карагандинский государственный технический университет Кафедра «Автомобильный транспорт»

Специальность: 050713 «Транспорт, транспортная техника и технологии»

Дисциплина «Основы теории автоматического управления»

Тема занятия:

Основные понятия об автоматике и

автоматизации Старший преподаватель кафедры АТ:

Шалаев Владимир Васильевич



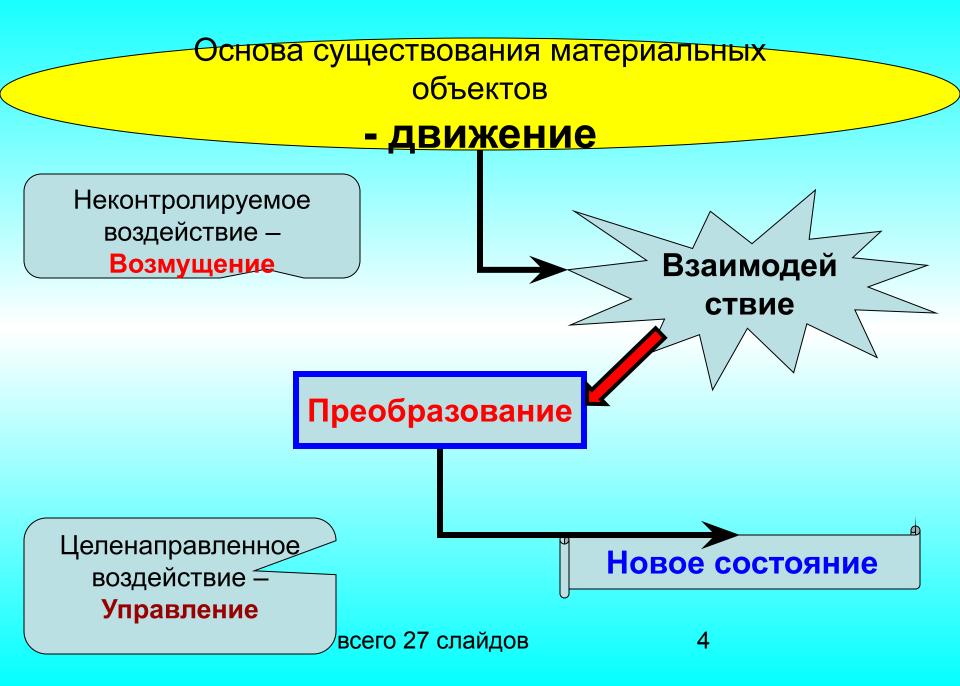
Основные понятия об автоматике и автоматизации

План лекции:

- 1. Классификация САУ
- 2. Основные определения и общие свойства САУ
- 3. Специфика автоматизации транспорта и транспортной техники
- 4. Первичные и промежуточные элементы автоматики
- 5. Автоматический контроль параметров движения

Предметом курса является изучение теоретических основ и принципиальных схем приборов, предназначенных для измерения и автоматического контроля параметров технологических процессов, автоматического управления и регулирования в конструкции автомобилей, технологического оборудования для ТО и ТР

всего 27 слайдов



Управление — это целенаправленное информационное воздействие одной системы (или подсистемы) на другую, стремящееся изменить поведение этой системы (подсистемы) в определенном направлении

