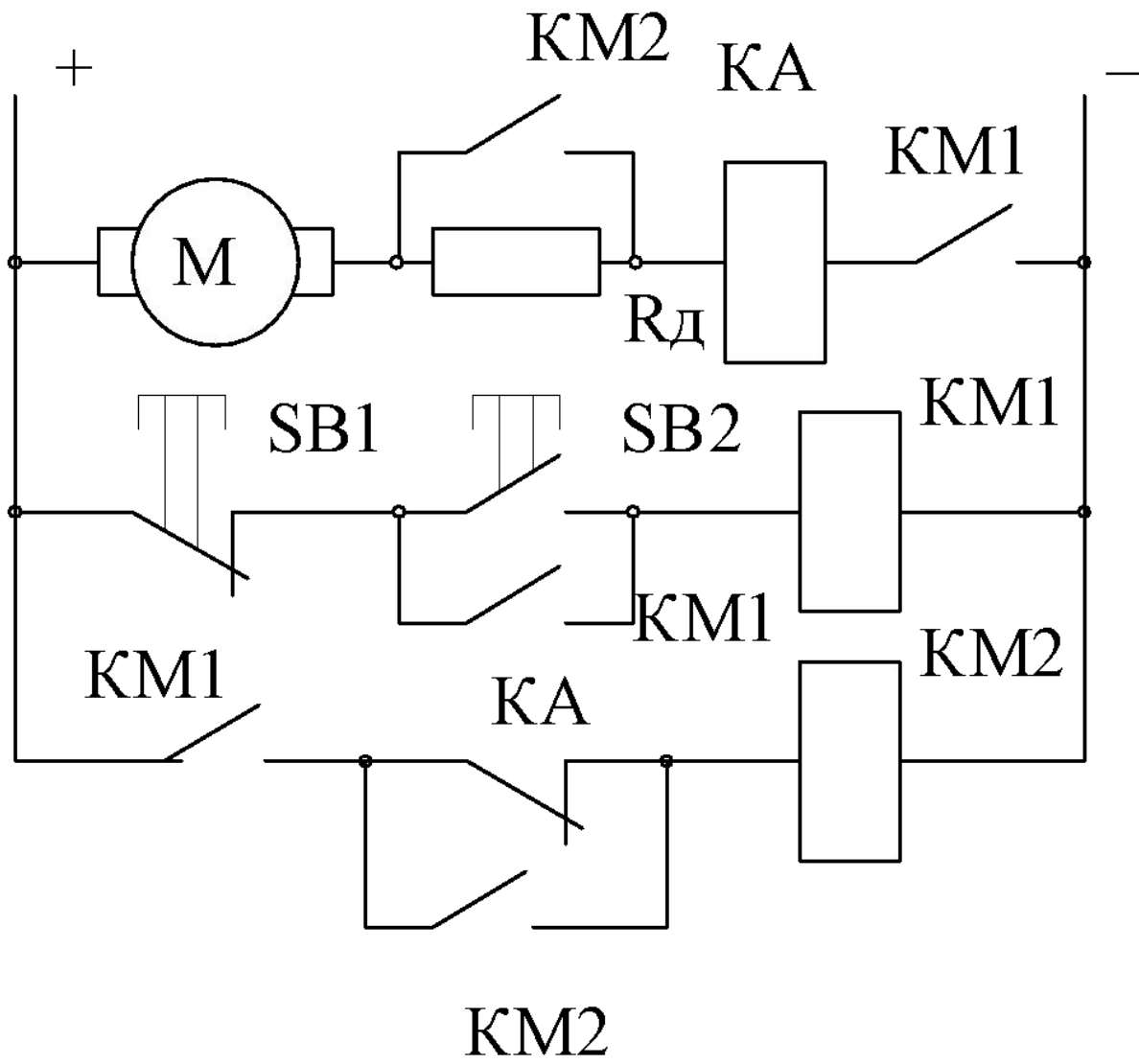


# 40. Управление электроприводом в функции тока

Управление в функции тока осуществляется путем применения реле минимального или максимального тока.

