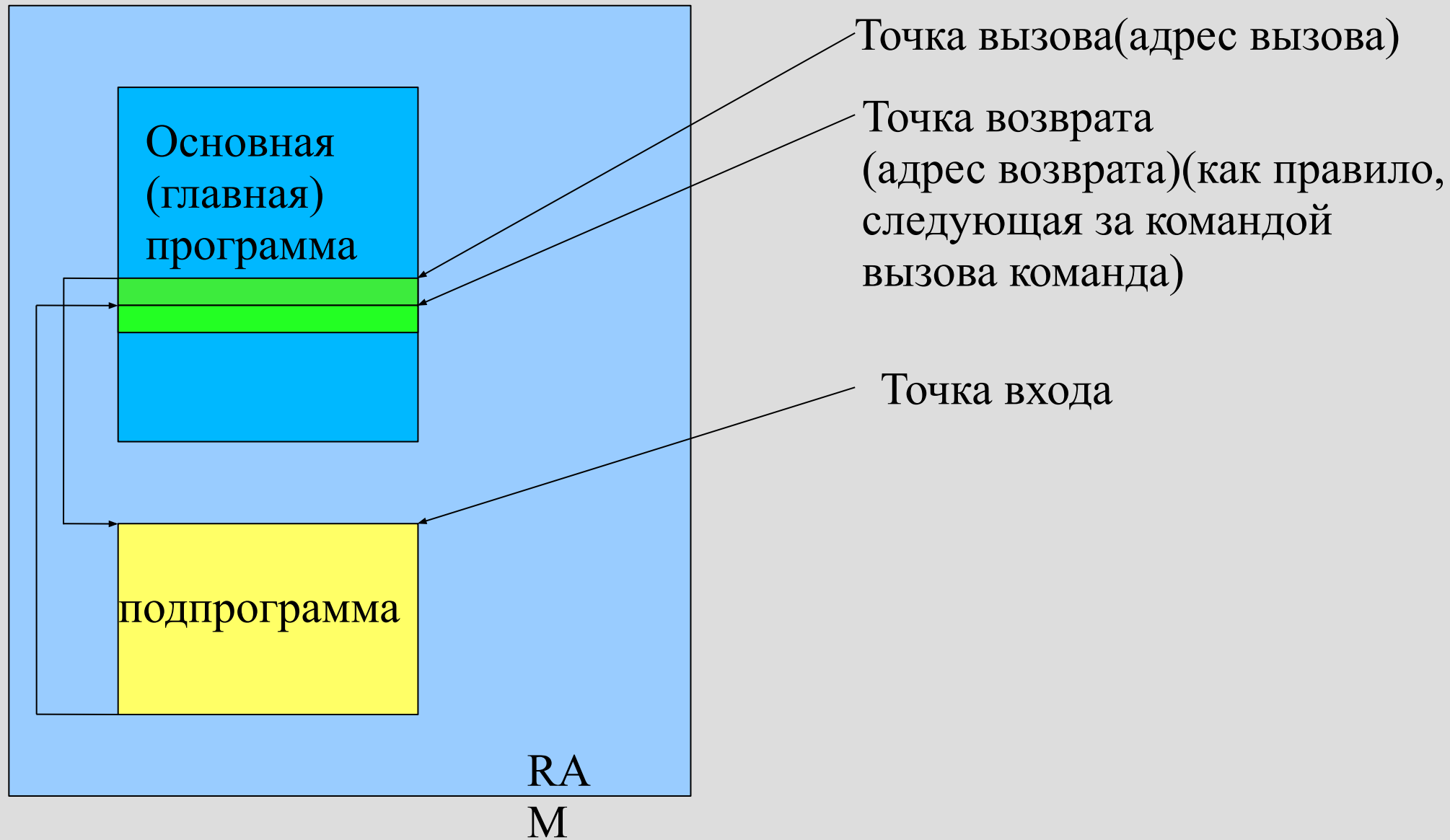


# Механизмы организации подпрограмм и прерываний

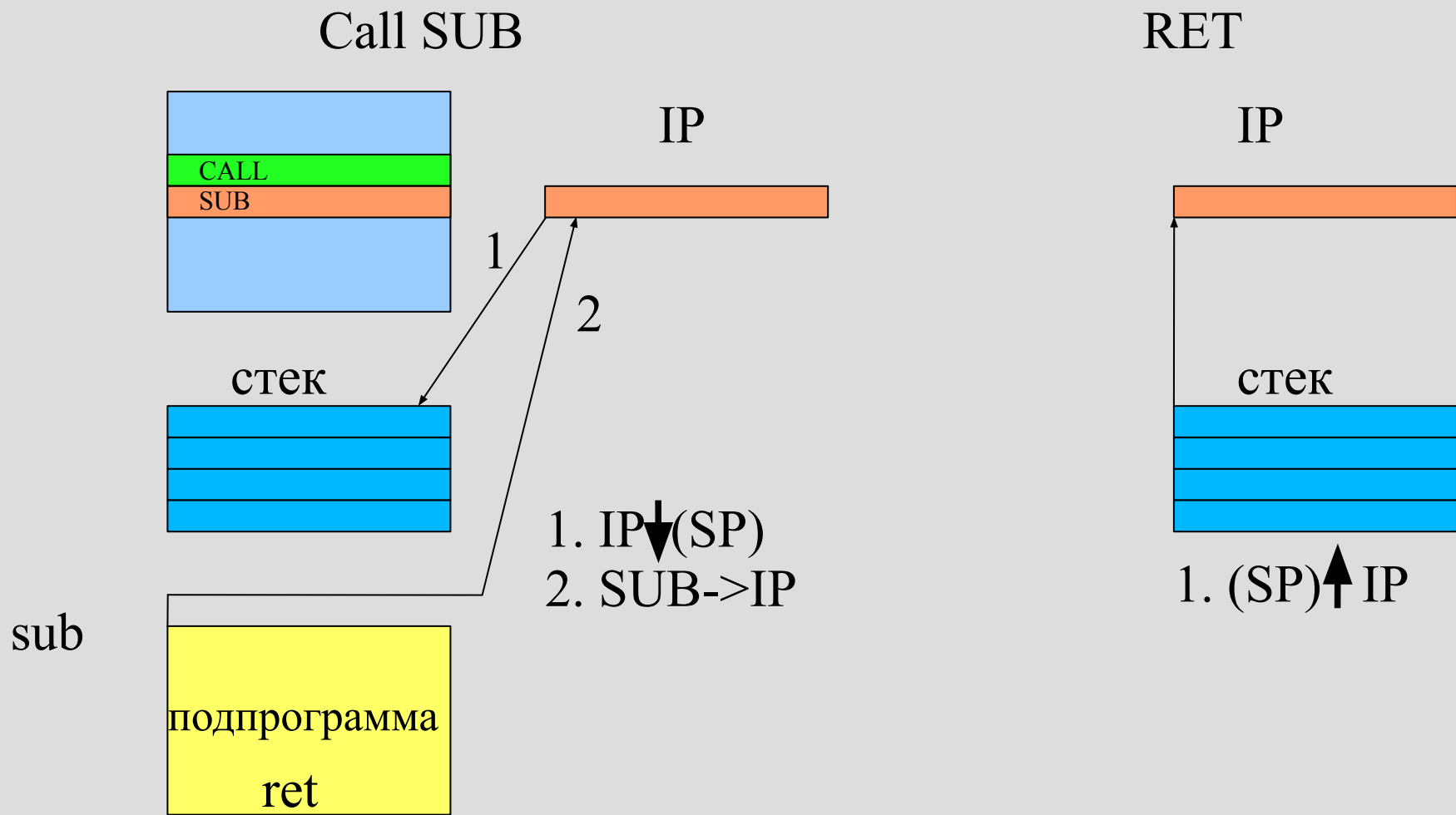
# Преимущества использования подпрограмм и модульного подхода

1. Появляется возможность выделить в программе одинаковые фрагменты и оформить их отдельным модулем, используя его каждый раз, когда требуется выполнить соответствующие вычисления. Это позволяет значительно сократить объем программы.
2. В подавляющем большинстве случаев гораздо легче спроектировать и отладить десяток небольших модулей, реализующих достаточно простые функции, а затем связать их между собой с помощью опять же небольшой управляющей программы, чем проектировать и отлаживать большую программу, созданную единым модулем, часто со сложной, сетевой структурой.
3. появляется возможность коллективной разработки крупных проектов программ коллективами программистов, при этом каждый из них выполняет отдельный, функционально автономный и самостоятельный модуль в соответствии с полученными спецификациями.

