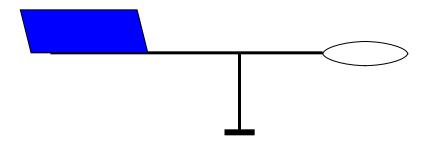
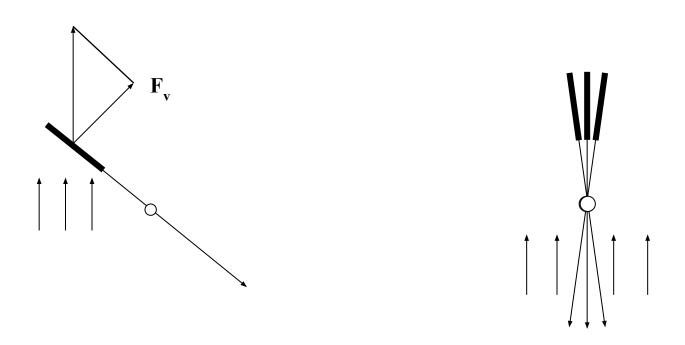
Способы измерения направления ветра:

- 1. Флюгарка (в том числе с дистанционной передачей данных).
- 2. Шары-пилоты и радиозонды (в свободной атмосфере).
- 3. Лазерные и акустические анемометры с векторным сложением проекций.

Теория действия флюгарки.



Флюгарка разворачивается под действием ветра:



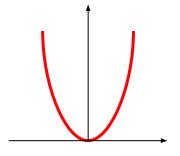
При повороте флюгарки по ветру сила $\mathbf{F}_{\mathbf{v}}$ становится равной нулю. Однако при малейших отклонениях от этого направления она появляется. Флюгарка колеблется.

Для уменьшения колебаний флюгарку снабжают двумя плоскостями:



Тогда при колебаниях флюгарки одна из разворачивающих сил уменьшается, а другая увеличивается. Флюгарка становится более устойчивой.





Флюгарка с одной лопастью

Флюгарка с двумя лопастями

Рассмотрим силы, действующие на флюгарку при ее повороте.

1. Сила инерции, препятствующая вращению флюгарки. Момент силы инерции:

$$M \frac{d^2 \varphi}{d \tau^2}$$

где M — момент инерции флюгарки (mr^2),

 φ – угол поворота флюгарки,

 τ - время.

2. Сила трения, препятствующая вращению флюгарки. Момент силы трения:

$$k_1 \frac{d\varphi}{d\tau}$$

где k_1 - коэффициент трения на оси флюгарки.

3. Сила аэродинамического давления, поворачивающая флюгарку. Момент силы аэродинамического давления:

$$k_2(\varphi - \varphi_v)$$

где k_2 - коэффициент, зависящий от атмосферного давления, ϕ_{ν} — направление ветра.

4. Сила аэродинамического сопротивления, препятствующая повороту. Момент силы аэродинамического сопротивления:

$$k_3 \frac{d}{d\tau} (\varphi - \varphi_v)$$

Сумма всех моментов сил равна нулю:

$$M\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + k_1 \frac{d\varphi}{d\tau} + k_2(\varphi - \varphi_v) + k_3 \frac{d}{d\tau} (\varphi - \varphi_v) = 0$$

$$M\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + k_1 \frac{d\varphi}{d\tau} + k_2(\varphi - \varphi_v) + k_3 \frac{d}{d\tau} (\varphi - \varphi_v) = 0$$

Предположим:

- **1.** Ветер северный: $\varphi_{\nu} = 0$
- 2. Скорость и направление ветра постоянные.

$$M\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + k_1\frac{d\varphi}{d\tau} + k_2\varphi + k_3\frac{d\varphi}{d\tau} = 0$$

Обозначим:

$$k_1 + k_3 \equiv k$$

$$\frac{d^2 \varphi}{d\tau^2} + \frac{k}{M} \frac{d\varphi}{d\tau} + \frac{k_2}{M} \varphi = 0$$

$$\frac{d^2\varphi}{d\tau^2} + \frac{k}{M}\frac{d\varphi}{d\tau} + \frac{k_2}{M}\varphi = 0$$

Это однородное дифференциальное уравнение 2-го порядка. Ищем решение в виде:

$$\varphi = Ce^{b\tau}$$

где С и в – константы.

Подставляем решение в уравнение:

$$b^{2}Ce^{b\tau} + \frac{k}{M}bCe^{b\tau} + \frac{k_{2}}{M}Ce^{b\tau} = 0$$

Получаем характеристическое уравнение:

$$b^2 + \frac{k}{M}b + \frac{k_2}{M} = 0$$

$$b^2 + \frac{k}{M}b + \frac{k_2}{M} = 0$$

Его решение:

$$b_{1,2} = -\frac{k}{2M} \pm \sqrt{\frac{k^2}{4M^2} - \frac{k_2}{M}} = -\frac{k}{2M} \pm \frac{\sqrt{k^2 - 4Mk_2}}{2M}$$

Случай 1.

$$k^2 >> 4Mk_2$$

Т.е. флюгарка маленькая, легкая (малое М), трение и аэродинамическое торможение велико (большое k).