Эти реле включают контакторы ускорения в моменты увеличения или уменьшения тока двигателя до заданного значения.



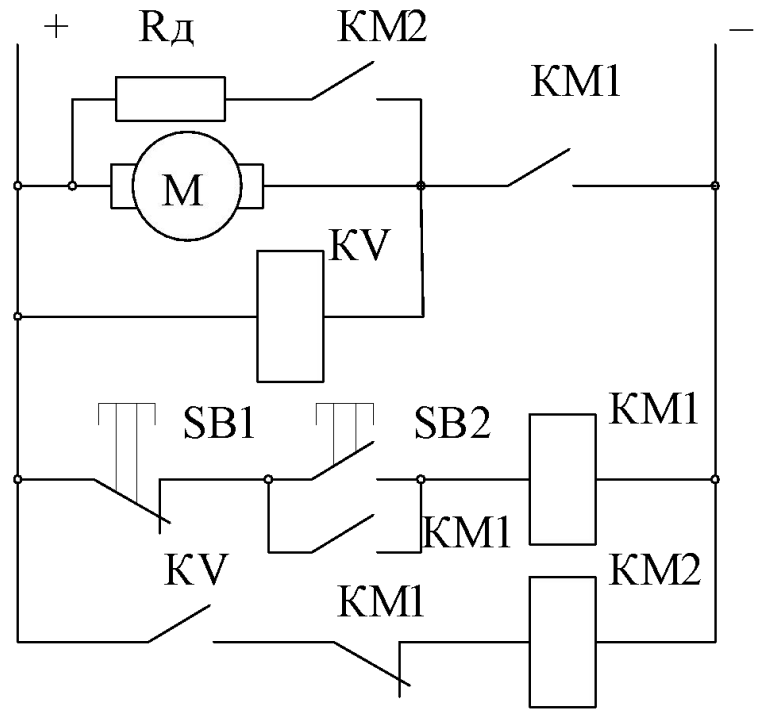
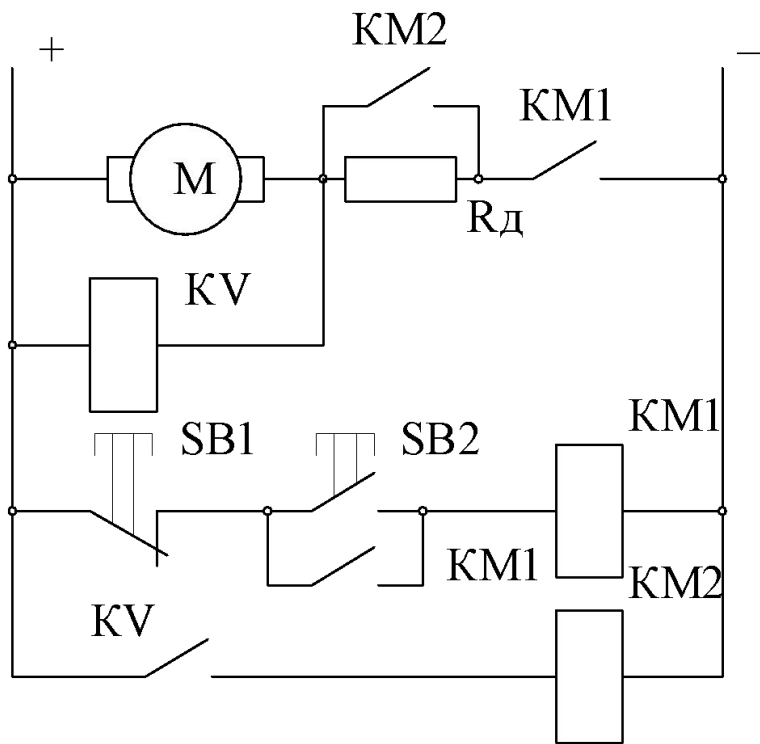
# 41. Управление электроприводом в функции скорости

