



# Лекция 3. Теоремы Шеннона

# Теорема Шеннона №1



- ▣ Всякая машина Тьюринга  $A$  может быть преобразована в эквивалентную машину  $B$  **не более чем с двумя внутренними состояниями.**

Доказательством теоремы будет схема построения такой машины.

Причем строить будем, по сути, универсальную машину Тьюринга, использующую **одну ленту** и имеющую лишь **два внутренних состояния**, которая сможет моделировать работу любой машины Тьюринга.

# Доказательство теоремы Шеннона № 1

- Пусть машина  $A$  содержит:
  - $m$  символов внешнего алфавита  $a_{1, \dots, j, \dots, m}$ ,
  - $n$  внутренних состояний  $S_{1, \dots, i, \dots, n}$ ,
- Тогда машина  $B$  будет содержать:
  - два внутренних состояния  $\alpha$  и  $\beta$ ,
  - $m$  обычных символов внешнего алфавита  $b_i$ , являющихся аналогами  $a_i$ ,
  - Не более чем  $4mn$  особенных символов  $b$ , за счет которых производится расширение внутренней памяти.

# Общая идея построения

- Для произвольной машины Тьюринга  $A$  с алфавитом из  $m$  букв (символов, записываемых на ленте, включая пустой символ) и с  $n$  внутренними состояниями мы построим машину  $B$  с двумя внутренними состояниями и алфавитом не более чем из  $4mn + m$  символов.
- Машина  $B$  будет работать, по существу, так же, как и машина  $A$ : во всех клетках ленты, кроме воспринимаемой считывающей головкой и одной смежной с ней, на ленте машины  $B$  записано то же, что и на ленте машины  $A$  в соответствующие такты работы двух машин.

# Общая идея построения

- ▣ Машина  $B$  моделирует поведение машины  $A$ , но **хранит информацию о внутреннем состоянии машины  $A$**  с помощью символов, записанных в клетке под считывающей головкой, и в клетке, которую считывающая головка машины  $A$  собирается посетить.
- ▣ **Основная задача** — своевременно освежать эту информацию и держать ее под считывающей головкой. Если последняя передвигается, то информацию о состоянии надо перенести в новый квадрат, используя всего два внутренних состояния машины  $B$ .

# Формальная схема построения

- Пусть символы алфавита машины  $A$   $a_1, a_2, \dots, a_m$  и ее состояния  $S_1, S_2, \dots, S_n$ .
- В машине  $B$  поставим в соответствие алфавиту машины  $A$   $m$  элементарных символов  $b_1, b_2, \dots, b_m$ .
- Затем определим  $4mn$  новых символов, соответствующих парам из состояния и символа машины  $A$ , снабженных двумя новыми двузначными индексами. Такие новые символы будем называть **особыми**.

# Формальная схема построения

- ▣ **Особый** знак машины  $B$  имеет формат  $b_{ijxy}$ , где:
- ▣  $i$  - номер ленточного символа,  $i = 1, 2, \dots, m$
- ▣  $j$  - номер внутреннего состояния машины  $A$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$
- ▣  $x$  - назначение (роль) клетки: если клетка передает информацию во время «качания», то  $x = "+"$ , а если получает – то  $x = "-"$ . Сами клетки назовем соответственно: передатчик / приёмник.
- ▣  $y$  - положение другой особой клетки (машина  $B$  не может запомнить откуда она ушла): в зависимости от того, вправо или влево от воспринимаемой клетки должна передвинуться считывающая головка при качании,  $y = R$  или  $L$ .

▣ **Два состояния машины  $B$**  назовем  $\alpha$  и  $\beta$ .