# Вызов подпрограммы

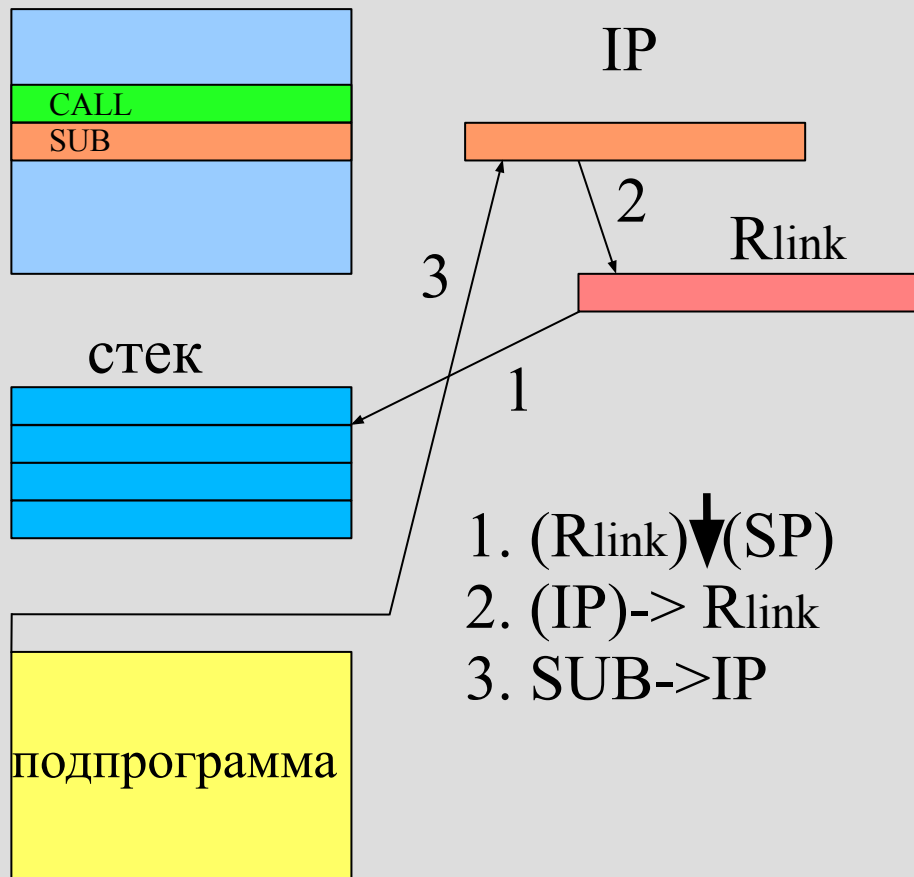


# Механизм передачи и возврата управления с использованием стека

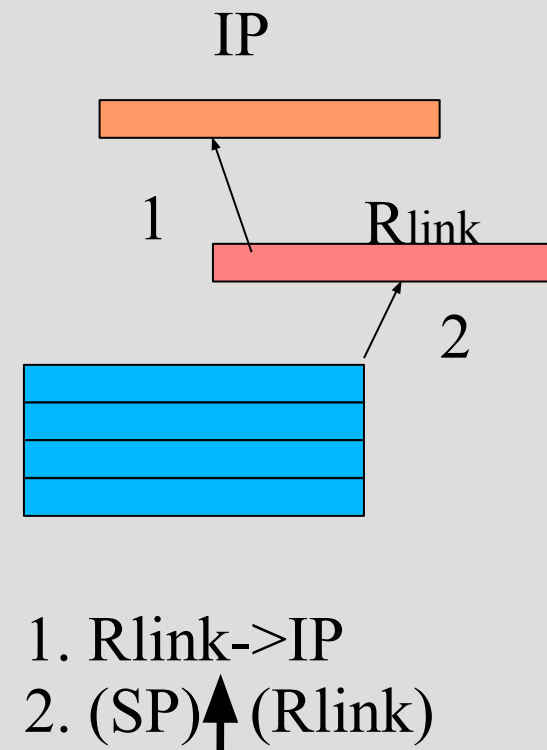


# Механизм передачи и возврата управления с использованием стека и регистра связи

Call SUB



RET



# Требования к подпрограмме при передаче управления

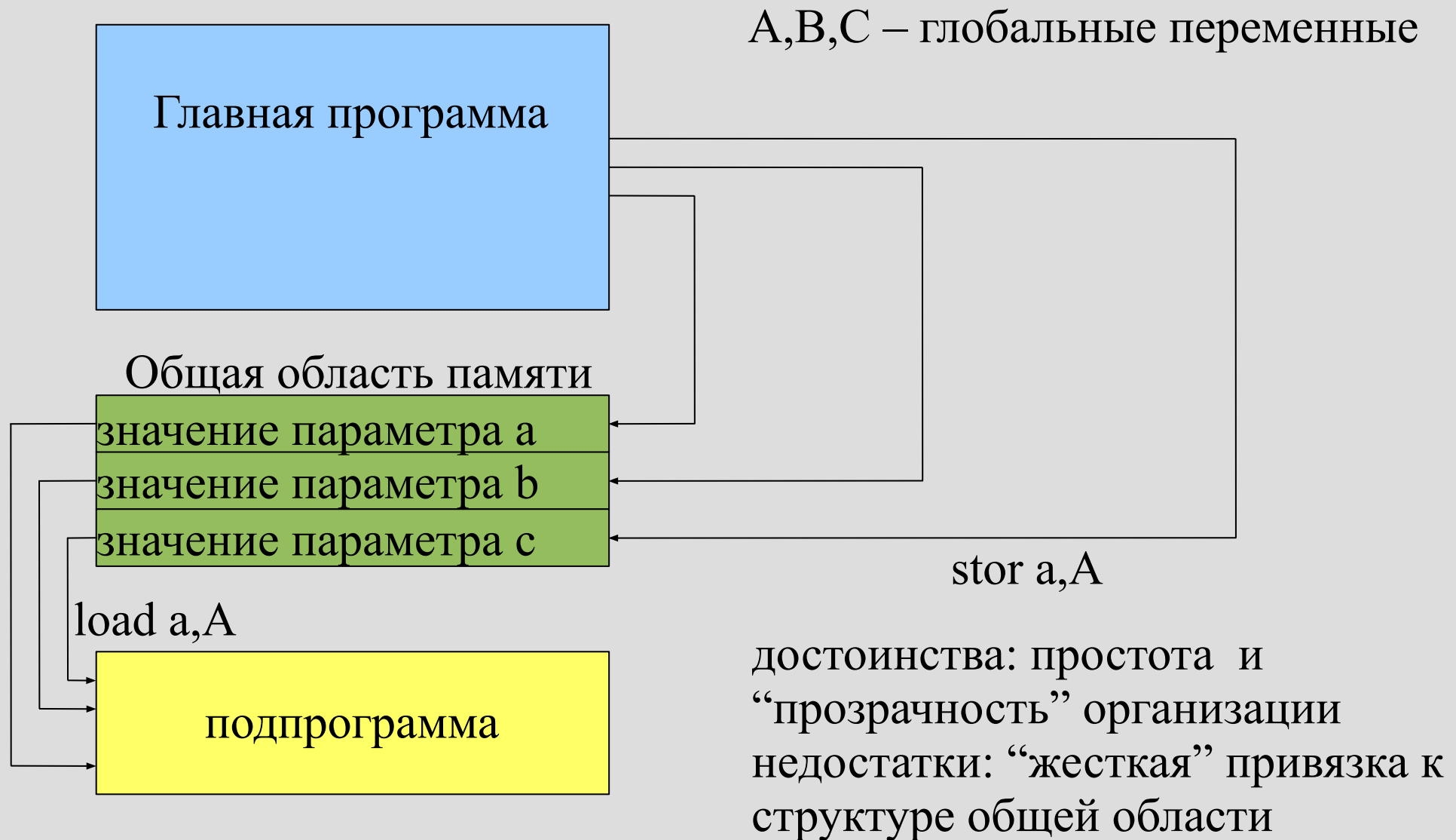
1. Подпрограмма может в ходе своей работы использовать регистры процессора. Для того, чтобы не испортить значения регистров основной программы, подпрограмма должна начинать свою работу с сохранения содержимого используемых ей регистров процессора, а перед возвратом в основную программу обеспечивать восстановление их содержимого. Содержимое регистров может сохраняться либо в стеке, либо в области памяти, доступной подпрограмме.
2. Перед возвратом управления из подпрограммы в основную программу стек должен быть *сбалансирован*, т.е. при выходе из подпрограммы он должен иметь то же состояние, что и при входе в подпрограмму(по крайней мере, его вершина).

