

*Переменный*

*ток*

Пусть в цепи имеется источник тока, ЭДС которого изменяется периодически.

Переменный ток – это вынужденные электрические колебания

*- это периодические изменения силы тока и напряжения в электрической цепи, происходящие под действием переменной ЭДС от внешнего источника*

**Переменный ток**, в отличие от тока постоянного, непрерывно изменяется как по величине, так и по направлению, причем изменения эти происходят периодически, т. е. точно повторяются через равные промежутки времени.

Переменные токи далее считаются квазистационарными, т.е. к мгновенным значениям всех электрических величин применимы законы постоянного тока.

Может ли ток меняться со временем так, чтобы в каждый момент времени он был одинаков в каждой точке цепи? Ток, то есть направленное движение зарядов, вызывается электрическим полем. Поэтому время установления тока в цепи  $t$  определяется только скоростью распространения электрического поля, то есть скоростью света  $c$  ( $L$  - длина цепи):

$$t = L/c$$

Это время нужно сравнивать с характерным временем изменения электрического поля (напряжения источника тока). В случае периодической э.д.с. это время - просто период колебаний напряжения на э.д.с.  $T$ . Например, в наших электрических сетях напряжение (и ток) колеблется с частотой **50 Гц**, то есть 50 раз в секунду. Период колебаний составляет  $T = 0,02$  с. Пусть длина нашей цепи  $L = 100$  м.

Тогда отношение  $t/T$  составит примерно  $10^{-5}$  - именно такую очень небольшую относительную ошибку мы сделаем, если будем для нашей цепи с переменным током пользоваться законами постоянного тока.

Переменный ток в цепи, для которой выполняется соотношение  $t \ll T$  и для которой с высокой точностью можно пользоваться законами постоянного тока, называется **квазистационарным током**.

**Переменный ток** – это электрический ток, который изменяется с течением времени по гармоническому (синусоидальному) закону.

$$I = I_0 \cdot \sin(\omega t + \varphi),$$

амплитуда колебаний

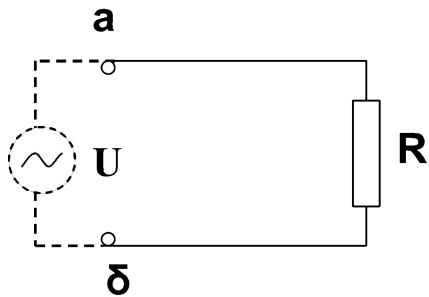
частота колебаний

фаза колебаний

По теореме Фурье любое колебание можно представить как сумму гармонических колебаний.

Таким образом, синусоидальные или гармонические колебания являются одновременно и самым важным, и самым простым типом колебаний.

# Сопротивление в цепи переменного тока



Пусть внешняя цепь имеет настолько малые индуктивность и емкость, что ими можно пренебречь. Пусть начальная фаза  $\varphi = 0$ . Ток через сопротивление изменяется по закону:

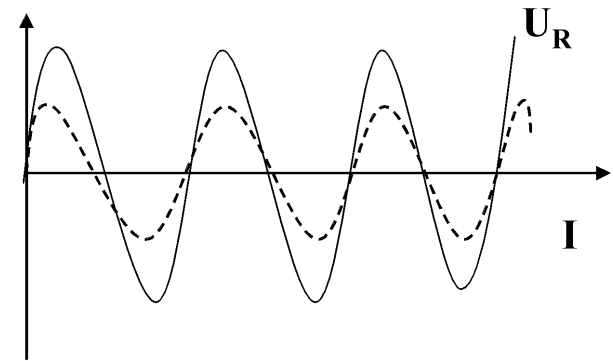
$$I = I_0 \cdot \sin(\omega t + \varphi)$$

По закону Ома для цепи **aRδ**:

$$U = I \cdot R = I_0 \cdot R \cdot \sin \omega t.$$

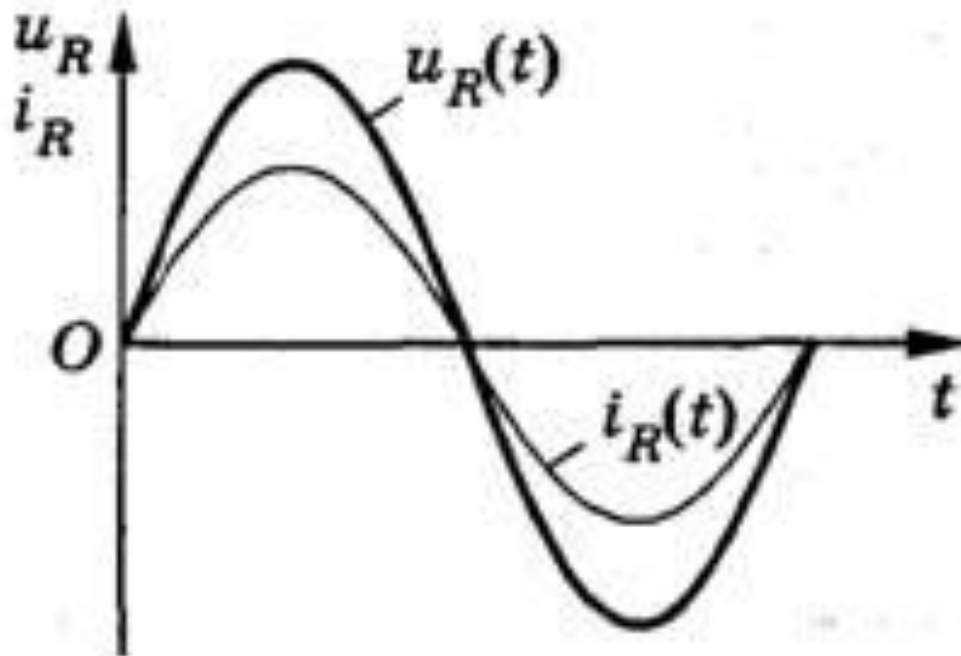
Таким образом, напряжение на концах участка цепи изменяется также по синусоидальному закону, причем разность фаз между колебаниями силы тока **I** и напряжения **U** равна нулю.

