

Лекция № 12

Механические колебания и волны

Алексей Викторович
Гуденко

10/05/2018

План лекции

- Свободные незатухающие гармонические колебания:
 1. Пружинный маятник
 2. Математический маятник
 3. Крутильный маятник
 4. Физический маятник
- Затухающие колебания с вязким трением.
- Вынужденные колебания. Резонанс.
- Параметрический резонанс.
- Решение задач
- Волны в упругих средах

Демонстрации

- Автоколебания
- Резонанс камертонов
- Параметрический резонанс
- Маятник Капицы
- Волна в массивной пружине

Колебательные процессы

- **Колебание** – изменение состояния системы по периодическому или почти периодическому закону: маятник часов, груз на пружине, гитарная струна, давление воздуха в звуковой волне.
- **Свободные (или собственные) колебания**: колебания в системе, предоставленной самой себе: шарик в лунке, груз на нити.
- **Вынужденные колебания** – колебания под действием **внешней** периодической силы: вибрации моста, качели.
- Автоколебания, параметрические колебания (часы, качели)

Свободные незатухающие гармонические колебания. Пружинный маятник

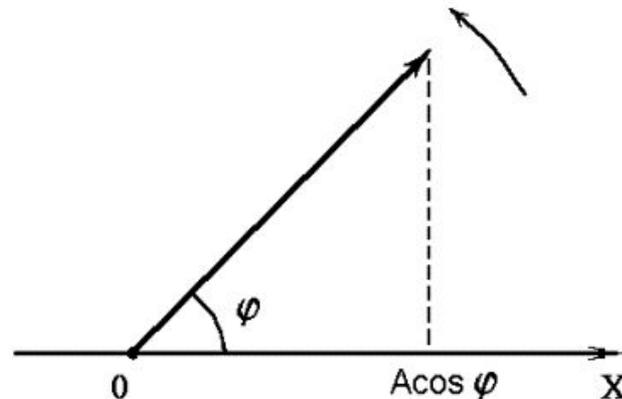
- $m\ddot{x} = -kx \Leftrightarrow m\ddot{x} + kx = 0 \Leftrightarrow$
- $\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$ – дифференциальное уравнение гармонических колебаний ($\omega_0^2 = k/m$)
- $x = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$ – гармоническое колебание
A – амплитуда колебаний
 ω_0 – циклическая частота
 φ_0 – начальная фаза
 $\omega_0 t + \varphi_0$ – фаза колебаний
- $T = 2\pi / \omega_0$ – период колебаний
- **Изохронность:** ω_0 , T – определяются только свойствами системы и не зависят от амплитуды.
- $F = -kx$ – квазиупругая возвращающая сила

Скорость и ускорение при гармонических колебаниях

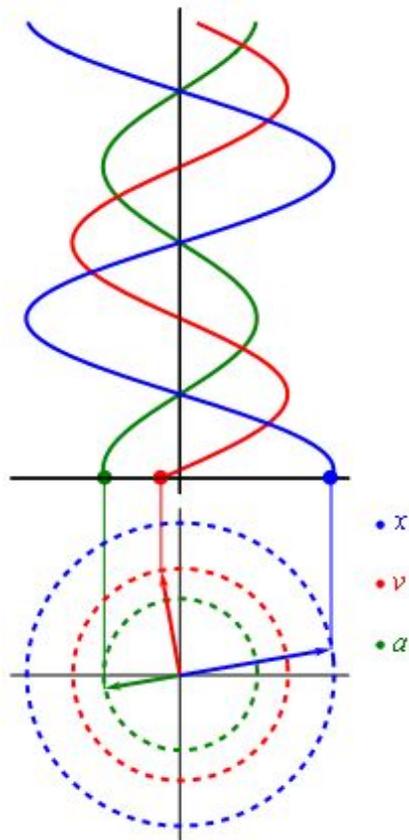
- Смещение:
 $x = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$
- Скорость:
 $v = x' = -\omega_0 A \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = \omega_0 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi/2);$
 $v_0 = \omega_0 A$ – амплитуда скорости;
скорость опережает смещение x по фазе на $\pi/2$.
- Ускорение
 $a = -\omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = \omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi)$
 $a_0 = \omega_0^2 A$ – амплитуда ускорения;
ускорение в противофазе со смещением