# Передача параметров подпрограммам

При рассмотрении внутренних механизмов передачи параметров можно выделить несколько способов передачи, а именно:

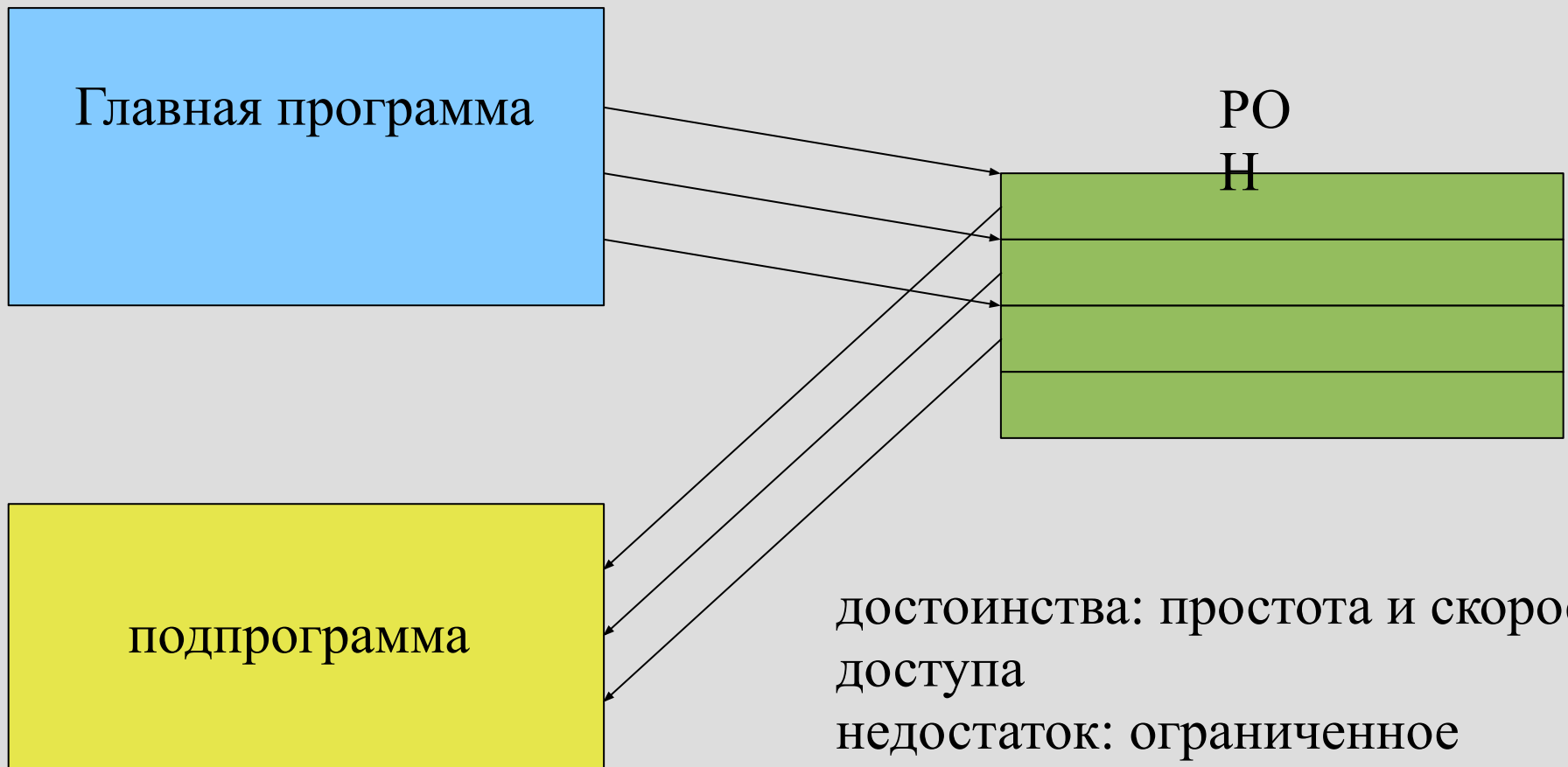
1. передача параметров с использованием общей области памяти;
2. передача параметров через регистры процессора;
3. передача параметров через стек;
4. передача параметров комбинированными способами, в том числе через использование таблицы адресов параметров.