Максимальное значение  $U$  равно:  $U_0 R = I_0 \cdot R$



При небольших значениях частоты переменного тока активное сопротивление проводника не зависит от частоты и практически совпадает с его электрическим сопротивлением в цепи постоянного тока.

Следовательно, в проводнике с активным сопротивлением колебания силы тока по фазе совпадают с колебаниями напряжения, а амплитуда силы тока равна амплитуде напряжения, деленной на сопротивление:



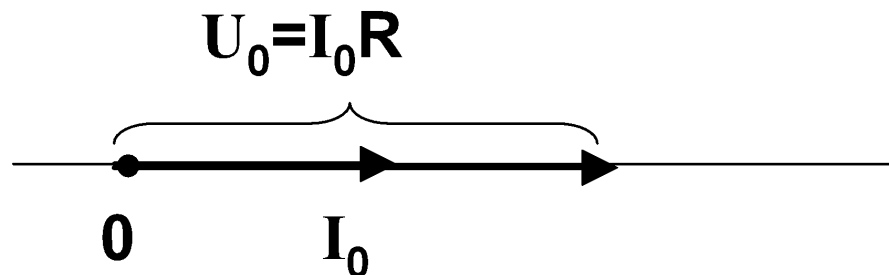
## Метод векторных диаграмм

Амплитуду колебаний напряжения в цепи переменного тока можно выразить через амплитудные значения напряжения на отдельных ее элементах, воспользовавшись методом векторных диаграмм.



Выберем ось  $x$  диаграммы таким образом, чтобы вектор, изображающий колебания тока, был направлен вдоль этой оси. В дальнейшем мы будем называть ее **осью токов**.

Так как угол  $\varphi$  между колебаниями напряжения и тока на резисторе равен нулю, то вектор, изображающий колебания напряжения на сопротивлении  $R$ , будет направлен вдоль оси токов. Длина его равна  $I_0 \cdot R$ .

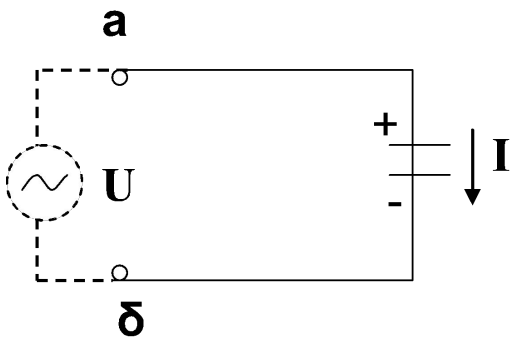


# Конденсатор в цепи переменного тока

Рассмотрим процессы, протекающие в электрической цепи переменного тока с конденсатором.

Пусть напряжение подано на емкость. Индуктивностью цепи и сопротивлением проводов пренебрегаем, поэтому напряжение на конденсаторе можно считать равным внешнему напряжению.

$$\varphi_A - \varphi_B = U = q/C, \text{ но } I = dq/dt,$$



следовательно,

$$q = \int I \cdot dt$$

ток меняется по закону,

$$I = I_0 \cdot \sin \omega t$$

откуда

$$q = \int I_0 \cdot \sin \omega t \cdot dt = -\frac{I_0}{\omega} \cos \omega t + q_0$$

Постоянная интегрирования  $q_0$  обозначает произвольный заряд, не связанный с колебаниями тока, поэтому можно считать  $q_0 = 0$ .

