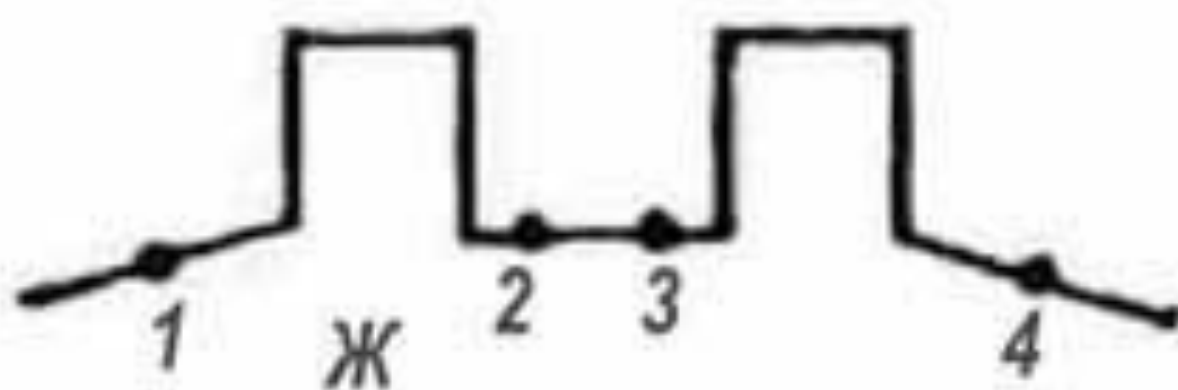
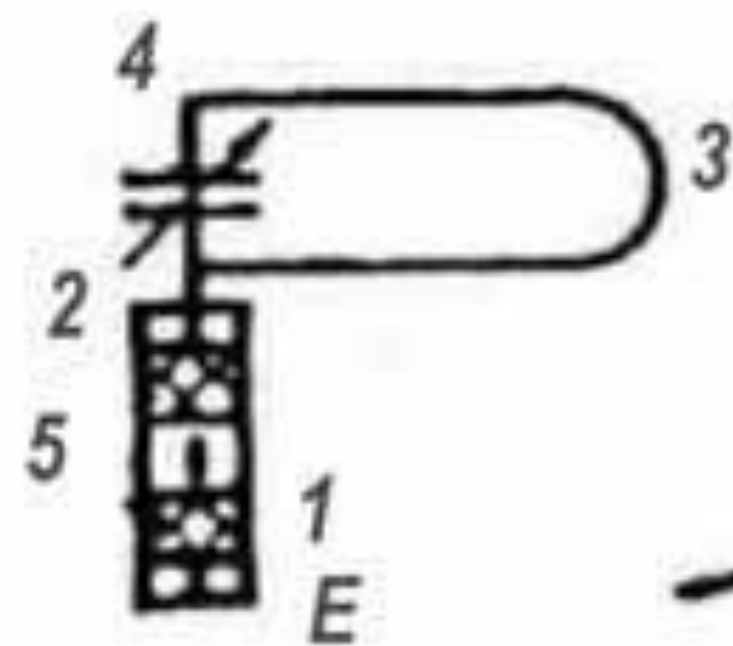