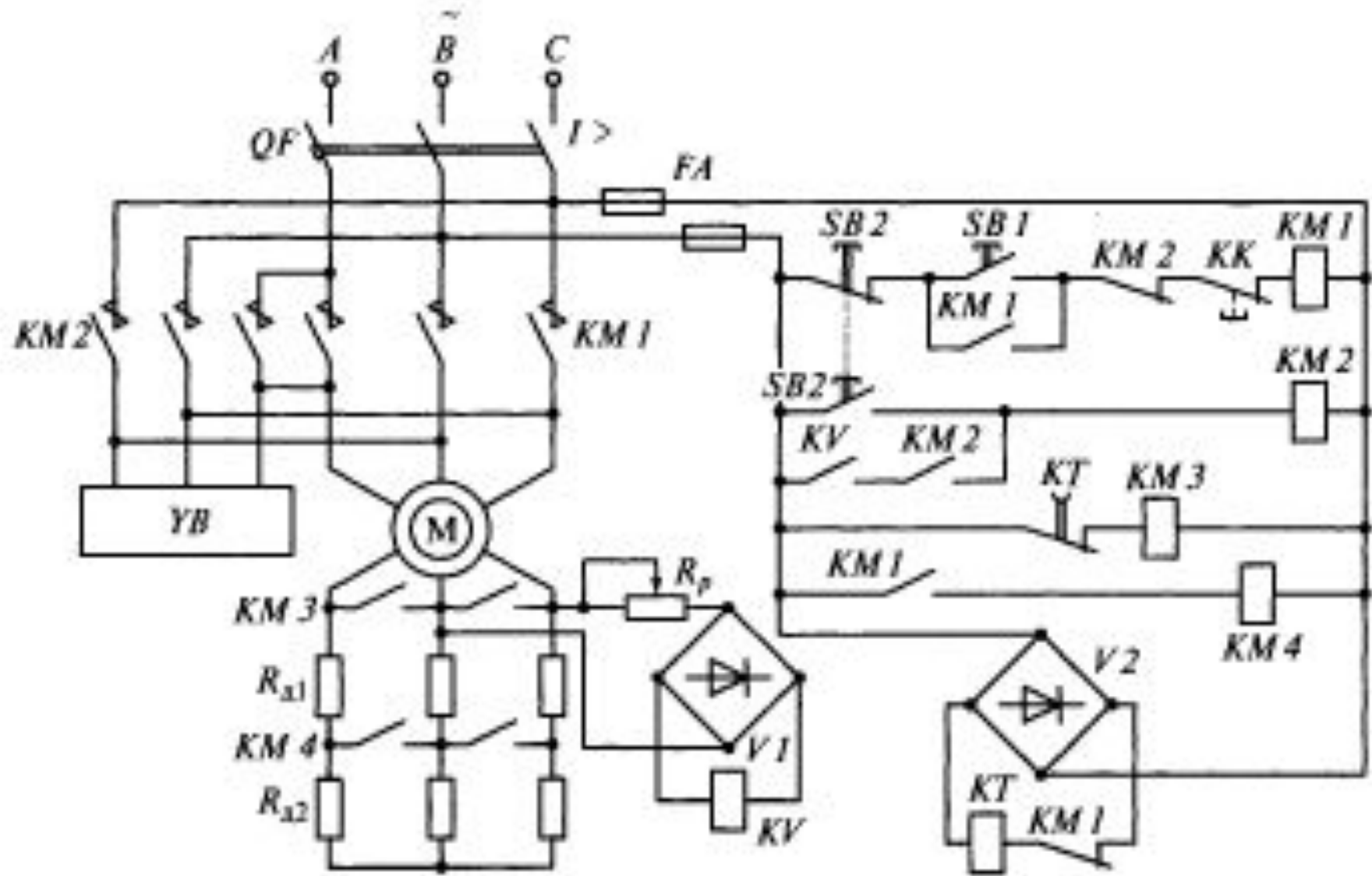
Управление в **функции скорости** производится с помощью реле, контролирующих угловую скорость двигателя непосредственно или косвенно.

По достижении заданного значения скорости соответствующее реле выдает команду на включение контактора ускорения.