Векторная диаграмма

- Векторная диаграмма:
 $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$ - проекция на ось Ox вектора длиной A , вращающегося против часовой стрелки с угловой скоростью ω от начального положения φ_0



Векторная диаграмма гармонических колебаний (картинка)



- Смещение: $x = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$
- **Скорость: $v = x' = -\omega_0 A \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = \omega_0 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi/2)$;**
опережает смещение x по фазе на $\pi/2$.
- $a = -\omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = \omega_0^2 A \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi)$
ускорение в противофазе со смещением

Энергия гармонических колебаний

- **Потенциальная энергия:**
$$\Pi = kx^2/2 = \frac{1}{2}kA^2\cos^2(\omega_0 t + \varphi_0)$$
- **Кинетическая энергия:**
$$K = mv^2/2 = \frac{1}{2}m\omega_0^2 A^2\sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) = \frac{1}{2}kA^2\sin^2(\omega_0 t + \varphi_0)$$
- **Полная энергия:**
$$E = \Pi + K = \text{const} = \frac{1}{2}kA^2 = \frac{1}{2}m v_0^2$$
- Для гармонических колебаний:
$$\langle K \rangle = \langle \Pi \rangle = \frac{1}{2}E$$

Задача 10.1

Фазовая траектория – эллипс:

$$x^2/A^2 + v^2/v_0^2 = 1$$

- **Задача 10.1.** Нарисуйте характерный график зависимости координаты x тела, совершающего гармонические колебания без затухания от его скорости x' (фазовая траектория) для нескольких значений энергии системы. То же самое для осциллятора с затуханием.

Решение:

$$x = A \cos \omega t; v = x' = -\omega A \sin \omega t \rightarrow kx^2/2 + mx'^2/2 = E \rightarrow x^2/(2E/k) + x'^2/(2E/m) = 1 - \text{эллипс с п/осями } a = (2E/k)^{1/2}; b = (2E/m)^{1/2}$$

Затухание $A(t) = A_0 e^{-\gamma t}$; $2\gamma = \beta/m$; β – коэффициент вязкого трения: $f_{\text{тр}} = -\beta v$

Период колебаний: энергетический метод для колебательных систем с одной степенью свободы

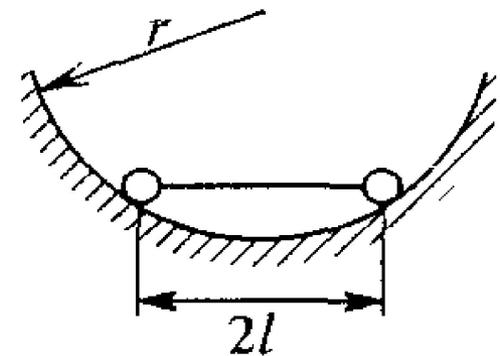
- q – обобщённая координата (смещение, угол поворота, заряд на конденсаторе)
 q' – обобщённая скорость (скорость смещения, угловая скорость, электрический ток)
- Уравнение энергии: $\frac{1}{2} \alpha q^2 + \frac{1}{2} \beta q'^2 = \text{const}$
 $\Pi = \frac{1}{2} \alpha q^2$ – потенциальная энергия
 $K = \frac{1}{2} \beta q'^2$ – кинетическая энергия
 $\omega^2 = \alpha/\beta$ – циклическая частота
 α – эффективная жёсткость системы
 β – инерционность системы

Математический маятник

- Математический маятник – материальная точка на нерастяжимой лёгкой нити в поле тяжести Земли.
- Энергетический метод:
 θ – угол отклонения нити от вертикали (обобщённая координата).
 1. Потенциальная энергия:
$$П = mgL(1 - \cos\theta) \approx \frac{1}{2} mgL\theta^2 = \frac{1}{2} k\theta^2$$
 $k = mgL$ – эффективная жёсткость
 2. Кинетическая энергия:
$$К = \frac{1}{2} m(L\theta')^2 = \frac{1}{2} mL^2\theta'^2 = \frac{1}{2} \mu\theta'^2$$
 $\mu = mL^2$ – инерционность системы
 3. Уравнение колебаний: $\frac{1}{2}k\theta^2 + \frac{1}{2} \mu\theta'^2 = \text{const}$
 4. $\omega_0^2 = k/\mu = g/L$; $T = 2\pi/\omega_0 = 2\pi(L/g)^{1/2}$