# передача параметров с использованием общей области памяти





# Передача параметров через регистры процессора



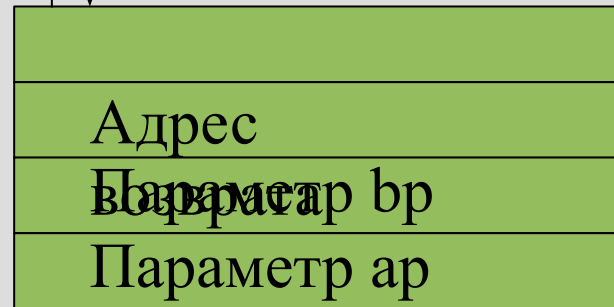
достоинства: простота и скорость доступа  
недостаток: ограниченное количество регистров процессора  
**стандарт де-факто для функций**

# Передача параметров через стек

Главная программа

подпрограмма

Load a,ap  
 Push a  
 Load a,bp  
 Push a  
 Call subr



Pop a  
 Stor a,retaddr  
 Pop a  
 Stor a,p1  
 Pop a  
 Stor a,p2  
 .....  
 Load a,retaddr  
 Push a  
 ret

Load a,2(sp)  
 .....  
 Load a,3(sp)  
 .....

ИЛИ

Стандартный метод  
 Передачи параметров

# Комбинированные методы (таблица адресов параметров)

Главная программа

Доступ в п/п  
Load a,1(a) ; в Ra адрес пар 2  
Load a,0(a) ; в Ra-значение пар2

РО

Н

Адрес таблицы адресов

Доступ в п/п  
Load a,2(sp) ; в Ra адрес табл.  
Load a,1(a) ; в Ra-адр.пар.2  
Load a,0(a) ; в Ra-пар-р 2