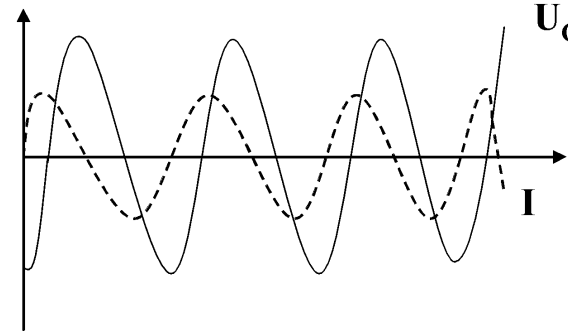


Тогда

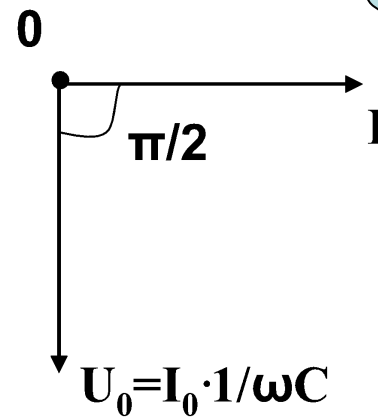
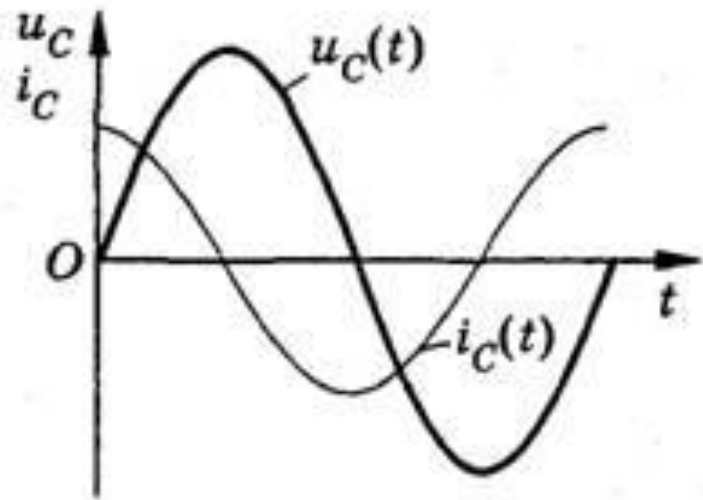
$$U = -\frac{I_0}{\omega C} \cos \omega t = -\frac{I_0}{\omega C} \sin\left(\frac{\pi}{2} - \omega t\right) = \frac{I_0}{\omega C} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Следовательно, колебания напряжения на обкладках конденсатора в цепи переменного тока **отстают**

$U_C$  по фазе от колебаний силы тока на  $\pi/2$  (или колебания силы тока опережают по фазе колебания напряжения на  $\pi/2$ ). Это означает, что в момент, когда конденсатор начинает заряжаться, сила тока максимальна, а напряжение равно нулю. После того как напряжение достигает максимума, сила тока становится равной нулю и т.д.



Физический смысл этого заключается в следующем: чтобы возникло напряжение на конденсаторе, должен натечь заряд за счет протекания тока в цепи. Отсюда происходит отставание напряжения от силы тока.



векторная диаграмма

Отношение амплитуды колебаний напряжения на конденсаторе к амплитуде колебаний силы тока называют емкостным сопротивлением конденсатора (обозначается  $X_C$ ):

$$U_0 = I_0 \frac{1}{\omega C}$$

а по закону Ома  $U = I \cdot R$

Величина

$$X_C = \frac{1}{\omega C}$$

играет роль сопротивления участка цепи

Она называется кажущимся сопротивлением емкости (**емкостное сопротивление**).

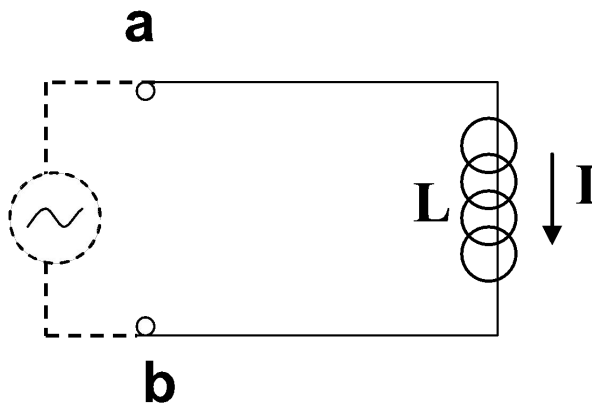
# Индуктивность в цепи переменного тока

Пусть напряжение подается на концы катушки с индуктивностью  $L$  с пренебрежимо малым сопротивлением и емкостью.

**Индуктивность** контура с током – это коэффициент пропорциональности между протекающим по контуру током и возникающим при этом магнитным потоком.

Индуктивность  $L$  зависит от формы и размеров контура, а также свойств среды

$$\Phi = L \cdot I.$$



При наличии переменного тока в катушке индуктивности возникнет ЭДС самоиндукции  $\mathcal{E}_s$

Уравнение закона Ома запишется следующим образом:

$$U = I \cdot R - \mathcal{E}_s = 0$$

$$\Phi = L \cdot I$$

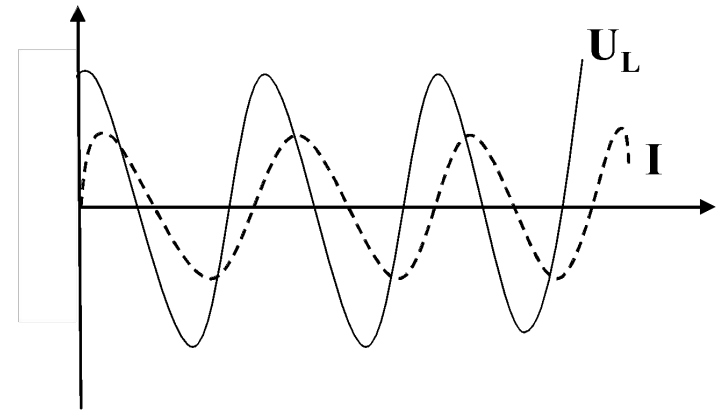
$$\mathcal{E}_s = -\frac{d\Phi}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$$

