

Министерство образования и науки Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования  
«Кубанский государственный технологический университет»  
(ФГБОУ ВО «КубГТУ»)



КУБАНСКИЙ  
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ  
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ  
УНИВЕРСИТЕТ

# Лекция

# Динамика жидкости и твердого тела

Краснодар  
2020

## Глава 5.

Движение молекул сплошной сред.

§ Кинематическое описание движения  
текущей. Векторная форма, потоки и циркуляционная  
векторная форма. Отличие св. вл. текучести и газв.

Молекулы газа соверш. беспор. хаотич. движение,  
несвяз. или весьма слабо связ. между собой.  
двигаются свободно и занимают весь объём сосуда.

Текучесть имеет определ. объём, и принимает  
форму сосуда. В текучести сред. скорость между  
молекул постоянна, поэтому  $V = \text{const.}$

Св. вл. тек. и газв. во многом различаются  
динамикой. Гидродинамика <sup>молекулярная</sup> — раздел меха-  
ники, изучающий равновесие и движение текучес-  
тей и газв, их взаимодействие между собой и отде-  
льными или твёрдыми телами, исследует  
свойств потока и циркуляц. текучести и газв.

Движение текучести характеризуется тем, что  
а совокупность частиц движущейся текучести  
— поток. Траектории движения текучести  
образуются сплошной линией потока, которая  
пробегает так, что касательная к ней совпа-  
дает по направлению с вектором скорости  
текущей, в соответ. точке пространства.



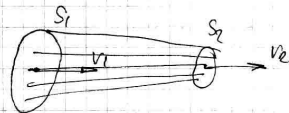
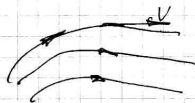


Можно также проверить так, чтобы проверить их, сферическую поверхность откосами числа можно и плоскости  $\perp$  или плоскости, через которую они проходят, была больше там, где больше сферическая поверхность. Г.о. можно также проверить. характерные признаки.

Часть признаков, сферическую поверхность можно, например, глубокой можно.

Темные признаки называются сферическими или сферическими, если форма и расположение линий можно, а также угловая скорость той в каждой её точке со временем не изменяется. Прямые признаки скорости движения сферической поверхности на поверхности сферической поверхности, так есть сферическая поверхность для сферической поверхности.

$$S_1 v_1 = S_2 v_2 = \text{const} - \text{уравнение}$$



В месте с большой скоростью движения жидкости и газа рассматриваются или сферическая поверхность распределения в жидкости или части пространства. Сферическая поверхность и газы можно проверить, поверхности поверхности



Вискозности - это вязкость, плотность которой всегда  
функция и не изменяется со временем.

$\Phi$  численная величина, определяемая криволинейной  
силой, действующей со стороны вязкости на едини-  
цу площади, называется давлением  $p$  вязкости:

$$p = \Delta F / \Delta S \quad [1 \text{ Па} = 1 \text{ Н} / 1 \text{ м}^2].$$

Давление при равновесии вязкости или газа назы-  
вается гидростатическим. Давление в любой точке  
любого жидкого или газообразного тела по всем  
направлениям, включая давление гидростатическое  
передаётся по всему объёму, поэтому называется  
гидростатическим. Давление в вязкости изменя-  
ется линейно с высотой и называется

$$p = \rho g h \quad \text{гидростатическим.}$$

На любой тело погружённое в вязкость или  
газ действует выталкивающая сила

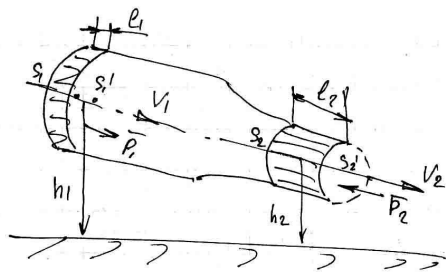
$$F_A = \rho g V$$

Гидростатическая сила Архимеда.

### § Уравнение Бернулли.

Возьмем в стационарно текущей жидкой  
вязкости трубку тонкую, сечение  $S_1$  и  $S_2$ .