Задача 10.5

- Гантель длины $2l$ скользит без трения по сферической поверхности радиуса R . Гантель представляет собой две точечные массы, соединённые невесомым стержнем. Вычислить период малых колебаний при движении:
 - а) в перпендикулярном плоскости рисунка направлении;
 - б) в плоскости рисунка.



Решение

- *Решение:*

b) $\Pi = 2mgr(1 - \cos\alpha) = \frac{1}{2} (2mgr\varphi^2) = \frac{1}{2}(2mg\varphi^2(R^2 - \ell^2)^{1/2});$

$K = 2mR^2\varphi'^2/2 \rightarrow$ жёсткость $\alpha = 2mg(R^2 - \ell^2)^{1/2};$

инерционность $\beta = 2mR^2 \rightarrow$

$\omega^2 = \alpha/\beta = g(R^2 - \ell^2)^{1/2}/R^2 //$ ответ

- a) $r = (R^2 - \ell^2)^{1/2} \rightarrow$

потенциальная энергия: $\Pi = \frac{1}{2} (2mgr\varphi^2) \rightarrow$

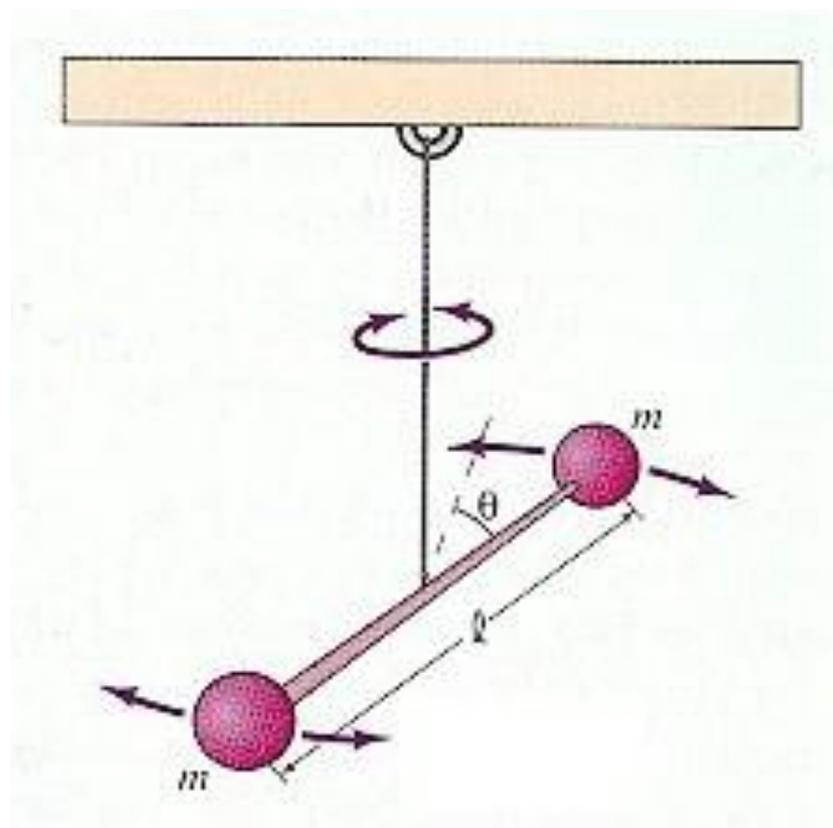
жёсткость $\alpha = 2mgr;$

кинетическая энергия $K = \frac{1}{2} (2mr^2\varphi'^2) \rightarrow$

инерционность $\beta = 2mr^2 \rightarrow$

$\omega_0^2 = \alpha/\beta = g/r = g/(R^2 - \ell^2)^{1/2} //$ ответ

Крутильный маятник



Крутильные колебания

- Диск на упругой нити:
Момент упругих сил $M_z = -k\theta$, k – коэффициент “крутильной” жёсткости
- $I_0\theta'' = -k\theta \Rightarrow \theta'' + (k/I_0)\theta = 0 \Rightarrow \omega_0^2 = k/I_0$