тогда

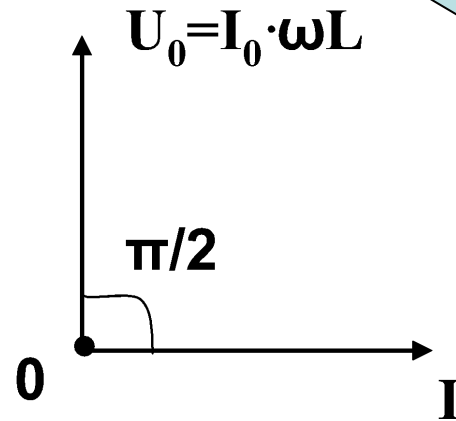
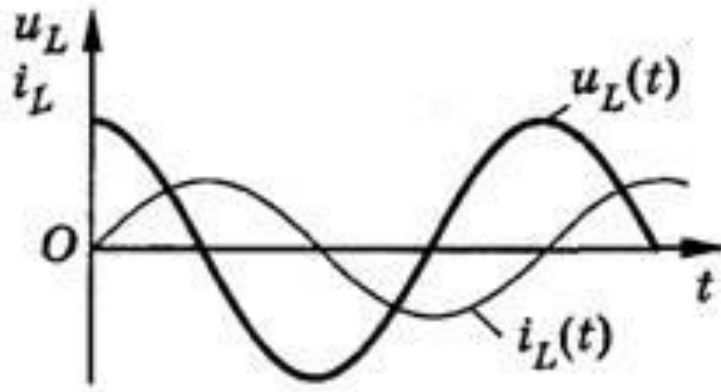
$$U = L \frac{dI}{dt} = L \frac{d}{dt} [I_0 \sin \omega t] = I_0 \omega L \cos \omega t = I_0 \omega L \sin(\omega t + \frac{\pi}{2})$$

Таким образом, колебания напряжения на индуктивности опережают колебания тока на  $\pi/2$ .

$$\mathcal{E}_s = - \frac{d\Phi}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$$



Физический смысл того, что  $\Delta\phi < 0$  следующая: если активное сопротивление  $R=0$ , то все внешнее напряжение в точности уравнивает ЭДС самоиндукции  $U = - \mathcal{E}_s$ . Но ЭДС самоиндукции пропорциональна не мгновенному значению тока, а скорости его изменения, которая будет наибольшей в те моменты, когда сила тока проходит через ноль. Поэтому максимумы напряжения  $U$  совпадают с нулевыми значениями тока и наоборот.



векторная диаграмма

$$U_0 = I_0 \cdot \omega L = I_0 \cdot R_L$$

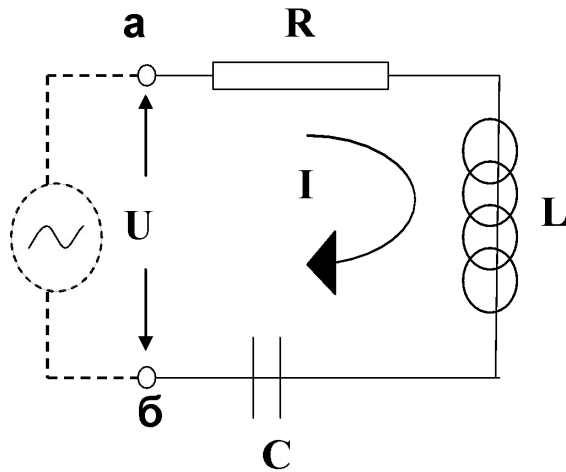
Роль сопротивления в данном случае играет величина  $R_L = \omega L$ , называемая кажущееся сопротивление индуктивности (*индуктивное сопротивление*).

Если индуктивность измеряется в Генри, а частота  $\omega$  в  $\text{с}^{-1}$ , то  $R_L$  будет выражаться в Ом.

# Закон Ома для переменного тока

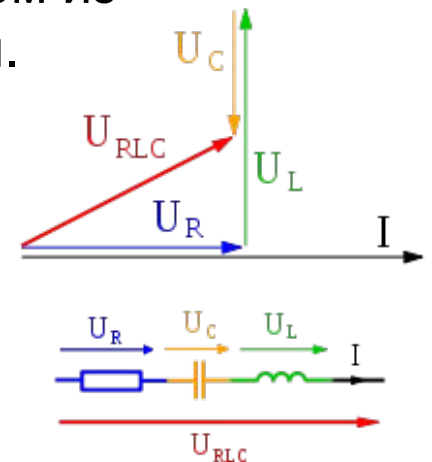
Рассмотрим электрическую цепь, состоящую из последовательно соединенных резистора, конденсатора и катушки. Если к выводам этой электрической цепи приложить электрическое напряжение, изменяющееся по гармоническому закону с частотой  $\omega$  и амплитудой  $U_m$ , то в цепи возникнут вынужденные колебания силы тока с той же частотой и некоторой амплитудой  $I_m$ .

