

# Колебания

---

Гармонические колебания. Затухающие и вынужденные  
колебания



# Энергия гармонического осциллятора

- Свободные колебания любого осциллятора в отсутствие трения будут гармоническими, если действующая в нем сила (или момент силы) является квазиупругой, т. е. силой, направленной к положению равновесия и зависящей от смещения из этого положения линейно.
- Рассмотрим материальную точку массы  $m$ , колеблющейся под действием квазиупругой силы  $F_x = -\kappa x$ . Потенциальная и кинетическая энергии частицы имеют в данном случае такой вид:

$$U = \kappa x^2 / 2 = (\kappa a^2 / 2) \cos^2(\omega_0 t + \alpha),$$

$$K = m \dot{x}^2 / 2 = (m a^2 \omega_0^2 / 2) \sin^2(\omega_0 t + \alpha). \quad \bullet (5.12)$$

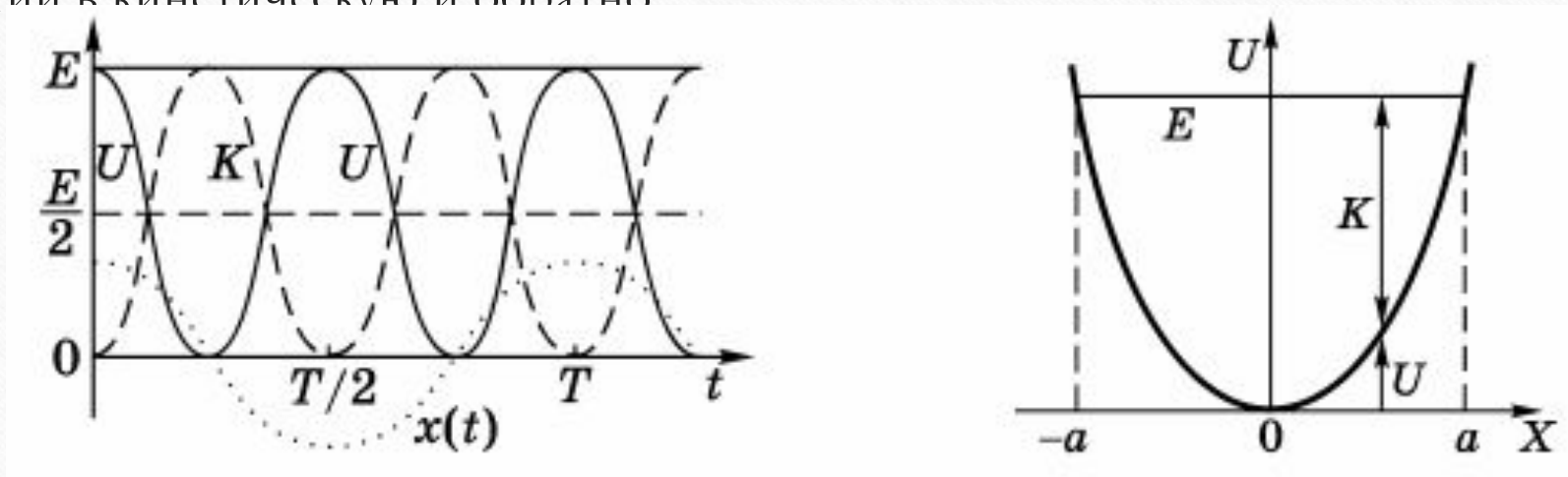
- Из этих соотношений видно, что значения  $U$  и  $K$  сдвинуты друг относительно друга по фазе на  $\pi/2$ : когда  $U$  максимальна,  $K$  минимальна, и наоборот. При этом полная энергия сохраняется:

$$E = U + K = \chi a^2 / 2 = m a^2 \omega_0^2 / 2, \quad \bullet (5.13)$$

- Принимая во внимание (5.13), формулы (5.12) можно переписать так:

$$U = E \cos^2(\omega_0 t + \alpha), \quad K = E \sin^2(\omega_0 t + \alpha). \quad \bullet (5.14)$$

- Из графиков видно, что в процессе колебаний происходит переход потенциальной энергии в кинетическую и обратно





# Сложение колебаний одного направления

- Можно изобразить колебания графически с помощью **вектора-амплитуды**  $\mathbf{a}$ , вращающегося с угловой скоростью  $\omega$  против часовой стрелки. Если в момент  $t = 0$  вектор  $\mathbf{a}$  образует с осью  $X$  угол  $\alpha$ , то проекция вектора  $\mathbf{a}$  на ось  $X$  изменяется со временем по гармоническому закону. Такой способ представления колебаний, называемый **векторной диаграммой**, удобно использовать при сложении колебаний одного направления.

