# ФИЗИК<br/>А

• Введение

#### Структура курса физики:

- Механика
- Элементы СТО
- Гидродинамика
- Молекулярная физика и теплота
- Электричество и магнетизм
- Оптика
- Атомная физика
- Ядерная физика
- Квантовая физика

# Физика вокруг нас

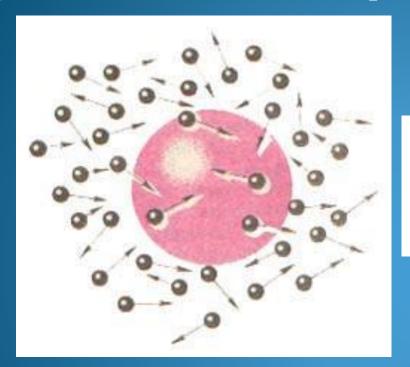


# О математике в физике



**y=x+2**, где 2=const, x – прилетело (улетело). y - итого

# О математике в физике



$$\varphi(v) = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{\frac{1}{2}} \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$$

# О моделях в физике

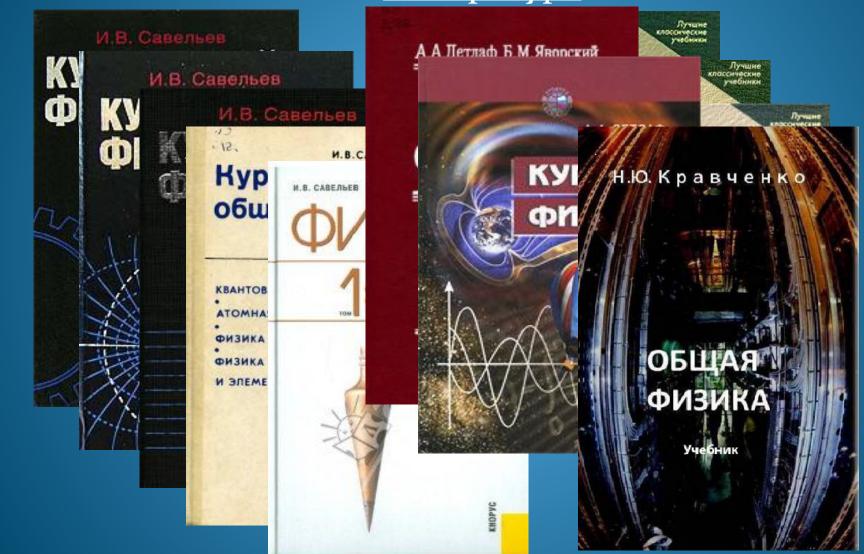


# О моделях в физике

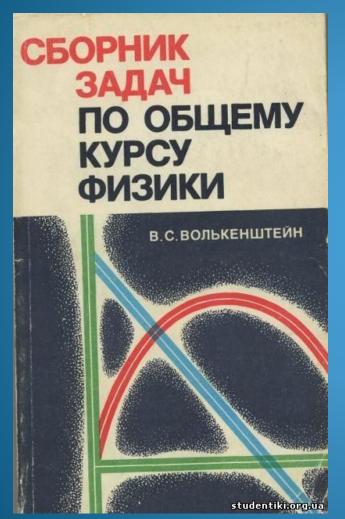




<u>Литература</u>



# <u>Литература</u>





# МЕХАНИКА

# <u>Лекция 1</u> Кинематика материальной точки

- Механическое движение
- Материальная точка
- Система отсчёта
- Прямолинейное движение
- Криволинейное движение
- Равномерное движение
- Скорость:
  - Средняя скорость

$$\langle v \rangle = \frac{s_2 - s_1}{\Delta t} = \frac{300}{4} = 75 \frac{\text{KM}}{\text{q}}$$

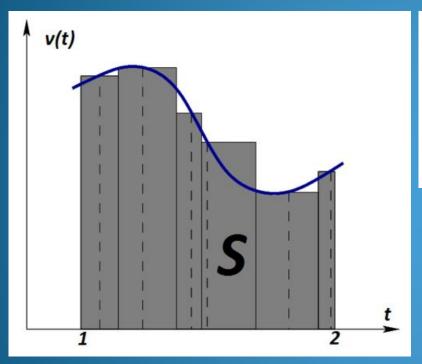
- Скорость:
  - Средняя скорость (арифметическая, по пути, по времени)
  - Мгновенная скорость