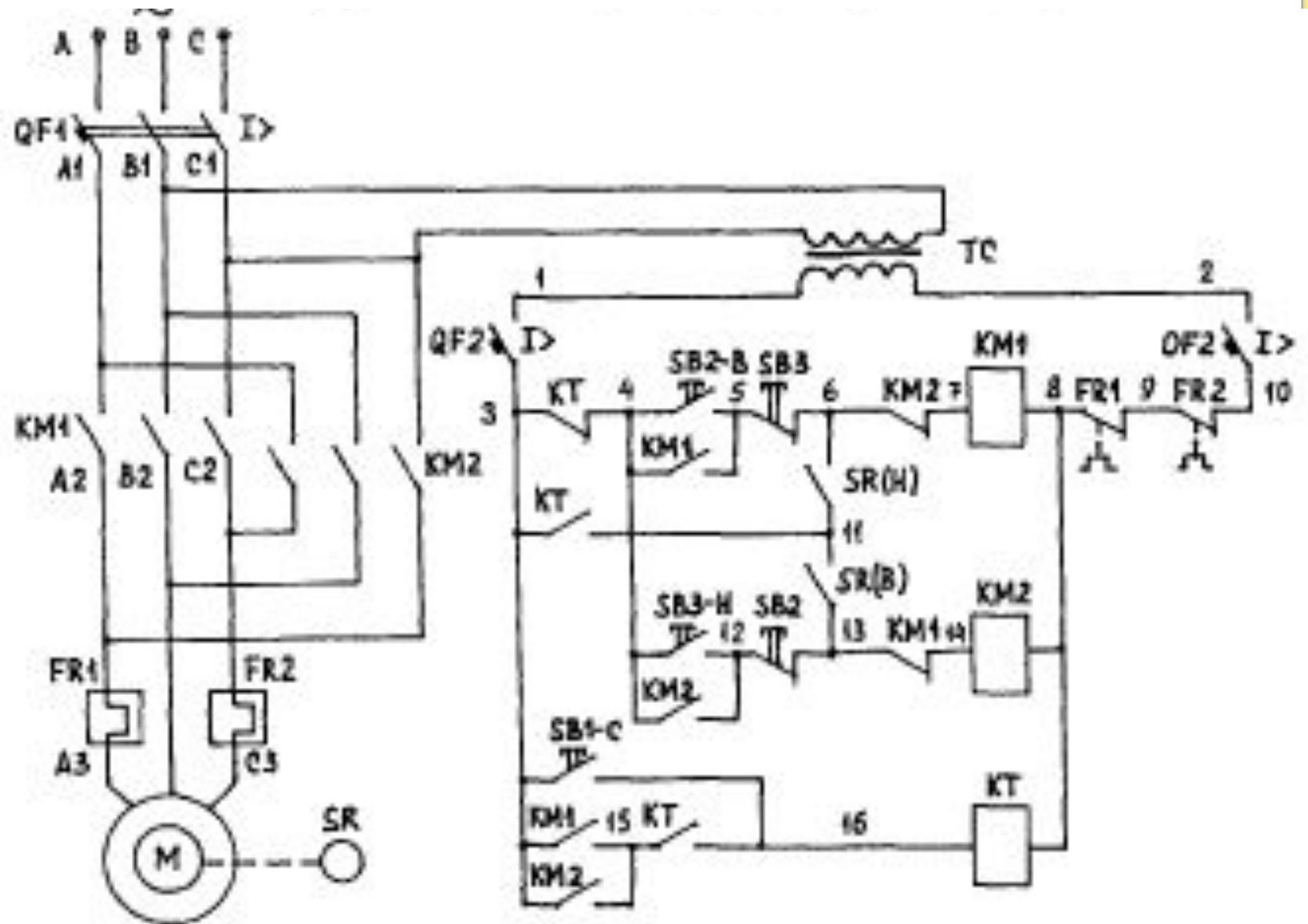
При косвенном управлении используются величины, пропорциональные угловой скорости двигателя, например э. д. с. якоря (для двигателей постоянного тока), э. д. с. или частота тока ротора (для двигателей асинхронных с фазным ротором и синхронных).

