

# Вынужденные колебания

Если колебательная система подвергается воздействию внешней периодической силы, то возникают так называемые **вынужденные колебания**, имеющие незатухающий характер.

Внешняя сила периодически изменяется по гармоническому закону  $F = F_0 \cos \omega t$

По II закону Ньютона имеем:

$$m\ddot{x} = -kx - r\dot{x} + F_0 \cos \omega t$$

Разделив это уравнение на  $m$ , и перенеся члены с  $x$  и  $F$  в левую часть, получим неоднородное линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами.

Дифференциальное уравнение  
вынужденных колебаний:

$$\ddot{x} + 2\beta\dot{x} + w_0^2 x = f_0 \cos wt$$

$$\beta = \frac{r}{2m}, w_0^2 = \frac{k}{m}, f_0 = \frac{F_0}{m}$$

Общее решение неоднородного уравнения равно сумме общего решения соответствующего однородного уравнения и какого-либо частного решения неоднородного уравнения.

$$x_{\text{общ.н/о}} = x_{\text{общ.о}} + x_{\text{част.н/о}}$$

Общее решение уравнения вынужденных колебаний таково:

$$x = A_0 e^{-\beta t} \cos(\omega t + \varphi) + \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\beta^2 \omega^2}} \cos(\omega t - \arctg \frac{2\beta \omega}{\omega_0^2 - \omega^2})$$

Первое слагаемое в правой части этой формулы представляет свободные колебания. Их частота  $\omega_0$  определяется внутренними свойствами системы, а амплитуда  $A_0$  и фаза  $\varphi'$  — начальными условиями и внешними воздействиями.

Второе слагаемое, называемое *вынужденными колебаниями*, обусловлено наличием внешней (вынуждающей) силы.