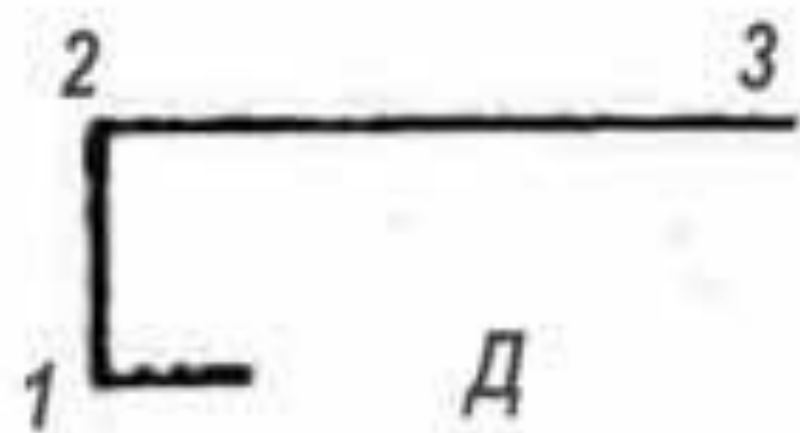
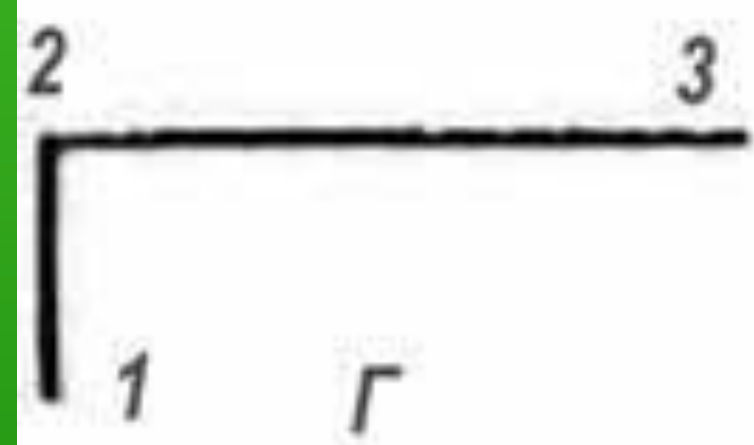
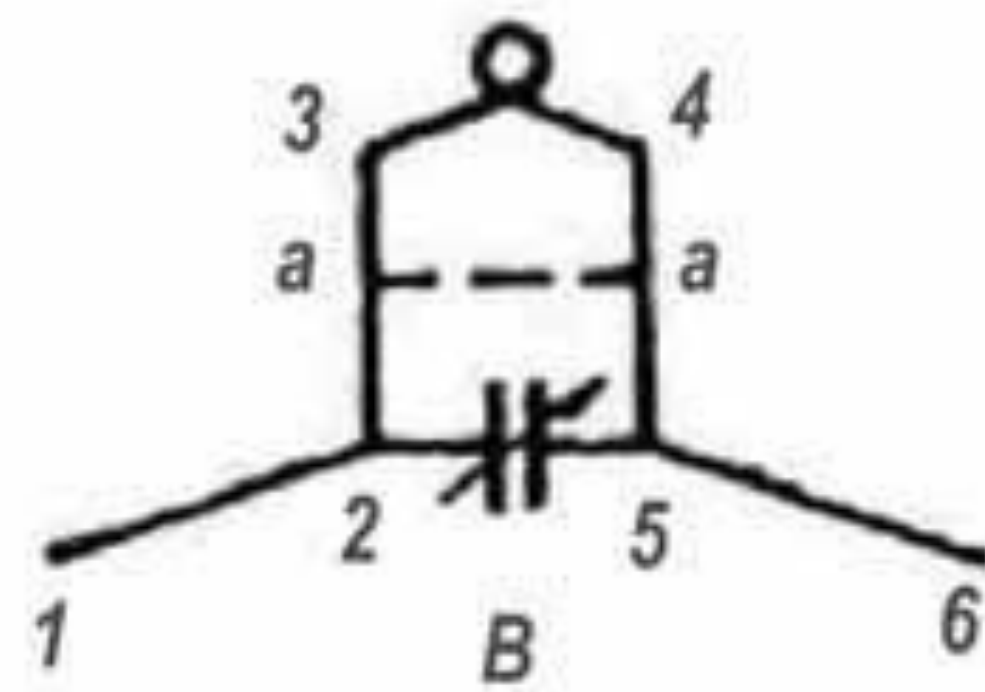