# Формальная схема построения

- При **первом шаге** качания они переносят в ближайшую подлежащую посещению клетку информацию о том, вправо ( $\alpha$ ) или влево ( $\beta$ ) от новой клетки лежит старая клетка. Эта информация нужна в новой клетке, чтобы управляющий элемент передвинул считывающую головку назад в нужном направлении. **После первого шага** информация об этом сохраняется в новой клетке с помощью записанного там символа (последний индекс  $y$ ).
- Состояния  $\alpha$  и  $\beta$  используются, чтобы сообщить из старой клетки в новую о факте окончания качания. После первого шага качания состояние  $\beta$  переносится в новую клетку вплоть до конца качания, когда переносится  $\alpha$ . **Это означает конец операции, и новая клетка начинает затем действовать как передатчик и управляет следующим шагом вычисления.**



# Формальная схема построения

- Чтобы заставить машину  $B$  работать аналогично машине  $A$ , мы заполняем начальную ленту машины  $B$  соответственно начальной ленте машины  $A$  (с заменой  $a_i$  на  $b_i$ ), за исключением клетки, занимаемой считывающей головкой в начальный момент.
- Если  $S_j$  - начальное состояние машины  $A$  и  $a_j$  начальный символ в этом квадрате, то в соответствующем квадрате ленты машины  $B$  записываем  $b_j$  и приводим машину  $B$  в состояние  $\alpha$ .

# Таблица работы машины В

$$\alpha \quad b_i \quad \rightarrow \quad b_{i,1,-,R} \quad R \quad \alpha \quad i=1,2,\dots,m$$

$$\beta \quad b_i \quad \rightarrow \quad b_{i,1,-,L} \quad L \quad \alpha \quad i=1,2,\dots,m$$

$$\beta \quad b_{i,j,-,y} \quad \rightarrow \quad b_{i,j+1,-,y} \quad y \quad \alpha \quad i=1,2,\dots,m \quad \begin{array}{l} j=1,2,\dots,n-1; \\ y=R,L \end{array}$$

$$\frac{\alpha}{\beta} \quad b_{i,j,+,y} \quad \rightarrow \quad b_{i,j-1,+,y} \quad y \quad \beta \quad i=1,2,\dots,m \quad \begin{array}{l} j=2,\dots,n; \\ y=R,L \end{array}$$

$$\frac{\alpha}{\beta} \quad b_{i,1,+,y} \quad \rightarrow \quad b_i \quad y \quad \alpha \quad i=1,2,\dots,m \quad y=R,L$$

# Формальная схема построения

Предположим, что машина  $A$  имеет команду:

$$S_j a_i \rightarrow a_k \frac{R}{L} S_l$$

Тогда машина  $B$  будет иметь команду:

$$\alpha b_{i,j,-,\frac{R}{L}} \rightarrow b_{k,l,+,\frac{R}{L}} \frac{R}{L} \frac{\beta}{\alpha}$$