## Амплитуда вынужденных колебаний

$$A = \frac{F_0/m}{\sqrt{(w_0^2 - w^2)^2 + 4\beta^2 w^2}},$$

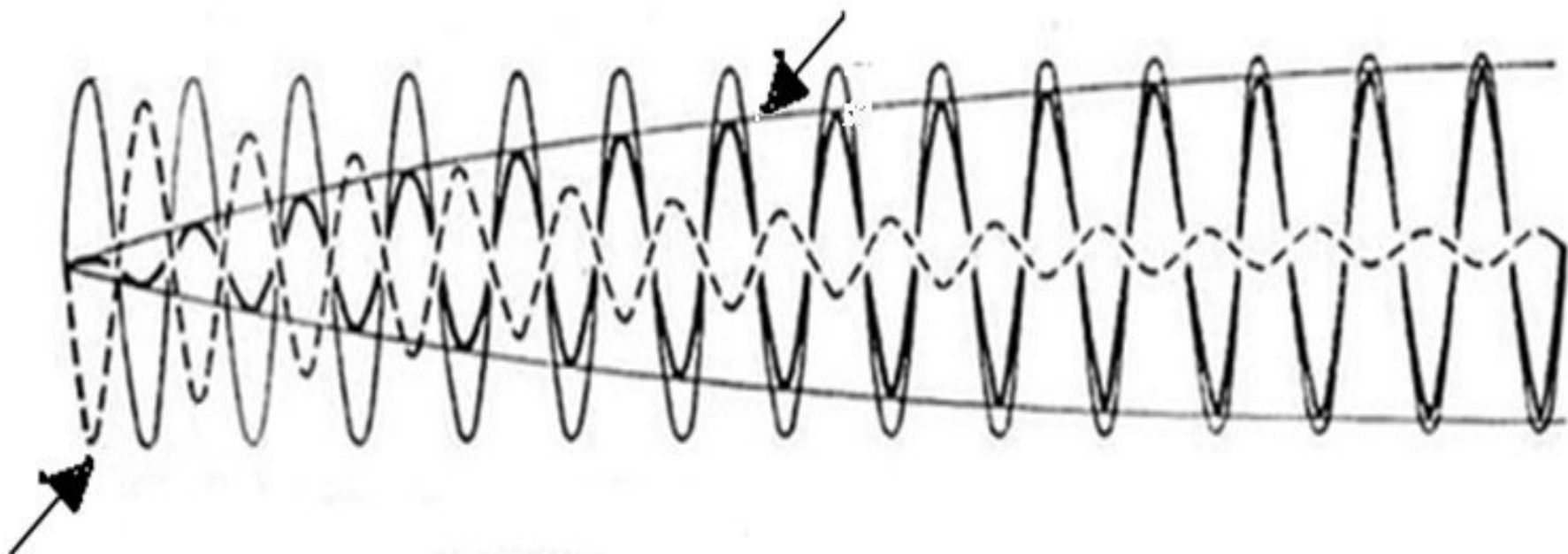
## Фаза вынужденных колебаний

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{2\beta w}{w_0^2 - w^2}$$



Первое слагаемое играет заметную роль только в начальной стадии процесса, при так называемом установлении колебаний. С течением времени из-за экспоненциального множителя роль первого слагаемого все больше уменьшается, и по прошествии достаточного времени им можно пренебречь, сохраняя лишь второе слагаемое

# Установившиеся вынужденные колебания



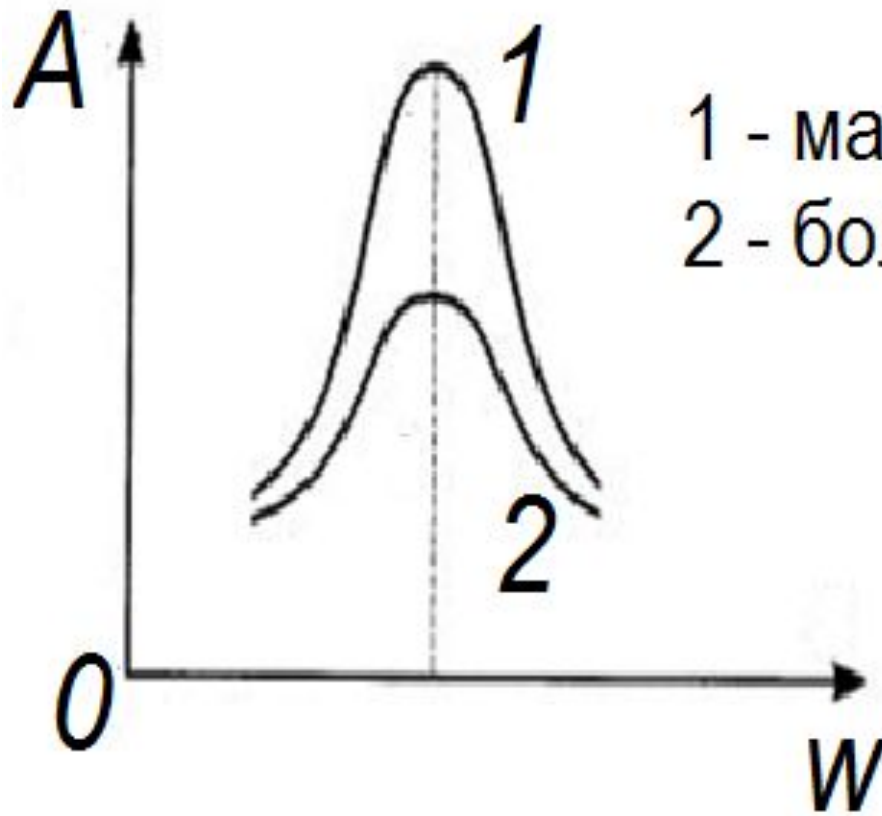
**Собственные колебания**

Установившиеся колебания – гармонические с частотой, равной частоте вынуждающей силы.

Амплитуда вынужденных колебаний

пропорциональна амплитуде вынуждающей силы и зависит от частоты вынуждающей силы.

Вынужденные колебания отстают по фазе от вынуждающей силы, причем величина отставания также зависит от частоты вынуждающей силы.



