

Интернет Университет Суперкомпьютерных технологий

Лекция 6

Параллельные алгоритмы численного интегрирования

Учебный курс

Введение в параллельные алгоритмы

Якобовский Михаил Владимирович
проф., д.ф.-м.н.

Институт прикладной математики
им. М.В.Келдыша РАН, Москва

Постановка задачи

Вычислить с точностью ε значение определенного интеграла

$$J(A, B) = \int_A^B f(x) dx$$

Пусть на отрезке $[A, B]$ задана равномерная сетка, содержащая $n+1$ узел:

$$x_i = A + \frac{B-A}{n}i, \quad i = 0, \dots, n$$

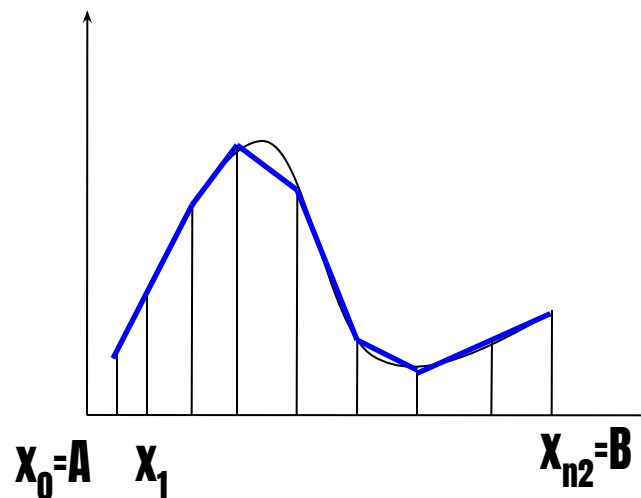
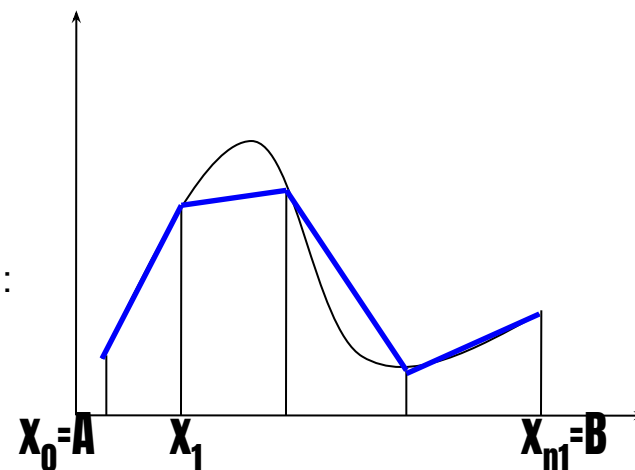
Тогда, согласно методу трапеций, можно численно найти определенный интеграл от функции на отрезке $[A, B]$:

$$J_n(A, B) = \frac{B-A}{n} \left(\frac{f(x_0) + f(x_n)}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \right)$$

Будем полагать значение J найденным с точностью ε , если выполнено условие:

$$|J_{n1} - J_{n2}| \leq \varepsilon |J_{n2}|$$

$$n_2 > n_1$$



Последовательный алгоритм интегрирования

```
IntTrap01 (A, B)
{
  n=1
   $J_{2n} = (f(A) + f(B)) (B-A) / 2$ 

  do
  {
     $J_n = J_{2n}$ 

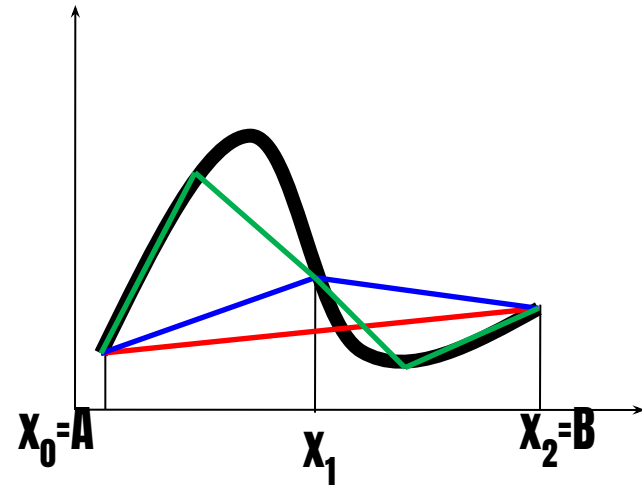
    n=2n

     $s = f(A) + f(B)$ 

    for (i=1; i<n; i++)
       $s += 2f(A + (B-A) i/n)$ ;

     $J_{2n} = s (B-A) / n$ ;
  }
  while ( $|J_{2n} - J_n| \geq \epsilon J_{2n}$ )

  return  $J_{2n}$ 
}
```



Недостатки:

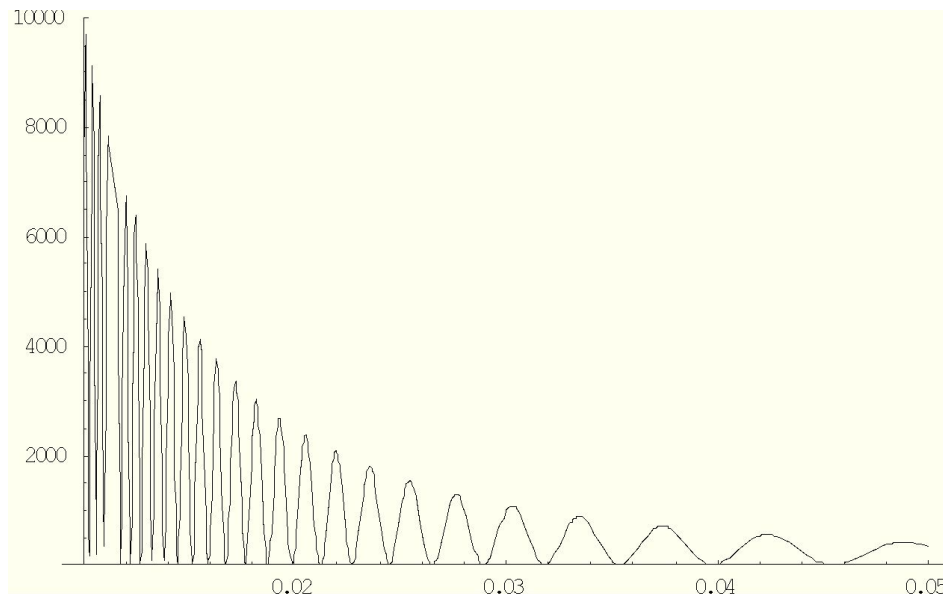
в некоторых точках значение подынтегральной функции вычисляется более одного раза на всем интервале интегрирования используется равномерная сетка, тогда как число узлов сетки на единицу длины на разных участках интервала интегрирования, необходимое для достижения заданной точности, зависит от вида функции

Пример функции

$$f(x) = \frac{1}{x^2} \sin^2\left(\frac{1}{x}\right), \quad 0 < A \ll 1$$

$$J(A, B) = \int_A^B \frac{1}{x^2} \sin^2\left(\frac{1}{x}\right) dx = -\frac{1}{2x} + \frac{1}{4} \sin\left(\frac{2}{x}\right) \Big|_A^B$$

$$J(A, B) = \frac{1}{4} \left(2 \frac{B-A}{AB} + \sin\left(\frac{2}{B}\right) - \sin\left(\frac{2}{A}\right) \right)$$

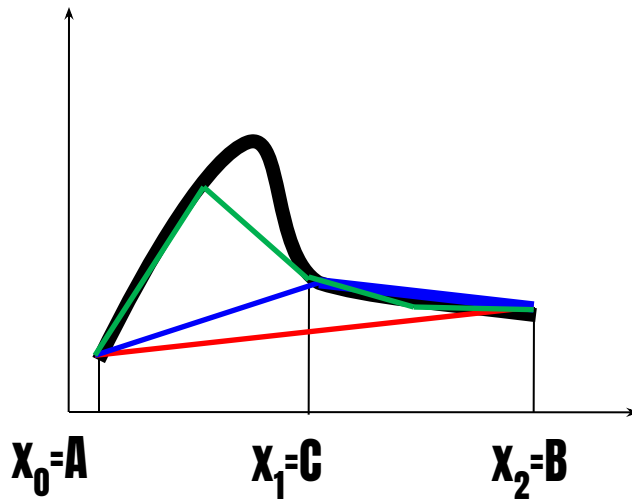


Результаты вычисления интеграла на разных отрезках

A	B	Npoints	eps real	time, c
0.00001	0.0001	1 553 568 289	-2.77E-11	434.55
0.0001	0.001	1 726 123 903	1.90E-10	470.99
0.001	0.01	360 075 831	2.05E-11	74.12
0.01	0.1	79 973 845	-2.22E-12	16.44
0.1	1	105 108 653	8.67E-11	21.42
1	10	396 149	-6.00E-11	0.094
10	100	412 331	-6.30E-11	0.096

Адаптивный алгоритм

```
main()  
{  
  J= IntTrap03( A, B, f(A), f(B) )  
}
```



Недостаток:

координаты концов отрезков хранятся в программном стеке процесса и фактически недоступны программисту

```
IntTrap03(A, B, fA, fB)
```

```
{  
  J=0
```

```
  C=(A+B)/2
```

```
  fC=f(C)
```

```
  sAB=(fA+fB)*(B-A)/2
```

```
  sAC=(fA+fC)*(C-A)/2
```

```
  sCB=(fC+fB)*(B-C)/2
```

```
  sACB=sAC+sCB
```

```
  if(|sAB-sACB| ≥ ε |sACB|)
```

```
    J=IntTrap03(A, C, fA, fC)+IntTrap03(C, B, fC, fB)
```

```
  else
```

```
    J= sACB
```

```
  return J
```

```
}
```

Преимущества:

- нет повторных вычислений функции
- малое число вычислений на гладких участках

Метод локального стека

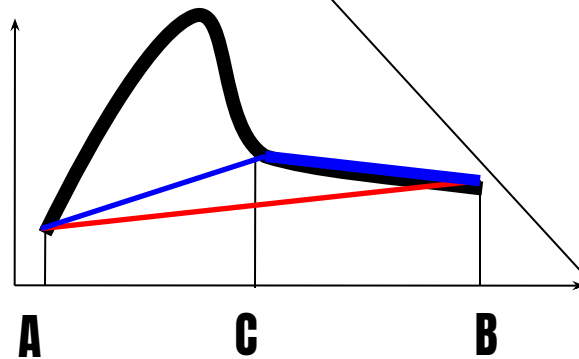
```
IntTrap04 (A, B)
```

```
{  
  J=0
```

```
  fA=f (A)  
  fB=f (B)
```

```
  sAB= (fA+fB) * (B-A) / 2
```

```
  while (1)  
  {  
    Тело цикла  
  }  
  return J  
}
```



```
  C= (A+B) / 2
```

```
  fC=f (C)
```

```
  sAC= (fA+fC) * (C-A) / 2
```

```
  sCB= (fC+fB) * (B-C) / 2
```

```
  sACB=sAC+sCB
```

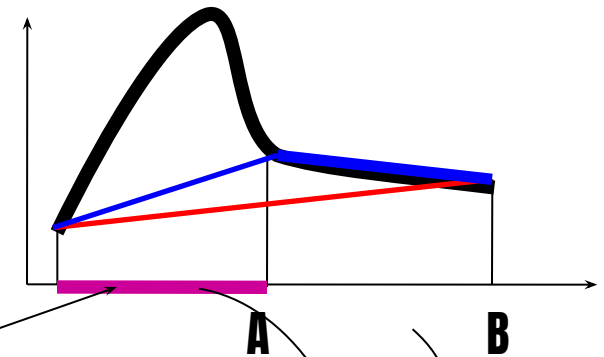
```
  if (|sAB-sACB| ≥ ε |sACB|)
```

```
  {  
    PUT_INTO_STACK ( A, C, fA, fC, sAC)  
    A=C  
    fA=fC  
    sAB=sCB  
  }
```

```
  else
```

```
  {  
    J+=sACB  
    if (STACK_IS_NOT_FREE)  
      break
```

```
  GET_FROM_STACK ( A, B, fA, fB, sAB)  
  }
```



Процедуры и данные обеспечивающие стек

```
// данные, описывающие стек
```

```
// указатель вершины стека
```

```
sp=0
```

```
// массив структур в которых
```

```
// хранятся отложенные задания
```

```
struct
```

```
{
```

```
  A,B,fA,fB,s
```

```
}
```

```
stk[1000]
```

```
// макроопределения доступа к стеку
```

```
#define STACK_IS_NOT_FREE (sp>0)
```

```
#define PUT_INTO_STACK(A,B,fA,fB,s)
```

```
{
```

```
  stk[sp].A=A
```

```
  stk[sp].B=B
```

```
  stk[sp].fA=fA
```

```
  stk[sp].fB=fB
```

```
  stk[sp].s=s
```

```
  sp++
```

```
}
```

```
#define GET_FROM_STACK(A,B,fA,fB,s)
```

```
{
```

```
  sp--
```

```
  A=stk[sp].A
```

```
  B=stk[sp].B
```

```
  fA=stk[sp].fA
```

```
  fB=stk[sp].fB
```

```
  s=stk[sp].s
```

```
}
```

К вопросу о времени выполнения

- ❑ Тестирование показало, что при расчете с помощью алгоритма локального стека *IntTrap04* время работы было меньше, примерно на 5%, чем при использовании *IntTrap03*
- ❑ Примем алгоритм *IntTrap04* за «наилучший» последовательный

Параллельный алгоритм интегрирования

- ❑ Метод геометрического параллелизма?
- ❑ Метод коллективного решения?
- ❑ ?

Метод геометрического параллелизма

```
main()
{
...
  for(i=0;i<p;i++)
    StartParallelProcess
      ( IntTrap04, A+(B-A)*i/p, A+(B-A)*(i+1)/p, &(s[i]) )

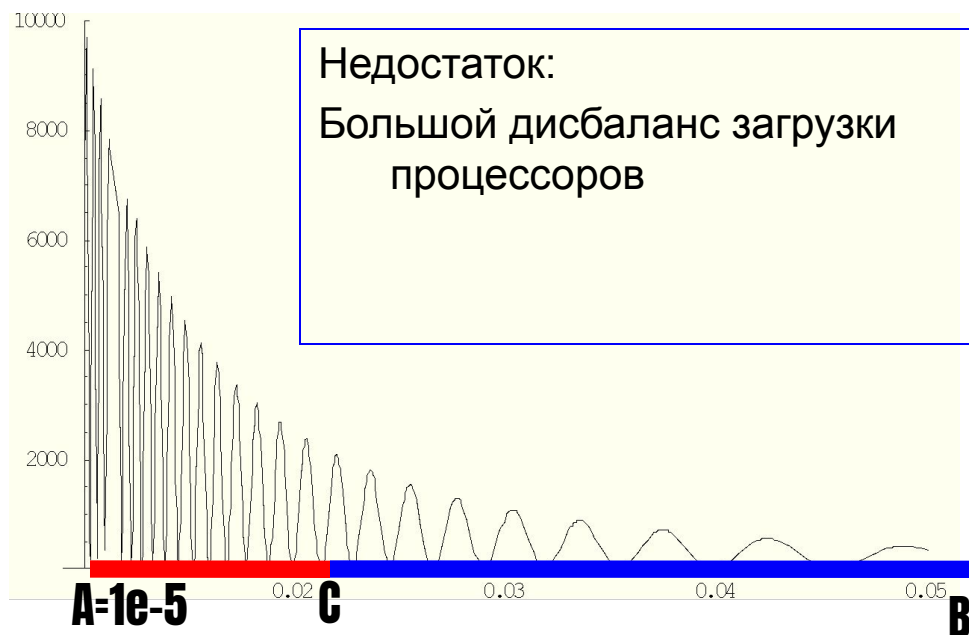
  WaitAllParallelProcess
  J=0

  for(i=0;i<p;i++)
    J+=s[i]
}
```

