DJI Phantom 4 Pro/Adv PPK

Решение для получения геодезически точных ортофотопланов,
цифровых моделей местности,
без использования наземных контрольных точек (GCP)

DJI Phantom 4 Pro/Adv

Готов к работе "из коробки". Камера 20 мегапикселей и время полета до 27 минут.

Встроенный GNSS приемник

Приемник геодезического класса. Поддерживает GPS/QZSS L1, GLONASS G1, BeiDou B1, Galileo E1, SBAS

Съемная GNSS антенна

GNSS антенна легко отсоединяется. Благодаря этому Вы сможете использовать стандартный кейс для транспортировки.

Модифицированная и откалиброванная камера

Все камеры на наших съемочных дронах тщательно откалиброваны. Это позволяет устранять искажения на снимках и создавать более точные ортофотопланы.

Система синхронизации UAV-design PPK

Момент срабатывания затвора точно синхронизирован с GNSS приемником для записи наиболее точных координат снимка.

Техподдержка

Мы с радостью поможем разобраться в вопросах построения полетного задания, PPK обработки спутниковых данных и фотограмметрической обработки снимков

ПРЕИМУЩЕСТВА

Доступное решение для высокоточной аэрофотосъемки

Высокоточный GNSS

Точность 3-5 см в плане и по высоте без наземных опорных точек.

Простой в использовании

Квадрокоптер летает и снимает полностью автоматически.

Доступная цена

Наша цена ниже любого аналогичного предложения на рынке.

Доступность

Большой выбор приложений для планирования полета, обучающих материалов и комплектующих.

Портативность

Модернизированный дрон помещается в любой штатный кейс. Размеры кейса позволяют брать его в ручную кладь.

Модернизация вашего дрона

Вы можете отправить нам ваш коптер, а мы модернизируем его для геодезической аэросъемки с поддержкой PPK.

Высота полета 100 метров

Ошибки на центрах фотографий:

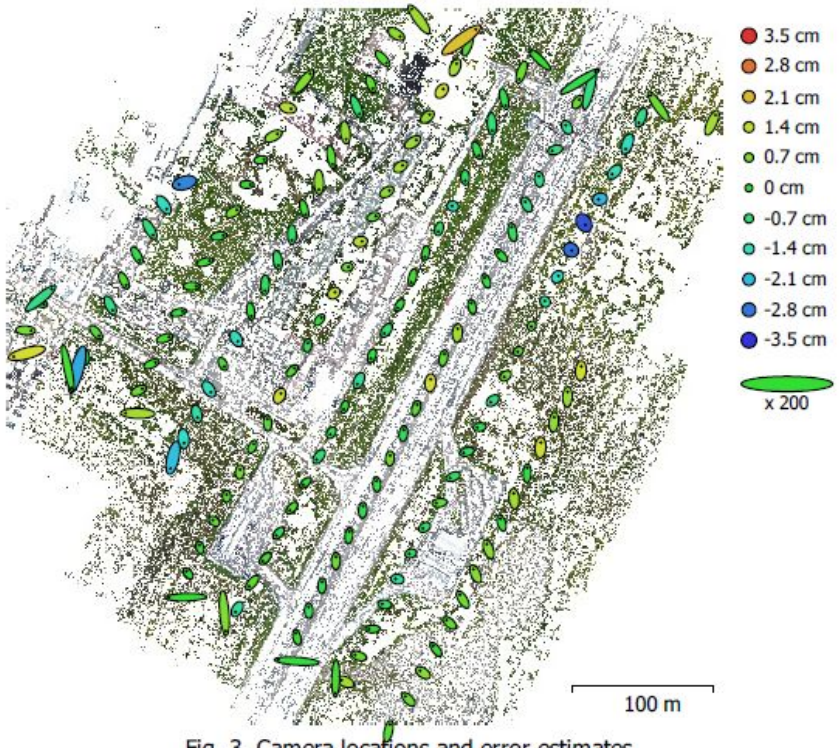

Fig. 3. Camera locations and error estimates.
Z error is represented by ellipse color. X,Y errors are represented by ellipse shape.
Estimated camera locations are marked with a black dot.

X error (cm)	Y error (cm)	Z error (cm)	XY error (cm)	Total error (cm)
2.8266	3.59335	0.903326	4.57185	4.66024

Table 3. Average camera location error.
X - Easting, Y - Northing, Z - Altitude.

Ошибки на наземных контрольных точках:

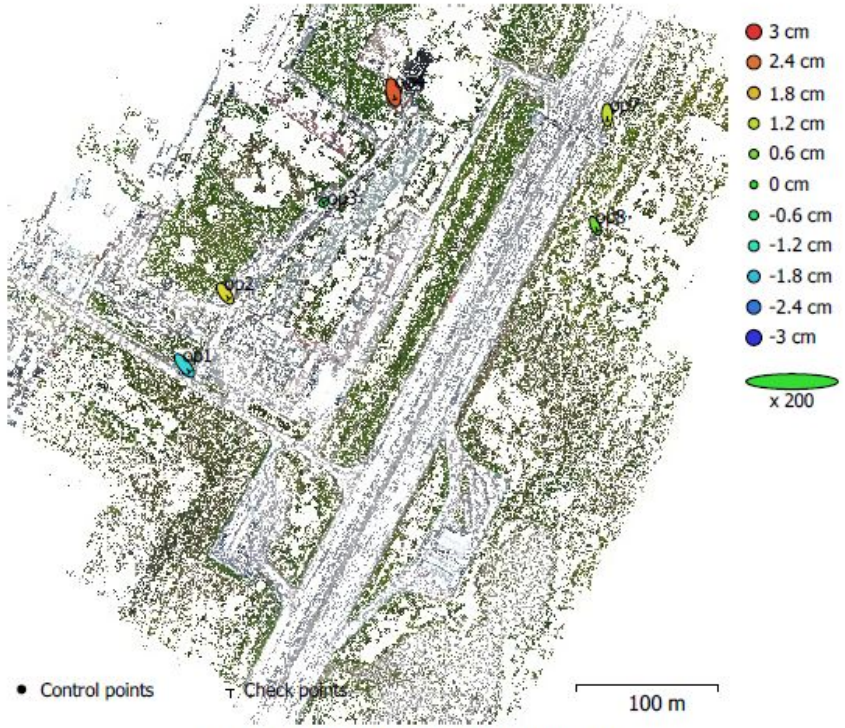

Fig. 4. GCP locations and error estimates.
Z error is represented by ellipse color. X,Y errors are represented by ellipse shape.
Estimated GCP locations are marked with a dot or crossing.

Count	X error (cm)	Y error (cm)	Z error (cm)	XY error (cm)	Total (cm)
6	2.07947	3.95156	1.50212	4.46531	4.71119

Table 4. Check points RMSE.
X - Easting, Y - Northing, Z - Altitude.

UAV DESIGN

НАШИ ПРОДУКТЫ

Phantom 4 Adv PPK
Дрон для аэросъемки

₽250 000

Заказать

Phantom 4 Pro PPK
Дрон для аэросъемки

₽270 000

Заказать

Модернизация Phantom 4 Adv/Pro
Услуга по модернизации

Цена по запросу

Оставить заявку

Курс по аэросъемке и обработке данных
Обучение

По запросу

Оставить заявку