Неизолированная система



Иерархия системы – **уровни подчиненности**

Кинетика системы –

- граничные состояния,
- движущие силы,
- динамика системы

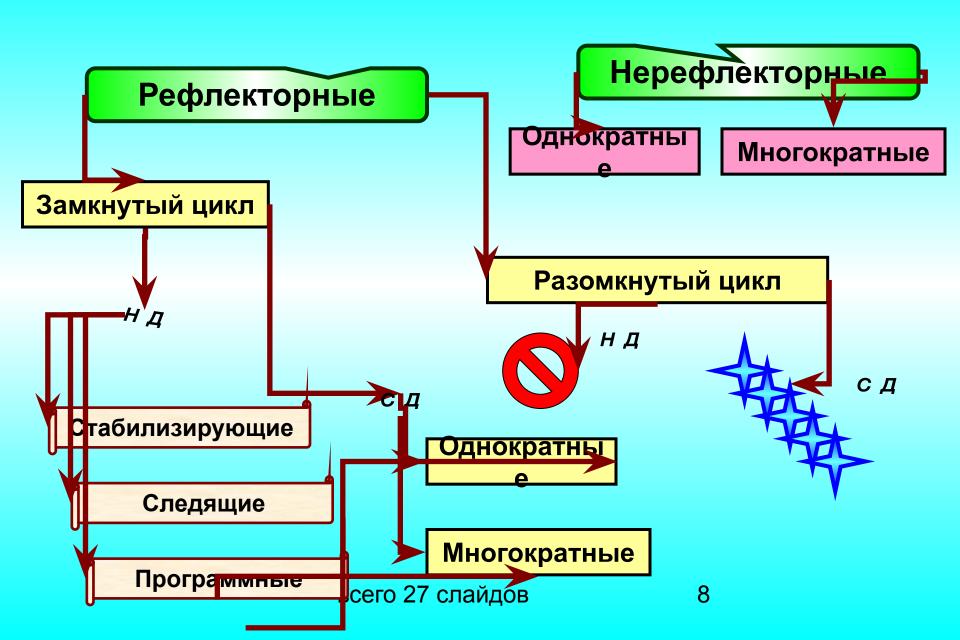
Исторический экскурс:

- *Андроиды* устройства, копирующие движения человека
- *Механические часы* изобретение и разработка
- *Игрушки* как прообраз робототехники
- КИП средства контроля
- *Поточные линии* повышение производительности труда
- Автоматизированные комплексы
- Интеллектуальные автоматические устройства 6

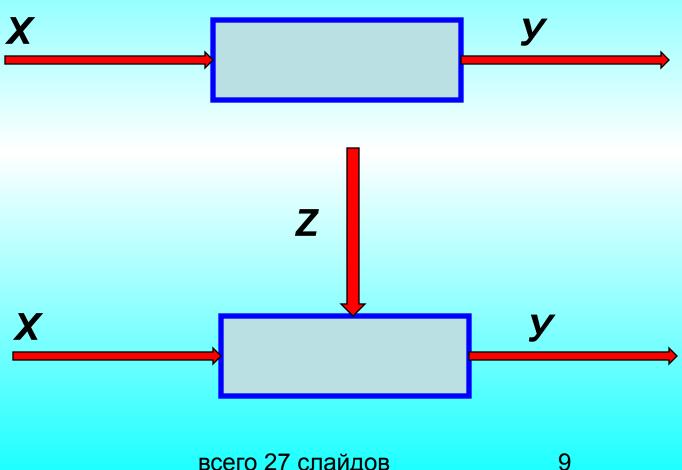
Необходимость развития автоматики:

- <u>АВТОМАТИКА</u> это методы и средства высвобождения физического труда человека при контроле и управлении техническими процессами
- <u>АВТОМАТИКА</u> позволяет значительно увеличивать скорость и точность выполнения технологических операций
- <u>АВТОМАТИКА</u> обеспечивает работу устройств, где присутствие человека исключается вследствие <u>вредности, опасности, недоступности</u> и других условий, затрудняющих контакт с объектом управления

