Наиболее изученными в ИСО являются задачи, которые решаются при наличии полной информации. Это задачи принятия решений *в условиях определённости*. Если информация о системе и (или) внешней среде частично отсутствует, то имеет место задача принятия решений в условиях неопределённости.

### В ИСО принято различать три типа неопределенностей:

- 1) неопределенность целей;
- 2) неопределенность знаний об окружающей обстановке и действующих в данном явлении факторах (неопределенность природы);
  - 3) неопределенность действий активного или пассивного партнера или противника.
    - Кроме этого, необходимо учитывать отношение к случайности.
- ❖ Стохастическая (вероятностная неопределенность), факторы статистически устойчивы объекты теории вероятностей.
- ♦ Неопределенность не стохастического вида, никаких предположений о стохастической устойчивости не существует.
- Неопределенность промежуточного типа, решение принимается на основе гипотез о законах распределения случайных величин. ЛПР понимает риск несовпадения полученных результатов с реальными условиями.

Если бы губы Никанора Ивановича да приставить к носу Ивана Кузьмича, да взять сколько-нибудь развязности, какая у Балтазара Балтазарыча, да, пожалуй, прибавить к этому еще дородности Ивана Павловича — я бы тогда тотчас же решилась.

Н. В. Гоголь

Рассмотрим следующие примеры.

Компания может перевозить свою продукцию из пункта производства в пункт потребления речным, железнодорожным и автомобильным транспортом. Затраты на перевозку единицы продукции соответственно равны C1 < C2 < C3 .

Время перевозки единицы продукции, в зависимости от вида транспорта равно t1 > t2 > t3. Компания должна перевезти A единиц продукции. Естественно желание компании осуществить перевозку с наименьшими транспортными расходами. Продукция компании является скоропортящейся, поэтому время перевозки должно быть минимально.

Введем переменные X1, X2, X3, означающие количество продукции перевозимой речным, железнодорожным и автомобильным транспортом соответственно. Получим ограничения:

$$X1 + X2 + X3 = A$$
,  
 $Xi \ge 0$ ,  $i = 1,2,3$ .

И две целевые функции:

$$C1 X1 + C2 X2 + C3 X3 \rightarrow \min$$
,  
 $t1 X1 + t2 X2 + t3 X3 \rightarrow \min$ .

### Дуополия Курно.

Две фирмы выпускают однородный товар и продают его на рынке.

Цена, складывающаяся на рынке, линейно убывает с ростом суммарного предложения:

$$p(u)=a-b(u_1+u_2),$$

где: a - первоначальная цена товара при появлении его на рынке, b – коэффициент убывания цены,  $u_1$  и  $u_2$  объемы выпуска продукции первой и второй фирмой соответственно (по своему смыслу величины  $u_1$  и  $u_2$  неотрицательны).

Пусть затраты первой и второй фирм на выпуск единицы продукции равны  $c_1$  и  $c_2$ . Цель каждой фирмы состоят в максимизации своей прибыли.

Получим две целевые функции

$$g^{1}(u_{1},u_{2})=p(u)u_{1}-c_{1}u_{1} \rightarrow \max,$$
  
 $g^{2}(u_{1},u_{2})=p(u)u_{2}-c_{2}u_{2} \rightarrow \max.$ 

Ограничения

 $u_1^{} + u_2^{} \leq d$  , d – объем, выше которого производство становится нерентабельным,  $u_1^{} \geq 0,\, u_2^{} \geq 0.$ 

# Неопределенность целей. Многокритериальные задачи.

В задачах этого типа присутствуют ограничения (обычные системы уравнений или неравенств), которым должны подчиняться переменные  $x_1, x_2, ..., x_k$  и несколько критериев, например, n:

$$f_1(x_1,...,x_k) \to \max,..., f_n(x_1,...,x_k) \to \max$$

Это и есть неопределенность цели. Для решения таких задач необходимо привлекать дополнительные гипотезы.

Существует два основных подхода к решению такого класса задач:

- сведение к стандартным задачам с одними критерием;
- сужение неопределенности.

## І. Сведение к стандартной задаче с одним критерием.

1) Линейная свертка. Если все критерии измеряются в одной шкале, то строят обобщенный критерий вида:

$$F(x) = \sum_{i=1}^{n} c_i f_i(x_1, ..., x_k), \sum_{i=1}^{n} c_i = 1, c_i \ge 0.$$

где  $C_i$  – веса соответствующих критериев.

Как правило, веса подбираются экспериментально, они отражают представление оперирующей стороны о содержании выбранного компромисса.

Таким образом, содержание компромисса состоит в ранжировании целей весами — дополнительная гипотеза, с помощью которой происходит сведение к задаче с одним критерием.

# Сведение к стандартной задаче с одним критерием.

2) Использование контрольных показателей.

Пусть задана система контрольных нормативных показателей  $f_i^*$ , i=1,...,n, относительно которых критерии должны удовлетворять условию:

$$f_i(x) \ge f_i^*$$
,  $i = 1,...,n$ .

а) В некоторых случаях целевую функцию удобно представлять в виде

$$F(x) = \min_{i} \frac{f_i(x)}{f_i^*(x)},$$

и решать задачу

 $F(x) \rightarrow \max$ .

б) Предположим, что среди функций, выделен основной критерий, например  $f_1(x)$  Тогда снова приходим к однокритериальной задаче:

при условии  $J_1$ 

$$f_1(x) \rightarrow \max$$

$$f_i(x) \ge f_i^*$$
,  $i = 2,...,n$ .

### Сведение к стандартной задаче с одним критерием.

3) Ранжирование критериев. Критерии ранжируются по степени важности.