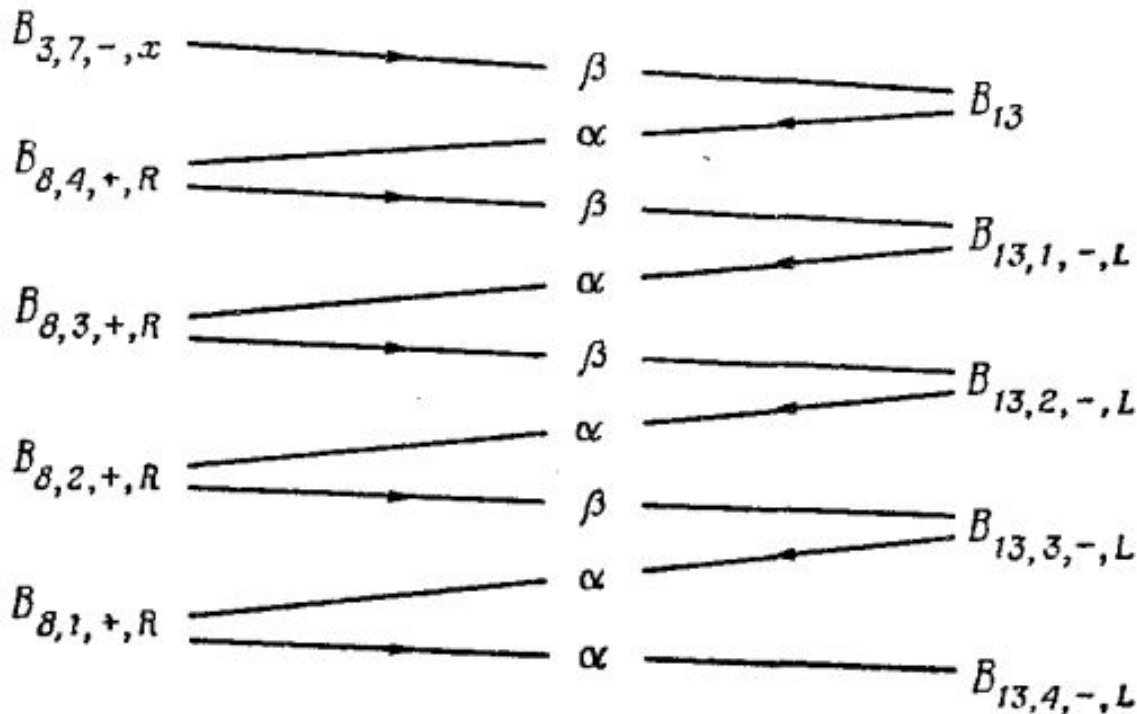
Пусть м.А

$$S_7 a_3 \rightarrow a_8 R S_4$$

Символ в левом  
квадрате

Состояние

Символ в правом  
квадрате



# Формальная схема построения

- Инструкция машины  $A$  заменяется приведенной выше инструкцией для машины  $B$ . Машина  $B$  работает вплоть до момента, когда вместо особого символа в одной из двух особых клеток окажется записанным элементарный символ, соответствующий символу из внешнего алфавита машины  $A$ .
- Т.о. будет произведен набор действий, эквивалентный первой команде (инструкции) машины  $A$ . Далее аналогично эмулируется вторая команда и т.д. вплоть до остановки машины  $A$  и эквивалентной её машины  $B$ .
- Итого показано, как машина  $A$  преобразуется в эквивалентную ей машину  $B$  с двумя внутренними состояниями. **Q.E.D.**

# Теорема Шеннона №2



**Всякая машина Тьюринга  $A$  может быть преобразована в эквивалентную машину  $C$  не более чем с двумя знаками внешнего алфавита.**

Доказательством будет схема построения.

Покажем, что можно построить машину  $C$ , работающую подобно любой заданной машине Тьюринга  $A$  и использующую только **два символа внешнего алфавита**, например символы 0 и 1.

# Доказательство

- Пусть машина  $A$  содержит:
  - $n$  внутренних состояний  $S_j$ ,
  - $t$  символов внешнего алфавита  $a_j$ ,
- Тогда машина  $C$  будет содержать:
  - 2 символа внешнего алфавита: 0 и 1
  - $n$  внутренних состояний  $T_j$ , являющихся аналогами  $S_j$ ,
  - Некоторое количество специальных внутренних состояний (оценим его в конце доказательства).

# Общая идея построения

- Пусть  $l$  - наименьшее целое число, для которого  $m \leq 2^l$ .
- Тогда символам машины  $A$  можно сопоставить двоичные последовательности длины  $l$  таким образом, что различным символам будут соответствовать различные же последовательности.
- При этом пустому символу машины  $A$  мы ставим в соответствие последовательность из  $l$  нулей. Машина  $C$  будет работать с двоичными последовательностями.

