## ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОЕ СОЕДИНЕНИЕ R, L, С И МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОЙ ЦЕПИ СИНУСОИДАЛЬНОГО ПЕРЕМЕННОГО ТОКА

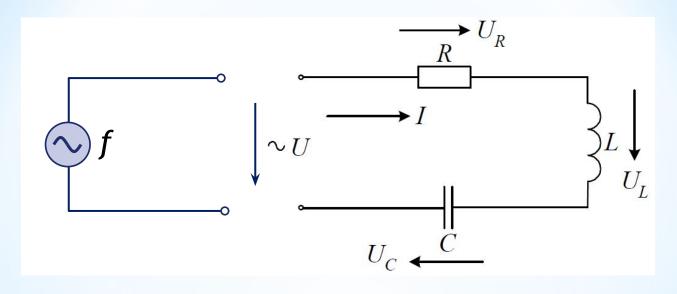
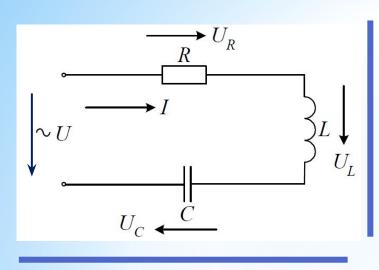


Рис. 4.1

Дана последовательная цепь из R, L и C (рис. 4.1). Цепь такого вида часто называют последовательным колебательным контуром.

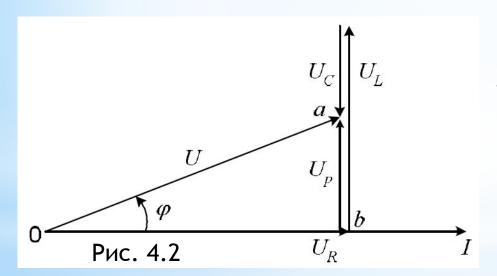
В этой цепи заданы: приложенное напряжение U , частота f и числовые значения (номиналы) элементов R, L, C.

Требуется найти ток и напряжение на элементах. Решение этой задачи выполним на основе построения векторной диаграммы.



В последовательной цепи общим для всех элементов является протекающий по ним ток. Поэтому именно с него начинаем построение векторной диаграммы последовательной электрической цепи.

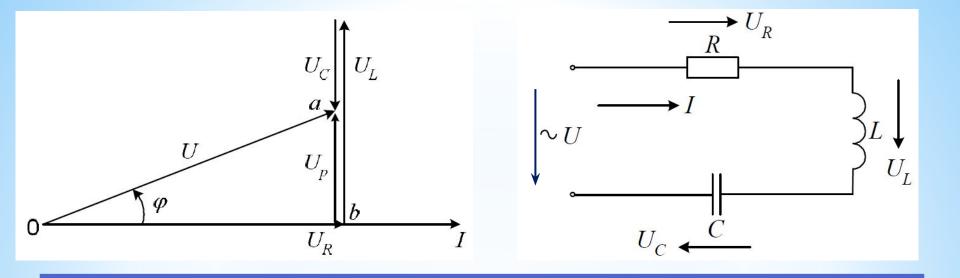
На рис. 4.2 изображаем вектор тока, например, горизонтально, хотя его направление можно выбирать произвольно. Далее строятся векторы напряжений на всех элементах.



В соответствии со вторым законом Кирхгофа можно записать вектор входного напряжения:

$$\overline{U} = \overline{U}_R + \overline{U}_L + \overline{U}_C.$$

Сложение векторов удобнее выполнять по правилу многоугольника, когда каждый последующий вектор пристраивается к концу предыдущего.
Полученная диаграмма называется топографической векторной диаграммой.

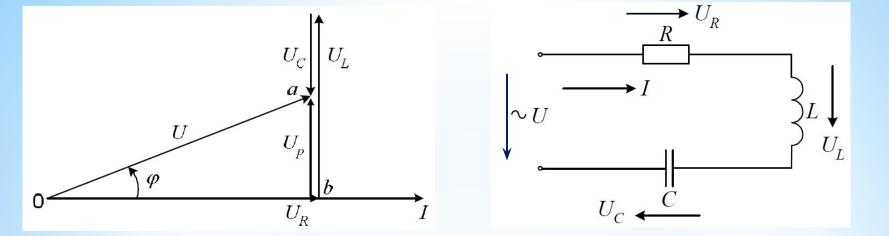


Известно, что напряжение на активном сопротивлении R совпадает по фазе с током, поэтому вектор  $U_R$  направлен по вектору тока I.

