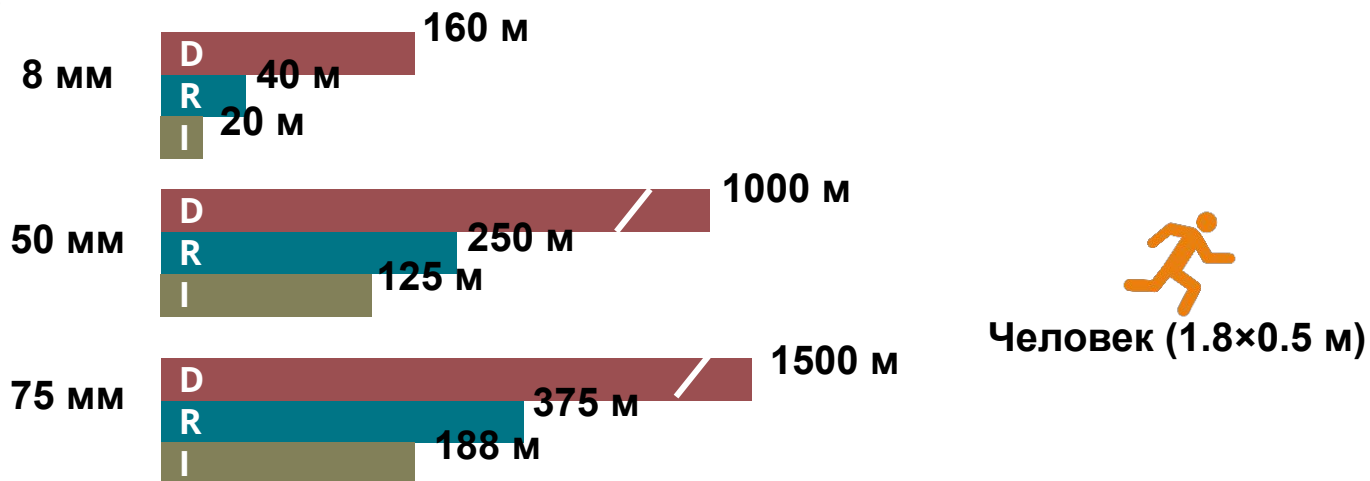


**HIKVISION**



First Choice for Security Professionals

# Дистанции целевых задач - обнаружения (D), распознавания (R), и идентификации (I).



Прим: данные рассчитаны для 25 нм матрицы

## Описание целевых задач

Целевая задача	Плотность пикселей, от Пикс/м	Что должно быть различимо при выполнении целевой задачи
<b>Обнаружение (D)</b>	1,5-2	Дальность, на которой критический размер определенного объекта наблюдения укладывается в 2 или более пикселя сенсора тепловизора, принято считать дальностью обнаружения. Факт обнаружения показывает просто наличие этого объекта на определенной дальности, но не дает представления о его характеристиках (не позволяет сказать, что это за объект).
<b>Распознавание (R)</b>	6	Фактом распознавания объекта признается возможность определить тип объекта. Это означает, что наблюдатель способен различить, что наблюдает в данный момент – человека, животное, автомобиль и так далее. Принято считать, что распознавание возможно при условии, что критический размер объекта укладывается по крайней мере в 6 пикселей сенсора.
<b>Идентификация (I)</b>	12 или 15	Под идентификацией понимается, что наблюдатель способен оценить не только тип объекта, но и понять его характеристические признаки (например, мужчина среднего телосложения, и др.). Для выполнения этого условия необходимо, чтобы критический размер объекта перекрывался по крайней мере 12 пикселями сенсора.