- 1) Случай, когда  $\omega_1 = \omega_2 = \omega$ . В этом случае результирующее смещение

$$x = x_1 + x_2 = a_1 \cos(\omega t + \alpha_1) + a_2 \cos(\omega t + \alpha_2).$$

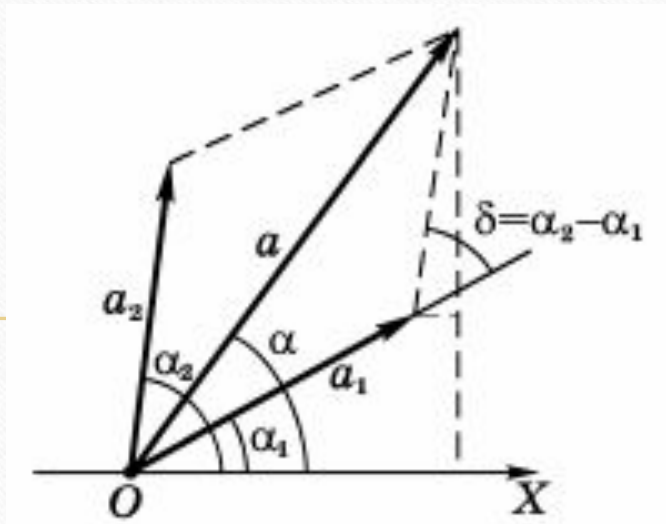
- Каждое из складываемых колебаний можно представить с помощью векторов  $\mathbf{a}_1$  и  $\mathbf{a}_2$ , сумма проекций которых на ось  $X$  равна проекции суммы векторов  $\mathbf{a}_1 + \mathbf{a}_2 = \mathbf{a}$ . Поскольку векторы и вращаются с одной и той же угловой скоростью  $\omega$ , с той же угловой скоростью вращается и вектор  $\mathbf{a}$ . Значит результирующее колебание является тоже гармоническим и имеет вид

$$x = a \cos(\omega t + \alpha),$$

- где  $a$  и  $\alpha$  находим из рисунка

$$a^2 = a_1^2 + a_2^2 + 2a_1a_2 \cos \delta,$$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{a_1 \sin \alpha_1 + a_2 \sin \alpha_2}{a_1 \cos \alpha_1 + a_2 \cos \alpha_2}.$$



- Разность фаз  $\delta$  в данном случае не зависит от времени и равна

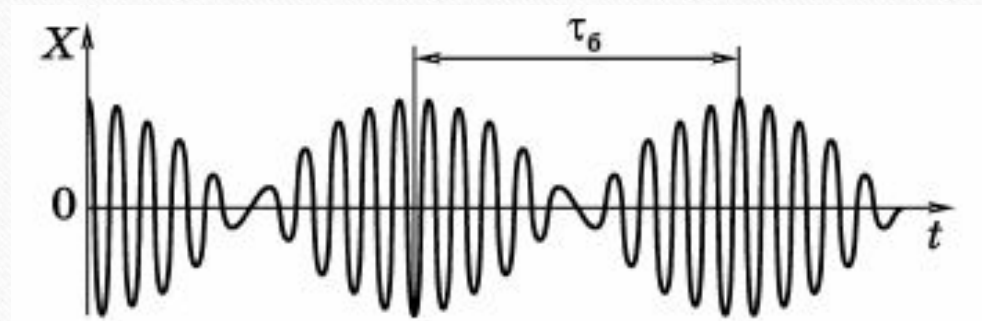
$$\delta = \alpha_2 - \alpha_1.$$

- При сложении синфазных колебаний ( $\delta = 0$ )  $a$  максимально, при сложении же «противофазных» колебаний ( $\delta = \pi$ )  $a$  минимально:

$$a_{\text{макс}} = a_1 + a_2, \quad a_{\text{мин}} = |a_1 - a_2|.$$



- 2) Случай, когда  $|\omega_1 - \omega_2| \ll \omega_1$  и  $\omega_2$ . Поскольку теперь векторы  $\mathbf{a}_1$  и  $\mathbf{a}_2$  вращаются с немного отличающимися угловыми скоростями, модуль результирующего вектора  $\mathbf{a}$  будет медленно изменяться от  $a_{\text{макс}}$  до  $a_{\text{мин}}$ . Результирующее колебание уже не является гармоническим, однако его все же можно рассматривать как гармоническое, но с медленно и периодически меняющейся амплитудой. Такие колебания называют **биениями**. Для случая  $\mathbf{a}_1 = \mathbf{a}_2$  получим график:



- Амплитуда колебаний описывается той же формулой, что в случае 1, но входящая в нее разность фаз зависит от времени:

$$\delta = (\alpha_2 + \omega_2 t) - (\alpha_1 + \omega_1 t) = (\alpha_2 - \alpha_1) + (\omega_2 - \omega_1) t.$$

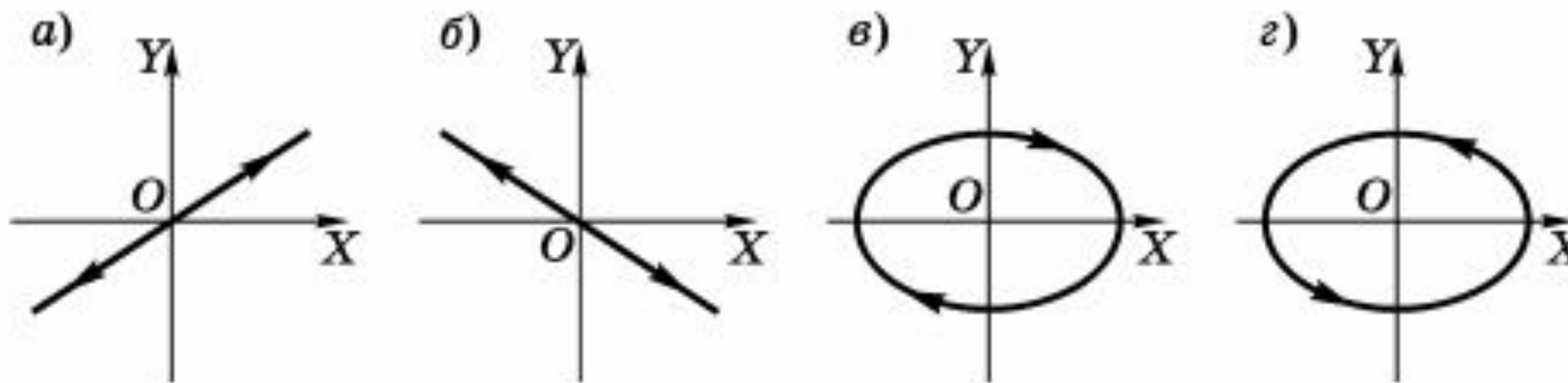
- Промежуток времени между соседними моментами, когда амплитуда  $\mathbf{a}$  максимальна, называют **периодом биений**  $\tau_b$ .

# Сложение взаимно перпендикулярных колебаний

- Рассмотрим случай, когда частоты складываемых колебаний одинаковы. Пусть координаты  $x$  и  $y$  частицы изменяются по закону

$$x = a \cos \omega t, \quad y = b \cos(\omega t + \delta). \quad (5.15)$$

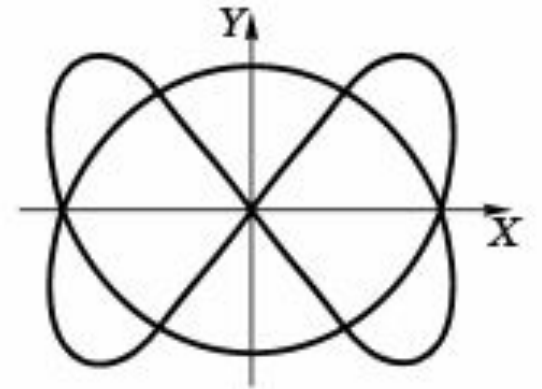
- Траекторией частицы при этом является эллипс, вид которого определяется отношением амплитуд  $a$  и  $b$  и разностью фаз  $\delta$ . Рассмотрим четыре частных случая:
- $a)$   $\delta = 0, y = (b/a)x$   $б)$   $\delta = \pi, y = -(b/a)x$   $в)$   $\delta = \pi/2, x^2/a^2 + y^2/b^2 = 1$   $г)$   $\delta = 3\pi/2 (-\pi/2)$