# Общая идея построения

- Элементарная операция машины  $A$  будет соответствовать в машине  $C$  переходу считывающей головки на  $(l - 1)$  клеток вправо (с сохранением считанной информации во внутреннем состоянии головки), затем обратному переходу на  $(l - 1)$  клеток влево, записи новых символов по пути и, наконец, движению вправо или влево на  $l$  клеток, в соответствии с движением считывающей головки машины  $A$ .
- В течение этого процесса состояние машины  $A$ , конечно, сохраняется и в машине  $C$ . Замена старого состояния новым происходит в конце операции считывания.



# Формальная схема

## построения

- **Начальная лента** машины  $C$  представляет собой начальную ленту машины  $A$ , где каждый символ замещен соответствующей ему двоичной последовательностью. Если работа машины  $A$  начинается с какого-то определенного символа, то работа машины  $C$  начнется с самого левого двоичного символа соответствующей группы. Если машина  $A$  начинает работу в состоянии  $S_j$ , то машина  $C$  начнет работу в состоянии  $T_j$ .
- Состояниям  $S_1, S_2, \dots, S_n$  машины  $A$  мы ставим в соответствие **состояния**  $T_1, T_2, \dots, T_n$  машины  $C$  (последние будут встречаться, когда машина  $C$  начинает операцию, считывая первый символ в двоичной последовательности длины  $l$ ).

# Формальная схема

## построения

- Для каждого из этих  $T_j$  определим два состояния  $T_{j0}$  и  $T_{j1}$ .
- Если машина  $S$  находится в состоянии  $T_j$  и читает символ  $0$ , то она движется вправо и переходит в состояние  $T_{j0}$ . Если она читает  $1$ , то движется вправо и переходит в состояние  $T_{j1}$ .
- Таким образом, с помощью этих двух состояний машина запоминает, каким был первый символ двоичной последовательности.

# Формальная схема построения

- Для каждого из этих  $T_{j0}$  и  $T_{j1}$  определим опять по два состояния:  $T_{j00}$ ,  $T_{j01}$  и  $T_{j10}$ ,  $T_{j11}$ . Если, например, машина находится в состоянии  $T_{j0}$  и читает символ 0, то она переходит в состояние  $T_{j00}$  и т. д.
- Таким образом, с помощью этих состояний запоминается начальное состояние и два первых символа, прочитанных в процессе работы машины.
- Продолжим такое построение состояний вплоть до  $(l - 1)$  шагов. Получившееся в итоге разнообразие состояний можно обозначить через  $T_{j, x_1, x_2, \dots, x_s}$  где  $j = 1, 2, \dots, n$ ;  $x_j = 0, 1$ ;  $s = 1, \dots, (l - 1)$ .

# Формальная схема

## построения

- Если машина находится в одном из этих состояний ( $s < l - 1$ ) и читает 0 или 1, то она движется вправо, и 0 или 1 делается дальнейшим индексом состояния. В тот момент, когда  $s$  становится равен  $(l - 1)$ , машина читает последний символ последовательности длины  $l$ .
- **Теперь правила операций зависят от конкретных правил машины  $A$ .**
- Допустим, текущей инструкцией машины  $A$  была команда:

$$S_j a_i \rightarrow a_k \frac{R}{L} S_p$$

# Формальная схема построения

- Машина  $S$  уже готова к выполнению соответствующей инструкции, а значит в дальнейших состояниях должна быть закодирована информация о трех параметрах:
  - о **новом символе**  $a_k$ , который следует записать на место старого символа  $a_j$ ,
  - о **направлении дальнейшего движения** машины:  $R$  или  $L$ ,
  - о номере **нового состояния**  $S_p$ .

# Формальная схема

## построения

- Новый символ  $a_k$  может быть закодирован двузначным кодом в виде последовательности  $y_1, y_2, \dots, y_{s-1}, y_s$ , где  $y_i = 0, 1$ .
- Определим два новых множества состояний, которые несколько похожи на введенное выше множество состояний  $T$ , но соответствуют не считыванию, а записи:  $R_{p, y_1, y_2, \dots, y_s}$  и  $L_{p, y_1, y_2, \dots, y_s}$ 
  - название состояния (R или L) будет индикатором движения машины A,
  - первое число в индексе (p) – будет показывать номер нового состояния  $S_p$  машины A,
  - индексы  $y_1, y_2, \dots, y_{s-1}, y_s$  – значения кода нового символа  $a_k$ .