За малый промежуток времени  $\Delta t$   
вязкость перемещается от  $S_1$  к  $S_1'$ ,  $S_2$  к  $S_2'$



Согласно закону сох. энергии, изменение полной энергии  $E_2 - E_1$  урав. несущим тел. должно быть равно работе  $A$  внешних сил по перемещению массы  $m$  жидкости

$$E_2 - E_1 = A$$

С правой стороны работы, это работа соевых сил перемещении всей жидкости между  $S_1$  и  $S_2$

$$A = F_1 l_1 + F_2 l_2$$

т.к.  $F_1 = P_1 S_1$ ,  $F_2 = P_2 S_2$ ,  $l_1 = v_1 \Delta t$ ,  $l_2 = v_2 \Delta t$

Полное энергии

$$E_1 = \frac{m v_1^2}{2} + m g h_1 \quad E_2 = \frac{m v_2^2}{2} + m g h_2$$

Тогда  $\frac{m v_1^2}{2} + m g h_1 + P_1 S_1 v_1 \Delta t = \frac{m v_2^2}{2} + m g h_2 + P_2 S_2 v_2 \Delta t$

Согласно ур-ию неразрывности

$$\Delta V = S_1 v_1 \Delta t = S_2 v_2 \Delta t = \text{const}$$

Тогда  $\rho \frac{v_1^2}{2} + \rho g h_1 + P_1 = \rho \frac{v_2^2}{2} + \rho g h_2 + P_2$

т.к. сечения кондир. произвольном



То можно решить

$$\frac{\rho v^2}{2} + \rho g h + p = \text{const}$$

Ур-не Бернулли, справедливо для струйки  
где третье можно выкинуть,

$p$  - статическое давление

$\rho v^2/2$  - динамическое давление,

$\rho g h$  - гидростат. давление,

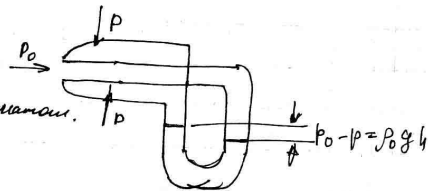
Для горизонт. трубы

$$\frac{\rho v^2}{2} + p = \text{const} - \text{используем}$$

Скорость потока невязки измеряют трубой  
Пито-Пранглия.

$$p_0 - p = \rho_0 g h$$

$p_0$  - давление струйки в макс.

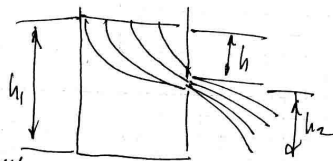


$$v = \sqrt{2 p_0 g h / \rho}$$

Скорость потока невязки.

Скорость истечения  
струи через отверстие  
в сосуде

$$v_2 = \sqrt{2 g h} - \text{фор. Торричелли}$$



§ Вязкость: Коэф. вязкости струйки

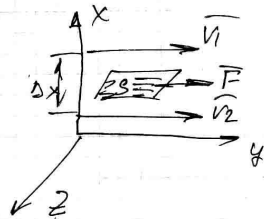


Вязкость (внутреннее трение) - это св-во реальных жидкостей оказывать сопротивление перемещению одной части жидкости относительно другой. При перемещении одной слоев реальной жидкост относительно другой возникает внутреннее трение, направленное по касательной к поверхности слоев. Условно и термодинамическая сила.

$\vec{F}_1$  или  $S \cdot \vec{f}$ , и равен

отросту  $V_1$  к  $V_2$ .

Направлен, в котором отст. расстояние между слоями  $\perp$  скорости течения слоев.



Величина  $\frac{\Delta \vec{v}}{\Delta x}$  хар-к. как быстро изменяется скорость от слоя к слою и направ. градиента скорости.

Можно силой внут. трения

$$F = \eta \frac{\Delta v}{\Delta x} S$$

$\eta$  - динамическая вязкость. [ $\text{Па} \cdot \text{с} = 1 \text{ Н} \cdot \text{с} / \text{м}^2$ ]

$\vec{F}_1$   $\vec{F}_2$ , вязкость не скалярна.