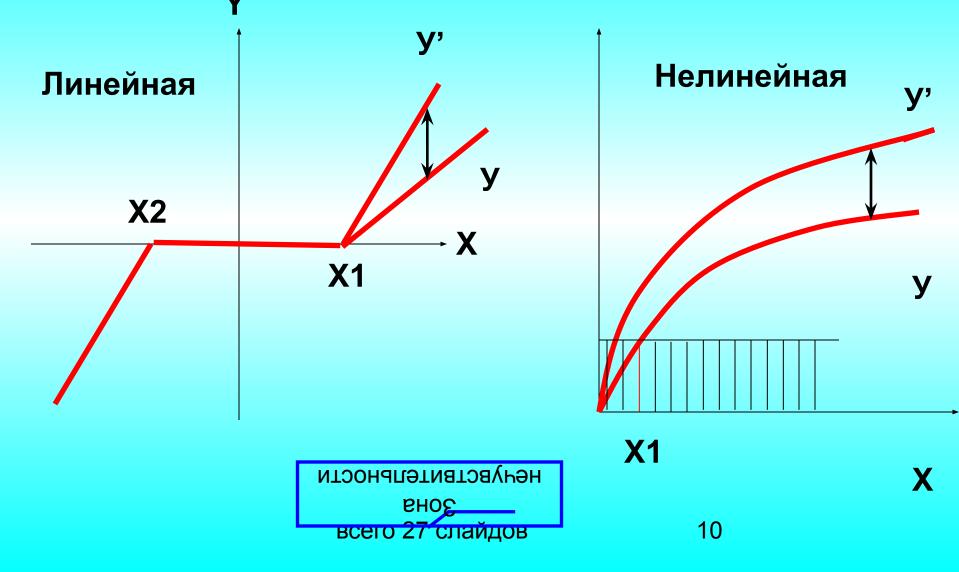
Классификация автоматических устройств



Структурное изображение элемента автоматики



Харақтеристики элементов



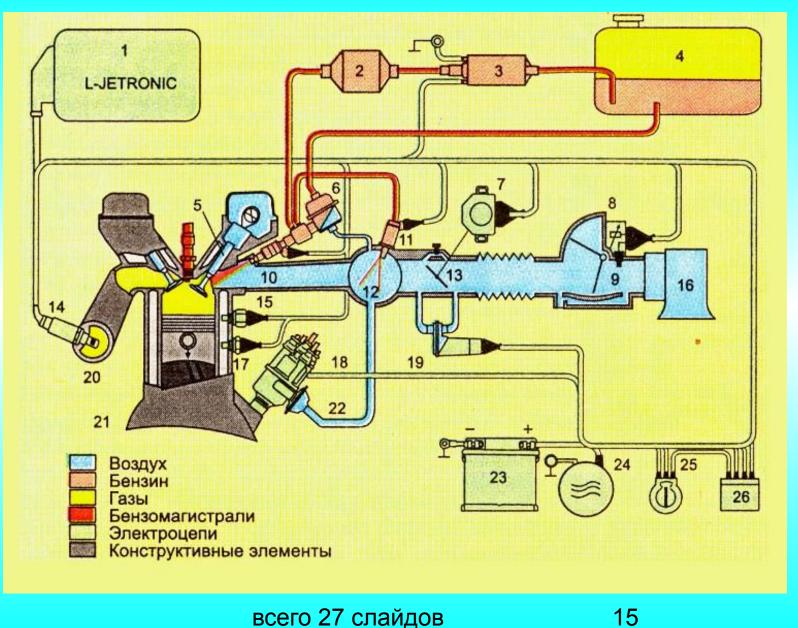
- 2. Основные определения и общие свойства САУ
 - Воздействие величина, выражающая влияние материального объекта на другой объект в процессе их взаимодействия.
 - Возмущающее воздействие неконтролируемое, случайное воздействие, которое влияет на функционирование объекта.
 - **Управляющее воздействие** специально сформированное воздействие, приводящее к достижению заданной цели.
 - Задающее воздействие величина, определяющая планируемое воздействие на входе регулятора.
 - Воздействующая величина переменная физическая величина, характеризующая процесс воздействия и влияющая на поведение объекта (системы, элемента).
 - Входная величина физическая величина (переменная или постоянная), характеризующая поступающий на вход объекта материальный поток.
 - Выходная величина физическая величина, характеризующая поступающий на выход объекта материальный поток

- 2. Основные определения и общие свойства САУ
 - Система это совокупность элементов;
 - **Элемент** условно неделимая часть системы, обладающая свойствами;
 - **Компоненты** составные части элементов системы;
 - <u>Связи</u> это соединения элементов, определяющие их свойства
 - Моделирование исследование какого-либо объекта путем построения и изучения моделей
 - Модель это условный образ, отражающий определенные характеристики объекта, необходимые для решения задач.

Структурные схемы соединений элементов



Специфика автоматизации транспортной техники определяется основными требованиями технологического процесса нормального функционирования транспортной техники и их отдельных узлов и агрегатов. Частным случаем систем автоматического управления являются системы автоматического регулирования, которые в большом количестве используются в транспортной техники: регуляторы давления воздуха в ресивере компрессоров, подачи топлива к двигателям внутреннего сгорания и дизелям; регуляторы электрического напряжения в зарядных генераторах постоянного тока, температуры, уровня, давления массы, длины, теплопроводности и электропроводности систем и рабочих тел транспортной техники, частоты вращения и т.д.