К концу вектора  $U_R$  пристраиваем вектор  $U_L$  и направляем его вверх под углом  $90^\circ$ , так как напряжение на индуктивности  $U_I$  опережает ток на  $90^\circ$ .

Напряжение на ёмкости  $U_{\mathcal{C}}$  находится в противофазе с  $U_{\mathcal{L}}$  , т. е. отстаёт от тока на 90°, поэтому вектор  $U_{\mathcal{C}}$  , пристроенный к концу вектора  $U_{\mathcal{L}}$ , направлен вниз.

Сумма векторов  $U_R + U_I + U_C$  даёт вектор напряжения U.



Величины напряжений на отдельных элементах цепи известны, согласно закону Ома:

 $U_{R} = IR, U_{L} = IX_{L}, U_{C} = IX_{C}.$ 

По теореме Пифагора, из треугольника оаb находим:

$$U = \sqrt{U_R^2 + (U_L - U_C)^2} = \sqrt{(IR)^2 + (IX_L - IX_C)^2} = IZ,$$

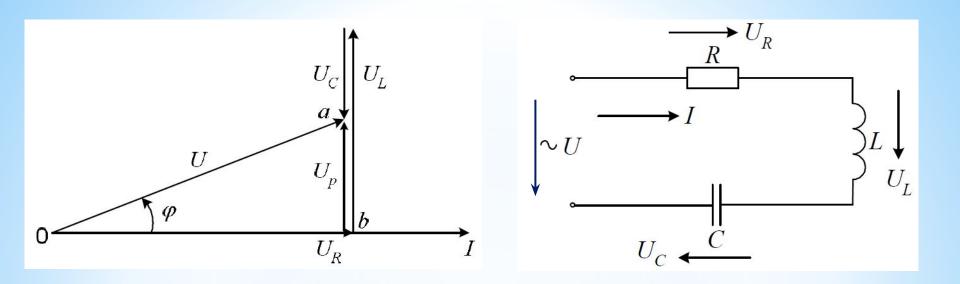
где Z - полное сопротивление цепи,

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{R^2 + X^2}$$
;

X - общее реактивное сопротивление,  $X = X_L - X_C$ .

Угол сдвига фаз между напряжением U и током I также определяется из треугольника oab:

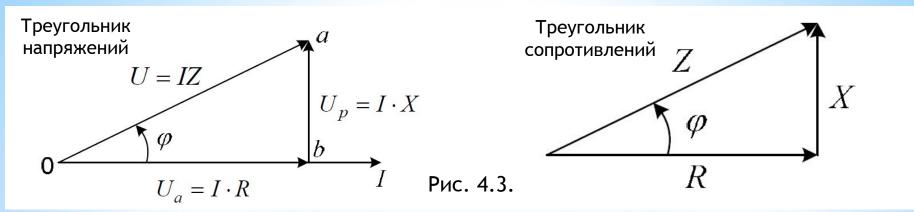
$$\varphi = arctg \frac{ab}{ob} = arctg \frac{U_L - U_C}{U_R} = arctg \frac{X_L - X_C}{R} = arctg \frac{X}{R}.$$



Векторная диаграмма, изображенная на рис. 4.2, построена для случая, когда  $U_{\scriptscriptstyle L}$  >  $U_{\scriptscriptstyle C}$  .

Это имеет место при  $X_L > X_C$ , когда в цепи преобладает индуктивность и цепь носит активно-индуктивный характер. В этом случае общий ток I отстаёт по фазе от входного напряжения на угол  $\phi$ .

Возможны также режимы, когда  $U_I < U_C$  и  $U_I = U_C$ .



Изобразим отдельно треугольник *oab*. Этот треугольник называется *треугольником напряжений* (рис. 4.3).