Или стек

Адрес

Адрес таблицы адресов

Таблица адресов

Адрес параметра 1

Адрес параметра 2

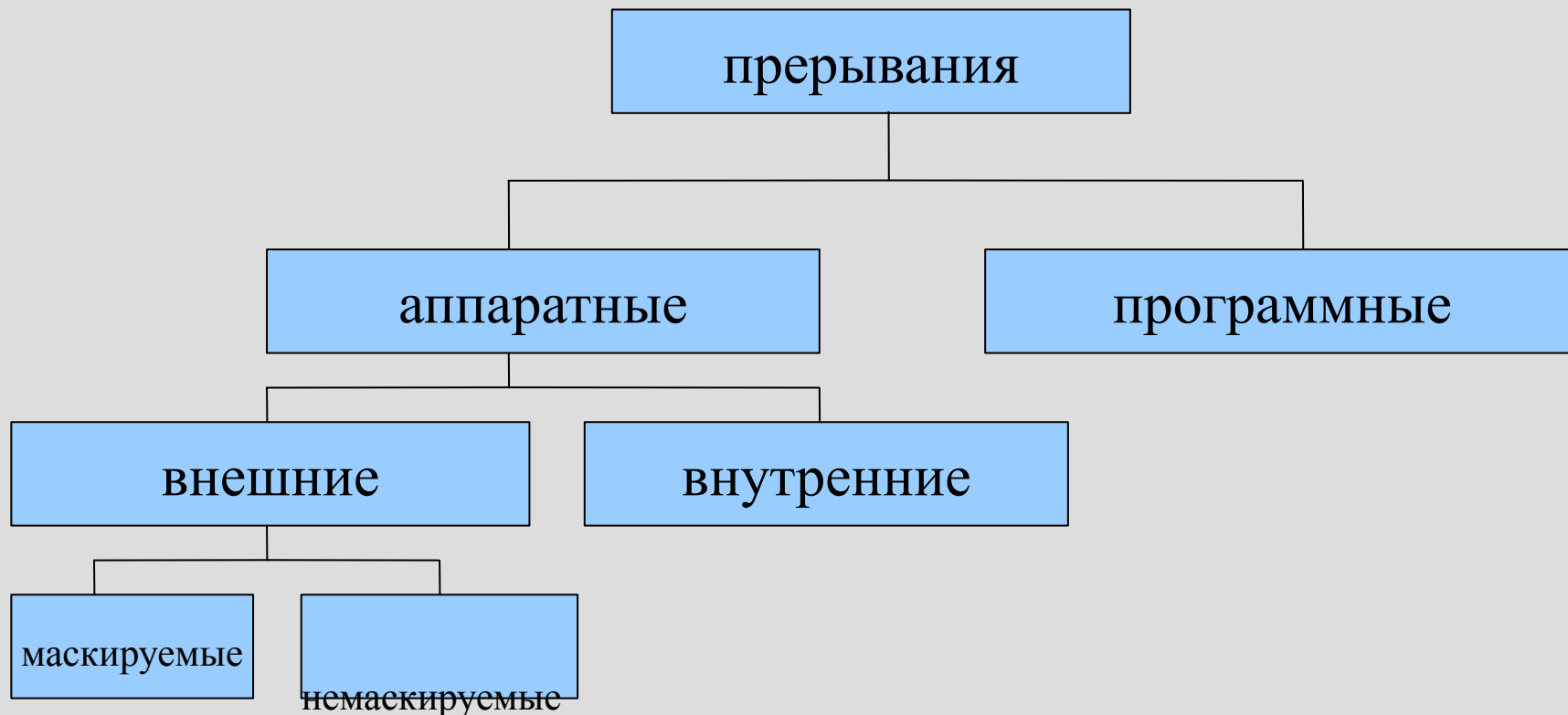
Адрес параметра 3

подпрограмма

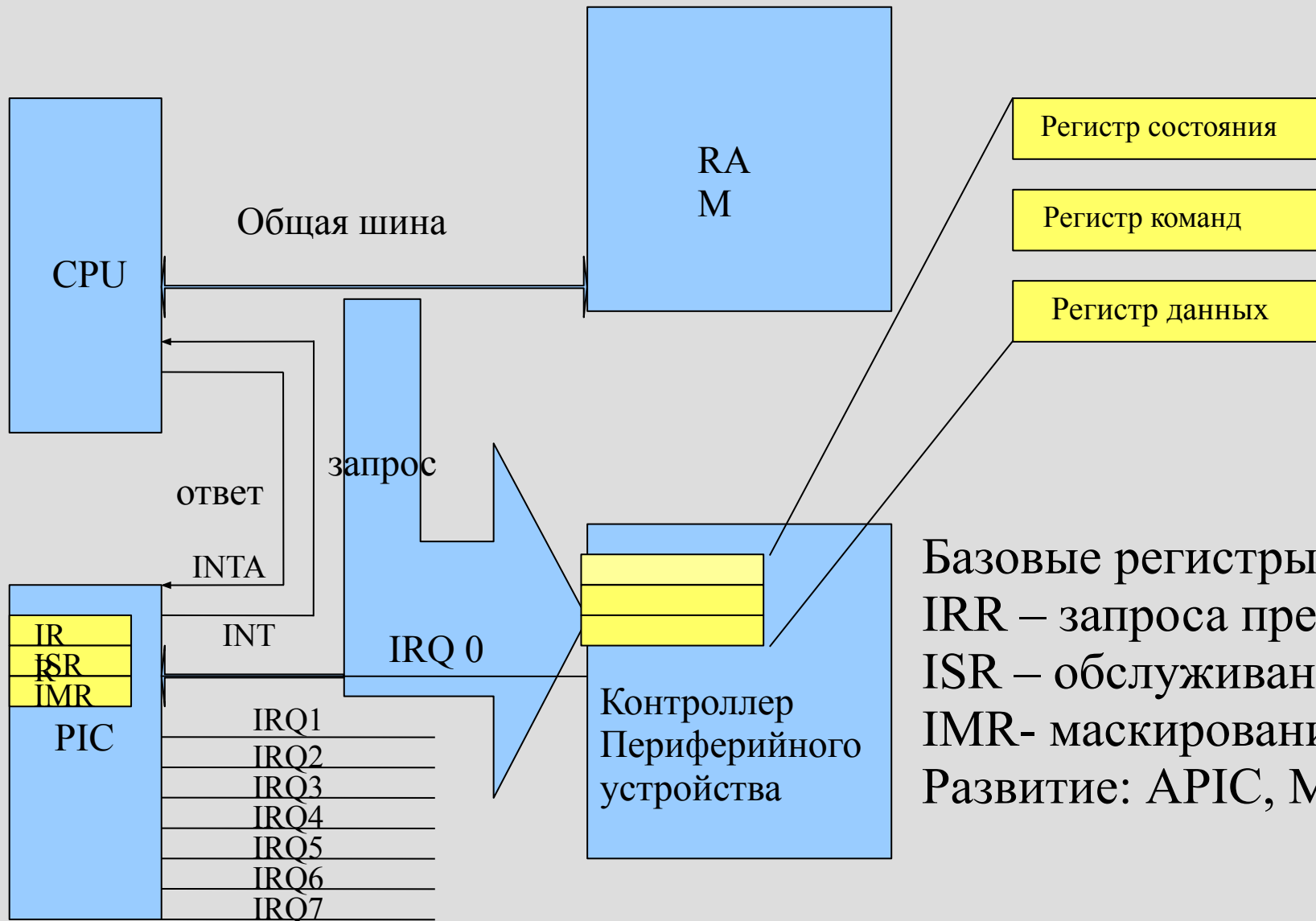
достоинства: произвольное число параметров, переменное число параметров  
недостаток: косвенная адресация – долго работает