Задачи управления на транспорте:

- Управление техническими объектами;
- Управление технологическими объектами;
- Управление производственными системами

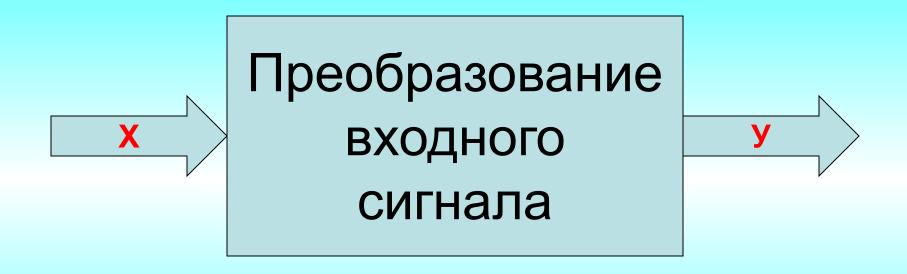


- •Контроллер устройство управления техническим объектом;
- •Диспетчер лицо, централизованно управляющее объектом;
- •Менеджер администратор

Техническими объектами являются:

- вещества (конструкционные, эксплуатационные и другие материалы);
- способы (методы) получения и преобразования веществ (пооперационные технологические процессы);
- устройства устройства-преобразователи, транспортные устройства (средства связи), устройства-накопители (средства хранения) вещества, энергии, информации).

Функция элемента системы:



В поточном представлении системы выделяется движение материальных потоков в соответствии с естественными процессами

При решении технических задач получения, преобразования, передачи и использования информации главной проблемой является выбор формы сигналов (модуляции), количества и качества информации.

При обработке накопленной информации создается новая информация.

Технический объект характеризуется определенными свойствами, которые могут быть выделены из общего потока информации и определены с помощью технических средств.

В системах управления различают измеряемые, контролируемые, регулируемые, регулирующие (управляющие) и промежуточные величины.

Величины, характеризующие условия протекания процесса в объекте управления, называют параметрами.

Виды энергии но сителей Физические величини информации			личины
Наименование	Обозна- чение	Наимено- вание	Обозна- чение
Мех анический	M	Сила Длина Скорость Масса Плотность	P L M P
Гидравлический	0	Влажность Давление Расход Вязкость Уровень	I
Пневматиче ский	P	Давление Расход	P Q
Тепловой	T'	Температура	T
Химический	X	Состав	0
Электрический	E	Сила тока Напряжение Сопротивление Емкость	I И R С
Магнитный	N	Напряженность поля Магнитное сопротивление Индуктивность	в К 1
Оптический	0	Сила света Освещенность	
Ядерный	K	Радиоактивность	ĸ

Механические параметры характеризуют:

энергетические процессы: силу, момент, давление, механическое напряжение и др. (натяжение лент и ремней, крутящие моменты на валах машин и оборудования, давление в трубопроводах, механические напряжения в конструкциях); свойства вещества: массу, плотность, твердость, прочность и т.д.

Пространственные (геометрические) параметры характеризуют:

энергетические процессы: скорость (линейную, угловую), ускорение, частоту вращения; свойства тел: длину (размер, деформацию, положение узлов на технологических агрегатах, размер деталей, изделий и т.д.), площадь, объем (уровень).

Тепловые параметры характеризуют:

энергетические процессы: температуру, тепловой поток, теплотворную способность и т.д.; свойства вещества: теплоемкость, теплопроводность

Химические параметры характеризуют:

энергетические процессы: химический потенциал, количество вещества и т.д.;

свойства вещества: состав вещества, молекулярную массу и т.д.

Электрические параметры характеризуют:

энергетические процессы: силу тока, напряжение; **свойства вещества**: сопротивление, емкость.

Магнитные параметры характеризуют:

энергетические процессы: магнитодвижущую силу, напряженность магнитного поля и т.д.; свойства вещества: индуктивность, магнитное сопротивление и т.д.

Оптические параметры характеризуют:

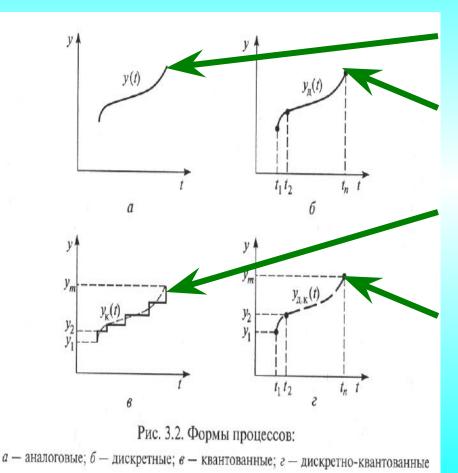
энергетические процессы: силу света, яркость, освещенность и т.д.; свойства вещества: коэффициент отражения, коэффициент поглощения и т.д.