Физический маятник

- Физический маятник - твёрдое тело, совершающее колебания вокруг неподвижной горизонтальной оси.
- Энергетический метод:
 1. Потенциальная энергия:
$$П = mga(1 - \cos\theta) \approx \frac{1}{2} mga\theta^2$$
 2. Кинетическая энергия:
$$К = \frac{1}{2}I\theta'^2, I = I_c + ma^2$$
 - момент инерции относительно оси O
 3. Уравнение колебаний: $\frac{1}{2}mga\theta^2 + \frac{1}{2} I\theta'^2 = \text{const}$
 4. $\omega_0^2 = mga/I; T = 2\pi/\omega_0 = 2\pi(I/mga)^{1/2}$

Приведённая длина. Центр качания. Теорема Гюйгенса. Оборотный маятник и измерение g

- $L_{\text{пр}} = l/ma$ – длина математического маятника с тем же периодом колебаний
- $L_{\text{пр}} = l/ma = (I_c + ma^2)/ma = a + I_c/ma$
- Центр качания O' расположен на прямой OC расстоянии $L_{\text{пр}}$ от точки подвеса O
- **Теорема Гюйгенса**
Точка подвеса и центр качания являются “сопряжёнными” точками: если маятник подвесить за центр качания, то его период не изменится.
Доказательство: $L_{\text{пр}} = a + I_c/ma \Leftrightarrow a^2 - L_{\text{пр}}a + I_c/m = 0 \Leftrightarrow a_1 + a_2 = L_{\text{пр}}$
- Обратный маятник и измерение g : экспериментально определяют расстояние между сопряжёнными точками $OO' = L_{\text{пр}}$ и рассчитывают g по формуле: $g = L_{\text{пр}}\omega_0^2$

Задача 10.3

- **10.3.** Найти период колебаний однородного стержня длины $\ell = 50$ см, если ось вращения проходит через точку, находящуюся на расстоянии $d = 10$ см от его верхнего конца.

- *Решение:*

$$a = \frac{1}{2}\ell - d = 15 \text{ см}$$

$$T = 2\pi(I_c/ma)^{1/2} = 2\pi((I_c + ma^2)/mag)^{1/2} =$$

$$2\pi((I_c/ma + a)/g)^{1/2} \rightarrow$$

$$\ell_{\text{пр}} = I_c/ma + a = \ell^2/12a + a \approx 14 + 15 = 29 \text{ см.} \rightarrow$$

$$T = 2\pi(\ell_{\text{пр}}/g)^{1/2} = 1,08 \text{ с //ответ}$$

Затухающие колебания

- Сила вязкого трения $F_{\text{тр}} = -\beta v$
- $m\ddot{x} = -kx - \beta v \Leftrightarrow m\ddot{x} + \beta v + kx = 0 \Leftrightarrow$
 $x'' + 2\gamma x' + \omega_0^2 x = 0$ - дифференциальное уравнение колебаний с затуханием;
 $\gamma = \beta/2m$ – коэффициент затухания
 $\omega_0^2 = k/m$ – собственная частота
- если $\gamma < \omega_0$, то
 $x = a_0 e^{-\gamma t} \cos(\omega t + \varphi_0),$
 $\omega = (\omega_0^2 - \gamma^2)^{1/2}$ – частота затухающих колебаний;
 $a_0 e^{-\gamma t}$ – амплитуда затухающих колебаний

Характеристики затухающих колебаний

- Время релаксации τ – это время, за которое амплитуда колебаний уменьшается в e раз:
$$\tau = 1/\gamma$$
- Логарифмический декремент затухания:
$$\lambda = \ln[a(t)/a(t + T)] = \gamma T = T/\tau$$
- Число колебаний, за которое амплитуда уменьшается в e раз
$$N_e = \tau/T = 1/\lambda$$
- Слабое затухание $N_e = \tau/T = \omega/2\pi\gamma \gg 1 \Leftrightarrow$
$$\gamma \ll \omega \approx \omega_0$$