## Фигуры Лиссажу

- Если частоты взаимно перпендикулярных колебаний не одинаковы и относятся как целые числа, то траектории результирующего движения имеют более сложные формы. Их называют **фигурами Лиссажу**. На рисунке – пример для отношения частот  $y : x = 3 : 2$ . При сложении взаимно перпендикулярных колебаний полная энергия



$$E = \left( \frac{\kappa_1 x^2}{2} + \frac{\kappa_2 y^2}{2} \right) + \frac{m}{2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) = E_x + E_y, \quad (5.16)$$

складывается из энергий каждого колебания и равна, согласно (5.13),

$$E = \frac{m}{2} (a^2 \omega_x^2 + b^2 \omega_y^2). \quad (5.17)$$



# Уравнение затухающих колебаний

- В любой реальной колебательной системе есть **силы сопротивления** (трения), действие которых приводит к уменьшению амплитуды и энергии колебаний. Такие свободные колебания называют **затухающими**. Будем исходить из основного уравнения динамики, полагая, что на частицу массы  $m$  действует кроме квазиупругой силы  $(-\kappa x)$  сила сопротивления, пропорциональная скорости частицы,  $F_x = -r\dot{x}$ , где  $r$  – коэффициент сопротивления. Тогда уравнение движения будет иметь вид

$$m\ddot{x} = -\kappa x - r\dot{x}, \quad \bullet \quad (5.18)$$

- или

$$\ddot{x} + 2\beta\dot{x} + \omega_0^2 x = 0, \quad \bullet \quad (5.19)$$

- где  $2\beta = r/m$ ,  $\omega_0^2 = \kappa/m$ .  $\omega_0$  – это частота свободных колебаний без трения. Частоту  $\omega_0$  называют **собственной частотой** осциллятора, а  $\beta$  – **коэффициентом затухания**. Уравнение (5.19) при условии  $\beta < \omega_0$  описывает затухающие колебания. Его решение имеет вид



- $$x = a_0 e^{-\beta t} \cos(\omega' t + \alpha), \quad (5.20)$$

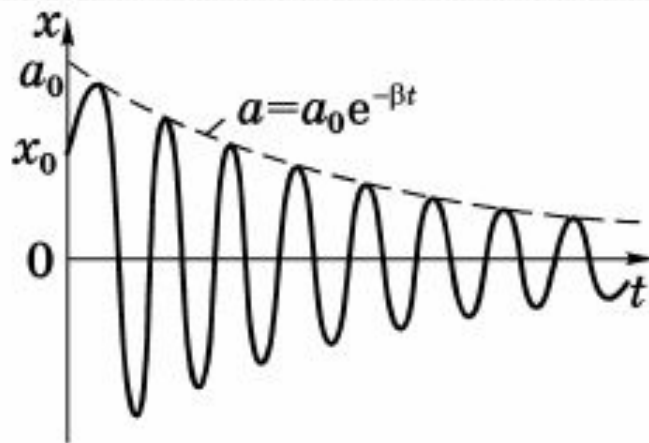
- где  $a_0$  и  $\alpha$  - постоянные, определяемые начальными условиями  $x(0) = x_0$  и  $\dot{x}(0) = \dot{x}_0$ ,  $\omega'$  - **частота** затухающих колебаний:

$$\omega' = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}. \quad (5.21)$$

- По графику видно, что эта функция не периодическая. Тем не менее величину  $T = 2\pi / \omega'$  принято называть **периодом** затухающих колебаний:

$$T = 2\pi / \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}. \quad (5.22)$$

- Множитель перед косинусом в (5.20) называют **амплитудой** затухающих колебаний





# Характеристики затухания

- Кроме коэффициента  $\beta$  затухание характеризуют и другими величинами. 1. **Время релаксации**  $\tau$  - это время, за которое амплитуда колебаний уменьшается в  $e$  раз. Из выражения  $a = a_0 e^{-\beta t}$  видно, что

$$\tau = 1/\beta. \quad \bullet \quad (5.23)$$

- 2. **Логарифмический декремент затухания**. Его определяют как

$$\lambda = \ln \frac{a(t)}{a(t+T)} = \beta T, \quad \bullet \quad (5.24)$$

- где  $T$  - период затухающих колебаний. Из предыдущих двух формул следует, что

$$\lambda = 1/N_e \quad \bullet \quad (5.25)$$

- $N_e$  - число колебаний за время  $\tau$ , в течение которого амплитуда уменьшится в  $e$  раз.