$$I = I_0 \cdot \sin \omega t$$



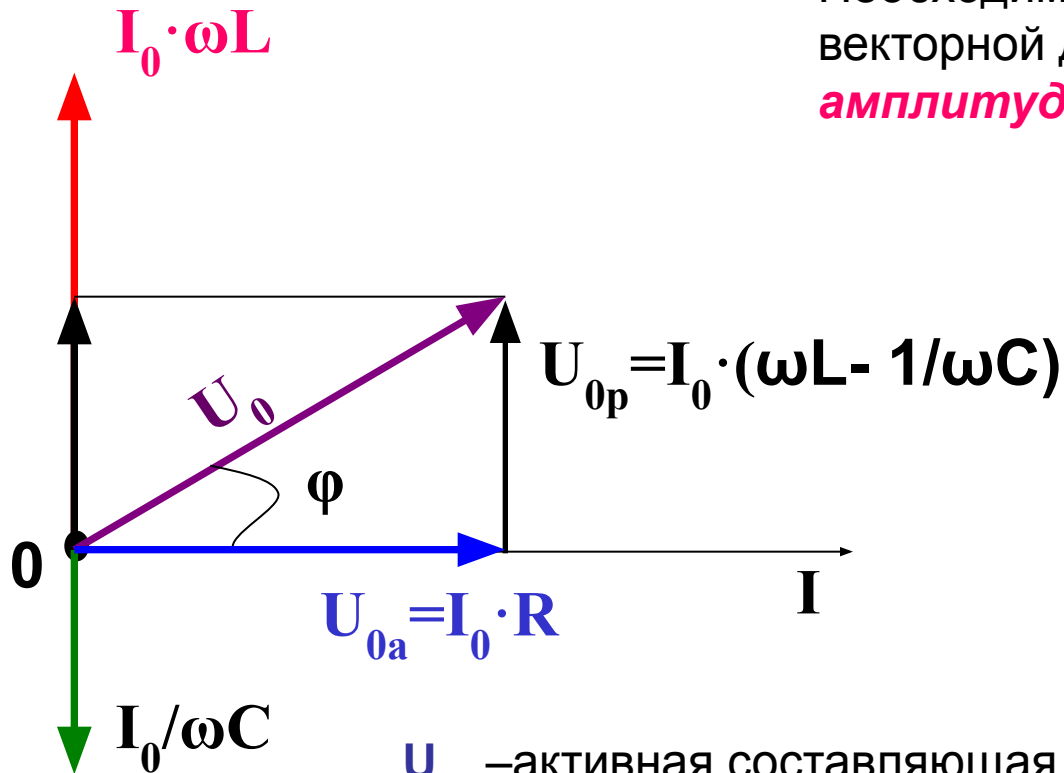
Вычислим напряжение всей цепи, сложив графически падения напряжения на каждом элементе цепи.

При последовательном соединении падения напряжения на каждом из элементов цепи складываются.



С учетом сдвига фаз между  $U_R$ ,  $U_C$  и  $U_L$ , о которых говорилось выше, векторная диаграмма будет иметь следующий вид

Необходимо помнить, что при построении векторной диаграммы складываются **амплитудные** значения напряжений.



Таким образом, полное напряжение между концами цепи *a* и *б* можно рассматривать как сумму двух гармонических колебаний: напряжения  $U_{0a}$  и напряжения  $U_{0p}$ ,

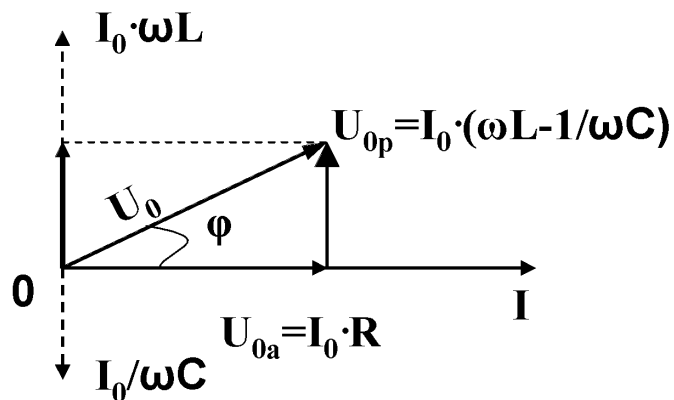
$U_{0a}$  – активная составляющая напряжения (совпадает с током по фазе)

$U_{0p}$  – реактивная составляющая напряжения (отличается от силы тока по фазе на  $\pi/2$ )

Сумма  $U_a$  и  $U_p$  дает

$$U = U_0 \cdot \sin(\omega t + \varphi).$$

Падения напряжений  $U_R, U_C$  и  $U_L$  в сумме должны быть равны приложенному к цепи напряжению  $U$ . Поэтому, сложив векторы  $U_R, U_C$  и  $U_L$ , получаем вектор, длина которого равна  $U_0$



Так как сумма проекций векторов на произвольную ось равна проекции суммы этих векторов на ту же ось, то амплитуду полного напряжения можно найти как модуль суммы векторов:

$$U_0 = I_0 \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} = I_0 \cdot Z$$

**Z** - полное сопротивление цепи или **импеданс**

полный закон Ома для переменного тока



Вектор  $U_0$  образует с осью токов угол  $\varphi$ , тангенс которого равен:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

$$X = \frac{U_a}{I_0} = R$$

– активное сопротивление цепи. Активное сопротивление всегда **приводит** к выделению тепла Джоуля-Ленца.

$$Y = \frac{U_p}{I_0} = \omega L - \frac{1}{\omega C}$$

– реактивное сопротивление цепи. Наличие реактивного сопротивления **не сопровождается** выделением тепла.