Ядерные (радиационные) параметры характеризуют:

энергетические процессы: интенсивность излучения; свойства вещества: коэффициент поглощения и т.д.

Непрерывные и дискретные процессы.

Любая величина, характеризующая технический объект, может быть представлена некоторой зависимостью (формой процесса). Такие формы процессов в общем случае представляют собой случайные функции времени и могут подразделяться на четыре вида:



1 непрерывные по значению и времени (аналоговые)

2 непрерывные по значению и **дискретные по времени** (дискретные)

3 квантованные по значению (ступенчатые) и непрерывные по времени (квантованные)

4 квантованные по значению и дискретные по времени (дискретно-квантованные)

Модуляция

Для передачи информации необходим носитель информации, т.е. поток вещества с определенными информационными параметрами.

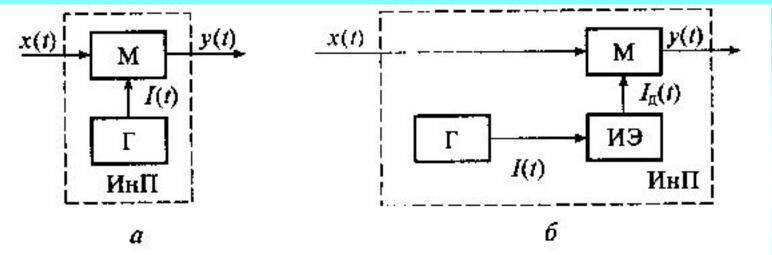


Рис. 3.3. Обобщенная структурная схема информационного преобразователя:

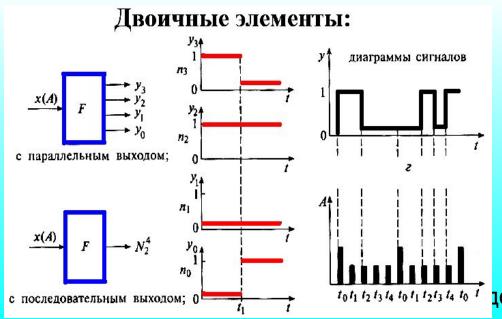
 $a=\mathrm{c}$ носителем постоянного уровия; $\delta\sim\mathrm{c}$ дискретным посителем

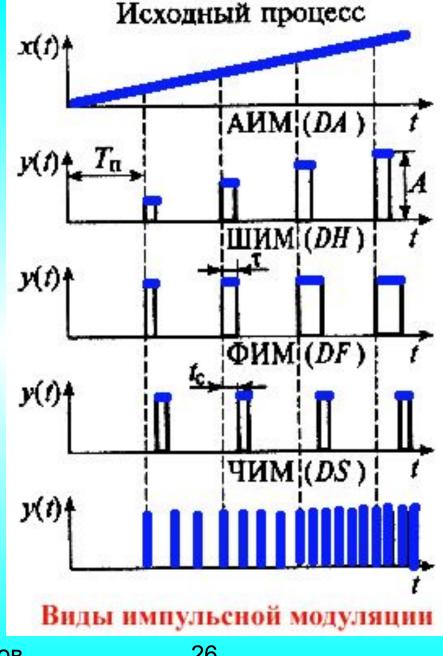
При отсутствии модулирующего сигнала носители информации по форме могут быть постоянного уровня и в виде периодических (гармонических) колебаний.