Диссипация энергии. Добротность

- $dE/dt = -\beta v^2$ - мощность силы трения
- $dE/dt = -\beta v^2 = -(2\beta/m) (mv^2/2) = -4\gamma K$
- Слабое затухание: $\gamma \ll \omega_0 \Rightarrow \langle K \rangle = \frac{1}{2} E \Rightarrow d\langle E \rangle/dt = -2\gamma \langle E \rangle \Rightarrow E = E_0 e^{-2\gamma t}$
- Убыль энергии за период $\Delta E_T = 2\gamma T E$
- Убыль энергии при изменении фазы на 1 рад:
 $\Delta E = \Delta E_T / 2\pi = (2\gamma/\omega) E_0$
- Добротность:
 $Q = E/\Delta E = \omega/2\gamma = \pi N_e$

Задача 10.2

- Зная период колебаний T и время уменьшения амплитуды колебаний в 2 раза τ , найдите добротность колебательной системы.

Решение:

$$A = A_0 e^{-\gamma t} \rightarrow \gamma = \ln 2 / \tau \rightarrow$$

$$Q = \omega_0 / 2\gamma = \pi T / T \ln 2 // \text{ответ}$$

Задача 10.4

- Свободные колебания математического маятника массы m , длиной l испытывают затухание из-за трения о воздух. Сила трения пропорциональна скорости с коэффициентом пропорциональности β . Для поддержания колебаний маятник раскачивают периодическими толчками — один раз за период в момент максимального отклонения маятника ему сообщают дополнительную скорость u . Найдите значение u , при котором амплитуда колебаний A маятника будет стационарна, и нарисуйте фазовую траекторию для этого случая.

Решение 10.4

- $A = A_0 e^{-\gamma t} \rightarrow \Delta A = A_0 \gamma T \rightarrow \Delta E = k A_0 \Delta A = m u^2 / 2$
 $\rightarrow u^2 = 2 \omega_0^2 A_0 \Delta A = 2 \omega_0^2 A_0^2 \gamma T = 4 \pi \gamma \omega_0 A_0^2 =$
 $2 \pi \beta \omega_0 A_0^2 / m \rightarrow$
 $u = A_0 (2 \pi \omega_0 \beta / m) (\omega_0 = (g / \ell)^{1/2}) // \text{ответ}$
- Энергетический подход:
 $\Delta W = 2 \pi W / Q = 2 \pi k A^2 2 \gamma / \omega_0 = 2 \pi k A^2 \beta / m \omega_0 =$
 $2 \pi \omega_0 A^2 \beta = m u^2 / 2 \rightarrow$
 $u = A_0 (2 \pi \omega_0 \beta / m) // \text{ответ}$
- Фазовая траектория: $\Delta A / A_0 = 2 \gamma T \rightarrow u / v_0 = (2^* 2 \gamma T)^{1/2} \rightarrow u = A_0 (2 \pi \omega_0 \beta / m) // \text{ответ}$