1 - малая сила трения  
2 - большая сила трения

Зависимость амплитуды  
вынужденных колебаний от  
частоты вынуждающей силы.

Частное решение уравнения вынужденных колебаний можно получить с помощью векторной диаграммы. Продифференцируем уравнение

$$x = f \cos(\omega t - \varphi)$$

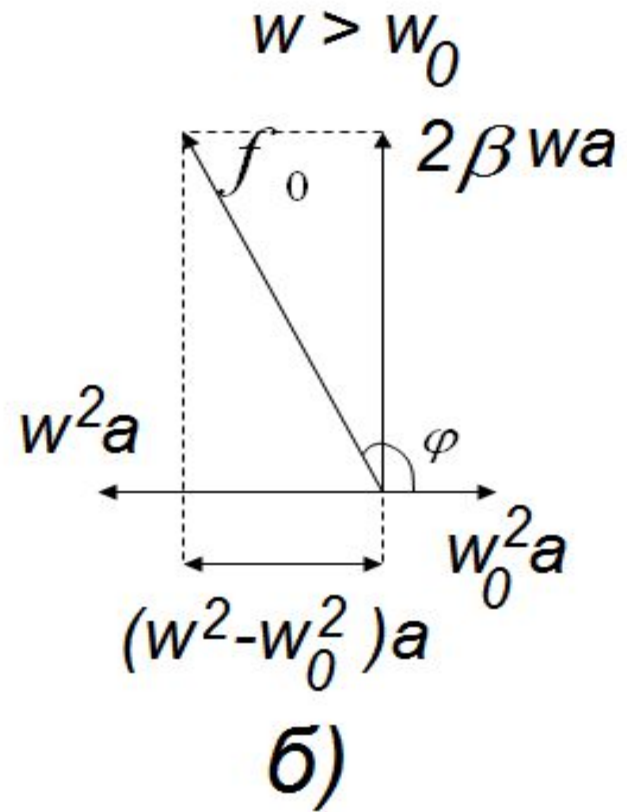
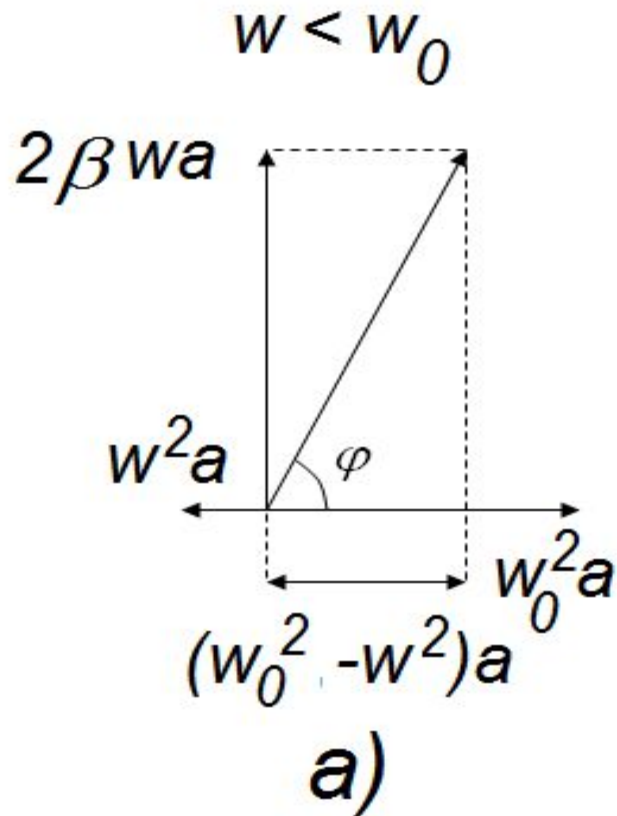
и подставим результат в уравнение вынужденных колебаний. Получим:

$$\omega^2 a \cos(\omega t - \varphi + \pi)$$

$$+ 2\beta \omega a \left( \omega t - \varphi + \frac{\pi}{2} \right)$$

$$+ \omega_0^2 a \cos(\omega t - \varphi) = f_0 \cos \omega t$$

# Вынужденные колебания



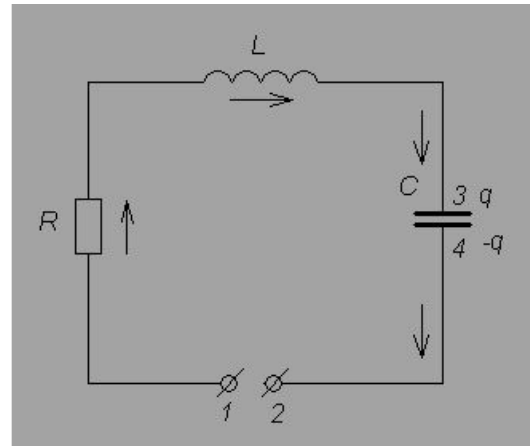
На рисунке показана векторная диаграмма.

# Уравнение колебательного контура

$$U_R = RI$$

$$U_L = L \frac{dI}{dt}$$

$$U_C = \frac{q}{C}$$



$$\varepsilon = U_R + U_L + U_C$$

$$L \frac{d^2 q}{dt^2} + R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = \varepsilon$$

# Полное сопротивление колебательного контура

Реактивное сопротивление

$$Z = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

*Из закона Ома для участка  
цепи переменного тока:*

$$I = \frac{U}{\sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}}$$



Сдвиг фаз между колебаниями силы тока и напряжения (отношение реактивного сопротивления к активному):

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{X}{R} = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

# РЕЗОНАНС

Зависимость амплитуды вынужденных колебаний от частоты вынуждающей силы приводит к тому, что при некоторой определенной для данной системы частоте амплитуда колебаний достигает максимального значения. Это явление называется ***резонансом***, соответствующая частота – ***резонансной частотой***.

Чтобы определить резонансную частоту  $\omega_{рез}$ , нужно найти максимум функции определяющей зависимость амплитуды вынужденных колебаний от частоты вынуждающей силы.

Продифференцировав выражение

$$A(t) = \frac{f_0}{\sqrt{(w_0^2 - w^2)^2 + 4\beta^2 w^2}}$$

по  $w$  и приравняв нулю, получим условие, определяющее  $w_{рез}$ :