Тогда:

$$b_{1,2} = -\frac{k}{2M} \pm \frac{k}{2M} = \frac{0}{1 - \frac{k}{M}}$$

Получаем два решения:

$$\varphi_1 = C_1 e^0 = C_1$$

$$\varphi_2 = C_2 e^{-\frac{k}{M}\tau}$$

Объединяем их в общее решение:

$$\varphi = C_1 + C_2 e^{-\frac{k}{M}\tau}$$

Учтем начальное и конечное условия:

 $\varphi_{\tau=0}=\varphi_0$ (прежнее направление ветра)

 $\varphi_{\tau \to \infty} = 0$ (северное направление ветра)

Подставляя, получаем C_1 и C_2 :

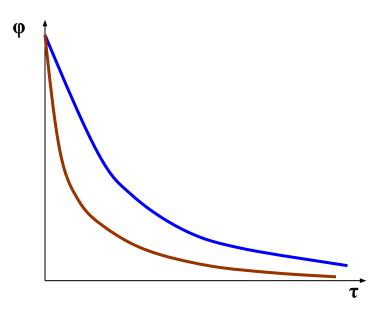
$$\varphi_{\tau\to\infty}=C_1=0$$

$$\varphi_{\tau=0} = C_2 = \varphi_0$$

Тогда общее решение:

$$\varphi = \varphi_0 e^{-\frac{k}{M}\tau}$$

Построим график:



Чем больше коэффициент \overline{M} , т. е. чем легче и меньше флюгарка, тем быстрее она воспринимает новое направление ветра.

При этом необходимо условие:

$$k^2 > 4Mk_2$$

Назовем такой режим действия флюгарки апериодическим.

Случай 2.

$$k^2 < 4Mk_2$$

$$b = -\frac{k}{2M} \pm \frac{\sqrt{k^2 - 4Mk_2}}{2M}$$

Тогда дискриминант отрицательный. Корни характеристического уравнения мнимые. Возможны два решения дифференциального уравнения:

$$\phi_{1} = C_{1}e^{-\frac{k\tau}{2M}}\cos\sqrt{\frac{k_{2}}{M} - \frac{k^{2}}{4M^{2}}} \cdot \tau$$

$$\phi_{2} = C_{2}e^{-\frac{k\tau}{2M}}\sin\sqrt{\frac{k_{2}}{M} - \frac{k^{2}}{4M^{2}}} \cdot \tau$$

Подставляя во второе решение условие $\varphi_{\tau=0}=\varphi_0$, видим, что оно не выполняется $(\sin 0=0)$. Поэтому второе решение отбросим.

Остается одно решение:

$$\varphi_1 = C_1 e^{-\frac{k\tau}{2M}} \cos \sqrt{\frac{k_2}{M} - \frac{k^2}{4M^2}} \cdot \tau$$

Подставляем начальное условие:

$$\varphi_{ au=0}=\varphi_0$$

Тогда:

$$C_1 = \varphi_0$$

Запишем решение в виде:

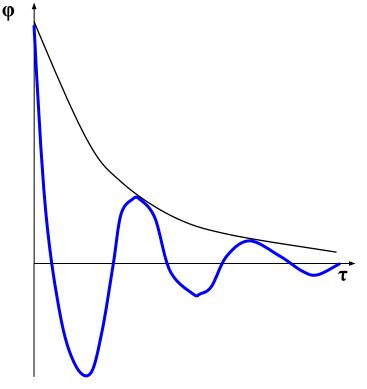
$$\varphi = \varphi_0 e^{-\frac{k\tau}{2M}} \cos \frac{2\pi}{T} \cdot \tau$$

где:

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{k_2}{M} - \frac{k^2}{4M^2}}} = \frac{4\pi \cdot M}{\sqrt{4Mk_2 - k^2}}$$

$$\varphi = \varphi_0 e^{-\frac{k\tau}{2M}} \cos \frac{2\pi}{T} \cdot \tau \qquad T = \frac{4\pi \cdot M}{\sqrt{4Mk_2 - k^2}}$$

Это колебательное движение с затухающей амплитудой и периодом Т:



Назовем такой режим действия флюгарки периодическим.

$$T = \frac{4\pi \cdot M}{\sqrt{4Mk_2 - k^2}}$$

Чем меньше масса флюгарки, тем меньше период колебаний Т.

Выводы.

- **1.** Если флюгарка легкая, $k^2 > 4Mk_2$, то она работает в апериодическом режиме. Чем меньше масса, тем быстрее флюгарка воспринимает направление.
- **2.** Если флюгарка тяжелая, $k^2 < 4Mk_2$, то она работает в периодическом режиме. Чем больше масса, тем больше период колебаний.

Таким образом, существует такая масса флюгарки, когда периодический режим сменяется апериодическим.

Назовем такой режим предельно периодическим. Он достигается при условии:

 $k^2 = 4Mk_2$

Или:

$$M = \frac{k^2}{4k_2}$$

Поскольку k = k (V), а k_2 зависит от трения и аэродинамического сопротивления, то масса и размер флюгарки выбираются с учетом этих параметров согласно требованию:

$$M < \frac{k^2}{4k_2}$$