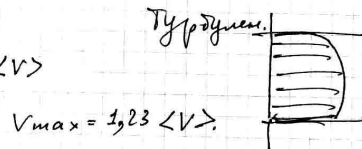
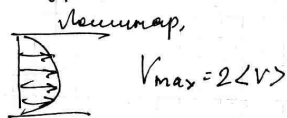
$\eta = f(t)$ .  $y$  и  $z$  и  $t$   $\vec{F}_1$   
 $y$  и  $z$  и  $t$   $\vec{F}_2$ .



Сущ. два режима течения.

Ламинарный (слоистый) - без перемешив. слоев.

Турбулентное (вихревое) - перемешив. слоев.



Характер течения зависит от числа Рейнольдса,  $Re$

$$Re = \frac{\rho \langle v \rangle d}{\eta} = \frac{\langle v \rangle d}{\nu}$$

где  $\nu = \eta / \rho$  - кинематическая вязкость,  
 $d$  -  $\phi$ .

Ламинарный  $Re \leq 1000$

Турбулентное  $Re \geq 2000$ .

### § формула Пуассона.

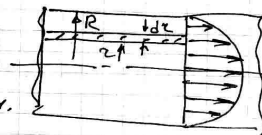
Меню основан на ламинарном течении  
жидкости в трубе постоянного диаметра.

Рассмотрим. Диаметр  $R$  и  $l$ . Взяли слой  $dx$   
и тол.  $dr$ . Сила внутр. трения

$$F = -\eta \frac{dv}{dr} dS = -\eta 2\pi r l \frac{dv}{dr}$$

$dS$  - площадь поверхности цилиндра.

" " " при  $r \neq R$   $V \neq 0$



Для установ. течения  $F$  урав. силой рав. на его  
основание.





$$-\eta 2\pi r l \frac{dV}{dr} = \Delta p \pi r^2 l$$

$$dV = -\frac{\Delta p}{2\eta l} r dr$$

Интегрируем  $V = \frac{\Delta p}{4\eta l} (R^2 - r^2)$

по параболическому закону, так как ось  
тупиди.

За время  $t$  из тупиди вытекает объем нефти

$$V = \int_0^R v t 2\pi r dr = \frac{\pi R^4 \Delta p t}{8\eta l}$$

Тогда вязкость  $\eta = \frac{\pi R^4 \Delta p t}{8Vl}$

### § Формула Стоя.

Получ. на основ. цифр. анализа сред. тем. лавы  
формулы (интегр. по радиусу). Пусть в тупиде вытекает  
тонкий шарик, на него действуют силы:

гравитации  $P = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho g$ , Архимедова  $F_A = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho' g$

сила сопротивления (энергетика)  $F = 6\pi \eta r v$

При равновесии движение,

$$P = F_A + F$$

или  $\frac{4}{3} \pi r^3 \rho g = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho' g + 6\pi \eta r v$

Отсюда  $v = \frac{2(\rho - \rho') g r^2}{9\eta}$

Измерив  $v$  по формуле  $\eta = \frac{2(\rho - \rho') g r^2}{9v}$

## § Упругие деформации, закон Гука. Растяжение, сжатие, кручение.

Деформацией твердого тела называется изменение размеров и формы тела. Деформации подразделяются на упругие и пластические. При упругих деформациях происходит смещение атомов, находящихся в узлах кристаллических решеток твердых тел, из первоначального положения в равновесия в другое. Этому препятствует сила взаимного притяжения атомов, вследствие чего в деформированном теле возникает внутренняя упругая сила, которая уравновешивает внешние силы.

Упругой называется деформация, которая исчезает после прекращения действия сил. При этом происходит обратное смещение атомов из новых положений равновесия в первоначальное. Кристальные деформации твердого тела, сопровождающиеся необратимой перестройкой его кристаллической решетки, называются пластическими.

Напряжением  $\sigma$  называется физическая величина численно равная упругой силе Гук, приходящейся на единицу площади  $S$  сечения тела:

$$\sigma = \frac{F_{\text{Гук}}}{S}$$





напряжения  $\sigma$  направляется перпендикулярно, если сила  $dF_{уп}$  направлена к поверхности  $dS$ , и касательными, если сила направлена к этой поверхности. Мерой деформации является относительная деформация  $\Delta x / x$ , равная отношению абсолютной деформации к первоначальному значению величины  $x$ .