$$-4(w_0^2 - w^2)w + 8\beta^2 w = 0$$

Данное уравнение имеет три решения:  $\omega=0$  и

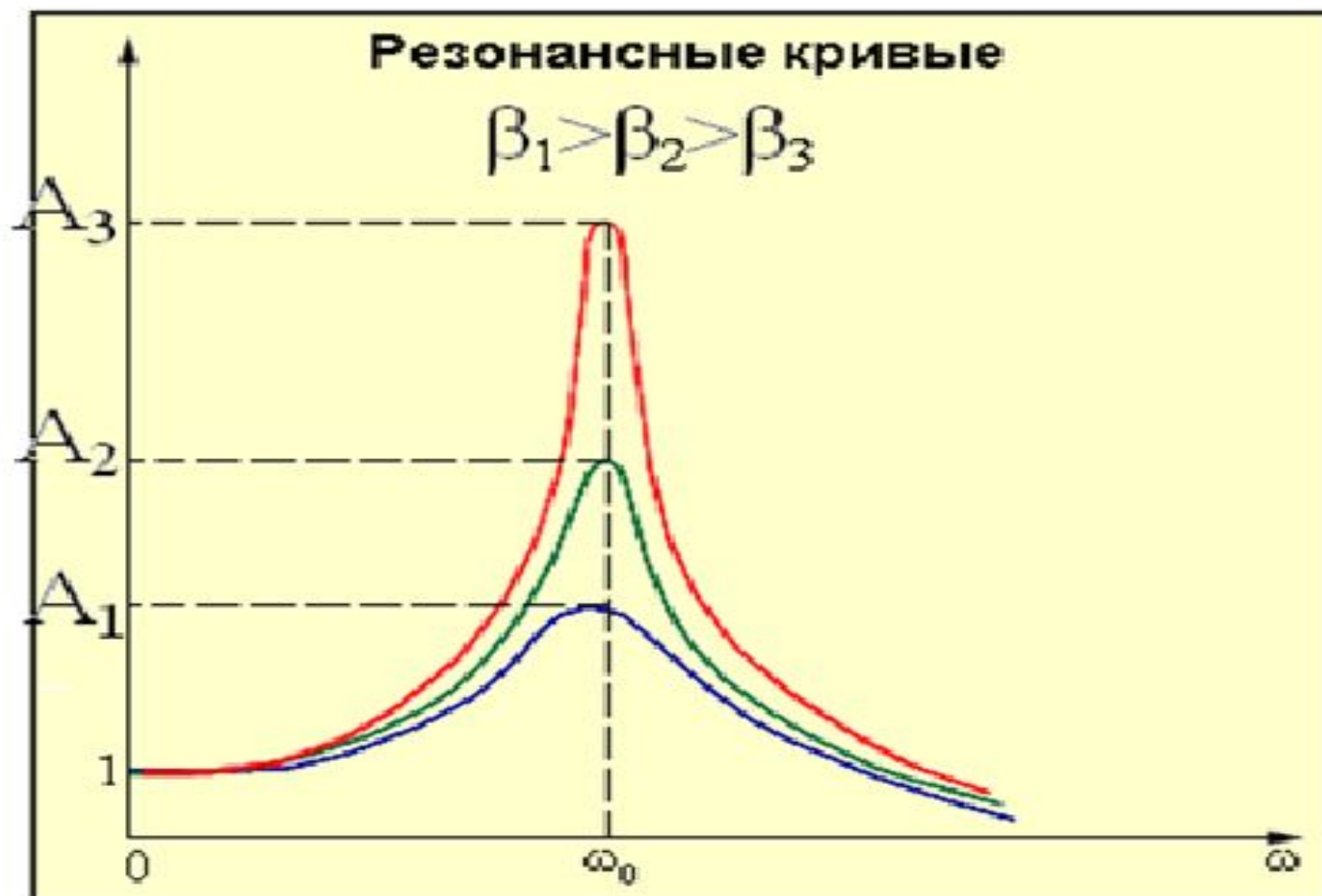
$$\omega = \pm \sqrt{\omega_0^2 - 2\beta^2}$$

Решение равное нулю, соответствует максимуму знаменателя. Из остальных двух решений отрицательное не подходит, как не имеющее физического смысла. В результате, для резонансной частоты получается значение:

$$\omega_{\text{рез}} = \sqrt{\omega_0^2 - \beta^2}$$

Если частота  $\omega$  внешней силы приближается к собственной частоте  $\omega_0$ , возникает резкое возрастание амплитуды вынужденных колебаний, то есть возникает **резонанс**. Зависимость амплитуды **A** вынужденных колебаний от частоты  $\omega$  вынуждающей силы называется **резонансной характеристикой** или **резонансной кривой**.

