

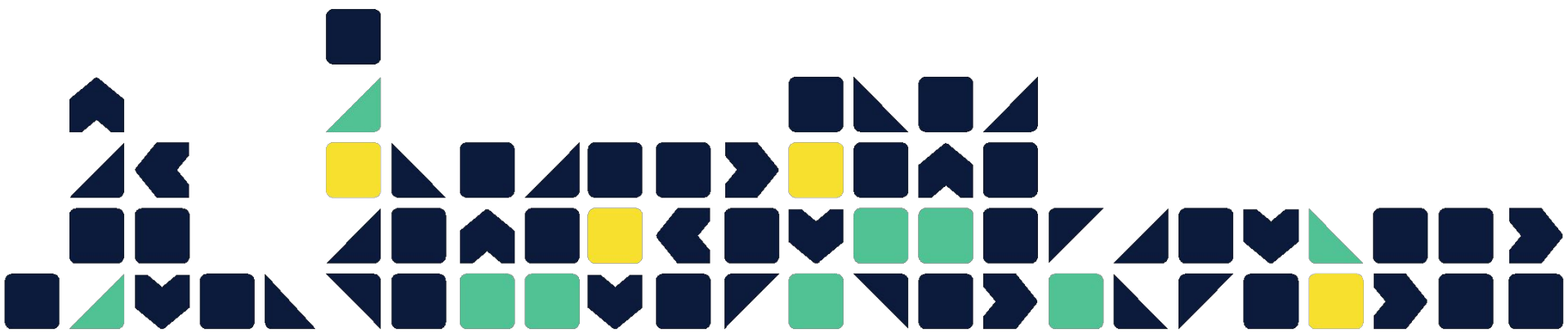


ЦЕНТР РАЗВИТИЯ РОБОТОТЕХНИКИ

LEGO WeDo 2.0

Занятие №10

Механизм движения



Блиц опрос

Название деталей:

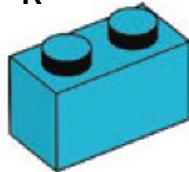
Балка
а



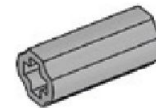
Втулка
а



Кирвичи
к



Удлинитель
оси



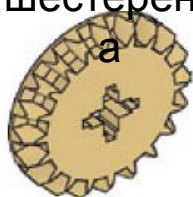
Коробка
передат



Шестеренка
а
20 зубьев



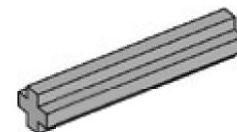
Коническая
7я
шестеренка
а



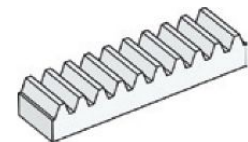
Шестеренка
8а
24 зубьев



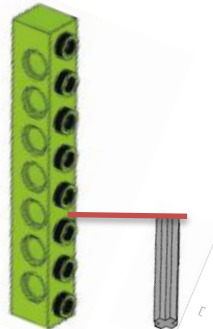
Ось
б



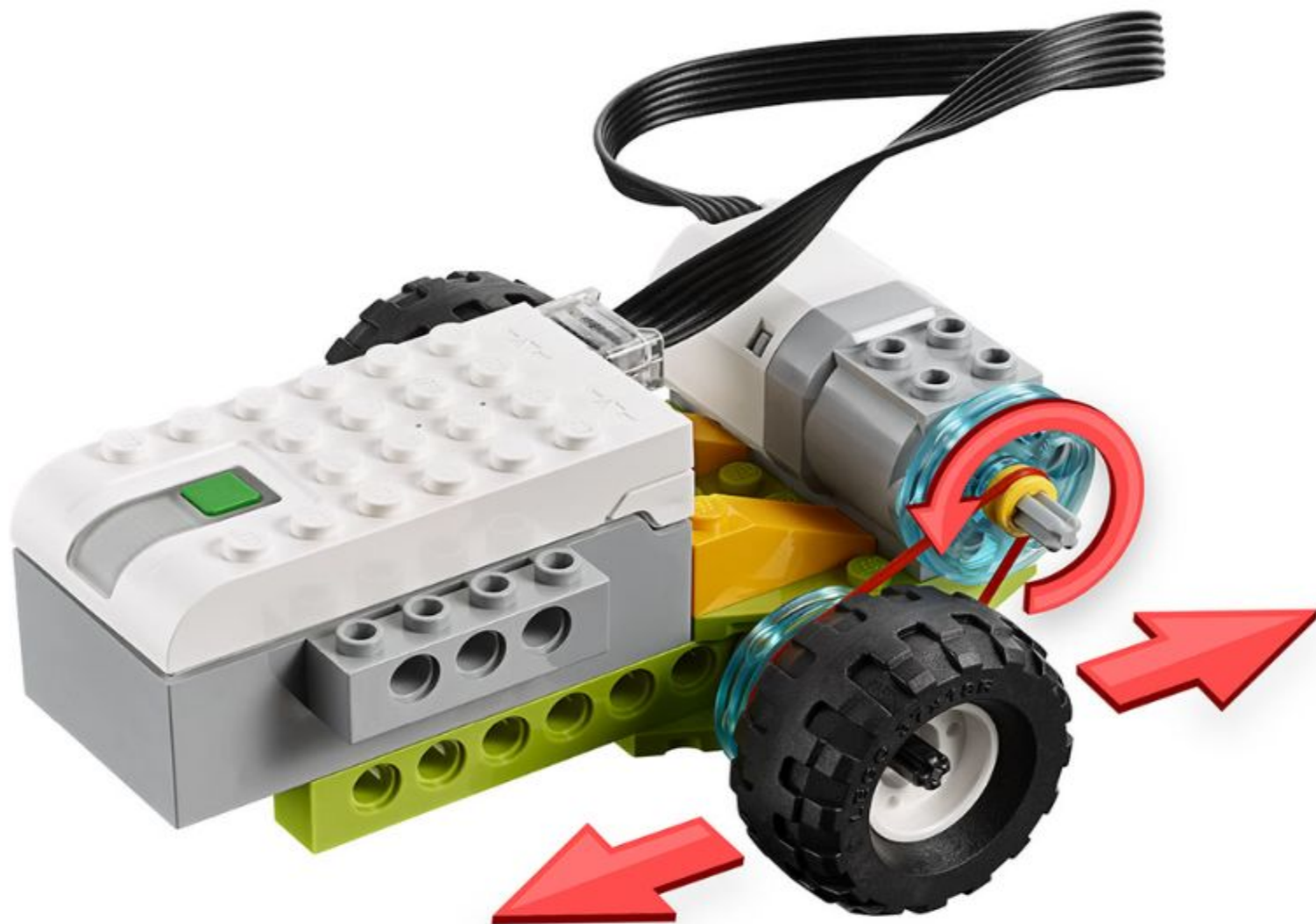
Рейка
а



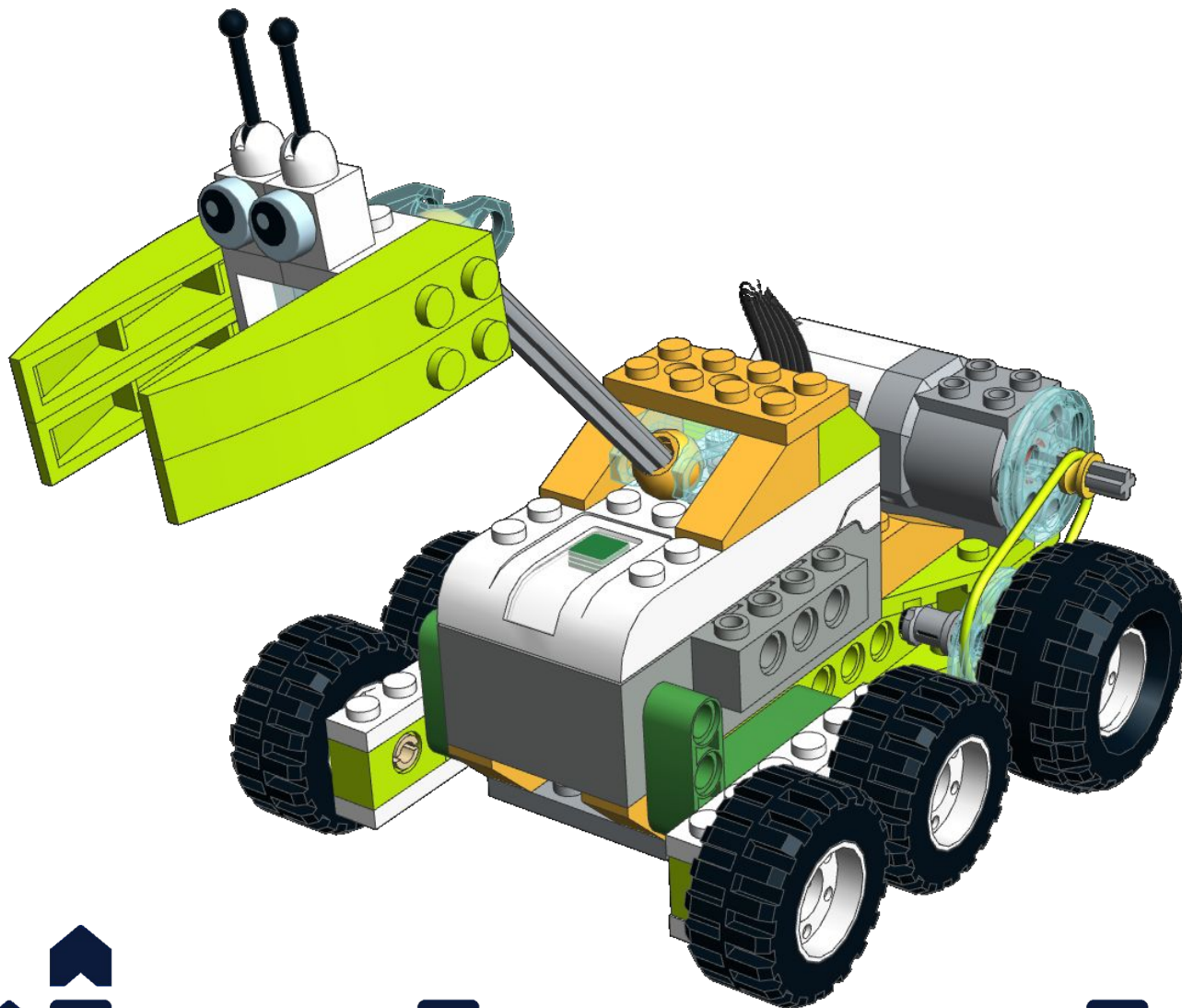
Как можно определить длину
оси?