# Прерывания

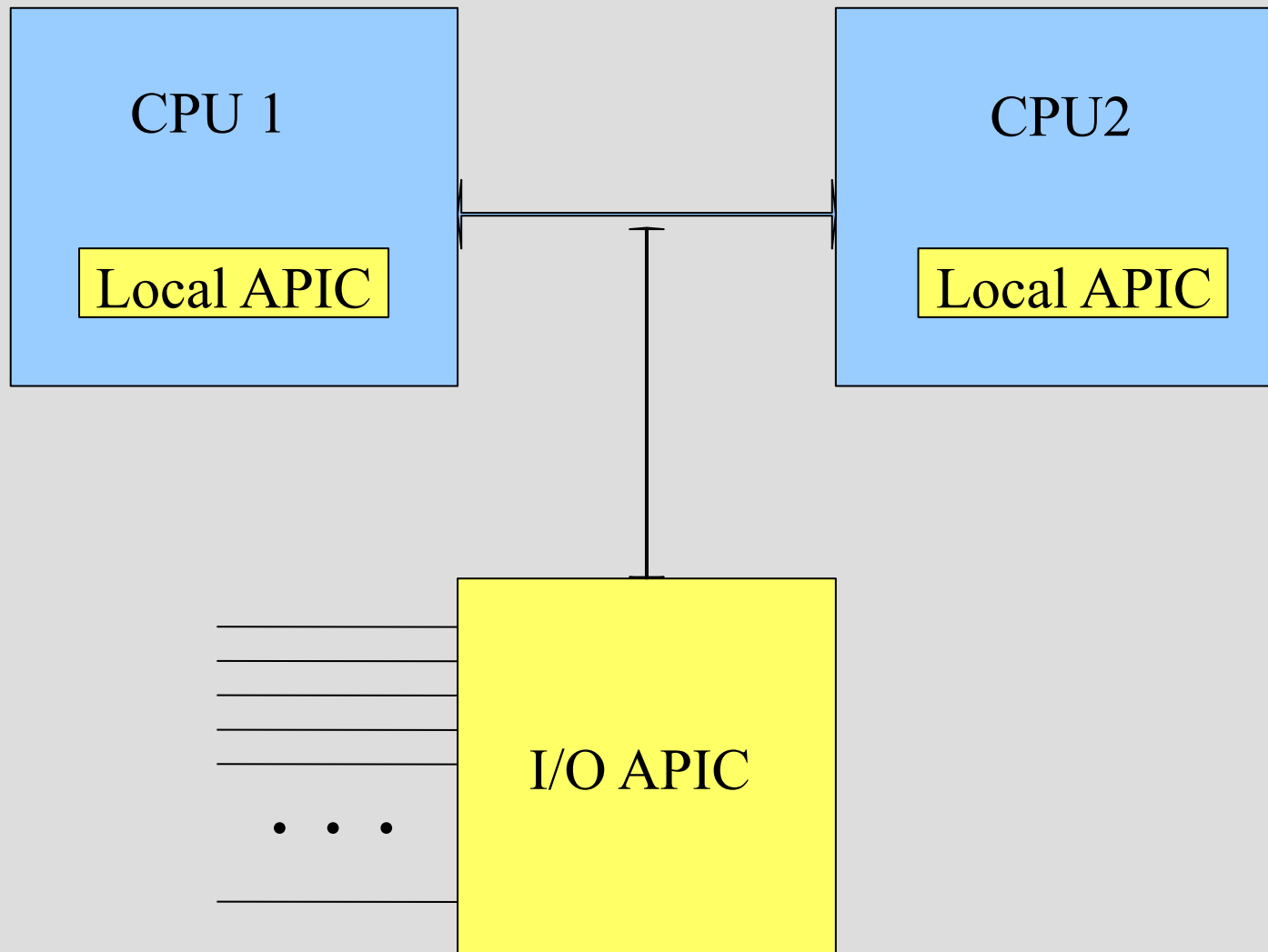
**Прерывание - это временное прекращение выполнения процессором последовательности команд одной программы с целью выполнения другой, имеющей в данный момент времени более высокий приоритет.**