Недостаток:

Значительный дисбаланс
загрузки процессоров

Расчет интеграла на разных отрезках



$$f(x) = \frac{1}{x^2} \sin^2\left(\frac{1}{x}\right)$$

p , $(B-C)/(C-A)$	интервал 1	интервал2	время1, с	время2, с
10	[1e-5, 0.10000900000]	[0.10000900000, 1]	37.679	0.004
100	[1e-5, 0.01000990000]	[0.01000990000, 1]	37.274	0.037
1 000	[1e-5, 0.00100999000]	[0.00100999000, 1]	36.989	0.369
10 000	[1e-5, 0.00010999900]	[0.00010999900, 1]	34.064	3.364
100 000	[1e-5, 0.00001999990]	[0.00001999990, 1]	18.869	18.822

Метод коллективного решения

```
main ()
{
// Порождение p параллельных процессов,
// каждый из которых выполняет процедуру slave

for(k=0;k<p;k++)
    StartParallel(slave #k)

i=0 // число переданных для обработки интервалов
// n - число отрезков интегрирования

for(k=0;k<p;k++)
    { // Передача концов отрезков интегрирования
    Send(slave #k, A+(B-A)*i/n, A+(B-A)*(i+1)/n)
    i++
    }

// J - значение интеграла на всем интервале [A,B]
J=0
```

Недостаток:

Либо большой дисбаланс загрузки процессоров

Либо большой объем лишних вычислений

Пока есть отрезки, не переданные для обработки, следует дождаться сообщения от любого из процессов slave, вычислившего частичную сумму на переданном ему отрезке, Получить значение этой суммы, прибавить к общему значению Интеграла и передать освободившемуся процессу очередной отрезок

```
while(i<n)
    {
    Recv(slave #any, s)
    J+=s
    Send(slave #any, A+(B-A)*i/n, A+(B-A)*(i+1)/n)
    i++
    }
```

// Получить результаты вычислений переданных отрезков
// и прибавить их к общей сумме

```
for(k=0;k<p;k++)
    {
    Recv(slave #any, s)
    J+=s
    }
}
```

```
slave ()
{
подчиненный процесс, вычисляющий
значение интеграла на отрезке
[a,b]

while(1){ Recv(main,a,b)
          s=IntTrap04(a,b)
          Send(main,s)
        }
}
```

Практически непригодны для решения поставленной задачи методы

геометрического параллелизма
(статическая балансировка)

и

коллективного решения
(динамическая балансировка)

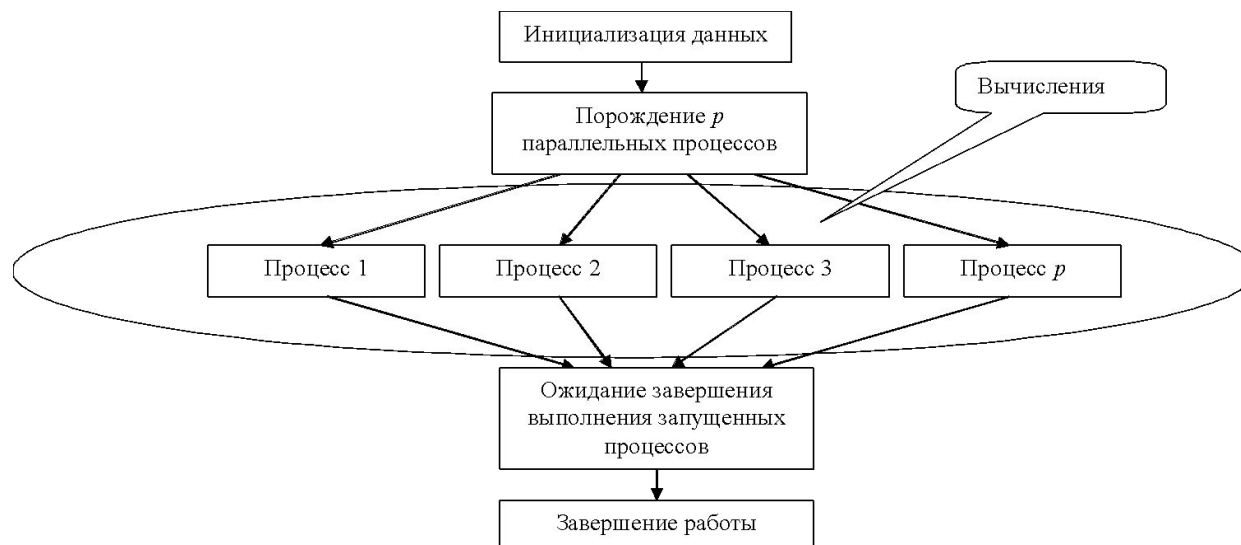
Параллельный алгоритм интегрирования

- ~~Метод геометрического параллелизма?~~
- ~~Метод коллективного решения?~~

?