Для наших рассуждений безразлично, в каком месте цепи сосредоточены емкость, индуктивность и сопротивление. Их можно рассматривать как суммарные для всей цепи. Т.е. можно заменить реальный генератор воображаемым, для которого внутреннее сопротивление  $r = 0$ . Тогда  $U = \mathcal{E}$  – ЭДС генератора. Для замкнутой цепи переменного тока

$$\mathcal{E} = I_0 \cdot Z$$

## Резонанс напряжений

Если ЭДС генератора изменяется по закону

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \sin \omega t$$

то в цепи течет ток

$$I = I_0 \cdot \sin(\omega t - \varphi)$$

амплитуда которого связана с амплитудой ЭДС законом Ома

$$I_0 = \frac{\mathcal{E}_0}{Z}$$

фазовый угол определяется формулой

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{Y}{X} = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

Величина полного сопротивления

$$Z = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

При изменении частоты колебаний происходит изменение и амплитуды тока, и сдвига фаз.

если  $\omega = 0$

$1/\omega C = \infty$ , тогда сопротивление  $Z \rightarrow \infty$ , а  $I_0 = 0$ . Т.е. при  $\omega = 0$  мы имеем постоянный ток, который не проходит через конденсатор.

при увеличении частоты  $\omega$ ,

квадрат реактивного сопротивления сначала уменьшается, следовательно, уменьшается и  $Z$ , а сила тока  $I_0$  растет.

$$\omega L - \frac{1}{\omega C}$$

при  $\omega = \omega_0$

реактивное сопротивление обращается в ноль, а  $Z$  становится наименьшим, равным по величине  $R$ . Ток при этом достигает максимума.

$$\omega L - \frac{1}{\omega C} = 0$$

$$\omega L - \frac{1}{\omega C} = 0 \quad \longrightarrow \quad \omega^2 LC - 1 = 0 \quad \longrightarrow \quad \omega_0^2 = \frac{1}{LC}$$

при  $\omega > \omega_0$

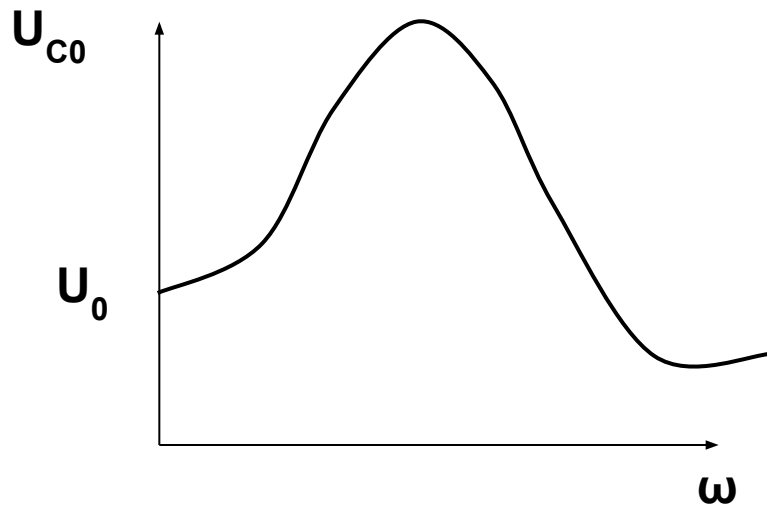
$\omega L \rightarrow \infty$ , следовательно,  $Z \rightarrow \infty$ ,  $I_0 \rightarrow 0$

Таким образом, в случае, когда внешняя частота  $\omega = \omega_0$  сила тока  $I_0$  достигает максимума, изменения тока и напряжения происходят синфазно ( $\Delta\varphi = 0$ ), т.е. контур действует как чисто активное сопротивление. Это явление называется **резонансом напряжений**.

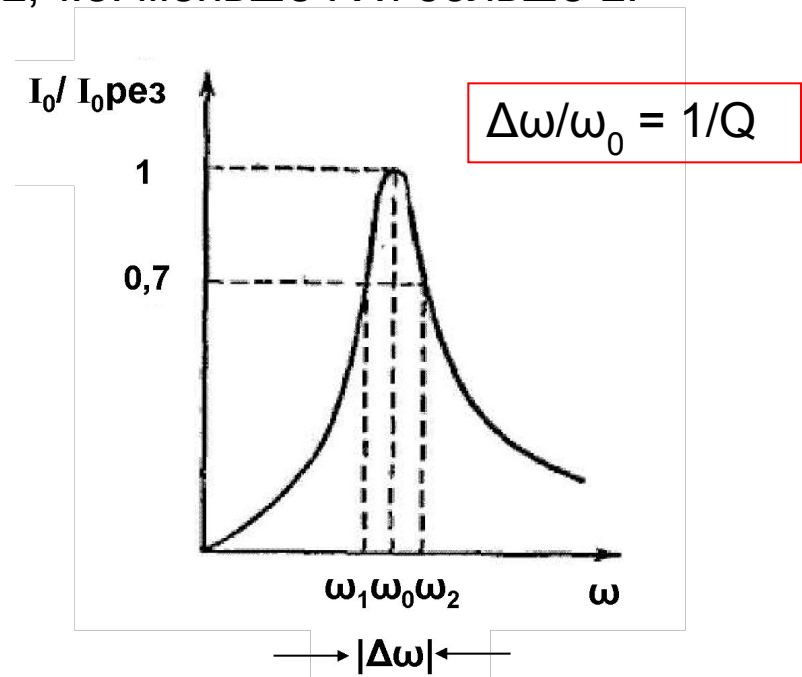
Для напряжения, резонансная частота меньше, чем для тока:

$$\omega_{q\text{ рез}} = \omega_{U\text{ рез}} = \sqrt{\omega_0^2 - 2\beta^2} = \sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{R^2}{2L}}$$

Максимум тем выше, чем меньше  $\beta = R/2L$ , т.е. меньше  $R$  и больше  $L$ .

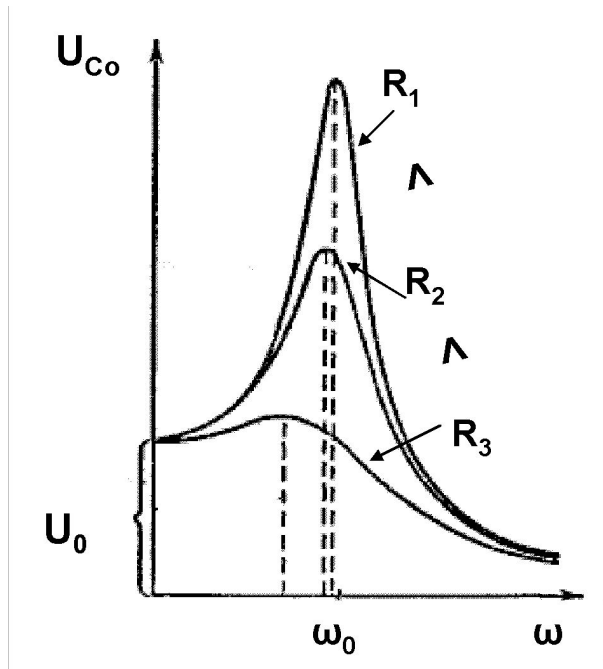


$$U_{C_0 \text{ max}} / U_0 = Q$$

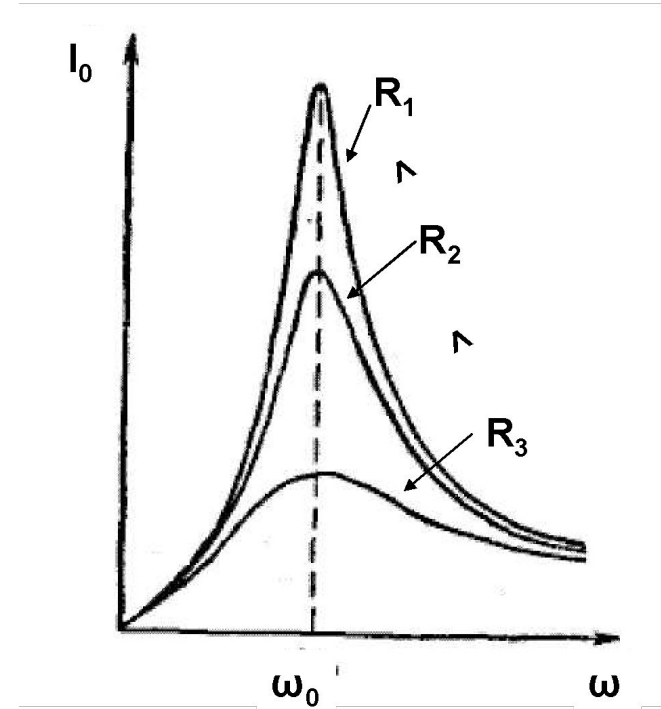


# резонансные кривые

Три разные кривые соответствуют трем значениям активного сопротивления  $R$ .