$$v = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt} = \dot{x}$$

• Путь

$$s = \int_{(1)}^{(2)} ds = \int_{(1)}^{(2)} dx = \int_{(1)}^{(2)} v \cdot dt$$

• Геометрический смысл пути



$$s = \int_{(1)}^{(2)} ds = \int_{(1)}^{(2)} dx = \int_{(1)}^{(2)} v \cdot dt$$

- Ускорение:
  - Среднее

$$\langle a \rangle = \frac{v_2 - v_1}{\Delta t}$$

• Мгновенное

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$a = \dot{v} = \ddot{x}$$

# • Уравнение движения:



$$x = x_o + v_o t \pm \frac{at^2}{2}.$$

$$v = v_o \pm at$$
.

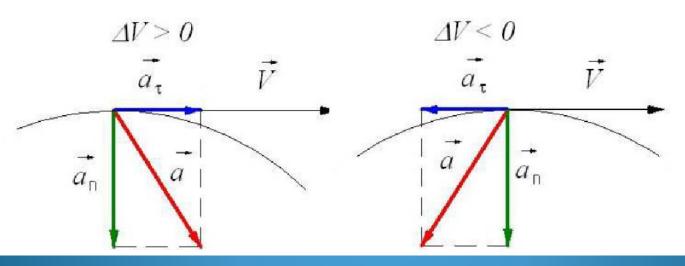
# • Уравнение вращательного движения:

$$\begin{cases} \varphi = \varphi_o + \omega_o t \pm \frac{\varepsilon t^2}{2}, \\ \omega = \omega_o \pm \varepsilon t^2. \end{cases}$$
  $\varphi$ — угловое перемещение,  $\omega = \dot{\varphi} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi n$ — угловая скорость  $\varepsilon = \dot{\omega}$ — угловое ускорение.

Полное ускорение

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_\tau^2},$$

где  $a_n$ — нормальное (или центростремительное) ускорение ,  $a_{\tau}$ — тангенциальное ускорение точки (рисунок 1.2).



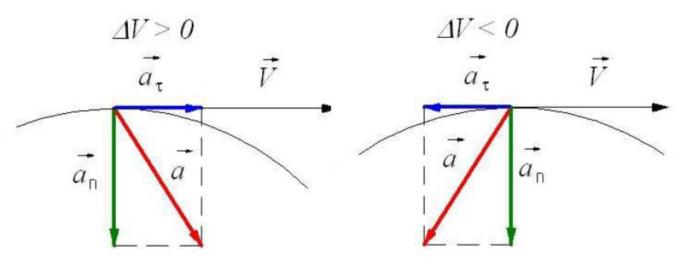
# Связь линейных и угловых величин:

$$a_n = \frac{v^2}{R} = R\omega^2, \quad a_\tau = \dot{v} = R \cdot \varepsilon,$$
  
 $s = R \cdot \varphi, \quad v = \omega \cdot R.$ 

Полное ускорение

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_\tau^2},$$

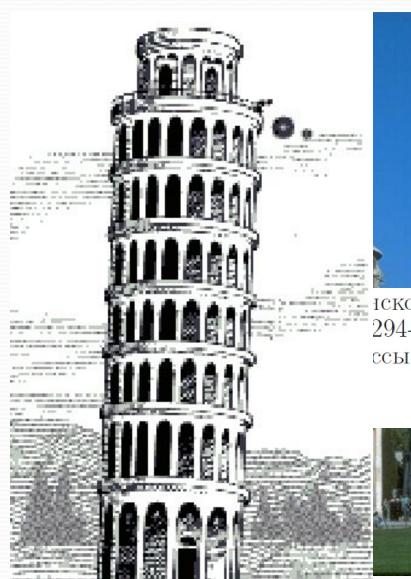
где  $a_n$ — нормальное (или центростремительное) ускорение ,  $a_{\tau}$ — тангенциальное ускорение точки (рисунок 1.2).



CBRES JIRITERITAR IN TANDESTA BEAUTIFIE:

$$a_n = \frac{v^2}{R} = R\omega^2, \quad a_\tau = \dot{v} = R \cdot \varepsilon,$$
  
 $s = R \cdot \varphi, \quad v = \omega \cdot R.$ 

# Уравнение движения и масса тела





іского университета Галилео Галилей про-294-й ступеньки Пизанской башни он броссы, чтобы убедить мир в том, что время

$$x = x_o + v_o t \pm \frac{at^2}{2}$$

# Конец