Метод глобального стека

- ❑ Вычислительные системы с общей памятью
- ❑ Динамическая балансировка загрузки
- ❑ Отсутствие централизованного управления



Идея алгоритма

- ❑ Пусть есть доступный всем параллельным процессам список отрезков интегрирования, организованный в виде стека. Назовем его **глобальным стеком**.
- ❑ Пусть у каждого процесса есть свой, доступный только этому процессу локальный стек
- ❑ Перед запуском параллельных процессов в глобальный стек помещается единственная запись (в дальнейшем "**отрезок**"):
 - координаты концов отрезка интегрирования,
 - значения функции на концах,
 - приближенное значение интеграла на этом отрезке.
- ❑ Тогда, предлагается следующая схема алгоритма, выполняемого каждым из параллельных процессов:

Пока в глобальном стеке есть отрезки:

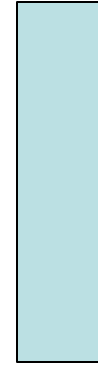
- взять один **отрезок** из **глобального стека**
- выполнить алгоритм локального стека, но,

если при записи в **локальный стек** в нем есть несколько отрезков, а в глобальном стеке **отрезки** отсутствуют, то:

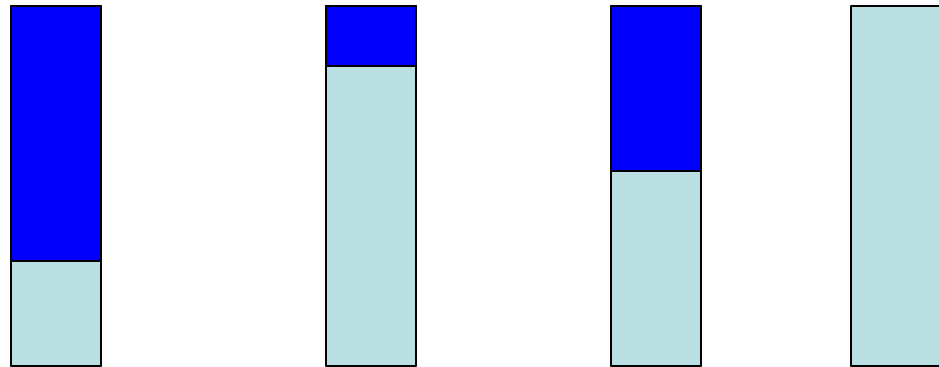
- переместить часть **отрезков** из **локального стека** в **глобальный стек**.