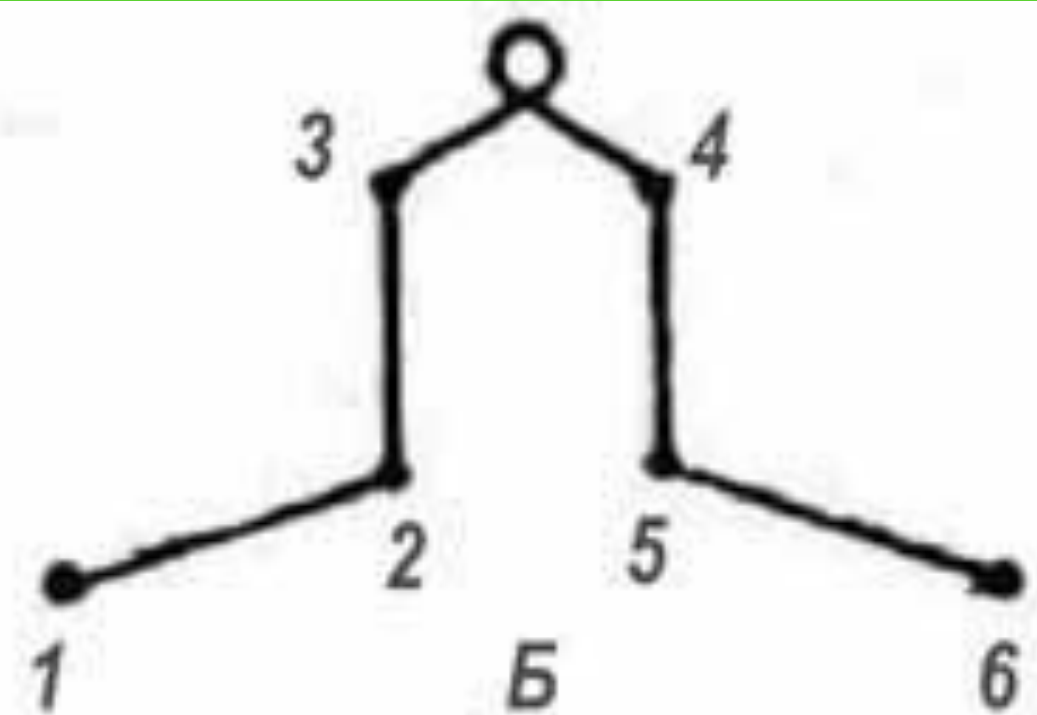
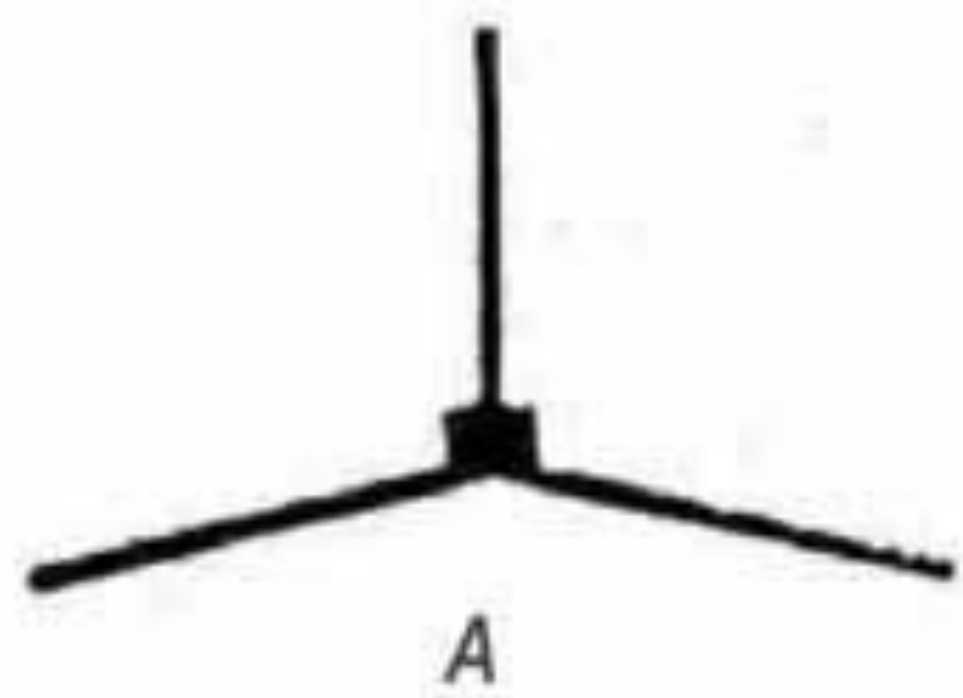