При этом считают, что управление происходит в функции э. д. с. или частоты.





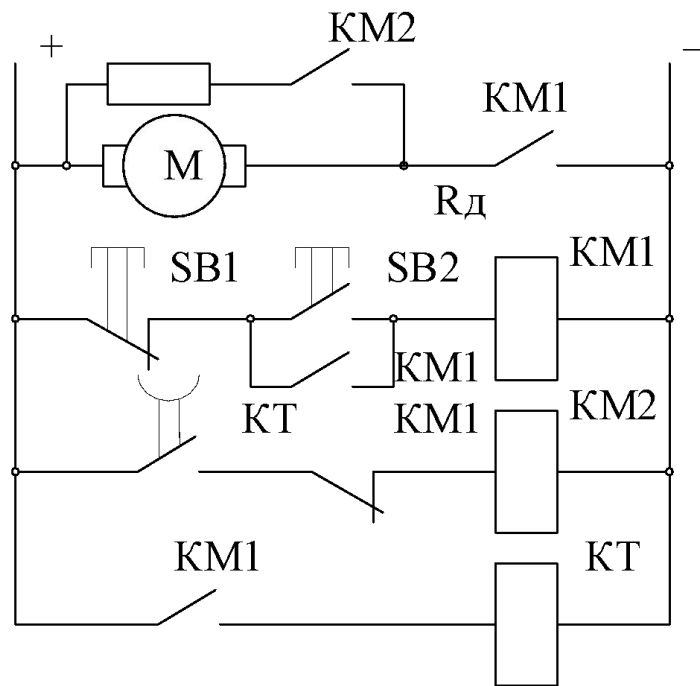
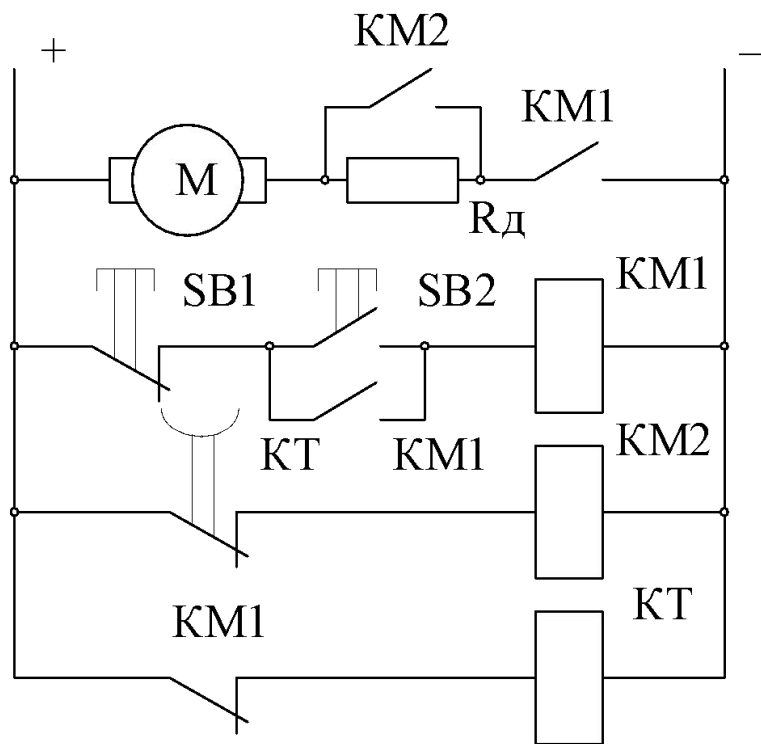




# 42. Управление электроприводом в функции времени

**Управление в функции времени,** получившее наибольшее распространение, осуществляется с помощью аппаратов, контролирующих время, т. е. реле времени, настраиваемых на отсчет заданных выдержек времени.

Каждое реле включает или отключает отдельный контактор, который - закорачивает главным контактом или вводит нужную ступень пускового или тормозного сопротивления.