# РЕЗОНАНС



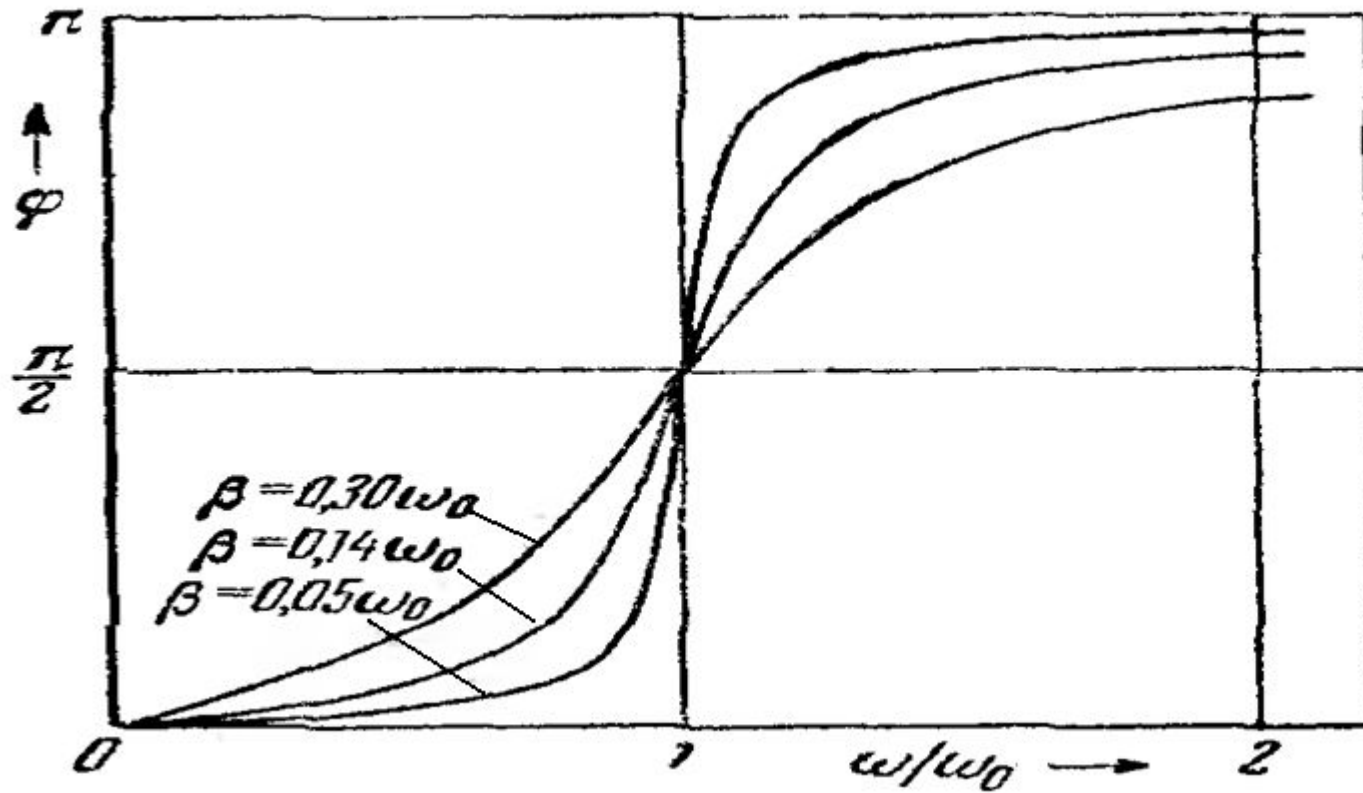
При очень большом затухании выражение для резонансной частоты становится мнимым. Это означает, что при этих условиях резонанс не наблюдается – с увеличением частоты амплитуда вынужденных колебаний монотонно убывает.



При стремлении  $\omega$  к нулю все кривые приходят к  
 одному и тому же, отличному от нуля, предельному  
 значению, равному  $f_0 / \omega_0^2$   
 то есть  $F_0 / k$ . Это значение представляет собой  
 смещение из положения равновесия, которое  
 получает система под действием постоянной силы  
 величины  $F_0$ .

При резонансе амплитуда  $A_{рез}$  колебания может во много раз превосходить амплитуду  $A$  колебаний свободного конца пружины, вызванного внешним воздействием. В отсутствие трения амплитуда вынужденных колебаний при резонансе должна неограниченно возрастать.