БИОЛОКАЦИЯ

ЗЕЛЕНОВ МА 381



иц при прохождении над
гой в руках вильчатой
, появляются различной
ия этого своеобразного

В 1964–1965 гг. с методикой и получаемыми результатами были ознакомлены инженеры-геофизики (ныне кандидаты геолого-минералогических наук) Е.К. Мельников, В.С. Матвеев. Мельниковым предложена работа с вертикальной рамкой и впервые проведены успешные комплексные аэропоиски с использованием рамки /1, 2/. Успешные опыты с рамкой В.С. Матвеев впервые публикует в академическом издании /3/.

Министерство геологии СССР организовало при ВИМСе в 1967 г. совещание по вопросу лозоходства с участием восьми институтов, где были утверждены термины «биофизический эффект» (БФЭ) (отклонение рамки) и «биофизический метод» (прием поисков) и было рекомендовано провести широкий семинар с привлечением всех групп, работающих над этим вопросом в СССР и утвердить программу исследований.

Популярные методы биолокации Существует несколько самых популярных методов биолокации: дистанционно-полевой, информационный, географический, интуитивный.

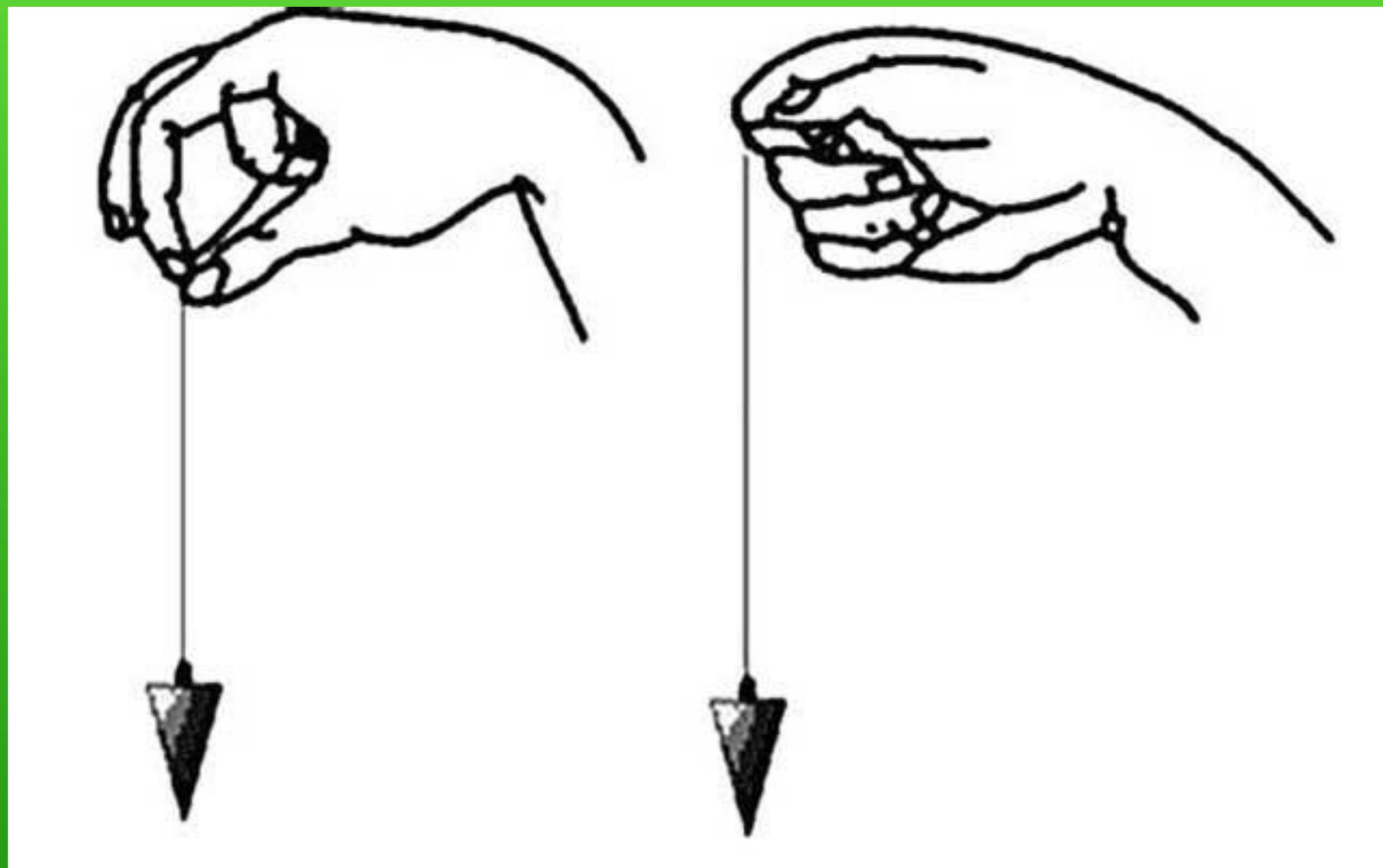
Дистанционно-полевой метод биолокации Данный метод имеет древнюю историю и является одним из самых распространенных методов биолокации. Его суть заключается в том, что оператор занимается биолокационным поиском нужного ему объекта непосредственно на местности. Этот метод позволяет обнаружить подземные ходы, клады, захоронения, рудные залежи, определить азимутальное направление, которое поможет в лесу, горах или других труднодоступных местах найти людей или другие объекты, узнать, в каких именно местах подземные газовые, водные или нефтяные магистрали повредились и т.д.