# Формальная схема

## построения

- Пусть последовательность  $x_1, x_2, \dots, x_{s-1}, x_s$  соответствует некоторому символу машины  $A$ .
- Допустим машина  $A$  читает этот символ в состоянии  $S_j$ , тогда она записывает символ, соответствующий двоичной последовательности  $y_1, y_2, \dots, y_{s-1}, y_s$ , переходит в состояние  $S_p$  и движется, например, вправо.
- В этом случае, машина  $C$ , будучи в состоянии  $T_i$  и читая символ  $x_1$ , переходит в состояние  $R_i$  и записывает символ  $y_1$  и движется влево.

# Формальная схема построения

- При  $s = 1$  эта запись заканчивается на символе  $y_1$ .  
Остается только передвинуть считывающую голову на  $l$  клеток вправо или влево, в зависимости от того, находится ли машина в состоянии  $R$  или в состоянии  $L$ .
- Это делается с помощью множеств состояний  $U_{i,s}$  и  $V_{i,s}$  ( $i = 1, 2, \dots, n; s = 1, 2, \dots, l - 1$ ).  
В состоянии  $R_{ix1}$  машина записывает  $x_1$ , движется вправо и переходит в состояние  $U_{i1}$ .



# Формальная схема

## построения

- В каждом из состояний  $U$  машина продолжает движение вправо, не записывая ничего и переходя в состояние  $U$  со следующим по величине индексом, пока не будет достигнуто последнее состояние  $U$ .
- $U_{i,s}$  вызывает движение вправо и состояние  $U_{i,s+1}$  ( $s < l - 1$ ). Наконец состояние  $U_{i,l-1}$  приводит после движения вправо к состоянию  $T_i$ , завершая тем самым цикл. Аналогично,  $L_{i,x}$  приводит к движению влево и состоянию  $V_{i,l}$ .  $V_{i,s}$  дает движение влево и  $V_{i,s+1}$  ( $s < l - 1$ ), наконец,  $V_{i,l-1}$  дает движение влево и  $T_i$ .
- Таким образом показано, как машина  $A$  преобразуется в эквивалентную ей машину  $C$  с двумя символами внешнего алфавита, **Q.E.D.**

# Оценка числа состояний машины $S$

Оценим количество состояний машины  $S$  сверху:

□ состояний типа  $T$ :  $n(1+2+4+\dots+2^{l-1}) = n(2^l-1)$

□ состояний типа  $R$ :  $n(2^{l-1} + \dots + 4 + 2) = n(2^l-2)$

□ состояний типа  $L$ :  $n(2^l-2)$

□ состояний типа  $U$ :  $n(l-1)$

□ состояний типа  $V$ :  $n(l-1)$

=> всего требуется не более  $3n2^l + 2nl - 7n$  состояний.

□ Напомним, что  $l$  - наименьшее целое число, для которого  $m \leq 2^l$ , значит  $2^l < 2m$ , и т.о. верхняя граница числа состояний меньше, чем  $6mn + n(2l - 7)$ , что в свою очередь заведомо меньше чем  $8mn$ .

# Оценка числа состояний машины $S$

- ИТОГО машина  $S$  будет содержать:
  - 2 символа внешнего алфавита: 0 и 1
  - Не более чем  **$8mn$**  внутренних состояний (здесь суммарно учтены как аналоги исходных состояний машины  $A$ , так и все вводимые дополнительно специальные состояния)

# Нормальные алгоритмы

Допустим, что анализ производится укрупнено, не по одному символу, а сразу по несколько. Кроме того, лента является «растяжимой» - т.е. вместо одного символа можно вписывать произвольное их количество и наоборот, без процедуры сдвигания части слова.