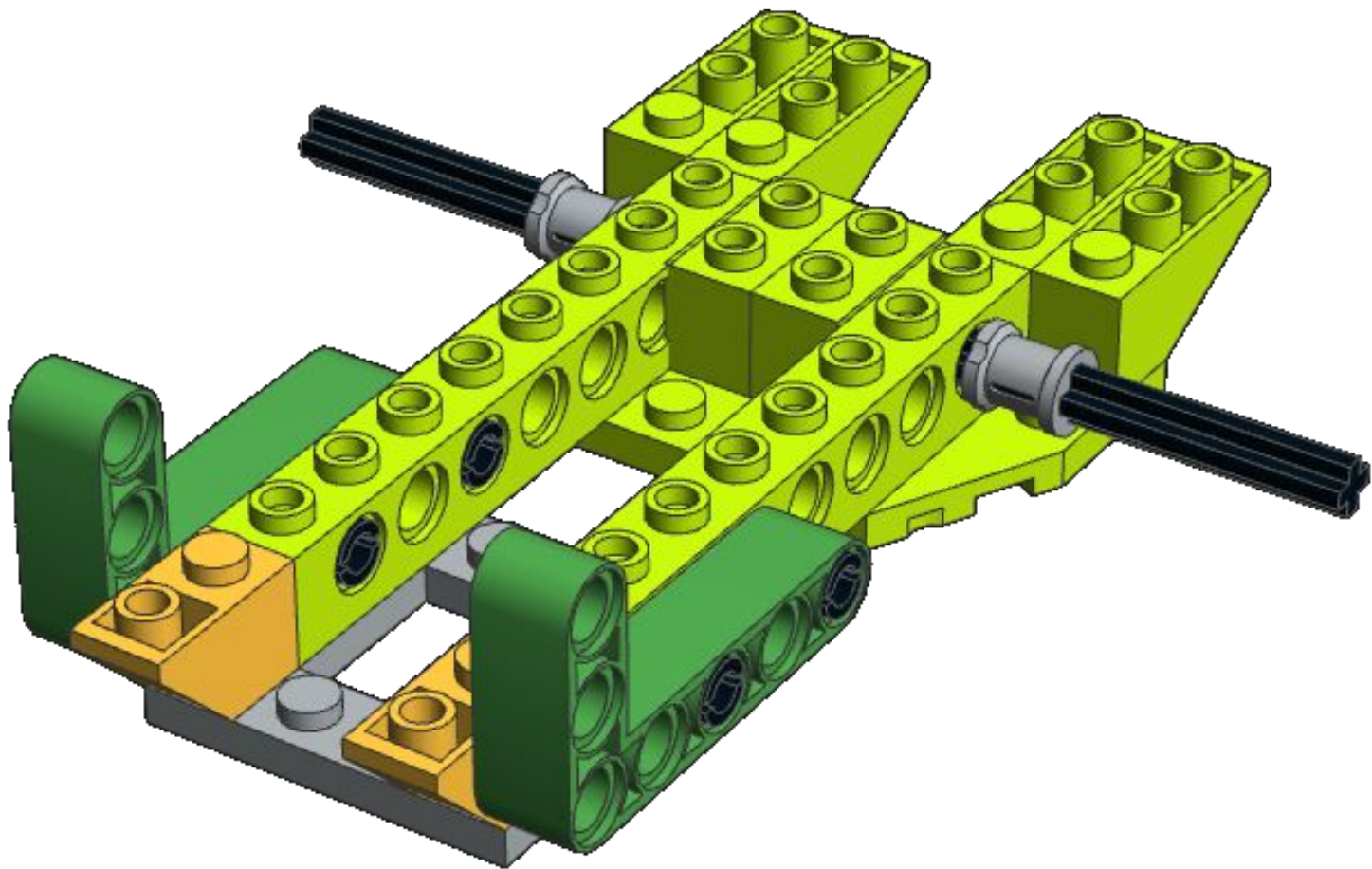


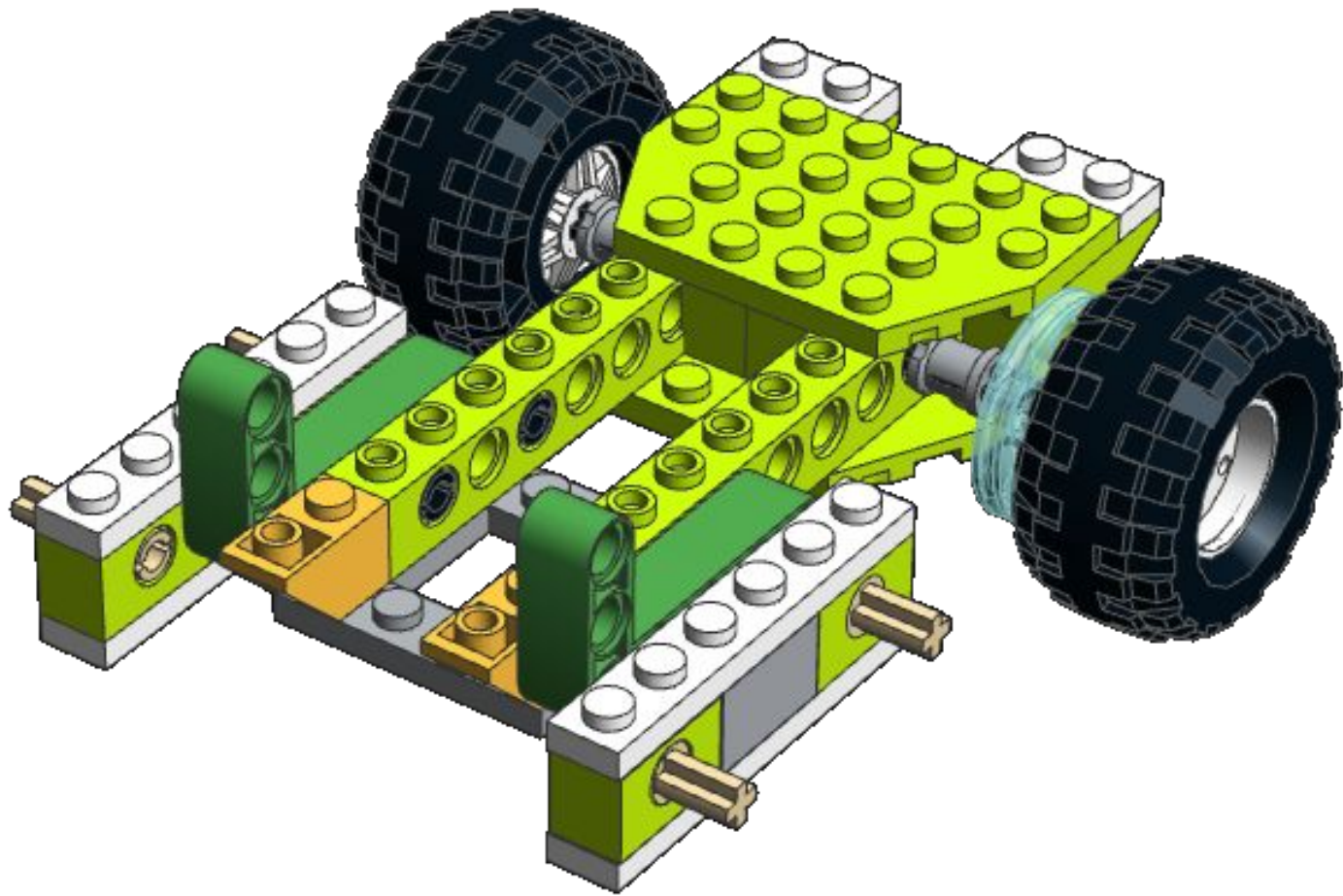
Механизм движения



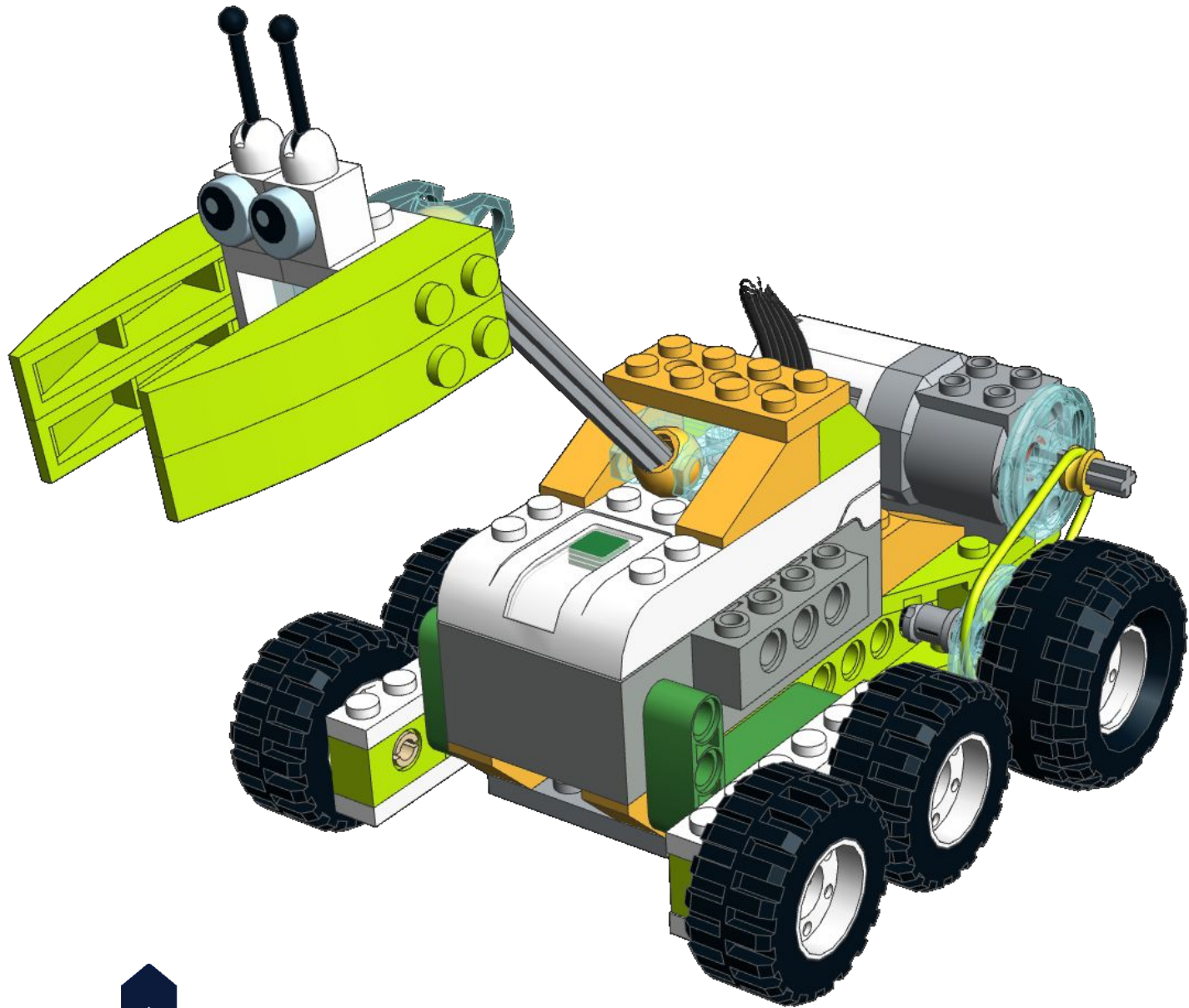
Модель для сборки











Основные задания

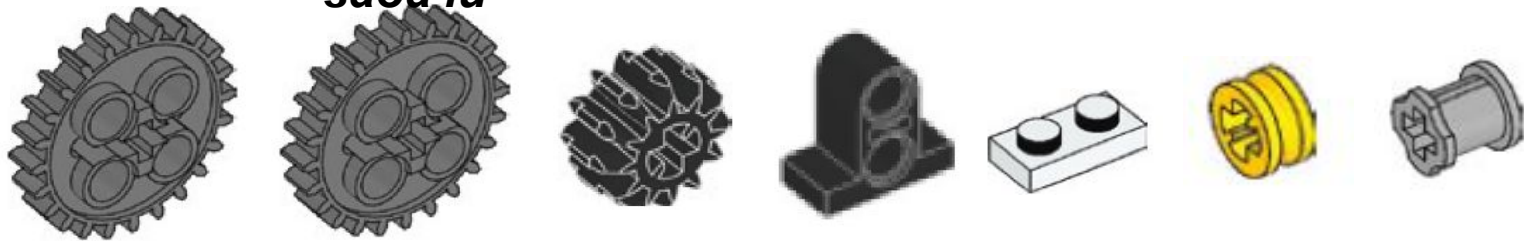
1. Написать клавиатурный джойстик управления роботом: движение вперед, назад, остановка.
2. После запуска программы на экране начинается обратный отсчет от 6 до 0 в секундах.
 - * **Когда на экране появляется 6** - мотор запускается по часовой стрелке с мощностью 6;
 - * **Когда на экране появляется 3** – мотор меняется направление вращения на противоположное;
 - * **Когда на экране появляется 0** - мотор выключается.



Дополнительное задание

Модифицируйте модель заменив ременную передачу на зубчатую.

Детали необходимые для решения 2 задачи



[Подсказк](#)

[а](#)



Роботы МЧС

Видео находится в папке
media