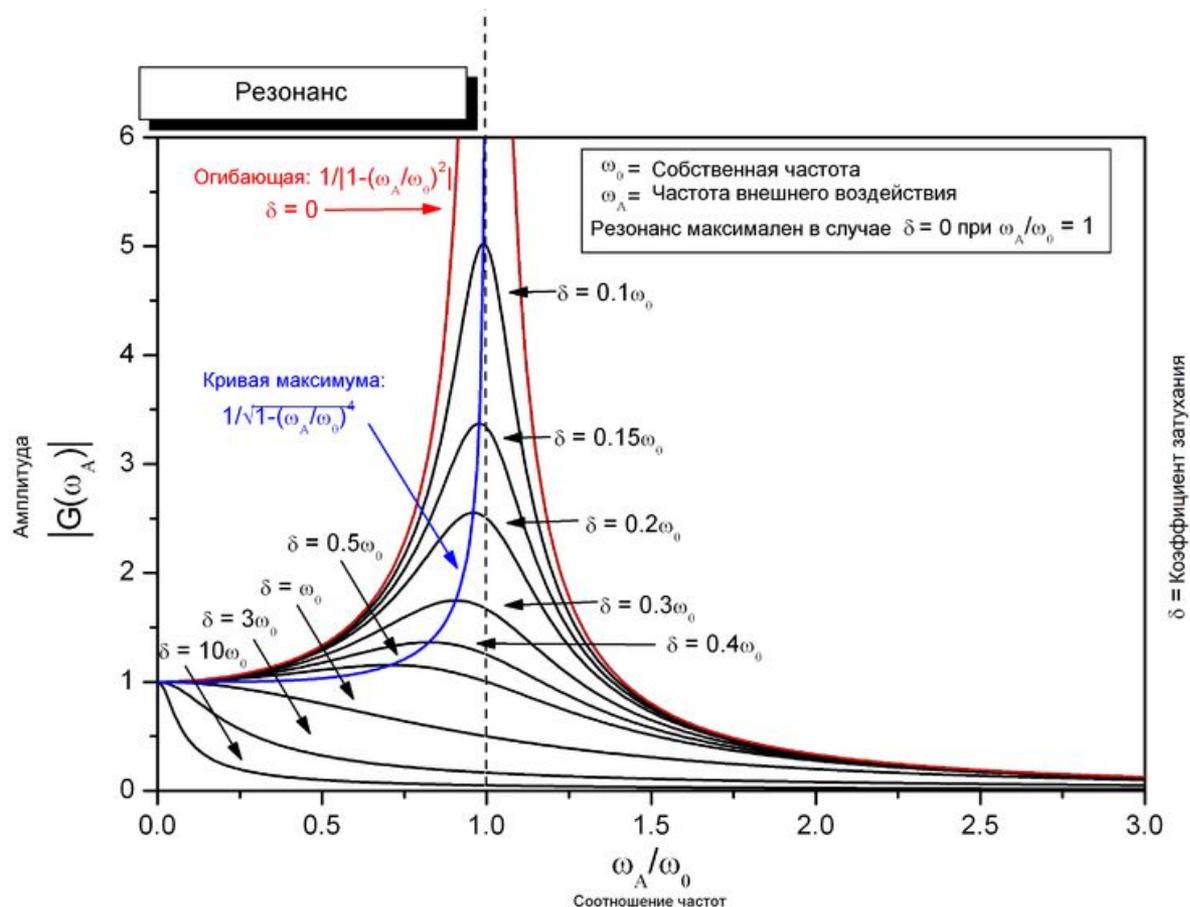
Вынужденные колебания. Векторные диаграммы. Резонанс

- $mx'' + \beta v + kx = F \cos \omega t \Leftrightarrow$
- $x'' + 2\gamma x' + \omega_0^2 x = f \cos \omega t, f = F/m$
- Вынужденные колебания ищем в виде:
 $x = B \cos(\omega t + \varphi)$
- Векторная диаграмма:
 $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$ проекция на ось OX радиус-вектора длиной A, вращающегося против часовой стрелки с угловой скоростью ω от начального положения φ_0

Вынужденные колебания. Векторные диаграммы. Резонанс

- Из векторной диаграммы:
 - амплитуда
$$B = f / ((\omega^2 - \omega_0^2)^2 + 4\gamma^2\omega^2)^{1/2}$$
 - Фаза
$$\operatorname{tg} \varphi = 2\gamma\omega / (\omega_0^2 - \omega^2)$$
- В резонансе (при малых γ)
$$B_{\max} \approx B(\omega_0) = f / 2\gamma\omega_0 \Leftrightarrow B_{\max} / B_{\text{стат}} = \omega_0 / 2\gamma = Q$$
- Вблизи резонанса:
$$B = B_{\max} \gamma / ((\omega - \omega_0)^2 + \gamma^2)^{1/2} \Leftrightarrow \text{ширина резонансной кривой } \Delta\Omega = 2\gamma$$