Проекция вектора напряжения  $m{U}$  на вектор тока  $m{I}$  называется активной составляющей напряжения, обозначается  $m{U}_a$ , и равна падению напряжения на активном сопротивлении:

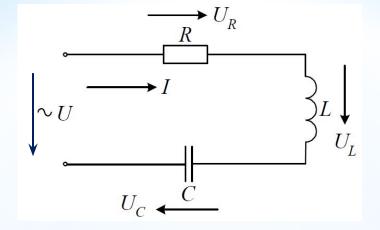
$$U_a = U_R = IR$$
.

Реактивная составляющая напряжения  $U_p$  - это проекция вектора напряжения на направление, перпендикулярное вектору тока, она равна падению напряжения на суммарном реактивном сопротивлении цепи:

$$U_p = U = U_L - U_C = I(X_L - X_C) = IX$$
.

Если все стороны треугольника напряжений разделить на ток, то получим **треугольник сопротивлений**, которому соответствуют формулы:

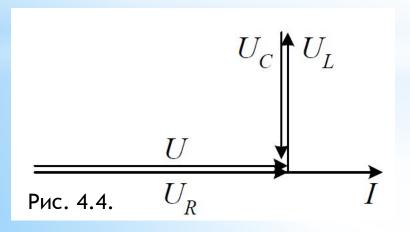
$$\cos \varphi = \frac{R}{Z}$$
,  $\sin \varphi = \frac{X}{Z}$ ,  $tg\varphi = \frac{X}{R}$ ,  $ctg\varphi = \frac{R}{X}$ ,  $Z = \sqrt{R^2 + X^2}$ .



## Резонанс напряжений

Режим, когда в цепи, содержащей последовательно соединенные активное сопротивление, индуктивность и ёмкость, ток совпадает по фазе с напряжением (рис. 4.4) называют *резонансом напряжения*. Это означает, что входное реактивное сопротивление в цепи равно нулю:

$$X = X_L - X_C = \mathbf{0}$$
 или  $X_L = X_C$ .



В этом случае

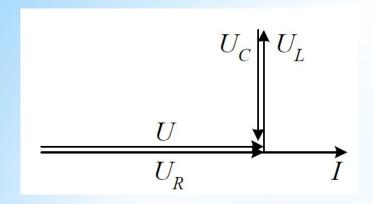
$$U_L = U_C$$

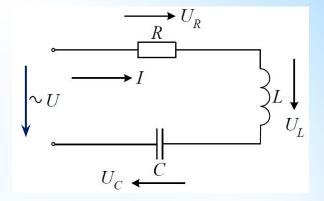
и цепь носит чисто активный характер, т.е.

$$Z=R$$
,

и сдвиг фаз отсутствует

$$\varphi = 0$$





Так как при резонансе  $X_L = X_C$ , то соответственно:

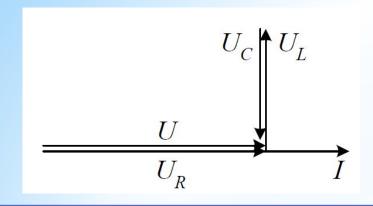
$$\omega L = \frac{1}{\omega C}$$
.

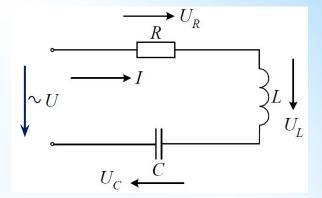
Напряжения на индуктивности и ёмкости в этом режиме равны по величине и, находясь в противофазе (сдвиг фаз  $180^{0}$ ), компенсируют друг друга. Всё приложенное к цепи напряжение приходится на её активное сопротивление.

Напряжение на индуктивности и ёмкости может значительно превышать напряжение на входе цепи. Их отношение, называемое добротностью контура Q, определяется величинами индуктивного (или ёмкостного) и активного сопротивлений:

$$Q = \frac{U_L}{U} = \frac{U_C}{U} = \frac{X_{L \ pes}}{R} = \frac{X_{C \ pes}}{R}.$$

Добротность показывает, во сколько раз напряжения на индуктивности и ёмкости при резонансе превышают напряжение, приложенное к цепи. В радиотехнических цепях она может достигать несколько сотен единиц.