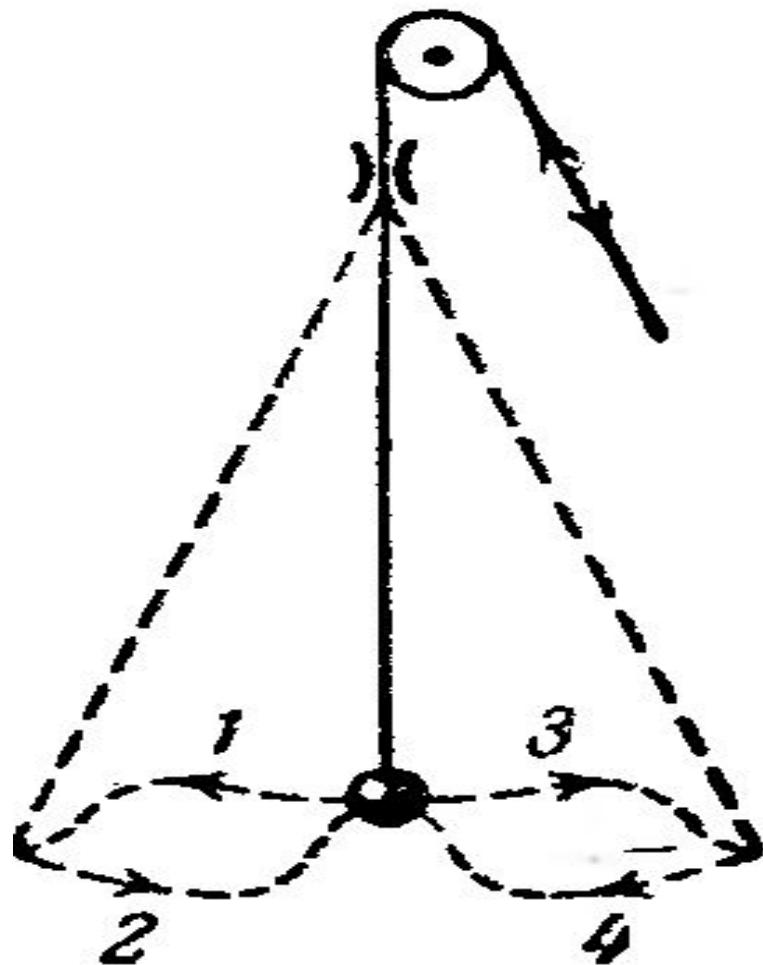
В реальных условиях амплитуда установившихся вынужденных колебаний определяется условием: **работа внешней силы в течение периода колебаний должна равняться потерям механической энергии за то же время из-за трения.** Чем меньше трение (т. е. чем выше добротность  $Q$  колебательной системы), тем больше амплитуда вынужденных колебаний при резонансе. У колебательных систем с не очень высокой добротностью ( $< 10$ ) резонансная частота несколько смещается в сторону низких частот



Зависимость  $\varphi$  от  $\omega$  при различных значениях коэффициента затухания  $\beta$ . Частоте  $\omega_0$  соответствует  $\varphi = \pi/2$ .

# Параметрический

**резонанс** заключается в совершаемом в такт с колебаниями периодическом изменении какого-либо параметра системы, вследствие чего само явление называется параметрическим резонансом. Пример – маятник с изменяющейся нитью.



Увеличение энергии маятника при этом происходит за счет работы, которую совершает сила, действующая на нить.

Сила натяжения нити при колебаниях маятника непостоянна: она меньше в крайних положениях, когда скорость обращается в нуль, и больше в среднем положении, когда скорость маятника максимальна.

Поэтому отрицательная работа внешней силы при удлинении маятника оказывается меньше по величине, чем положительная работа, совершаемая при укорочении маятника.

В итоге работа внешней силы за период оказывается больше нуля.

Вынужденные колебания следует отличать от автоколебаний.

В случае **автоколебаний** в системе предполагается специальный механизм, который в такт с собственными колебаниями "поставляет" в систему небольшие порции энергии из некоторого резервуара энергии. Тем самым поддерживаются собственные колебания, которые не затухают. В случае автоколебаний система как бы сама себя подталкивает.

# Контрольные вопросы

1. Определение вынужденных колебаний.
2. Амплитуда и начальная фаза вынужденных колебаний: формулы.
3. Зависимость амплитуды от частоты вынуждающей силы.
4. Определение резонанса
5. Резонансные кривые
6. Параметрический резонанс
7. Автоколебания