Резонансная кривая

$$B = B_{\max} \gamma / ((\omega - \omega_0)^2 + \gamma^2)^{1/2}$$


Параметрический резонанс

- Параметрический резонанс - возбуждение незатухающих колебаний периодическим изменением параметров колебательной системы
- Пример: маятник с изменяющейся длиной (качели)
 1. Работа против тяжести:
$$A_1 = mg\Delta h(1 - \cos \varphi_0) \approx \frac{1}{2} mg\Delta h\varphi_0^2 = \frac{1}{2} mv_0^2 \Delta h/L$$
 2. Работа против центробежной силы:
$$A_2 = mv_0^2 \Delta h/L$$
 3. приращение энергии за период:
$$\Delta E = 2(A_1 + A_2) = 6 \Delta h/L mv_0^2/2$$
 4. $dE/dt = 6 \Delta h/L E/T = E/\tau \Rightarrow E = E_0 e^{t/\tau}$

Ангармонический математический маятник

- $\frac{1}{2}k\theta^2 + \frac{1}{2} \mu\theta'^2 = \text{const} \Leftrightarrow \theta'' + \omega_0^2 \theta = 0$ – линеаризованное уравнение
- $\theta'' + \omega_0^2 \sin\theta = 0$ – нелинеаризованное **ангармоническое** уравнение;
 $T = T_0(1 + \theta_0^2/16 + 9\theta_0^4/64 + \dots)$ – период зависит от амплитуды θ_0

Волновое уравнение. Скорость упругих волн в тонком стержне

- $\partial^2 x / \partial t^2 = v^2 \partial^2 x / \partial z^2$
общее решение волнового уравнения:
 $x = x(t - z/v) + x(t + z/v)$
- Относительная деформация $\varepsilon = \partial x / \partial z$
- Закон Гука $\sigma = E\varepsilon \Leftrightarrow$
- Закон Ньютона для участка стержня Δz :
 $\Delta m \partial^2 x / \partial t^2 = F \Leftrightarrow$
 $\rho S \Delta z \partial^2 x / \partial t^2 = (\sigma(z + \Delta z) - \sigma(z))S = ES \partial \varepsilon / \partial z$
 \Leftrightarrow
- $\partial^2 x / \partial t^2 = (E/\rho) \partial^2 x / \partial z^2 \Leftrightarrow v = (E/\rho)^{1/2}$

Численные примеры (сталь)

- Модуль Юнга: $E_0 = 2 \cdot 10^{11} \text{ Н/м}^2 = 2 \text{ Мбар}$; коэффициент Пуассона $\mu = 0,3$; плотность $\rho = 7,8 \text{ г/см}^3$
 $\Rightarrow v = (E_0/\rho)^{1/2} = 5064 \text{ м/с}$ (табл. $v = 5150 \text{ м/с}$)
- В толстом стержне:
Модуль одностороннего сжатия
 $E = E_0(1 - \mu)/(1 + \mu)(1 - 2\mu) = 1,35E_0 \Rightarrow$
 $v_{\parallel} = (E/\rho)^{1/2} = (1,35)^{1/2}v = 5884 \text{ м/с}$ (табл. $v = 5900 \text{ м/с}$)
- Поперечный звук: $v_{\perp} = (G/\rho)^{1/2}$,
 $G = E_0/2(1 + \mu) = E_0/2,6$ – модуль сдвига \Rightarrow
 $v_{\perp} = v/(2,6)^{1/2} = 3140 \text{ м/с}$ (табл. $v_{\perp} = 3100 \text{ м/с}$)

Численные примеры (алюминий)

- Модуль Юнга: $E_0 = 0,705 \cdot 10^{11} \text{ Н/м}^2 = 0,705 \text{ Мбар}$;
коэффициент Пуассона $\mu = 0,345$;
плотность $\rho = 2,7 \text{ г/см}^3$
- скорость звука в тонком стержне
 $v = (E_0/\rho)^{1/2} = 5110 \text{ м/с}$ (табл. $v = 5240 \text{ м/с}$ (2,5%))
- В толстом стержне:
Модуль одностороннего сжатия
 $E = E_0(1 - \mu)/(1 + \mu)(1 - 2\mu) = 1,57E_0 \Rightarrow$
 $v_{\parallel} = (E/\rho)^{1/2} = (1,57)^{1/2}v = 6403 \text{ м/с}$ (табл. $v = 6400 \text{ м/с}$)
- Поперечный звук: $v_{\perp} = (G/\rho)^{1/2}$,
 $G = E_0/2(1 + \mu) = E_0/2,69$ – модуль сдвига \Rightarrow
 $v_{\perp} = v/(2,69)^{1/2} = 3115 \text{ м/с}$ (табл. $v_{\perp} = 3100 \text{ м/с}$)