Стеки алгоритма

□ Глобальный стек



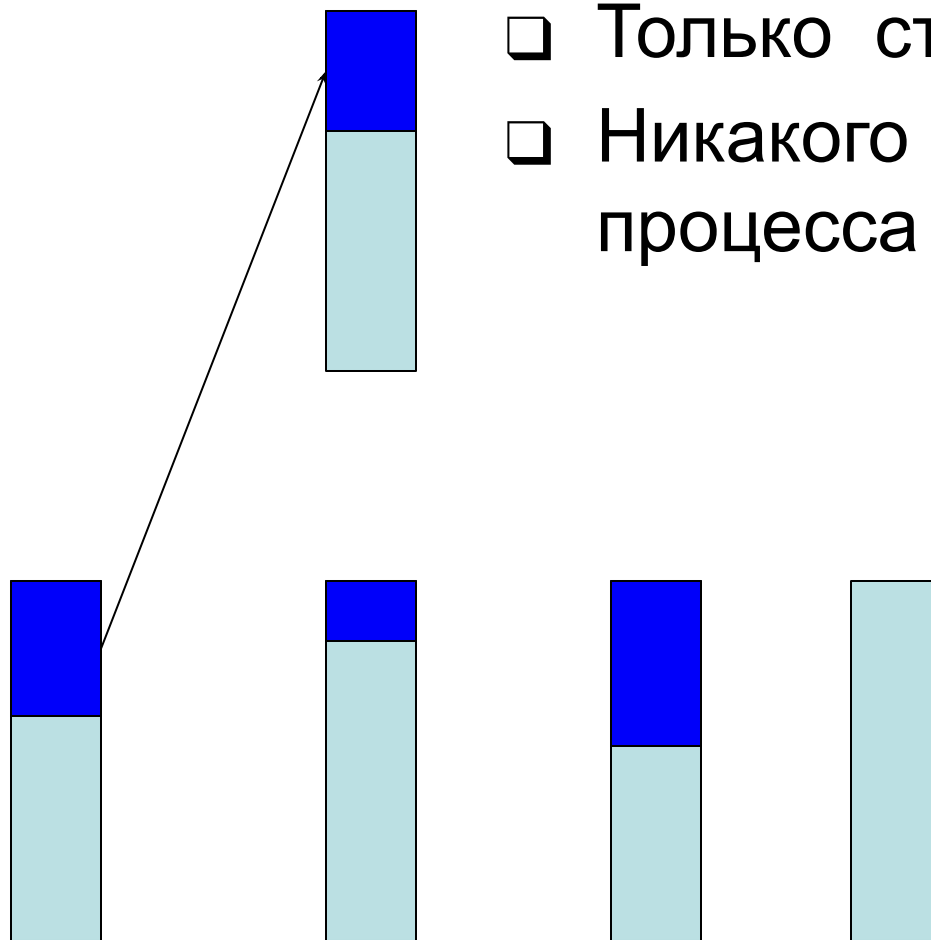
□ Локальные стеки



Стеки алгоритма

❑ Глобальный стек

❑ Локальные стеки



❑ Только стек

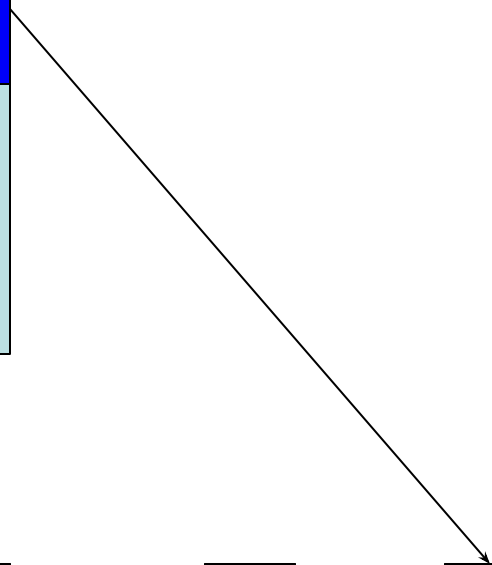
❑ Никакого процесса нет

Стеки алгоритма

□ Глобальный стек



□ Локальные стеки



Вопросы




-  какую часть отрезков следует перемещать из локального стека в глобальный стек?
-  в какой момент интеграл вычислен?
-  что должен делать процесс у которого пуст локальный стек, если глобальный стек тоже пуст?
 - должен ли процесс закончить работу, если в его локальном и в глобальном стеке отрезков нет?

Схема Интегрирующего процесса

```
slave_thr()  
{  
    // цикла обработки стека отрезков  
  
    while(sdat.ntask>0)  
    {  
        // чтение одного интервала из списка интервалов  
  
        sdat.ntask-- // указатель глобального стека  
        GET_FROM_GLOBAL_STACK[sdat.ntask] (a,b,fa,fb,sab)  
  
        ИНТЕГРИРОВАНИЕ ОДНОГО ОТРЕЗКА  
    }  
  
    sdat.s_all = sdat.s_all + s  
}
```

Правильное определение общей суммы

```
main()  
{  
.  
Sem_init(sdat.sem_sum,1) //доступ к глобальной сумме открыт  
.  
}  
  
slave_thr()  
{  
...  
// Начало критической секции сложения частичных сумм  
sem_wait(sdat.sem_sum)  
sdat.s_all = sdat.s_all + s  
sem_post(sdat.sem_sum)  
// Конец критической секции сложения частичных сумм  
}
```

Схема Интегрирующего процесса

```
slave_thr()
{
    // цикла обработки стека отрезков

    while(sdat.ntask>0)
    {
        // чтение одного интервала из списка интервалов

        sdat.ntask-- // указатель глобального стека
        GET_FROM_GLOBAL_STACK[sdat.ntask] (a,b,fa,fb,sab)

        ИНТЕГРИРОВАНИЕ ОДНОГО ОТРЕЗКА
    }

    sem_wait(sdat.sem_sum)
    sdat.s_all = sdat.s_all + s
    sem_post(sdat.sem_sum)
}
```

Схема интегрирования отрезка

```
while(1) // интегрирование одного отрезка
{
    c=(a+b)/2;    fc=f(c)

    sac=(fa+fc)*(c-a)/2
    scb=(fc+fb)*(b-c)/2
    sacb=sac+scb

    if(!BreakCond(sacb,sab)) // Точность на части отрезка достигнута
    {
        s+=sacb
        if(sp==0) break; // локальный стек пуст, выход

        sp--; GET_FROM_LOCAL_STACK[sp]( a, b, fa, fb, sab)
    }
    else
    {
        PUT_INTO_LOCAL_STACK[sp]( a, c, fa, fc, sac); sp++
        a=c
        fa=fc
        sab=scb
    }

    if((sp>SPK) && (!sdat.ntask)) // перемещение части локального стека в общий список интервалов
    {
        while((sp>1) && (sdat.ntask<sdat.maxtask))
        {
            sp--; GET_FROM_LOCAL_STACK[sp]( a,b,fa,fb,sab)
            PUT_INTO_GLOBAL_STACK[sdat.ntask]( a,b,fa,fb,sab); sdat.ntask++
        }
    }
}
```


Схема интегрирования отрезка

```
// интегрирование одного отрезка
```

```
while (1)
```

```
{
```

```
Инициализация
```

```
Точность на части отрезка достигнута?
```

```
Добавлять отрезки в глобальный стек?
```

```
}
```

```
 $c = (a+b) / 2;$ 
```

```
 $fc = f(c)$ 
```

```
 $sac = (fa+fc) * (c-a) / 2$ 
```

```
 $scb = (fc+fb) * (b-c) / 2$ 
```

```
 $sacb = sac + scb$ 
```