Закон Гука: напряжение  $\sigma$  при упругой деформации тела пропорционально относительной деформации:  $\sigma = k \frac{\Delta x}{x}$ .

$k$  - модуль упругости, численно равной напряжению, которая возникает при относительной деформации равной 1.

Величина  $a = \frac{1}{k}$  называется поперечностью упругости.

Напряжение при потере упругости пропорционально между напряжением и деформацией, называется пределом пропорциональности.

Продольное растяжение (сжатие) состоит в изменении размеров тела под действием разностных сил  $F$  и сжимающей силы  $F$ . Упругое растяжение (сжатие) прекращается при условии  $F_{упр} = F$ . Мерой деформации является относительное удлинение  $\frac{\Delta l}{l}$ . В этом случае  $k = E$  называется модулем Юнга. При  $\frac{\Delta x}{x} = \frac{\Delta l}{l}$  по закону Гука

$$\Delta l = \frac{Fl}{ES}$$

При  $\Delta l = l$  модуль Юнга  $E = \frac{F}{S} = \sigma$ .



Одноосновное расширение (сжатие)  
образуется одновременно его относительным  
поперечным сжатием (расширением)  
 $\Delta d / d$ , коэффициентом Пуассона  $\mu$  и называется  
отношением относительного поперечного суже-  
ния (расширения)  $\Delta d$  к относительному  
продольному удлинению (сжатие)  $\frac{\Delta l}{l}$ :

$$\mu = \frac{\Delta d}{d} / \frac{\Delta l}{l}$$

A' - перед упряжкой  
B' - перед мучеши

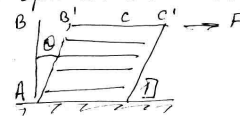
Предом прочности называется  
напряжением, соответствующее  
наибольшей нагрузке, выдерж-  
иваемой телью перед разруше-  
нием.

Объемная <sup>плотной</sup> потенциальной  
энергия тела  $W_{\text{об}} = A_{\text{упр}} = \frac{d^2}{2E}$

Всестороннее сжатие (сжатие)

$$\sigma = k \frac{\Delta V}{V}$$

Сдвига - называется деформация, при кото-  
рой все точки тела твердого тела, // меж-  
торой плоскости (плоскости сдвига), не перемеще-  
ются и не изменяются в размерах, сохраняя  
// друг другу. Сдвиг происходит под действием сил  
F, приложенной перпендикулярно к грани BC // пло-  
щад сдвига. Мера деформации  
сдвига угол сдвига  $\theta$   $\tan \theta = \frac{\Delta x}{X}$   
 $\Delta x = c \cdot a$ . Зк. Гупа  $G = \frac{F}{S} = G \cdot \theta$





$G$  - модуль сдвига.

$$G = \frac{E}{2} (1 + \mu)$$

Кручение - кав. деформация образца с одной закреплённой концы под действием пары сил, моментов ~~и~~  $M_k$  и оси образца.

Момент  $M_k$  - этой пары сил направл. крут. момент. Кручение состоит в относительном повороте // друг другу сечений, перпендикулярных  $\perp$  к оси образца.

Если  $\varphi$  - угол поворота,  $Z$  - измеренное по оси образца расстояние от закреплённого конца, то радиус угла поворота двух бесконечно длинных сечений равен 
$$d\varphi = \frac{d\varphi}{dZ} dZ = \theta dZ \quad \theta = \frac{d\varphi}{dZ} - \text{относ. угол}$$

$\theta$  - мера деформации при кручении. кручение.

Полный поворот  $\varphi = \theta Z$ .

Закон Гука при кручении

$$\theta = \frac{M_k}{G J_p}$$

$J_p$  - полярный момент инерции кручения.  
Для круглого сечения радиуса  $R$

$$J_p = \pi R^4 / 2$$

Угол поворота  $\varphi = \frac{M_k L}{G J_p}$  или  $M_k = \frac{G J_p \varphi}{L}$ .

Угловая потенциальная энергия

$$\omega_k = \frac{M_k^2 L}{2 G J_p^2}$$



**БЛАГОДАРЮ ЗА ВНИМАНИЕ!**