- 3. **Добротность осциллятора**. По определению,

$$Q = \pi/\lambda = \pi N_e. \quad \bullet \quad (5.26)$$



# Уравнение вынужденных колебаний

- Чтобы возбудить в системе незатухающие колебания, необходимо компенсировать потери энергии, обусловленные силами сопротивления (трения). Это можно — осуществить, воздействуя на систему переменной внешней силой  $F$ , изменяющейся в простейшем случае по гармоническому закону  $F_x = F_m \cos \omega t$ . Возникающие при этом колебания и называют **вынужденными**. Теперь на колеблющуюся частицу будут действовать одновременно три силы: квазиупругая ( $-\kappa x$ ), сила сопротивления ( $-r\dot{x}$ ) и внешняя, вынуждающая ( $F_x$ ). Согласно основному уравнению динамики,

$$m\ddot{x} = -\kappa x - r\dot{x} + F_m \cos \omega t, \quad \bullet (5.27)$$

- или в более удобной форме

$$\ddot{x} + 2\beta\dot{x} + \omega_0^2 x = f_m \cos \omega t, \quad \bullet (5.28)$$

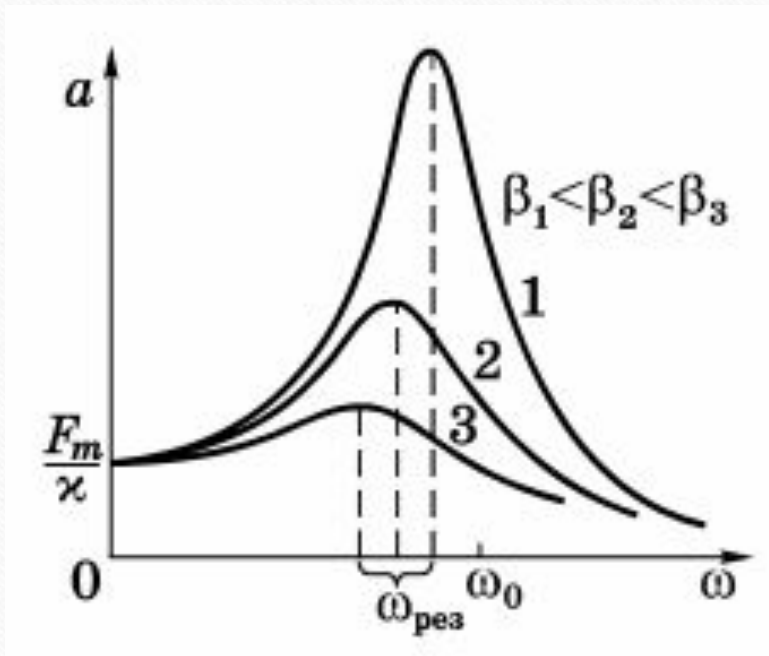
- где

$$2\beta = r/m, \quad \omega_0^2 = \kappa/m, \quad f_m = F_m/m.$$



# Резонанс

- Рассмотрим графики зависимости амплитуды вынужденных колебаний от частоты вынуждающей силы  $a(\omega)$  для трех коэффициентов затухания. Видно, что  $a(\omega)$  имеет максимум при частоте, которую легко найти из условия  $da/d\omega = 0$ . Эту частоту называют **резонансной**, а существование максимума амплитуды  $a$  - явлением резонанса.



$$\omega_{\text{рез}} = \sqrt{\omega_0^2 - 2\beta^2}, \quad (5.29)$$

Соответствующие графики принято называть **резонансными кривыми**. Выражение для амплитуды при резонансе имеет вид

$$a_{\text{макс}} = \frac{f_m}{2\beta\sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}}. \quad (5.30)$$

Чем меньше затухание системы, тем более ярко выражен резонанс.