Скорость звука в жидкостях и газах

- В газе $\Delta z/z = \Delta V/V = \Delta p/E \Rightarrow$ модуль упругости в жидкости
 $E = dp/(dV/V) = dp/(dp/\rho)$ коэффициент всестороннего сжатия.
- Скорость звука в жидкости
 $v = (dp/d\rho)^{1/2}$
- Избыточное давление
 $\Delta p = E\varepsilon = E\varepsilon\rho/\rho = \rho v^2$

Численные примеры (вода, воздух)

- $v = (dp/d\rho)^{1/2}$
- Вода:
 $v = (K/\rho)^{1/2}$ $K = Vdp/dV$ - модуль всестороннего сжатия воды:
 $K = dp/(dV/V) = 2,14 \cdot 10^4 \text{ Н/м}^2$
 $v = (K/\rho)^{1/2} = 1463 \text{ м/с}$ (табл. $v = 1484 \text{ м/с}$ (1,3%))
- Воздух:
изотермический звук:
 $v_T = (dp/d\rho)_T^{1/2} = (p/\rho)^{1/2} = 280 \text{ м/с}$
- Адиабатический звук:
 $v_s = (dp/d\rho)_s^{1/2} = (\gamma p/\rho)^{1/2} = (1,4)^{1/2} v_T = 330 \text{ м/с}$

Скорость волны в гибком шнуре. Струна

- $v = (T/\rho_1)^{1/2}$ – скорость распространения упругих волн небольшой амплитуды в натянутой струне;
T – натяжение струны
 ρ_1 – погонная плотность
- Вывод:
$$\rho_1 \Delta z \frac{\partial^2 x}{\partial t^2} = T(\sin \alpha(z+\Delta z) - \sin \alpha(z)) \Rightarrow$$
$$\frac{\partial^2 x}{\partial t^2} = (T/\rho_1) \frac{\partial^2 x}{\partial z^2}$$

Энергия упругой волны. Амплитуда давления в звуковой волне.

- Плотность кинетическая энергии:
 $w_k = \rho u^2/2 = \rho x'^2/2 = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t - kz)$
- Плотность упругой энергии:
 $w_{\Pi} = E \varepsilon^2/2 = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t - kz)$
- Полная энергия
 $w = w_k + w_{\Pi} = \rho x'^2/2 + E \varepsilon^2/2 = \rho A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t - kz)$
- Для гармонической волны: $\langle w \rangle = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 =$
- Поток энергии, или интенсивность:
 $I = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 v$
- $I = 2 \langle w_{\Pi} \rangle v = (E \varepsilon_m^2/2) v = (\Delta p)^2/2v\rho \Leftrightarrow$
 $\Delta p = (2I\rho v)^{1/2}$

Порог слышимости. Болевой порог. Кавитация

- Порог слышимости: $I_0 = 10^{-12}$ Вт/м²
 $\Delta p = (2I_0\rho v)^{1/2} = 3 \cdot 10^{-5}$ Па – избыточное давление на пороге слышимости
- Болевой порог: $I = 10^{12}I_0$ (120 децибелл)
 $\Delta p = (2I\rho v)^{1/2} = 30$ Па = 0,3 г/см²
- Кавитация:
ультразвук $f = 5$ МГц
 $I = 10$ Вт/см²
 $\Delta p = (2I\rho v)^{1/2} = (2 \cdot 10^5 \cdot 10^3 \cdot 1,5 \cdot 10^3)^{1/2} = 6$ атм.
Градиенты давления: $\Delta p / (\frac{1}{2}\lambda) = 400$ атм/см ($\lambda = 0,3$ мм)