резонансные кривые для  $U_C$

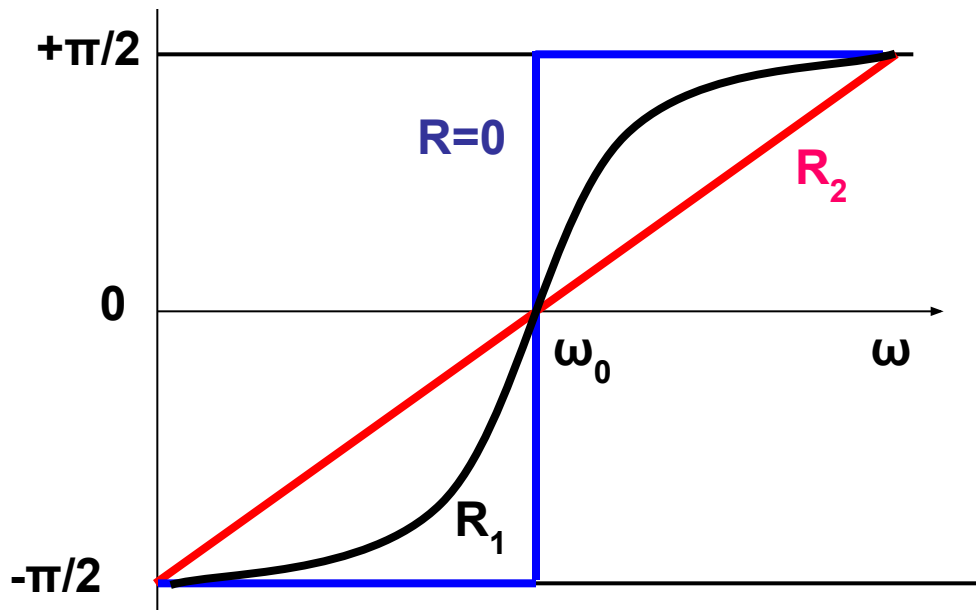


резонансные кривые для  $I_0$

Чем меньше  $R$ , тем при прочих равных условиях, тем больше максимальные значения тока и напряжения. Видно, что с ростом сопротивления  $R$  максимум  $U_{C_0}$  смещается, а максимум  $I_0$  - нет

Рассмотрим изменение разности фаз между током и ЭДС. Так же как и  $I_0$ ,  $\varphi$  зависит еще от активного сопротивления контура. Чем оно меньше, тем быстрее изменяется  $\varphi$  вблизи  $\omega = \omega_0$ , и в предельном случае  $R=0$  изменение фазы носит скачкообразный характер.

### Зависимость разности фаз $\varphi$ от частоты колебаний



$$R_2 > R_1$$

Найдем, чему равны амплитуды напряжения на конденсаторе и катушке индуктивности при резонансе. Амплитуда тока при резонансе достигает максимума, поэтому

$$I_0 = \frac{\mathcal{E}_0}{R}$$

поэтому амплитуда напряжения на конденсаторе

т.е.  $U_{0C} > \mathcal{E}_0$

$$U_{0C} = R_C \cdot I_0 = \frac{\mathcal{E}_0}{R} \cdot \frac{1}{\omega C} = \mathcal{E}_0 \cdot Q$$

Аналогично амплитуда напряжения на индуктивности есть

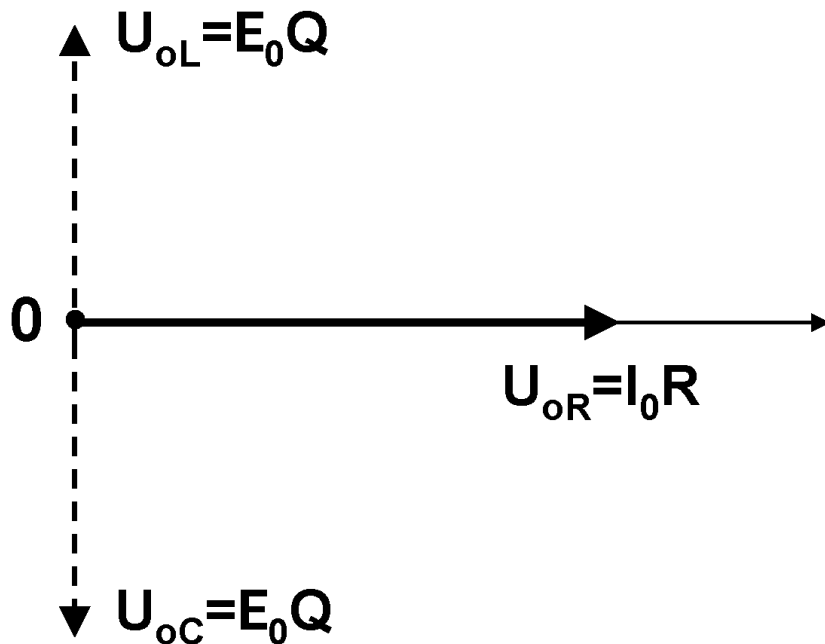
$$U_{0L} = R_L \cdot I_0 = \frac{\mathcal{E}_0}{R} \cdot \frac{1}{\omega C} = \mathcal{E}_0 \cdot Q \quad \text{т.к.} \quad \omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C}$$

Преобразуем полученное выражение:

$$Q = \frac{1}{R\omega_0 C} = \frac{1}{RC \frac{1}{\sqrt{LC}}} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

**$Q$  – добротность контура** –показывает во сколько раз при резонансе напряжение на индуктивности  $U_{oL}$  (или емкости  $U_{oC}$ ) больше, чем ЭДС источника.

### **Векторная диаграмма напряжений при резонансе**



Таким образом, при резонансе колебания напряжения на индуктивности и емкости имеют одинаковы амплитуды, но так как они сдвинуты на  $[\pi/2 - (-\pi/2)] = \pi$  их сумма равна нулю, и остается только колебание напряжения на активном сопротивлении.

Так как добротность обычных колебательных контуров больше единицы, то амплитуды напряжения  $U_{oL}$  и  $U_{oC}$  больше амплитуды напряжения на концах цепи  $U_o$ .