### УСТРОЙСТВА УПРАВЛЕНИЯ РОБОТАМИ

Работу выполнил: Мельников Даниил Станиславович

Студент группы ПИМ-21-1

### ОПРЕДЕЛЕНИЕ УСТРОЙСТВА УПРАВЛЕНИ

R



Устройство для обработки информа ции, поступающей по каналу связи и формирования и выдачи управляю щих команд УРП в соответствии с управляющей программой

### РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ

ПО ТИПУ УПРАВЛЕНИЯ ПОДРАЗДЕЛЯЮТСЯ:

#### Биотехнические:

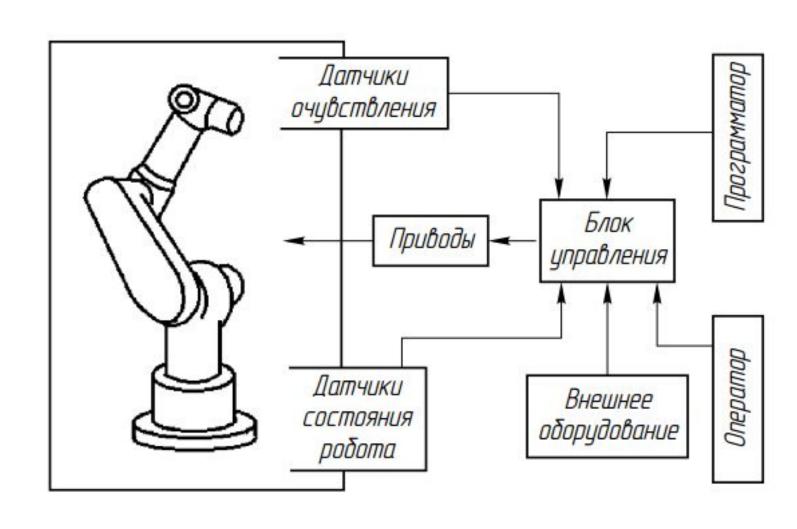
командные копирующие полуавтоматические

#### Автоматические:

программные адаптивные интеллектуальные

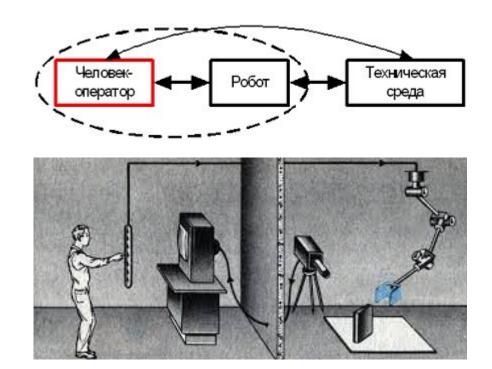
#### Интерактивные:

автоматизированные супервизорные диалоговые



# БИОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Это категория, в которой манипулятор робота в точности копирует движение руки оператора





### АВТОМАТИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Это те СУ, которые способны работать без участия человека вовсе



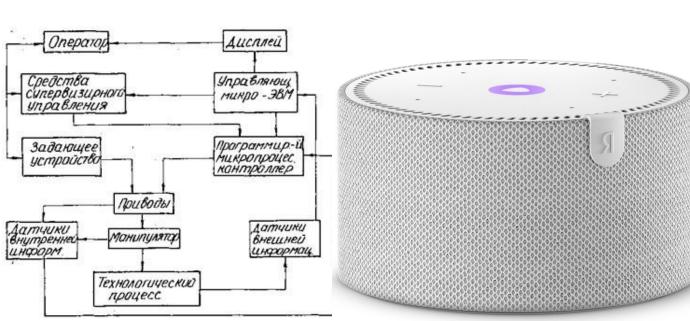




# ИНТЕРАКТИВНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

Это «гибридные» СУ, которые основную массу времени работают как автоматические СУ, но при необходимости могут быть мгновенно переключены на управление человеком, или человек и автоматика работают поочередно







## СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ! БИ-БУ-БИП

