

Оптимизация и разработка системы гарнитур дополненной реальности

Выполнили студенты 1 курса

Группы АДМ-21-06

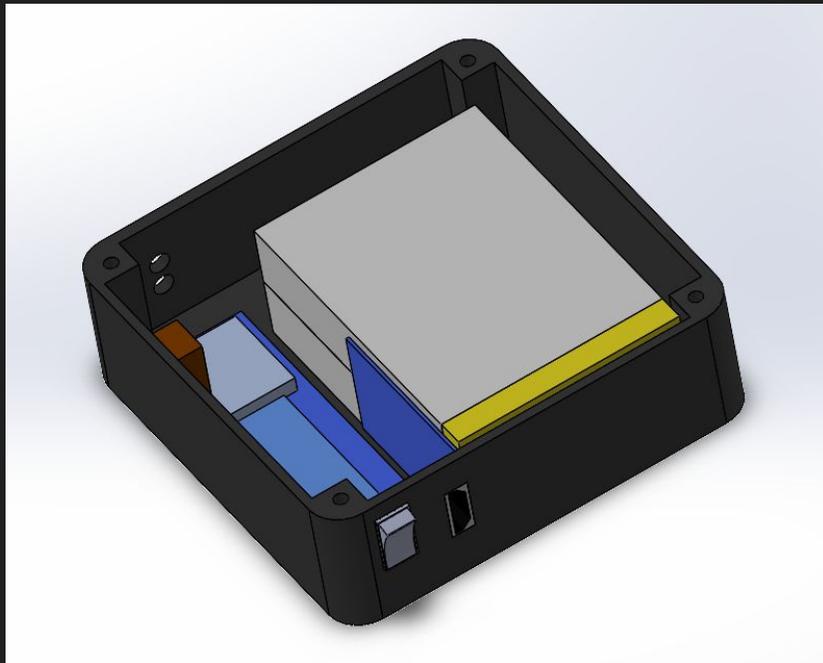
Григорьев А.К.

Устинов Д.А.

Руководитель

Буйнов М.А.

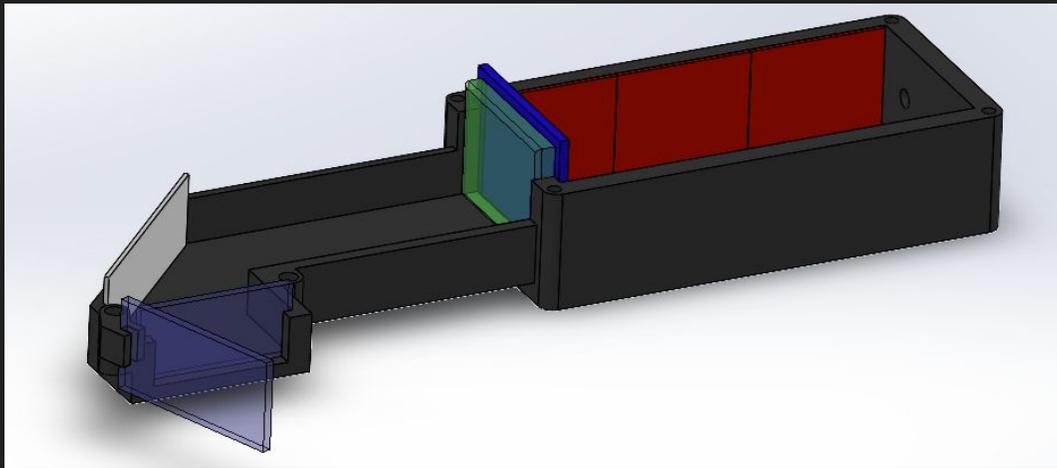
Предварительный внешний вид системы



Внешний вид 3д-модели контроллера

- Размер контроллера был уменьшен на 30% ;
- Полученный размер контроллера 63x62x20;
- Время работы было увеличено за счет установки; второго аккумулятора
- Расчетное время работы 20 часов;
- Расчетный вес: 52 грамма;

Предварительный внешний вид системы



Внешний вид 3д-модели гарнитуры

- Размер гарнитуры был уменьшен на 20% ;
- Полученный размер контроллера 105x37x20;
- Соединение с контроллером производится за счет 7 проводного кабеля;
- Расчетный вес: 9,6 граммов;

Предварительный внешний вид системы



Grove – 12C Touch Sensor



OLED-дисплей

Использование шины i2c позволит уменьшить количество проводов в кабеле с 7 до 4.

Спасибо за внимание!