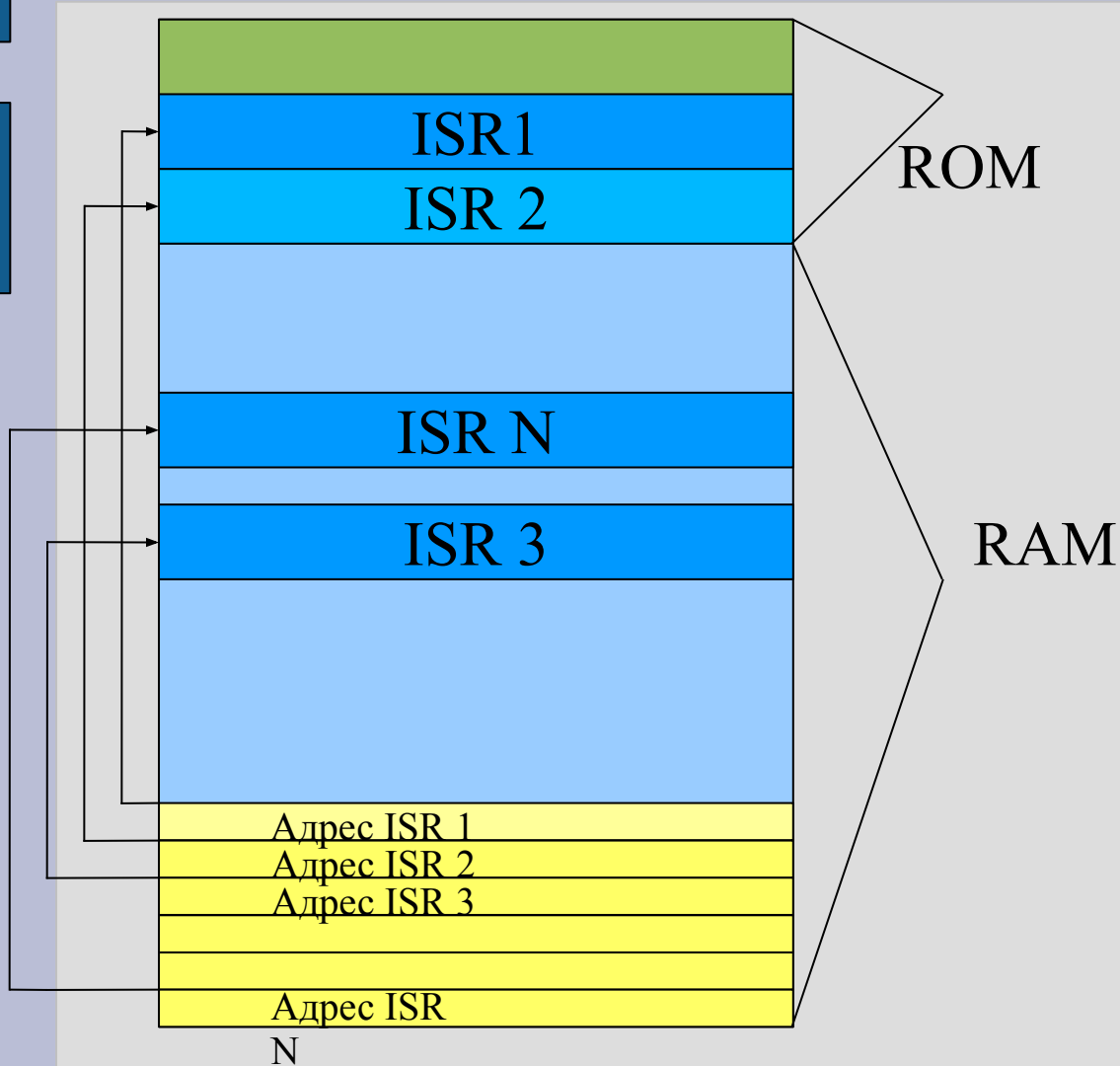
# Внешние прерывания для организации ввода/вывода



# Структура подсистемы прерываний в SMP-системах



# Обработка прерывания процессором



1.  $PC \downarrow (SP)$  ,  $F \downarrow (SP)$
2. по коду прерывания вычисляется вектор прерывания, содержащий адрес ISR (interrupt service routine)
3. Адрес ISR  $\rightarrow$  PC :  
Начинает работать ISR  
Перед завершением обработки прерывания при необходимости “сбрасывается” бит обработки в PIC  
Выход из обработки – IRET :  
 $(SP) \uparrow F$  ,  $(SP) \uparrow PC$

# Немаскируемые прерывания (NMI)

- Аппаратные прерывания, немаскируемые обычным способом, через регистр маски контроллера прерываний.
- Обработываются всегда, вне зависимости от состояния запрета обработки прерываний.
- Служат для сигнализации неисправимых аппаратных сбоев или для целей отладки



# Внутренние аппаратные прерывания

- Сигнализируют о нарушении нормального хода вычислительного процесса;
- Немаскируются;
- Примеры:
  - деление на 0;
  - переполнение стека;
  - нарушение защиты памяти;
  - недопустимая инструкция;
  - отсутствие страницы в памяти;

# Программные прерывания

- Являются синхронными и вызываются специальной инструкцией в процессе выполнения программы (INT N);
- Используются для обращения к функциям встроенного ПО (Firmware, например BIOS) и функциям операционной системы;
- Обеспечивают независимость программ от версии Firmware и версии операционной системы