При резонансе

$$X_L = X_C$$
 или  $2\pi f L = \frac{1}{2\pi f C}$ 

Решив это уравнение относительно f, получим:

$$f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} = f_0,$$

где  $f_0$  - собственная частота колебаний контура. Таким образом, при резонансе напряжений частота f источника напряжения равна собственной частоте  $f_0$  колебаний контура.

При резонансе напряжения  $X_L = 2 \pi f_0 L = 2 \pi \cdot \frac{1}{2\pi \sqrt{LC}} \cdot L = \sqrt{\frac{L}{C}}$  .

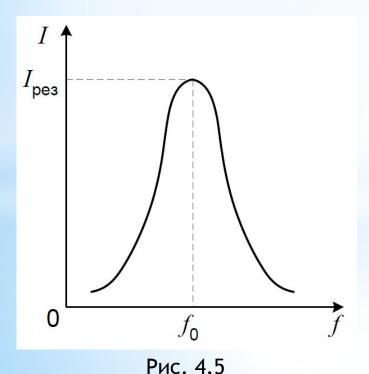
Величину  $X_L = \sqrt{\frac{L}{C}} = Z_B$  называют волновым сопротивлением контура.

Тогда добротность Q равна 
$$Q = \frac{X_L}{R} = \frac{Z_B}{R}$$
.

Для резонанса напряжений можно построить зависимость (частотную характеристику) действующего значения тока в контуре от частоты источника напряжения при неизменной собственной частоте контура (рис. 4.5), называемую резонансной кривой. Она характеризует способность колебательного контура выделять ток резонансной частоты и ослаблять токи других частот.

Резонанс напряжений широко используется в радиотехнике для выделения сигналов заданной частоты.

На рис. 4.6 показана зависимость реактивного сопротивления X, индуктивного  $X_L$  и ёмкостного  $X_C$  сопротивлений от частоты f источника напряжения.



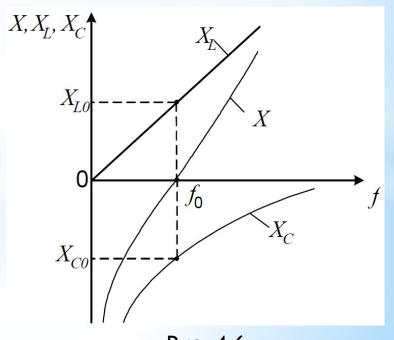


Рис. 4.6

## ПАРАЛЛЕЛЬНОЕ СОЕДИНЕНИЕ *R*, *L*, *C* И МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ ПАРАЛЛЕЛЬНЫХ ЦЕПЕЙ СИНУСОИДАЛЬНОГО ПЕРЕМЕННОГО ТОКА

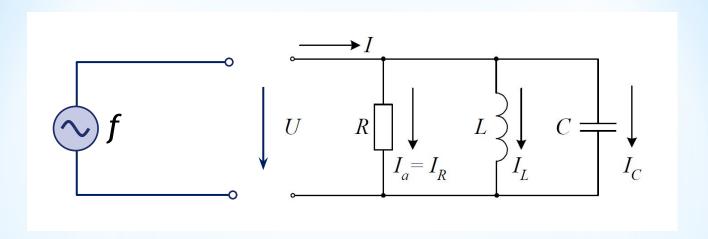
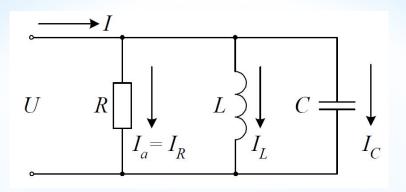


Рис. 4.7

Дана схема, состоящая из параллельно соединённых активного R и реактивных L, C элементов (рис. 4.7). Такую цепь называют параллельным колебательным контуром.

В этой цепи заданы: приложенное напряжение U , частота f и числовые значения (номиналы) элементов R, L, C.

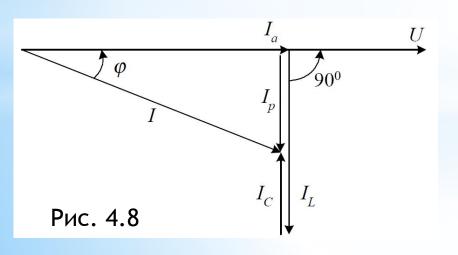
Требуется найти токи в ветвях цепи. Решение этой задачи выполним на основе построения векторной диаграммы.