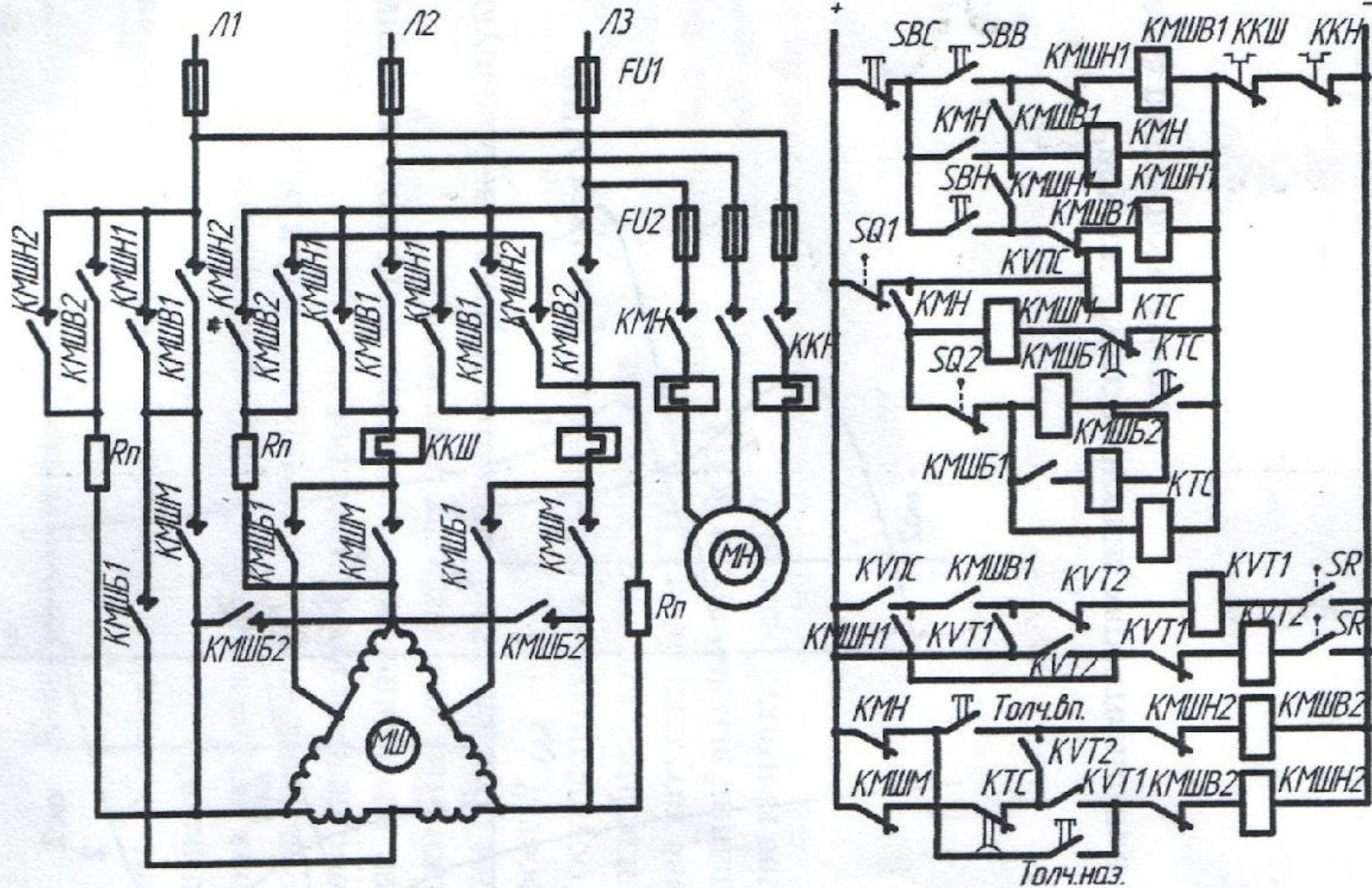


Рисунок 10 Схема электрическая принципиальная  
главного привода расточного станка модели 2620