**Нормальный алгоритм Маркова** – математическое построение, предназначенное для уточнения понятия алгоритм, которое задается алфавитом и нормальной схемой подстановок, выполняемых по заранее определенным правилам.

# Нормальные алгоритмы

- Формат команды (строки) следующий:

$\{a_i\} \square \{b_j\} [\cdot]$ ,

где

$\{a_i\}$  - последовательность символов, которая ищется в слове,

$\square$  - знак перехода к операции записи,

$\{b_j\}$  - последовательность символов, которая записывается вместо найденной последовательности,

$[\cdot]$  - знак принудительного окончания алгоритма (необязательный параметр).

$\Lambda$  – служебный знак, обозначающий пустой символ, присутствует везде: изначально на ленте (если она пустая), справа и слева от каждого символа (если на ленте записано слово).

# Нормальные алгоритмы

- Программа (алгоритм) представляет собой совокупность строк указанного вида.
- По своей сути основная операция при работе алгоритмов Маркова – это **переработка слов в некотором алфавите**. Эта переработка заключается в производстве некоторого количества замен определенных последовательностей символов. Эти замены совершаются в **СТРОГО определенном порядке**, а именно: **после каждой замены алгоритм читается с самого начала, а слово анализируется с самого первого (левого) символа**.
- Окончание работы алгоритма происходит в тот момент, когда выполняется строка, содержащая знак принудительной остановки, либо тогда, когда более ни одна строка не может быть выполнена (в слове нет ни одной из искомых последовательностей символов).

# Нормальные алгоритмы

- В отличие от машин Тьюринга, алгоритмы Маркова выполняются без какого – либо устройства, осуществляющего движения и имеющего внутреннюю память. В данном случае мы можем оперировать только ленточными знаками. Сама лента в этом случае не разделяется на строгие ячейки, а имеет гибкую основу, что позволяет ей растягиваться и сжиматься исходя из того, увеличивается ли в слове число символов или уменьшается.
- Нормальные алгоритмы можно рассматривать как обобщение машины Тьюринга. В свою очередь работу машин Тьюринга можно рассматривать как переработку начального слова некоторого нормального алгоритма. Этот алгоритм получается сразу же из таблицы машины.

- Пусть существует следующая машина Тьюринга, которая печатает на чистой ленте последовательность 001001001001....

$A\lambda \rightarrow 0RB$  ;  $B\lambda \rightarrow 0RC$  ;  $C\lambda \rightarrow 1RA$

- Работа алгоритма происходит следующим образом (через запятую указана пара: символ-состояние)

$A, 0B, 00C, 001A$

- Построим алгоритм Маркова, для чего к внешнему алфавиту  $\{0,1\}$  добавляем внутренний алфавит  $\{A,B,C,\dots\}$

$A \rightarrow 0B$

$B \rightarrow 0C$

$C \rightarrow 1A$

$\lambda \rightarrow A$

- Изначально лента пустая (содержит только символ  $\lambda$ ). Последняя строчка выполнится первой, что позволит записать на ленте символ  $A$ . Имея на ленте символ  $A$ , в процессе работы алгоритма, мы последовательно получим:

$\lambda, A, 0B, 00C, 001A, 0010B \dots$  и т.д.,

что, по сути, означает бесконечно написание

последовательности 001001001...



# Тезис Маркова

Таким образом, всегда на основе машины Тьюринга довольно легко можно получить работающий алгоритм Маркова.

Любой нормальный алгоритм можно в свою очередь преобразовать в машину Тьюринга, но это более сложно. Сложности связаны с тем, что у Маркова укрупненный алгоритм, т.к. сразу читается и может быть записано несколько символов.

**Тезис Маркова:** любой вычислительный процесс можно преобразовать в нормальный алгоритм.