Запишем токи ветвей:

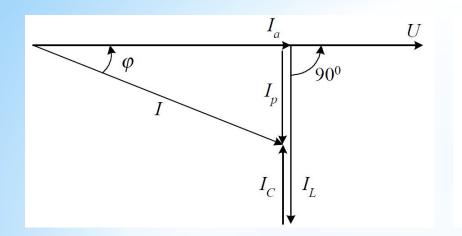
$$I_a = \frac{U}{R} = U G$$
,  $I_L = \frac{U}{X_L} = U B_L$ ,  $I_C = \frac{U}{X_C} = U B_C$ 

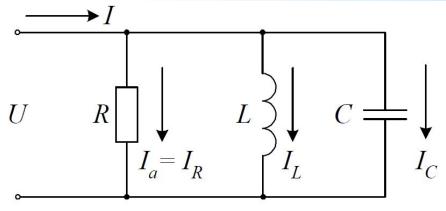
Для определения общего тока I необходимо построить векторную диаграмму (рис. 4.8).



Построение начинаем с вектора напряжения, так как оно является общим для всех ветвей схемы.

Ток через резистор совпадает по фазе с приложенным напряжением, ток через индуктивность  $I_L$  отстает по фазе от напряжения на  $90^{\circ}$ , ток через емкость  $I_C$  находится в противофазе с  $I_L$ .





Из векторной диаграммы имеем:

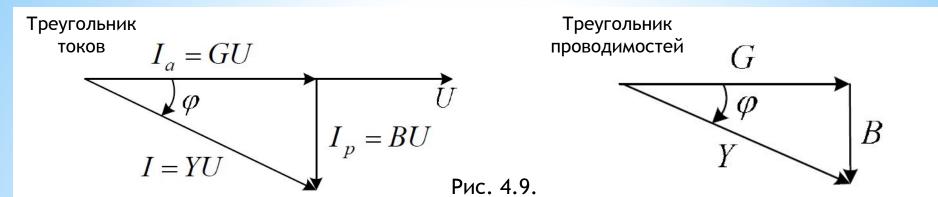
$$I = \sqrt{I_a^2 + (I_L - I_C)^2} = \sqrt{(GU)^2 + (B_L U - B_C U)^2}$$
 или  $I = UY$ ,

где Ү - полная проводимость цепи

$$Y = \sqrt{G^2 + (B_L - B_C)^2} = \sqrt{G^2 + B^2}$$
;

В - общая реактивная проводимость

$$B = B_L - B_C$$
.



Векторы токов на диаграмме образуют треугольник токов (рис. 4.9). При этом вектор  $I_a$  - активная составляющая тока,  $I_a = UG$ ;  $I_p$  - реактивная составляющая тока, которая определяется как разность длин векторов:

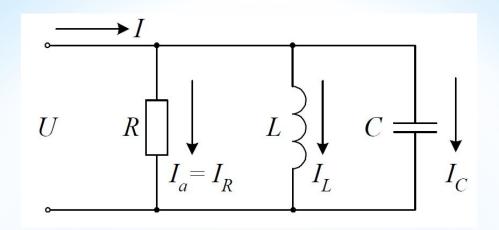
$$I_p = I_L - I_C = B_L U - B_C U = U(B_L - B_C) = BU$$
.

Разделив все стороны треугольника токов на U, получим треугольник проводимостей (рис. 4.9). Стороны треугольника проводимостей связаны следующими соотношениями:

$$\cos \varphi = \frac{G}{Y}$$
,  $\sin \varphi = \frac{B}{Y}$ ,  $tg\varphi = \frac{B}{G}$ ,  $Y = \sqrt{G^2 + B^2}$ .

Векторные диаграммы на рис. 4.8, 4.9 построены для случая, когда  $I_L > I_C$ . Это имеет место при  $B_L > B_C$ , когда в цепи преобладает индуктивность, и цепь носит активно-индуктивный характер.