Информационный метод биолокации Данный метод не имеет никакой привязки к определенной местности. Оператору нужно вслух или мысленно задать интересующие его вопросы. Ответы («да» или «нет») определяются по движению инструмента. Можно ли доверять ответам инструмента? Специалисты утверждают, что можно, так как оператор во время этой процедуры подключается к единому информационному пространству, которое содержит в самом себе всю существующую в нашей Вселенной информацию и знает ответы на все существующие в нашем мире вопросы. Информационный метод широко используют практически во всех сферах жизнедеятельности: в бизнесе, целительстве, предвидении и т.д. Большинство людей интересуется именно этим методом биолокации, так как он позволяет личностям, усердно практикующим данную методику и обладающим определенными способностями, начать легко и быстро взаимодействовать с информационным пространством.

Географический метод биолокации Данный метод появился относительно недавно. Его суть заключается в том, что биолокатор работает не на местности, а с её географической картой. Исследуемая территория, которая подвергается биолокации, может находиться от оператора на любом расстоянии. Географический метод предполагает использование только маятника. Этот метод идеально подходит для поиска геопатогенных зон, водных источников, руд и т.д. Специалисты утверждают, что использование географического метода, в отличие от дистанционно-полевого метода, требует от биолокатора серьезной подготовки и наличия большого опыта.

Интуитивный метод Далеко не все эксперты относят этот метод к методам биолокации, так как он практикуется без применения маятника, лозы, рамки или любого другого инструмента. Если рассматривать интуитивный метод с точки зрения функциональности, то в этом плане он больше всего похож на информационный метод, но в данном случае биолокатор должен обладать сильно развитыми интуицией, чувствительностью и другими экстрасенсорными способностями. Инструменты для биолокации Самыми популярными, востребованными и распространенными инструментами для биолокации являются лоза, маятник, рамки.