Пусть ранжированный ряд имеет вид  $f_1(x), f_2(x), ..., f_n(x)$ .

Решаем последовательно *п* задач:

$$f_1(x) \rightarrow \min, x \in \Omega_0,$$
  
 $f_2(x) \rightarrow \min, x \in \Omega_1,$   
...

$$f_n(x) \rightarrow \min_{n=1}^{\infty} x \in \Omega_{n-1}$$
.

Здесь  $\Omega 0$  – множество допустимых решений исходной задачи, формируемое её ограничениями,  $\Omega 1$  - множество оптимальных решений первой задачи,  $\Omega n$ -1 – множество оптимальных решений n – 1 задачи. Множество  $\Omega n$  – множество решений n-ой задачи является искомым.

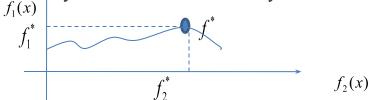
#### Сведение к стандартной задаче с одним критерием.

4) Введение метрики в пространстве целевых функций. Предположим мы решили систему однокритериальных задач:  $f_i(x) \to \max, i = 1,...,n.$ 

В каждой *i*-ой задаче нашли вектор  $x = x^i$  — доставляющий максимум критерию

$$f_i(x): f_i(x^i) = f_i^*$$
.

Совокупность скалярных величин  $f_i^*$  , i=1,...,n , в пространстве критериев определяет некоторую точку, называємую "абсолютным максимумом".



Если все  $x^i$  , i=1,...,n, различны , то точка  $f^*$  недостижима в пространстве критериев.  $R=\left|r_{ij}\right|,i,j=1,...,n$ , Введем положительно определенную матрицу Тогда скалярная величина:

$$h(x) = \sqrt{(f_i(x) - f_i^*)r_{ij}(f_j(x) - f_j^*)}$$

определяет некоторое расстояние от точки соответствующей вектору x до точки "абсолютного максимума". Частный случай, когда R — единичная матрица, то - Евклидово расстояние. В качестве критерия можно выбрать:

$$h(x) \rightarrow \min_{x}$$
.

## **П.** Сужение неопределенности. Компромиссы Парето.

Другой подход к решению многокритериальных задач заключается в попытке сократить множество исходных вариантов, т.е. исключить из неформального анализа те варианты решений, которые являются заведомо плохими. Этот подход используется в случае равнозначности критериев.

Предположим, что сделан некоторый выбор  $\chi^*$ , и существует другой выбор  $\chi$  такой, что для всех критериев имеет место неравенство:

$$f_i(x) \ge f_i(x^*), i = 1,...,n,$$

причем хотя бы одно из неравенств — строгое. Очевидно, что выбор  $\chi$  предпочтительнее выбора  $\chi^*$  .

Вектор называется *не улучшаемым вектором результатов* (*вектором Парето*, эффективным вектором), если из

соотношений

$$f_i(\bar{x}) \ge f_i(x^*), i = 1,...,n,$$

следует, что,

$$f_i(\bar{x}) = f_i(x^*), i = 1,...,n$$
.

Множество всех векторов Парето называют множеством Парето.

*Принцип Парето*: в качестве решения следует выбирать только тот вектор x, который принадлежит множеству Парето.

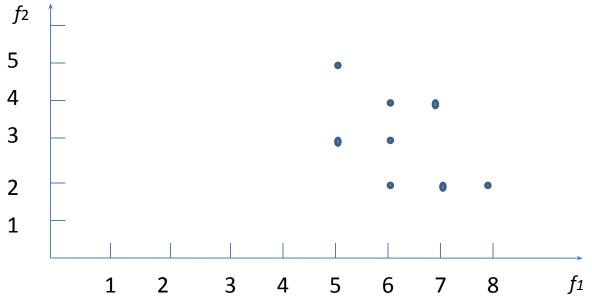
Исаченко А.Н. Лекция 2

Рассмотрим пример. Фирма по разработке программного обеспечения должна выполнить два проекта 1 и 2 в порядке 1,2. Для выполнения каждого из проектов фирма может привлекать одного, двух или трёх программистов. Пусть X1 число программистов, привлекаемых для выполнения первого, X2 — второго проектов. Время выполнения проекта i равно ti(Xi), i=1,2. Стоимости работ по проектам равны Ci(Xi), i=1,2. Требуется минимизировать общее время выполнения проектов и стоимость их выполнения. Общая стоимость их выполнения f1(X1,X2) = C1(X1)+C2(X2), а время выполнения проектов равно f2(X1,X2) = t1(X1)+t2(X2). Получим задачу f1(X1,X2)  $\rightarrow$  min f2(X1,X2)  $\rightarrow$  min f2(X1,X2)  $\rightarrow$  min f2(X1,X2)  $\rightarrow$  min

Пусть значения функций заданы в таблице:

Определим все возможные значения пар  $(f_1, f_2)$ . 1 2 3 ), (5,3), (6,4), (6,2), (6,3), (7,4), (8,2),  $C_1(X)$ 1 2 3  $C_2(X)$ 4 4 5  $t_1(X)$ 2 1 1  $t_2(X)$ 3 1

Построим в пространстве критериев точки соответствующие парам  $(f_1,f_2)$ .



Поиск точек Парето можно осуществить графически. Находим точки с минимальным значением  $f_1$ . Затем среди них находим точку с минимальным значением  $f_2$ . Включаем её в множество Парето. Затем исключаем из рассмотрения все точки, у которых значения по обоим критериям больше или равны соответствующим значениям найденной точки Парето. Для оставшегося множества повторяем процедуру.

Для нашего примера получим множество Парето: (5,3), (6,2).