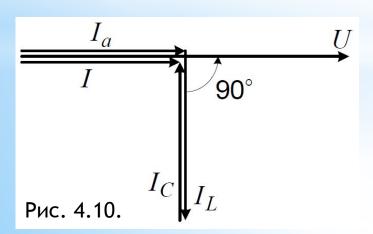
В этом случае общий ток I отстаёт по фазе от входного напряжения на угол  $\phi$ . Возможны также режимы, когда  $I_{I} < I_{C}$  и  $I_{I} = I_{C}$  .



## Резонанс токов

Режим, когда в цепи, содержащей параллельно соединенные активное сопротивление, индуктивность и ёмкость, ток совпадает по фазе с напряжением (рис. 4.10) называют *резонансом тока*. Это означает, что входная реактивная проводимость в цепи равно нулю:

$$B = B_L - B_C = \mathbf{0}$$
 или  $B_L = B_C$ .



В этом случае

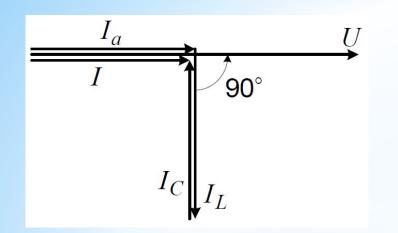
$$I_L = I_C$$

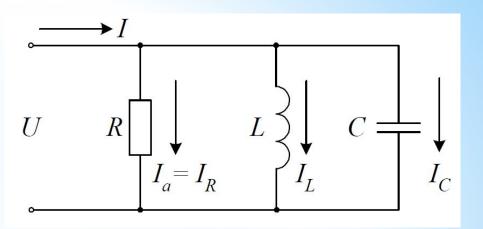
и цепь носит чисто активный характер, т.е.

$$Y = G$$
,

и сдвиг фаз отсутствует

$$\varphi = 0$$
.





Для того чтобы ток I в неразветвленной части цепи совпадал по фазе с напряжением источника, реактивный ток индуктивной ветви  $I_{c}$  должен быть равен реактивному току ёмкостной ветви  $I_{c}$ , т.е.  $I_{c} = I_{c}$ . В этом случае эти токи, находясь в противофазе, компенсируют друг друга. В итоге весь ток, подходящий к разветвленной цепи, носит активный характер.

Полная проводимость цепи при резонансе токов равна:

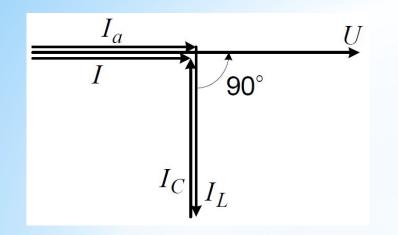
$$Y = \sqrt{G^2 + (B_L - B_C)^2} = \sqrt{G^2 + \theta^2} = G.$$

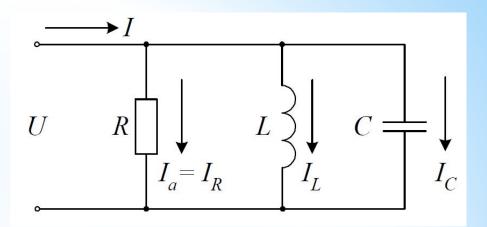
Так как при резонансе токов  $B_{i} = B_{c}$ , то соответственно

$$\frac{1}{2\pi fL} = 2\pi fC .$$

При этом условии частота f , при которой наступает резонанс токов, совпадает с собственной частотой  $f_0$  контура:

$$f = f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$
.





Величину

$$X_{L} = 2\pi f_{0} L = 2\pi \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} L = \sqrt{\frac{L}{C}} = Z_{B}$$

называют волновым сопротивлением контура. В этом случае добротность контура равна:

 $Q = \frac{X_L}{R} = \frac{Z_B}{R}$  или  $Q = \frac{G}{B_L} = \frac{G}{Y_B}$ .

Таким образом, ток в неразветвленной части цепи, т. е. ток источника питания совпадает по фазе с напряжением источника и достигает минимального значения, равного величине активного тока, определяемым значением величины R.

В тоже время реактивный ток в катушке индуктивности равен реактивному ёмкостному току, причём эти токи могут во много раз превышать ток источника питания.