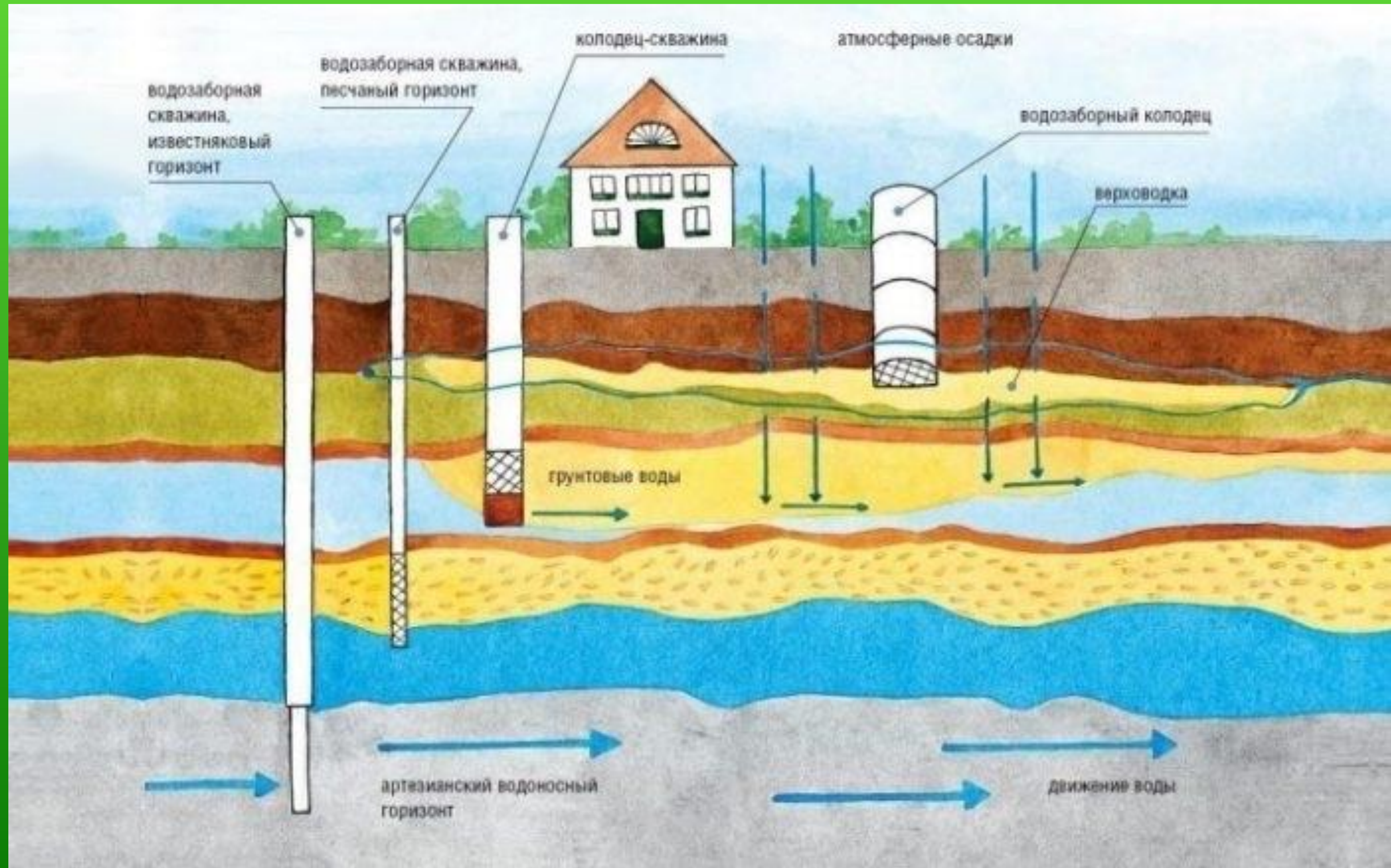
Лоза для биолокации – это удлинённый ствол или стебель деревянистого кустового растения длиной от 15 – 17 см до 55 – 57 см и толщиной от 3 – 5 мм до 2–2,5 см. Ветка, которую используют как биолокационный индикатор, должна иметь V-образную раздваивающуюся форму и визуально напоминать рогатку или вилку. Идеальная лоза должна быть сделана из свежесрезанной ветки растущей ивы, вербы, вишни, можжевельника, орешника, березы, сирени и иметь гладенькую текстуру. Специалисты не рекомендуют делать лозу из уже высохшей ветки, так как такая древесина становится ломкой и не может использоваться как индикатор. Оператор должен держать лозу двумя руками за концы разветвленной части так, чтобы пальцы выступали наружу на 6 – 8 мм из отверстия, образующегося при касании указательного пальца и большого пальца каждой руки. Затем биолокатору следует повернуть большие пальцы обеих рук так, чтобы ладони находились практически в горизонтальном положении. Во время работы лоза в руках оператора должна покоиться, а её вершина должна быть практически неподвижной и находиться в уравновешенном состоянии напряжения. Задача биолокатора заключается в том, чтобы создать такое определенное неустойчивое состояние напряжения, которое позволит вершине лозы без дополнительных усилий и совершенно самостоятельно реагировать (подниматься вверх или опускаться вниз) на психокинетические импульсы.