всего 27 слайдов

Формы носителей информации: I(t)I(t)постоянного уровня гармонического вида

Дискретного (импульсного) типа





26

Помехоустойчивость системы

До 100% До 1% До 50%

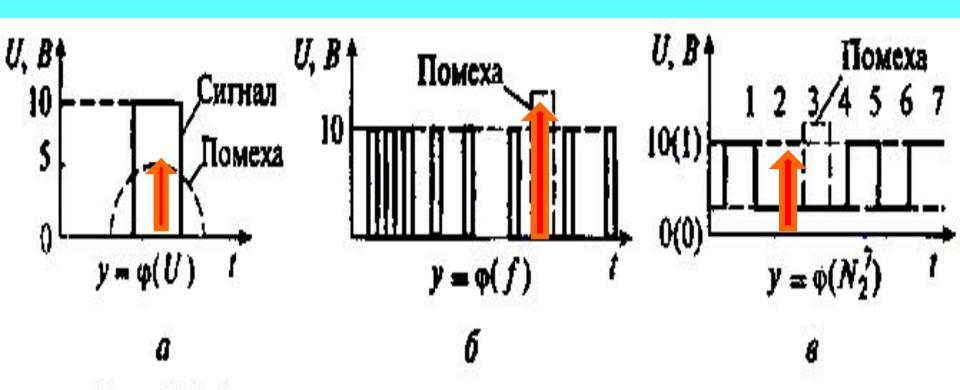


Рис. 3.8. Диаграммы сигналов на выходе преобразователей:

$$a -$$
аналогового; $b -$ частотного; $b -$ кодового

Преобразователи систем управления



Рис. 3.9. Структурные схемы преобразователей (А):

a — прямого преобразования; δ — непрямого преобразования; δ — с обратной связью; ϵ — уравновешивающего преобразования

- Параметр величина, характеризующая свойства объекта управления или процесса.
- Показатель параметр, отражающий совокупность потребительских свойств объекта управления. Различают единичный показатель, относящийся только к одному из свойств объекта, комплексный показатель, относящийся к нескольким свойствам объекта, и интегральный показатель качества продукции.
- Вход и выход места (точки) измерения входной и выходной величин.
- Система управления система, в которой осуществляется процесс управления.
- Объект управления технический объект, нуждающийся для успешного функционирования в специально сформированном воздействии.
- Управляющая подсистема часть системы управления, в которой формируется алгоритм управления.

4 Первичные и промежуточные элементы автоматики

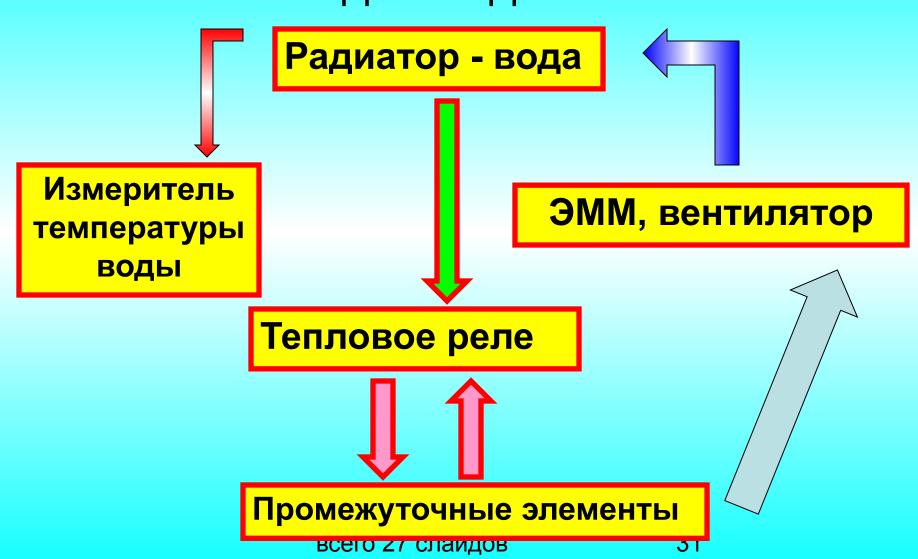
Алгоритм - словесное, графическое или аналитическое описание процесса и условий его выполнения. В общем случае под алгоритмом понимают набор правил, указывающих, какие действия и в какой последовательности необходимо выполнить, чтобы решить поставленную задачу.

Алгоритм управления — совокупность предписаний (операций управления), определяющих характер и последовательность воздействия на объект управления в целях реализации им заданной функции преобразования или алгоритма функционирования.

Алгоритм функционирования — совокупность предписаний, ведущих к правильному выполнению процесса в объекте. Алгоритм функционирования определяет рабочие операции, выполняемые техническим объектом управления в соответствии с целью управления.

4 Первичные и промежуточные элементы автоматики

Структурная схема АСУ системы охлаждения двигателя



4 Первичные и промежуточные элементы автоматики

Под САУ понимается совокупность объекта управления (ОУ) и



Под САУ понимается совокупность объекта управления (ОУ) и управляющего устройства (УУ).

$$CAY = OY + YY$$