Схема интегрирования отрезка

```
// интегрирование одного отрезка
while(1)
{
  Инициализация
  Точность на части отрезка достигнута?
  Добавлять отрезки в глобальный стек?
}
```

```
if(!BreakCond(sacb, sab))

{ // Точность на части отрезка достигнута
  s+=sacb
  if(sp==0) break; // локальный стек пуст, выход

  sp--;
  GET_FROM_LOCAL_STACK(sp)( a, b, fa, fb, sab)
}
else
{
  PUT_INTO_LOCAL_STACK(sp)( a, c, fa, fc, sac);
  sp++

  a=c
  fa=fc
  sab=scb
}
```

Схема интегрирования отрезка

// интегрирование одного отрезка

while(1)

{

Инициализация

Точность на части отрезка достигнута?

Добавлять отрезки в глобальный стек?

}

```
if((sp>SPK) && (!sdat.ntask)) // перемещение части  
локального стека в общий список интервалов  
{  
while((sp>1) && (sdat.ntask<sdat.maxtask))  
{  
sp--;  
GET_FROM_LOCAL_STACK(sp) (a,b,fa,fb,sab)  
  
PUT_INTO_GLOBAL_STACK[sdat.ntask] (a,b,fa,fb,sab);  
sdat.ntask++  
}  
}
```

Преждевременное окончание работы процесса

```
while(1)
{
    // Начало критической секции чтения из глобального
    // стека очередного интервала интегрирования
    sem_wait(sdat.sem_list)

    if(sdat.ntask≤0)
    {
        sem_post(sdat.sem_list) // разрешить другим процессам
        // доступ к глобальному стеку
        break
    }

    sdat.ntask-- // указатель глобального стека
    GET_FROM_GLOBAL_STACK[sdat.ntask](a,b,fa,fb,sab)

    sem_post(sdat.sem_list)
    // Конец критической секции чтения из глобального
    // стека очередного интервала интегрирования
    ...
}
```

Преждевременный выход

- ❑ Условие выхода из *цикла обработки стека интервалов* выбрано неудачно
- ❑ Интегрирующие процессы не должны заканчивать работу до тех пор, пока все отрезки интервала интегрирования не будут полностью обработаны
- ❑ Преждевременное завершение работы приведет к получению верного ответа, но за большее время

Если глобальный и локальный стеки пусты

Отрезок интегрирования может находиться в нескольких состояниях:

- находится в глобальном стеке интервалов;
- обрабатывается некоторым интегрирующим процессом;
- находится в локальном стеке интервалов некоторого процесса;
- полностью обработан: известно значение интеграла на этом отрезке и оно прибавлено к локальной частичной сумме соответствующего процесса.

"Время жизни" отрезка, после того, как некоторый процесс начал его обработку, относительно невелико - отрезок разбивается на две части и перестает существовать, породив два новых отрезка. Таким образом, требование "*все отрезки интервала интегрирования полностью обработаны*" означает, что:

- функция проинтегрирована на всех отрезках, покрывающих исходный интервал интегрирования;
- полученные на отрезках интегрирования значения интегралов добавлены к частичным суммам соответствующих процессов.

Необходимые данные

	<i>семафоры доступа:</i>
<i>sdat.sem_list</i>	семафор доступа к глобальному стеку отрезков
<i>sdat.s_all</i>	семафор доступа к значению интеграла

	<i>семафоры состояния:</i>
<i>sdat.sem_task_present</i>	семафор наличия записей в глобальном стеке отрезков

	<i>переменные:</i>
<i>sdat.list_of_tasks</i>	глобальный стек отрезков
<i>sdat.ntask</i>	число записей в глобальном стеке отрезков - указатель глобального стека отрезков
<i>sdat.nactive</i>	число активных процессов
<i>sdat.s_all</i>	значение интеграла

Параллельный алгоритм: метод глобального стека

```
int slave_thr()
{
    // все переменные, начинающиеся с sdat. являются глобальными,
    // к ним имеет доступ каждый из запущенных процессов slave_thr
    // и запускающая программа main

    // sp, s - локальные переменные процессов slave_thr

    sp=0 // указатель локального стека - локальный стек пуст

    s=0 // частичная сумма интегралов, вычисленных на отрезках,
    // обработанных данной копией процесса

    // начало цикла обработки стека интервалов
    while(1)
    {
        // ожидание появления в глобальном стеке интервалов для обработки

        sem_wait(sdat.sem_task_present)

    // чтение одного интервала из списка интервалов

    // Начало критической секции чтения из глобального
    // стека очередного интервала интегрирования
        //
        sem_wait(sdat.sem_list)
        sdat.ntask-- // указатель глобального стека
        GET_OF_GLOBAL_STACK[sdat.ntask] (a,b,fa,fb,sab)

        if(sdat.ntask)
            sem_post(&sdat.sem_task_present)

        if(a<=b) // очередной отрезок не является терминальным
            sdat.nactive++ // увеличивать число процессов, имеющих
    // интервал для интегрирования

        sem_post(sdat.sem_list)
        //
    // Конец критической секции чтения из глобального
    // стека очередного интервала интегрирования

        if(a>b) // отрезок является терминальным
            break // выйти из цикла обработки стека интервалов

    // начало цикла интегрирования одного интервала
    while(1)
    {
        c=(a+b)/2
        fc=fun(c)

        sac=(fa+fc)*(c-a)/2
        scb=(fc+fb)*(b-c)/2
        sacb=sac+scb

        if(!BreakCond(sacb,sab))
        {
            s+=sacb
            if(!sp) // локальный стек пуст
                break // выход из цикла интегрирования
        }
    // одного интервала
        sp--
        GET_FROM_LOCAL_STACK[sp]( a, b, fa, fb, sab)
    }

    else
    {
        PUT_TO_LOCAL_STACK[sp]( a, c, fa, fc, sac)
        sp++
        a=c
        fa=fc
        sab=sacb
    }

    // перемещение части локального стека
    // в общий список интервалов
    if(sdat.ntask)
    {
        // Начало критической секции заполнения глобального
```