пользуемых в биолокационной практике. Любой подвешенный на нити груз, чем менее чувствительным становится маятник. Специалисты советуют синтетических и шерстяных нитей лучше всего отказаться, так как они не оптимально подбирается индивидуально. Оптимальная длина нити должна быть от щитовидной железы до точки, находящейся между бровями.



вают самых разных размеров и форм. Чаще всего опытные операторы используют
ают высокой чувствительностью и имеют небольшой вес. Рамки могут быть прямыми, с
). Резонатор, основная функция которого заключается в удлинении приемной антенны,
скую форму. Оператор должен держать рамки слегка сжатыми кулаками так, чтобы
ся вокруг своей оси. Руки оператора должны быть на ширине плеч. Их необходимо слегка
ивать дискомфорта или перенапряжения в руках. Держать рамки в исходном положении
(вперед от себя), на 5 – 10 градусов ниже линии горизонта.





Осока



Клевер



Иван-чай



Шалфей

метров от поверхности земли;

расположенные на расстоянии 20-100 м;

око, минимальное расстояние от поверхности часто составляет около 100 м.

по нескольким признакам.

о явление, то можно быть уверенными в том, что вода в данном месте

ля себя сырое место. К таким любителям высокой влажности относится мать-и-

3. Деревья. В условиях повышенной влажности хорошо себя чувствует береза, бук, ива, ольха. Вишни и яблони, наоборот, таких мест не переносят, там они растут и плодоносят неохотно.

Считается, что лучшее время для поиска воды:

- с 5 до 6 часов утра,
- с 16 до 17 дня и
- с 20 до 21 и
- с 24 до 01 вечера.

Перед поиском воды с помощью биолокации нужно провести настройку на рамку (или любой другой биолокатор). Для того чтобы войти во взаимодействие с рамкой:

1. Возьмите одну из рамок в правую руку.
 2. Руку согните под углом 90°.
- Держите биорамку с небольшим наклоном от себя.
 - Ладонью левой руки, приближая или удаляя от кольца рамки, войдите с ней во взаимодействие, то есть мысленно посылайте приказ кольцу рамки, чтобы она повторяла движения вашей левой руки.

Соответственно, цель упражнения – чтобы рамка слушалась ваших мысленных приказов. Итак, для поиска воды на участке рамкой берем абсолютно любую металлическую (стальную, медную, алюминиевую) проволоку. Сгибаем её в форме буквы “Г”. Берем в руки за короткие концы, так, чтобы длинные – свободно могли вращаться. Входим во взаимодействие с рамкой. И медленно (или быстро – в зависимости от целей) идем в поисках воды по участку.

Там, где под землей есть ключик – длинные концы проволоки перекрещиваются. Чем больше они перекрещиваются – тем ближе к поверхности вода или сильнее ключ. Опытные искатели воды советуют найти на участке две жилы (подземных ручья) и, если встречается их пересечение, ставить колодец на этом месте. Вот и все. Никаких секретов и паранормальных штучек в поиске воды рамкой.

При высокой чувствительности оператора биолокационной рамки, она может реагировать не только на подземные ключи, но и на “узлы” магнитного поля. Если вы увидите, что рамка регулярно реагирует через 1,8-2,5 метра – это означает, что вы считываете “узловые точки” магнитного поля (сеть Хартмана). В этом случае нанесите их на план участка и при работе игнорируйте. При должном настрое оператора рамка на данные “узловые точки” не реагирует.

Примерную глубину залегания ключа можно определить с помощью обычной линейки или рулетки и золотого кольца на нити. Определив место выхода подземного ключ методом биолокации, кладем на это место линейку и медленно ведем вдоль линейки золотое кольцо на нити. Возле отметки соответствующей глубине (1 см = 1 м или иной “ваш собственный” масштаб) залегания водоносного пласта кольцо начнет интенсивно раскачиваться.

Проводить тестовое бурение или копанье нужно очень осторожно – небольшими слоями. Родниковая жила может быть толщиной всего 5-10 см и при неаккуратном бурении ее легко “проскочить”.

Качество вода может улучшиться по мере прокачивания. А может резко ухудшиться – здесь нельзя переборщить с выкачкой.