Инициализация

```
int slave_thr()  
{  
    // все переменные, начинающиеся с sdat. являются глобальными,  
    // к ним имеет доступ каждый из запущенных процессов slave_thr  
    // и запускающая программа main  
  
    // sp, s - локальные переменные процессов slave_thr  
  
    sp=0 // указатель локального стека - локальный стек пуст  
  
    s=0 // частичная сумма интегралов, вычисленных на отрезках,  
    // обработанных данной копией процесса
```

Начало обработки глобального стека

```
// начало цикла обработки глобального стека
while(1)
{
    // ожидание появления в глобальном стеке интервалов для обработки

    sem_wait(sdat.sem_task_present)

// чтение одного интервала из списка интервалов
    sem_wait(sdat.sem_list)

    sdat.ntask-- // указатель глобального стека
    GET_OF_GLOBAL_STACK[sdat.ntask] (a,b,fa,fb,sab)

    if(sdat.ntask)
        sem_post(&sdat.sem_task_present)

    if(a<=b) // очередной отрезок не является терминальным
        sdat.nactive++ // увеличить число процессов, имеющих интервал для интегрирования

    sem_post(sdat.sem_list)

    if(a>b) // отрезок является терминальным
        break // выйти из цикла обработки стека интервалов
```

Запись терминальных отрезков




```
// Начало критической секции заполнения глобального
// стека терминальными отрезками (a>b)
//
sem_wait(&sdat.sem_list)
sdat.nactive--

if( (!sdat.nactive) && (!sdat.ntask) )
{
// запись в глобальный стек списка терминальных отрезков
for(i=0;i<nproc;i++)
{
PUT_TO_GLOBAL_STACK[sdat.ntask](2,1,-,-)
sdat.ntask++;
}

// в глобальном стеке есть записи
sem_post(sdat.sem_task_present)
}

sem_post(sdat.sem_list)
//
// Конец критической секции заполнения глобального
// стека терминальными отрезками
```

Вопросы

-  какую часть отрезков следует перемещать из локального стека в глобальный стек?
-  в какой момент интеграл вычислен?
-  что должен делать процесс у которого пуст локальный стек, если глобальный стек тоже пуст?
 - должен ли процесс закончить работу, если в его локальном и в глобальном стеке отрезков нет?

Результаты тестирования

$$J = \int_{10^{-5}}^1 \frac{1}{x^2} \sin^2\left(\frac{1}{x}\right)$$

Время выполнения

<i>Np</i>	<i>1</i>	<i>2</i>	<i>3</i>	<i>4</i>
<i>tiger.jssc.ru</i>	<i>31.39</i>	<i>15.61</i>	<i>10.29</i>	<i>7.83</i>
<i>ga03.imamod.ru</i>	<i>37.48</i>	<i>19.00</i>	-	-

Ускорение

<i>Np</i>	<i>1</i>	<i>2</i>	<i>3</i>	<i>4</i>
<i>tiger.jssc.ru</i>	<i>1</i>	<i>2.01</i>	<i>3.05</i>	<i>4.01</i>
<i>ga03.imamod.ru</i>	<i>1</i>	<i>1.97</i>		

Эффективность

<i>np</i>	<i>1</i>	<i>2</i>	<i>3</i>	<i>4</i>
<i>tiger.jssc.ru</i>	<i>100%</i>	<i>101%</i>	<i>102%</i>	<i>100%</i>
<i>ga03.imamod.ru</i>	<i>100%</i>	<i>99%</i>		

Заключение

- ❑ Рассмотрен ряд методов вычисления интегралов на многопроцессорных системах, проанализированы их преимущества и недостатки
- ❑ Показано, что методы геометрического параллелизма и коллективного решения неприменимы для эффективного численного интегрирования функций общего вида

Литература

- *Якобовский М.В., Кулькова Е.Ю.* Решение задач на многопроцессорных вычислительных системах с разделяемой памятью. - М.: СТАНКИН, 2004. – 30 с.
http://www.imamod.ru/~serge/arc/stud/Jackob_2.pdf

Якобовский М.В.

проф., д.ф.-м.н.,

зав. сектором

«Программного обеспечения многопроцессорных систем и вычислительных сетей»

Института прикладной математики им. М.В.

Келдыша Российской академии наук

mail: [mail: lira@imamod.ru](mailto:lira@imamod.ru)

web: [web: http://lira.imamod.ru](http://lira.imamod.ru)